第22讲 | AtomicInteger底层实现原理是什么?如何在自己的产品代码中应用CAS操作?

2018-06-26 杨晓峰





第22讲 | AtomicInteger底层实现原理是什么?如何在自己的产品代码中应用CAS操作? 採购維

- 00:26 / 11:03

在今天这一讲中,我来分析一下并发包内部的组成,一起来看看各种同步结构、线程池等,是基于什么原理来设计和实现的。

今天我要问你的问题是,AtomicInteger底层实现原理是什么?如何在自己的产品代码中应用CAS操作?

典型回答

AtomicIntger是对int类型的一个封装,提供原子性的访问和更新操作,其原子性操作的实现是基于CAS($\underline{compare-and-swap}$)技术。

所谓CAS,表征的是一些列操作的集合,获取当前数值,进行一些运算,利用CAS指令试图进行更新。如果当前数值未变,代表没有其他线程进行并发修效,则成功更新。否则,可能出现不同的选择,要么进行重试,要么就返回一个成功或者失败的结果。

从AtomicInteger的内部属性可以看出,它依赖于Unsafe提供的一些底层能力,进行底层操作;以volatile的value字段,记录数值,以保证可见性。

```
private flatic final jdk.internal.misc.Unsafe U = jdk.internal.misc.Unsafe.getUhsafe();
private flatic final long WALUE = U.objectFieldOffset(AtomicInteger.class, "value");
private volatile int value;
```

具体的原子操作细节,可以参考任意一个原子更新方法,比如下面的getAndIncrement。

Unsafe会利用value字段的内存地址偏移,直接完成操作。

```
public final int getAndIncrement() {
   return U.getAndAddInt(this, VALUE, 1);
}
```

因为getAndIncrement需要返归数值,所以需要添加失败重试逻辑。

```
public final int getAndAddInt(Object o, long offset, int delta) {
   int v;
   do {
        v = getIntVolatile(o, offset);
   } while (!weakCompareAndSetInt(o, offset, v, v + delta));
   return v;
}
```

而类似compareAndSet这种返回boolean类型的函数,因为其返回值表现的就是成功与否,所以不需要重试。

```
public final boolean compareAndSet(int expectedValue, int newValue)
```

CAS是Java并发中所谓lock-free机制的基础。

考点分析

Java CAS Java

今天的问题有点偏向于 并发机制的底层了,虽然我们在开发中未必会涉及 的实现层面,但是理解其机制,掌握如何在 中运用该技术,还是十分有必要的,尤其是这也是 个并发编程的面试热点。

有的同学反馈面试官会问CAS更加底层是如何实现的,这依赖于CPU提供的特定指令,具体根据体系结构的不同还存在着明显区别。比如,x86 CPU提供cmpxchg指令;而在精简指令集的体系架构中,则通常是靠一对儿指令(如"load and reserve"和"store conditional")实现的,在大多数处理器上CAS都是个非常轻量级的操作,这也是其优势所在。

大部分情况下,掌握到这个程度也就够用了,我认为没有必要让每个Java工程师都去了解到指令级别,我们进行抽象、分工就是为了让不同层面的开发者在开发中,可以尽量屏蔽不相关的细节。

如果我作为面试官,很有可能深入考察这些方向:

- 在什么场景下,可以采用CAS技术,调用Unsafe毕竟不是大多数场景的最好选择,有没有更加推荐的方式呢?毕竟我们掌握一个技术,cool不是目的,更不是为了应付面试,我们还是希望能在实际产品中有价值。
- 对ReentrantLock、CyclicBarrier等并发结构底层的实现技术的理解。

知识扩展

关于CAS的使用,你可以设想这样一个场景:在数据库产品中,为保证索引的一致性,一个常见的选择是,保证只有一个线程能够排他性地修改一个索引分区,如何在数据库抽象层 商实现呢?

可以考虑为索引分区对象添加一个逻辑上的锁,例如,以当前独占的线程ID作为锁的数值,然后通过原子操作设置lock数值,来实现加锁和释放锁,伪代码如下:

```
public class AtomicBTreePartition {
  private volatile long lock;
  public void acquireLock(){}
  public void releaseeLock(){}
}
```

那么在Java代码中,我们怎么实现锁操作呢? Unsafe似乎不是个好的选择。例如,我就注意到类似Cassandra顿产品。因为Java 9中移除 了Unsafe.moniterEnter()/moniterExit(),导致无法平滑升级到新的JPK版本。目前Java提供了两种公共API,可以实现这种CAS操作,比如使 用Java.util.concurrent.atomic.AtomicLongFieldUpdater,它是基于反射机制创建,我们需要保证类型和字段名时定确。

```
private flatic final AtomicLongFieldUpdatercAtomicBTreePartition lockFieldUpdater =
AtomicLongFieldUpdater.nowUpdater(AtomicBTreePartition.class, "lock");

private void acquireLock(){
long t = Thread.currentThread().getId();
while (llockFieldUpdater.compareAndSet(this, 0L, t)){
    // 等符一会儿、数据库操作可能比较慢
    -
}
}
```

Atomic包提供了最常用的原子性数据类型,甚至是引用、数组等相关原子类型和更新操作工具,是很多线程安全程序的首选。

我在专栏第七讲中曾介绍使用原子数据类型和Atomic*FieldUpdater,创建更加紧凑的计数器实现,以替代AtomicLong。优化永远是针对特定需求、特定目的,我这里的侧重点是介绍可能的思路,具体还是要看需求。如果仅仅创建一两个对象,其实完全没有必要进行前面的优化,但是如果对象成干上万或者更多,就要考虑紧凑性的影响了。而atomic包提供的LongAdder,在高度竞争环境下,可能就是比AtomicLong更佳的选择,尽管它的本质是空间换时间。

回归正题,如果是Java 9以后,我们完全可以采用另外一种方式实现,也就是Variable Handle API,这是源自于<u>JEP 193</u>,提供了各种粒度的原子或者有序性的操作等。我将前面的代码修改为如下实现:

过程非常直观,首先,获取相应的变量句柄,然后直接调用其提供的CAS方法。

一般来说,我们进行的类似CAS操作,可以并且推荐使用Variable Handle API去实现,其提供了精细粒度的公共底层API。我这里强调公共,是因为其API不会像内部API那样,发生不可预测的修改,这一点提供了对于未来产品维护和升级的基础保障,坦白说,很多额外工作量,都是源于我们使用了Hack而非Solution的方式解决问题。

CAS·也并不是没有副作用,试想,其常用的失败重试机制,隐含着一个假设,即竞争情况是短暂的。大多数应用场景中,确实大部分重试只会发生一次就获得了成功,但是总是有意 外情况,所以在有需要的时候,还是要考虑限制自旋的次数,以免过度消耗CPU。

另外一个就是著名的ABA问题,这是通常只在lock-free算法下暴露的问题。我前面说过CAS是在更新时比较前值,如果对方只是恰好相同,例如期间发生了 A -> B -> A的更新,仅仅判断数值是A,可能导致不合理的修改操作。针对这种情况,Java提供了AtomicStampedReference工具类,通过为引用建立类似版本号(stamp)的方式,来保证CAS的正确性,具体用法请参考这里的介绍。

前面介绍了CAS的场景与实现,幸运的是,大多数情况下,Java开发者并不需要直接利用CAS代码去实现线程安全容器等,更多是通过并发包等间接享受到Jock-free机制在扩展性上的证例

下面我来介绍一下AbstractQueuedSynchronizer(AQS),其是Java并发包中,实现各种同步结构和部分其他组成单元(如线程池中的Worker)的基础。

学习 ,如果上来就去看它的一系列方法(下图所示),很有可能把自己看晕,这种似懂非懂的状态也没有太大的实践意义。

我建议的思路是,尽量简化一下,理解为什么需要AOS,如何使用AOS,至少要做什么,再进一步结合JDK源代码中的实践,理解AOS的原理与应用。

Doug Lea曾经介绍过AOS的设计初衷。从原理上,一种同步结构往往是可以利用其他的结构实现的,例如我在专栏第19讲中提到过可以使用Semaphore实现互斥锁。但是,对某种同步结构的倾向,会导致复杂、晦涩的实现逻辑,所以,他选择了将基础的同步相关操作抽象在AbstractQueuedSynchronizer中,利用AOS为我们构建同步结构提供了范本。

AQS内部数据和方法,可以简单拆分为:

• 一个volatile的整数成员表征状态,同时提供了setState和getState方法

```
private volatile int date;
```

- 一个先入先出(FIFO)的等待线程队列,以实现多线程间竞争和等待,这是AQS机制的核心之一。
- 各种基于CAS的基础操作方法,以及各种期望具体同步结构去实现的acquire/release方法。

利用AQS实现一个同步结构,至少要实现两个基本类型的方法,分别是acquire操作,获取资源的独占权;还有就是release操作,释放对某个资源的独占。

以ReentrantLock为例,它内部通过扩展AQS实现了Sync类型,以AQS的state来反映锁的持有情况。

```
private final Sync sync;
abdract flatic class Sync extends AbdractQueuedSynchronizer { _}
```

下面是ReentrantLock对应acquire和release操作,如果是CountDownLatch则可以看作是await()/countDown(),具体实现也有区别。

```
public void lock() {
    symc.acquire(1);
}
public void unlock() {
    symc.release(1);
}
```

排除掉一些细节,整体地分析acquire方法逻辑,其直接实现是在AQS内部,调用了tryAcquire和acquireQueued,这是两个需要搞清楚的基本部分。

```
public final void acquire(int arg) {
   if (!tryAcquire(arg) &&
        acquireQueue(addWaiter(Mode.EXCLUSIVE), arg))
    selfInterrupt();
}
```

首先,我们来看看tryAcquire。在ReentrantLock中,tryAcquire逻辑实现在NonfairSync和FairSync中,分别提供了进一步的非公平或公平性方法,而AQS内部tryAcquire仅仅是个接近未实现的方法(直接抛异常),这是留个实现者自己定义的操作。

我们可以看到公平性在ReentrantLock构建时如何指定的,具体如下:

以非公平的tryAcquire为例,其内部实现了如何配合状态与CAS获取锁,注意,对比公平版本的tryAcquire,它在锁无人占有时,并不检查是否有其他等待者,这里体现了非公平的语义。

```
final boolean nonfairTryAcquire(int acquires) {
    final Thread current = Thread.currentThread();
    int c = getState();// 祛取兰龄AC$内态数体态量
    if (c == 0) { / / 经表示无人行,则直接界CAK含数体态位
        if (compareAnderState(a) acquires)) { // 不论重排从情况 直接争论
            setExclusiveOwnerThread(current); //并设置当前线理验品额
            return true;
    }
} else if (current == getExclusiveOwnerThread()) { //即使状态不是0, 也可能当前线程是即待着,因为这是用人额
    int next = c + acquires;
    if (next c < 0) // overflow
            throw new Error("Maximum lock count exceeded");
    setState(nextc);
    return true;
}
return false;
```

接下来我再来分析acquireQueued,如果前面的tryAcquire失败,代表着锁争抢失败,进入排队竞争阶段。这里就是我们所说的,利用FIFO队列,实现线程间对锁的竞争的部分,算是是AOS的核心逻辑。

当前线程会被包装成为一个排他模式的节点(EXCLUSIVE),通过addWaiter方法添加到队列中。acquireQueued的逻辑,简要来说,就是如果当前节点的前面是头节点,则试图 获取锁,一切顺利则成为新的头节点;否则,有必要则等待,具体处理逻辑请参考我添加的注释。

```
final boolean acquireQueued(final Node node, int arg) {
    boolean interrupted = false;
      for (;;) {// 循环
         final Node p = node.predecessor();// 获取前一个节点
         if (p == head && tryAcquire(arg)) { // 如果前一个节点是头结点,表示当前节点合适去tryAcquire
             setHead(node); // acquire成功,则设置新的头节点
            p.next = null; // 将前面节点对当前节点的引用清空
         if (shouldParkAfterFailedAcquire(p, node)) // 检查是否失败后需要park
             interrupted |= parkAndCheckInterrupt();
     } catch (Throwable t) {
      cancelAcquire(node);// 出现异常,取消
      if (interrupted)
            selfInterrupt();
      throw t:
```

到这里线程试图获取锁的过程基本展现出来了,tryAcquire是按照特定场景需要开发者去实现的部分,而线程间竞争则是AOS通过Waiter队列与acquireQueued提供的, 在release方法中,同样会对队列进行对应操作。

今天我介绍了Atomic数据类型的底层技术CAS,并通过实例演示了如何在产品代码中利用CAS,最后介绍了并发包的基础技术AQS,希望对你有所帮助。

一课一练

关于今天我们讨论的题目你做到心中有数了吗?今天布置一个源码阅读作业,AQS中Node的waitStatus有什么作用?

请你在留言区写写你对这个问题的思考,我会选出经过认真思考的留言,送给你一份学习奖励礼券,欢迎你与我一起讨论。

你的朋友是不是也在准备面试呢?你可以"请朋友读",把今天的题目分享给好友,或许你能帮到他。



1. 希望能有推外内存的主题,范型部分希望能与cpp比较讲解。 2. 一些主题如果已经有公开的比较好的资料,可以提供链接,对重点强调即可。希望能看到更多公开资料所没有的信息,这也是老鸟们付费的初衷。 同意的点赞

老师,看了ACS的实现原理后,我再回顾了您之前关于Synchronized的文章。心中有些疑问:
1. synchronized在以树中是会进行破开级和阶级的,并且是基于CAS来靠腹寒争的情况。在竞争不多的情况下利用CAS的按量级操作来述少开档。
2. 而ACS也是基于CAS操作以列的。位于队列头的节点优先获得钱,其他的节点全被LockSupport_park()起来(这个好像依赖的是操作系统的五斤钱,应该也是个重量级操作)。
我觉得这两种方式都是基于CAS操作以列的,但无限不仅可以一个一条Mark Went 一个一个是Min 上颌,当竞争较多的,还是一个两条地位使用到操作系统的五斤钱,然而,我再测试这两者的性能够,在无竞争的情况下,两者性能相当,但是,当竞争起来后,ACS的性能明显比Synchronized要好(测试差例是8个线框并发对一个可能增,每个线程速增1000万次,ACS的性能明显比Synchronized要好(测试差例是8个线框并发对一个可能增,每个线程速增1000万次,ACS的性能明显比Synchronized要好(测试差例是8个线框并发对一个可能增,每个线程速增1000万次,ACS的性能明显比Synchronized要好(测试差例是8个线框并发对一个可能增,每个线程速增1000万次,ACS的性能对。

Locksupport的实现据说速度快,我也没具体对比过;不过Jdk9里,monitor相关操作也加快了,可以看看jep143

二木��

wenxueliu

建议;

一直很好奇,为何CAS指令在发现内容未变的时候就能判断没有其他线程修改呢?可能被修改后的值与比较的值一样呀

2018-06-26

2018-06-28

OneThin	2018-07-16
能否出一节讲一下unsafe,感觉这个才是最基础的。另外unsafe为什么叫unsafe呢	2018-07-16
王胖小子	
CAS有部分实现是解决ABA问题,可以讲一下ABA问题是如何解决的,除了version外,还有没有其他的方式	2018-07-09
卡斯瓦德	
老师请教个问题,acquireQueued的源代码中,使用for(;;)做了个自旋锁吧,作者为什么不用while(true),这种方式呢,是因为开销不一样吗? 作者回复	2018-07-05
也许,这个我不知道具体原因,看上去while会比for多一个变量	2018-07-07
黄明恩	
老师可否分析下Object.wait和notify的原理	2018-06-28
爱新觉罗老流氓	
ReentrantLock的非公平锁,其实只有一次非公平的机会!那一次就是在lock方法中,非公平锁的实现有if else分支,在i时就进行一次cas state,成功的线程去执行任务代码去了 的线距像会进入else逻辑,就是AOS#acquired,从这里开始非公平锁机公平领就完全一样了,只是公平锁接欺负了一次,它的lock方法是直接调acquired方法。	2018-06-27 。那么失败
为什么只有这一次呢?先着AOS#acquired,第一个逻辑是tryAcquired,公平锁和非公平锁实现略有区别。但记住,在这个时刻下,即使你看到公平锁trtAcquired实现中多一 个hasOueuedPredecessors判断,无关繁要,重要的是这个时刻,还没有执行后面的addWalter逻辑,根本没有入队,那么公平锁进入这个hasXXX方法,当然也是马上出来,执 state,跟非父子被没有不同…	行后面的cas
如果,AOS#acquired的第一个tryAcquired失败了,都会进入acquiredQueued,此方法中有个强制的逻辑,就是无限for循环中的 final Node p = node.predecessors();在设非平衡数也要乖乖排队	这个逻辑下,
以上只是分析了lock方法,带超时的tryLock方法还没有具体看代码。如果我的lock分析有误,欢迎指出批评!	
三口先生	
大于0取消状态,小于0有效状态,表示等待状态四种cancelled,signal,condition,propagate 作者回复	2018-06-26
不错	2018-06-28
entipas	
看AQS源码过程中产生了新问题,它对线程的挂起唤醒是通过locksupport实现的,那么它与wait/notify又有何不同,使用场景有何不同。我的理解是使用 wait/notify需要synchi 而且wait需要条件触发 作者回复	2018-06-26 ronized锁,
这是两种方式,wait基于monitor;一般用并发库就不用Object.wait、notify之类了	2018-06-28
am DZX	
CANCELLED 1 因为超时或中断设置为此状态,标志节点不可用	2018-06-26
SIGNAL:1、处于通的数十部设置分别立场总统,特定10点代码所 SIGNAL:1、处于开北大态的节点特及强明台类像是面的节点。 CONDITION:2 处于条件队列里,等待条件成立(signal signalall) 条件成立后会置入获取资源的队列里 PROPAGATE:3 共享模式下使用,头节点获取资源时将后面节点设置为此状态,如果头节点获取资源后还有足够的资源,则后面节点会尝试获取,这个状态主要是为了共享状态下 0 初始状态 作者回复	从列里足够多
France.	2018-06-28
xy 三木子	
最近遇到配置tomcat连接池,导致cpu过高问题,最后发现配置连接池数过大导致上下文切换次数过多 ,也就是线程池中任务数过少,空闲的线程过多,我想问为什么会导致上下文切换过多?	2018-06-26
TonyEasy	
老师,说实话这一期的对我来说有点难度了,钦佩老师对知识理解的深入,请问老师可以指点下java学习的路线图吗,或者您分享下您自己的学习路线。 作者回复	2018-06-26
大家基础不一样,以后被问到不生疏也好;关于路线,不知道你的兴趣和规划是什么,通常来说Java只是技能树中的一项,项目经验,领域知识,综合起来才能要到高价	2018-06-28

极等时间		

极等时间		

极等时间		