

LinkLab 报告

姓名：施素注
学号：2024201620

Part A: 思路简述

<!-- 200字以内简述你的链接器的关键实现思路,重点说明:

1. 核心方法的流程，依次做了什么
2. 关键数据结构的设计，如何组织和管理符号表

-->

核心方法的流程：

1. 分离静态库 .ar 与目标文件 .obj 还有共享库 .so
2. 进行按需链接，将所有会处理到的静态库目标文件加入待处理的目标文件中
3. 第一次遍历：合并节内容
4. 第二次遍历：构建全局符号表 + 处理符号冲突 + 分配内存地址
 1. 对于外部符号和弱变量符号生成GOT表，对外部函数生成PLT表。
 2. 填充PLT表
 3. 分配内存地址
5. 第三次遍历：处理重定位
 1. 共享库重定位
 2. 静态链接重定位
6. 构造输出节头 + 生成程序头 + 找到文件入口点
7. 填充符号表 + 返回最终文件

关键数据结构的设计：

1. 进行按需链接时，使用了队列进行搜索，还用了set进行去重
2. map哈希表也是程序中极为重要的一个数据结构，在查找符号，地址等操作时避免了遍历查找的O (n) 复杂度，用O (1) 的时间复杂度准确高效的进行查找。

组织和管理符号表：

1. 我使用 `map<string, Symbol> global_symbols` 作为全局符号表，用map的形式存储是为了方便后面重定位时对于符号的查找。
2. 我用 `unordered_set<string> external_symbols` 作为外部符号表，将 UNDEF 符号和弱变量符号加入其中，不过有些 UNDEF 符号 并不是 外部符号，更有 task4 中可能是未定义的符号。需要对 `external_symbols` 里面的符号遍历判断。

```
if(global_symbols.count(reloc.symbol) ||  
(!so_symbol_section.count(reloc.symbol)))  
{  
    // 把未定义但不是外部符号的去掉了  
    if(options.shared == false) external_symbols.erase(reloc.symbol);  
}
```

之后的话符号表就差不多定型了。

Part B: 具体实现分析

符号解析实现

<!-- 300字以内,描述:

1. 如何处理不同类型的符号(全局/局部/弱符号)
2. 如何解决符号冲突
3. 实现中的关键优化
4. 关键的错误处理,一些边界情况与 sanity check

-->

如何处理不同类型的符号:

GLOBAL 只能存在一个,而 WEAK 可以存在多个。有趣的是当没有GLOBAL而有多个WEAK时,就随机拿一个(lab中建议为第一个)WEAK来用。而局部符号要额外加上前缀文件名::。

还有外部符号 External,对于外部符号最难的是判断他究竟是不是外部符号。具体筛选的代码在 Part A 中,最特别的还有 弱变量符号,他虽然不是外部符号,但是同样需要GOT表,所以我也会把他加到 External 中。

```
else if(sym.type == SymbolType::WEAK && sym.section != ".text")  
{  
    external_symbols.insert(sym.name);  
    // 弱变量符号  
}
```

如何解决符号冲突:

冲突规则: GLOBAL > WEAK > LOCAL,但是 LOCAL 符号在这次lab里面会在符号名前面加上 文件名::,所以不会和 GLOBAL, WEAK 会有命名上的冲突。

实现中的关键优化:

一个符号的地址由三个部分组成:

1. 最终文件中符号所在的合并节的起始地址
2. 符号原本所在的目标文件中的小节在合并节中的起始地址
3. 符号在原本所在的目标文件中的小节的偏移地址

为了快速得到这些地址,我用了:

```
map<string, SecInfo> global_sections; // 全局的大合并节的初始位置和大小  
map<pair<size_t, string>, size_t> pre_sec_addr; // 原来的小节在原文件的起始地址
```

其中 global_sections 就是对应合并节的名称的起始地址,这个还比较简单。第二个 pre_sec_addr 则用了 pair 的技巧,一方面要记住符号是在哪个节的,另一方面还要记住符号在的这个节在合并节里面是第几个小节,所以这相当于用合并两个键查一个值。而地址的第三部分就是原来符号本身的 offset。

关键的错误处理，一些边界情况与 sanity check:

1:跳过未定义符号

```
if (sym.type == SymbolType::UNDEFINED) continue;
```

2: 同时存在两个相同的全局变量，抛出异常

```
else if (global_sym.type == existing_sym.type && global_sym.type ==  
SymbolType::GLOBAL)  
{  
    throw runtime_error("Multiple definition of strong symbol: " + sym.name);  
}
```

3: 如果重定位到了未定义的符号

```
if(!global_symbols.count(sym_name))  
{  
    throw runtime_error("Relocation points to an undefined symbol: " + sym_name);  
}
```

4：我原本的代码中的错误与改正：

虽然符号的地址由三部分组成，但是就符号本身而言，其offset是相对其所在的节的偏移。

原本我的offset公式为：

```
global_sym.offset = merged_sec_addr + sec_off + sym.offset;
```

然后就会报错，访问到了未知地址。

后来检查发现是我原本对offset的理解有错，不能是全局的绝对地址：

```
global_sym.offset = sec_off + sym.offset;
```

重定位处理

<!-- 300字以内,描述:

1. 支持的重定位类型

2. 重定位计算方法

3. 关键的错误处理

-->

支持的重定位类型：所有都支持

重定位计算方法：

主要就两个，绝对地址和相对地址

重定位所指向的符号绝对地址：合并大节初始地址 + 原小节在合并大节中的地址 + 符号原本的在小节中的偏移 offset

相对地址: $S + A - P$, S 为重定位所指向的符号绝对地址, A 为 reloc.addend,

P 为 重定位项所在地址

关键的错误计算：

忘记加 addend,然后相对地址时是谁减谁

bonus中的文档写的是

计算从当前位置到对应PLT stub的相对偏移，填入那个位置

这样感觉就很像是 `reloc - 目标地址`,但是仔细思索，无论是 `call` 还是 `jmp`，都是当前地址加 offset，如果是 `reloc - 目标地址`,那就变成了 `reloc + reloc - 目标地址`,这样就不对了。应该是填充 `目标地址 + addend - reloc`

段合并策略

<!-- 300字以内,描述:

1. 如何组织和合并各类段
2. 内存布局的考虑
3. 对齐等特殊处理

-->

合并各类段其实并没有那么难，我觉得最主要的是做这三件事情

```
// 合并内存
merged_sec[head].data.insert(
    merged_sec[head].data.end(),
    sec.data.begin(),
    sec.data.end()
);
// 存下当前小节在合并大节后的初始位置
pre_sec_addr[{obj_idx, sec_name}] = global_sections[head].size;
// 相应的，更新到下一个节的初始位置
global_sections[head].size += shdr.size;
```

内存布局的考虑：按照 `section_order` 的顺序来合并节

```
vector<string> section_order = {".text", ".plt", ".rodata", ".got", ".data", ".bss"};
```

地址从给定的起始地址 `0x400000` 开始,然后按对齐一次填充

对齐：一行代码轻松搞定。

```
current_vaddr = (current_vaddr + page_size - 1) / page_size * page_size;
```

`current_vaddr` 表示当前节所在的初始地址

Part C: 关键难点解决

<!-- 选择2-3个最有技术含量的难点:

1. 具体难点描述
2. 你的解决方案

3. 方案的效果

示例难点:

- 重复符号处理
- 重定位越界检查
- 段对齐处理

-->

写的时候还是挺煎熬的，磕磕绊绊的，但是写完之后感觉倒也还好，其实代码部分对算法之类可能比较难的就是按需链接队列那部分了，其他的最关键的是理解。

具体难点:

1.按需链接

解决方案：虽然总体上就是一个队列BFS的框架，但是具体实现起来还是要花一些时间的。以下是解决的简要流程：

```
区分静态库与目标文件与共享库
将.ar 加入 curr.ars
将.obj 加入 curr objs 和 to_process
略过 .so

进行按需链接BFS搜索
取 to_process 的 front
查看 front 里面还有没有未在 curr_objs 里面定义过的符号
遍历 curr.ars 找到里面有符号依赖而且从来没被更新过的目标文件
将目标文件添加入 curr_objs 和 to_process
```

方案效果：成功地实现了按需链接地功能，将静态库里面有符号依赖的目标文件加入待链接的文件vector中

2.分配节的地址

如何得到各个合并节的初始地址？

解决方案：对 global_sections 进行遍历，得到里面每个节的大小，然后使用 current_vaddr 进行累加，同时进行对齐。

```
// 分配节的地址
for (const auto& sec_name : section_order)
{
    // 读取节
    auto& sec = merged_sec[sec_name];
    // 记录当前节的初始位置
    global_sections[sec_name].addr = current_vaddr;

    // 更新节大小 (.bss 节从输入节累计大小)
    if (sec_name.starts_with(".bss"))
    {
        // resize(a,b) 表示新增a个全部初始化为b的元素
        sec.data.resize(global_sections[".bss"].size, 0); // 填充0占位
    }

    // 推进当前地址（按节实际大小分配）
    // 也就是合并大节的初始位置
    // 而且地址要满足为 页大小 的整数倍
```

```
    current_vaddr += sec.data.size();
    current_vaddr = (current_vaddr + page_size - 1) / page_size * page_size;
}
```

方案效果：实现将各个节的初始地址赋值到 global_sections[].addr 中

Part D: 实验反馈

<!-- 芝士 5202 年研发的船新实验，你的反馈对我们至关重要

可以从实验设计，实验文档，框架代码三个方面进行反馈，具体衡量：

1. 实验设计：实验难度是否合适，实验工作量是否合理，是否让你更加理解链接器，链接器够不够有趣
2. 实验文档：文档是否清晰，哪些地方需要补充说明
3. 框架代码：框架代码是否易于理解，接口设计是否合理，实验中遇到的框架代码的问题（请引用在 repo 中你提出的 issue）

-->

1.实验设计：完成时间 35h左右

实验主要是 task2 和 bonus2 难度跨度有点大，首先task2直接要求手搓链接器，一下就两三百行的代码量，当时我还对link整个过程不太熟悉，还是在重新看了课件好几次，艰难的手搓出了 task2，接着是bonus2，手搓GOT表和PLT表，也是思索了好几次，终于才弄懂基本的过程，敲出了基本的代码，但是没想到每个点又只给一半的分，接着就debug近10h。。。

总体来看 `ld.cpp` 的代码量其实还好，我代码比较稀疏，写了600行。主要是中间思考的过程和 debug 占了大多时间。不过就是从task2写到task7，期间要不断对代码许多地方进行调整，感觉还是可以给一个大体的框架，然后再往里面填代码。

链接器还是挺有趣的，也让我对链接器理解更深了，我bonus2卡住的那几天里面，睡觉都是 GOT表和PLT表。

2.实验文档：

我觉得主要还是task2和bonus2的文档可以再写清晰一些，尤其是bonus2里面的21和22，情况都挺特殊的。比如说21里面有helper有多个，其中一个是UNDEF的，然后22里面 `weak_value` 是弱变量符号，也要用GOT表重定位，感觉不debug看文件的话，第一次写代码肯定考虑不到这些。

3.框架代码：。？？？好像没啥框架代码，`fle.cpp`还挺清晰的，不过里面有一些属性感觉多余，比如FLESection的`has_symbols`，感觉可以去掉。

参考资料（可不填）

1. [资料名] - [链接] - [具体帮助点]
2. ...还真没有，全靠docs和课本，老师的课件。

ssz@localhost:~/linklab-2025-fall\$ make test					
Complex Static Linking Test	PASS	0.37s	10.0/10.0	All steps completed	
Shared Library Basic	PASS	0.09s	7.0/7.0	All steps completed	
External Symbol Relocation	PASS	0.08s	6.0/6.0	All steps completed	
Weak Symbol Export	PASS	0.08s	7.0/7.0	All steps completed	
PLT/GOT Basic	PASS	0.12s	7.0/7.0	All steps completed	
Multi-Library Dependency	PASS	0.18s	6.0/6.0	All steps completed	
Complex PLT/GOT Offset	PASS	0.15s	7.0/7.0	All steps completed	

Total Score: 200.0/200.0 (100.0%)

hit-it-more / linklab-2025-fall

Actions

GitHub Classroom Autograding # 2

Summary

Autograding succeeded 3 minutes ago in 59s

Set up job 2s

Run actions/checkout@v4 1s

Checkout reference answer 0s

Set up Python 0s

Install dependencies 0s

Run tests 41s

Report results 1s

```

1  Run pandjdb2/autograding-grading-reporter@v1
13 Processing: tests
14  Tests
15  Text code:
16 python3 grader.py --write-result
17
18 Total points for tests: 100.00/100
19
20 Test runner summary
21
22 | Test Runner Name | Test Score | Max Score |
23 |:---|:---|:---|
24 | tests | 100 | 100 |
25 |
26 | Total: | 100 | 100 |
27 |
28 Grand total tests passed: 1/1
29
30 Workflow Run Response: https://api.github.com/repos/hit-it-more/linklab-2025-fall/check-suites/54874352440

```

Post Set up Python 0s

Post Run actions/checkout@v4 0s

Completed job 0s

最终通过截图。