





# Regulamento

Competição de Robô Seguidor de Linha





2024

Programa de Educação Tutorial - Engenharia Elétrica Universidade Federal de Minas Gerais

#### Prefácio

O presente regulamento tem por objetivo apresentar informações preliminares sobre a 11ª edição da Competição de Robôs Autônomos (CoRA). Tradicionalmente, a CoRA é uma competição de robôs seguidores de linha organizada pelo grupo PETEE-UFMG (Programa de Educação Tutorial da Engenharia Elétrica da Universidade Federal de Minas Gerais). Portanto, o Regulamento da 11ª CoRA contém informações sobre o cronograma geral, as categorias presentes na edição e as regras da competição.

Organização: Programa de Educação Tutorial da Engenharia Elétrica – Universidade Federal de Minas Gerais.

#### Comitê de Organização:

- Coordenação Geral: Larissa Roncali Faria
- Coordenação Financeira: Yago Victor Nascimento Silva
- Coordenação Comunicação: Arnaldo Kokke de Brito
- Coordenação Técnica: Felipe Meireles Leonel
- Coordenação Gestão: Miguel Augusto Batista Carvalhais

Coordenação: Professora Luciana Pedrosa Salles Responsáveis pela elaboração do regulamento:

- Arnaldo Kokke de Brito
- Felipe Meireles Leonel
- Gabriel Costa Matsuzawa
- Gabriel Lyan Barbosa de Assis
- Izaias Barbosa Neto
- Larissa Roncali Faria
- Yago Victor Nascimento Silva

Programa de Educação Tutorial da Engenharia Elétrica - Universidade Federal de Minas Gerais

Site PETEE UFMG: http://www.petee.cpdee.ufmg.br/

Site CoRA: <a href="http://cora.cpdee.ufmg.br/">http://cora.cpdee.ufmg.br/</a>

# Sumário

1. Introdução	3
2. Sobre o Torneio	3
2.1. As Equipes	3
2.2. Etapas da Competição	4
2.2.1. Etapas Categoria Avançada	4
2.2.2. Etapas Categoria Mirim	4
2.3. Baterias	5
2.3.1. Arrancada	5
2.3.2. Classificatória	5
2.3.3. Repescagem	5
2.3.4. Final	6
2.4. Robôs Seguidores de Linha	6
2.5. Características da Pista	6
2.5.1. Pista de Teste	15
2.6. A Pontuação	15
2.6.1. Pontuação da Etapa Classificatória	16
2.6.2. Pontuação das Etapas de Repescagem e Final	18
2.7. Critérios de Desclassificação	18
2.8. Considerações Finais	19
3. Organizadores	19
3.1 Docente	19
3.2 Discentes	19
4. Contato	20

## 1. Introdução

A Competição de Robôs Autônomos (CoRA) é uma iniciativa do Programa de Educação Tutorial do curso de Graduação em Engenharia Elétrica da Universidade Federal de Minas Gerais (PETEE UFMG) com o objetivo de proporcionar aos participantes integração de conhecimento multidisciplinar, estimulando o trabalho em equipe entre estudantes de diferentes níveis de escolaridade. Este ano a competição será realizada no Hall do auditório principal da Escola de Engenharia da UFMG, nos dias 16/09/2024 a 20/09/2024. O dia 16/09/2024 é reservado para a organização do evento. O início da competição será no dia 17/09/2024 com a presença dos competidores inscritos.

A competição, assim como na edição passada, terá como foco os robôs autônomos seguidores de linha, construídos pelos estudantes participantes do torneio, cujo objetivo é oportunizar a integração do conhecimento teórico e prático. Nesta edição, a CoRA contará como novidade a categoria de Robô Sumô e continuará com a categoria de Seguidor de Linha Mirim implementada na edição anterior. Para tanto, em 2024, a 11ª CoRA terá três categorias paralelas:

- 1. Seguidor de Linha Mirim;
- 2. Seguidor de Linha Avançado;
- Robô Sumô;

Espera-se que, com mais uma edição desta competição, seja reforçado o desenvolvimento tecnológico por meio da construção de protótipos, de forma que a comunidade acadêmica e o público externo conheçam melhor a engenharia e suas aplicações, fomentando novas ideias e soluções para os diversos problemas e demandas da sociedade.

#### 2. Sobre o Torneio

## 2.1. As Equipes

As equipes devem ser formadas por no máximo 3 (três) integrantes, regularmente matriculados em um curso de graduação, ensino médio, ensino técnico ou ensino fundamental, ou que tenham se formado há no máximo um ano. Além disso, é importante ressaltar que os participantes não devem ter feito parte da Comissão Organizadora a partir de janeiro de 2024.

Um dos integrantes deve ser responsável pela equipe com o título de capitão. Ao capitão cabe a responsabilidade de participar de reuniões e de representar a equipe sempre que necessário. Caso ocorra a necessidade de troca de capitão, a equipe deve informar previamente à Comissão Organizadora.

Nos dias em que houverem atividades da categoria, ao menos um representante deverá comparecer com o robô, não sendo obrigatória a presença de todos os membros da equipe. Entretanto, cada membro deverá comparecer em, pelo menos, um dia do evento para que seja emitido o certificado de participação individual na 11ª CORA.

Cada equipe deverá ser identificada por um nome, que será sujeito à aprovação da comissão organizadora. Todos os dados deverão ser informados no ato da inscrição. A veracidade das

informações é de total responsabilidade da equipe, bem como a atenção ao e-mail fornecido, pois se trata da principal forma de comunicação da Comissão Organizadora com a equipe.

Haverá restrições à quantidade de pessoas envolvidas no teste do robô competidor. Essas restrições serão determinadas a critério da Comissão Julgadora que terá autorização de intervir caso necessário.

# 2.2. Etapas da Competição

# 2.2.1. Etapas Categoria Avançada

A competição ocorrerá em 4 (quatro) dias:

- I. O primeiro deles é reservado para o check-in principal de todas as equipes, para a abertura do evento, a realização da arrancada, os testes dos robôs e a primeira bateria da categoria avançada. No início dos demais dias, também ocorrerá um check-in, porém de maneira mais breve, com o intuito de avaliar se os robôs utilizados pelas equipes ainda estão dentro das regras.
- II. No segundo dia, irão acontecer duas baterias classificatórias, sendo a primeira realizada no período da manhã e a segunda no período da tarde, com o resultado parcial da tabela de classificação sendo divulgado no fim do dia.
- III. No terceiro dia de competição, não serão realizadas baterias da categoria avançada e o período pode ser utilizado para a realização de testes.
- IV. No quarto e último dia, haverá pela manhã a repescagem e pela tarde a etapa final, a premiação e o encerramento do evento.

# 2.2.2. Etapas Categoria Mirim

A competição ocorrerá em 4 (quatro) dias:

- I. O primeiro deles é reservado para o check-in principal de todas as equipes e para a abertura do evento, a realização da arrancada, e os testes dos robôs. No início dos demais dias, também ocorrerá um check-in, porém de maneira mais breve, com o intuito de avaliar se os robôs utilizados pelas equipes ainda estão dentro das regras.
- II. No segundo dia de competição não haverá baterias para a categoria Mirim, portanto a presença destas equipes é incentivada de maneira facultativa, para interação e aprendizado com os outros competidores.
- III. No terceiro dia de competição, será dado início a categoria mirim da CoRA, sendo duas baterias classificatórias, uma no período da manhã e outra no período da tarde.
- IV. No quarto e último dia, irá ocorrer pela tarde a etapa final, a premiação e o encerramento do evento.

#### 2.3. Baterias

No início de cada bateria, a Comissão Organizadora apresentará o caminho a ser percorrido pelos competidores. Após esta apresentação, os participantes terão **30 (trinta) minutos** para fazer alterações no robô e se apresentarem à comissão organizadora para a realização de uma breve vistoria no robô, para garantir que ele esteja de acordo com as especificações descritas. **As equipes que não comparecerem na pista dentro do tempo determinado, ou que não atenderem às especificações, não poderão participar da bateria.** 

Em todas as baterias, os participantes terão 2 (duas) tentativas com duração máxima de 3 (três) minutos cada, sendo a melhor tentativa levada em consideração para a pontuação. A melhor tentativa será aquela no qual a equipe conseguir o maior número de checkpoints no menor tempo possível. Após todas as equipes completarem a 1ª tentativa, será dado um intervalo de 20 (vinte) minutos para realizarem mudanças no robô e realizar uma outra vistoria se apresentarem à comissão organizadora para o início da segunda tentativa. As equipes que não comparecerem na pista dentro do tempo determinado não poderão participar da segunda tentativa.

A ordem dos competidores será sorteada no início de cada bateria. O tempo de cada equipe será computado eletronicamente e confirmado com um cronômetro acionado pelo Juiz. Caso haja problemas com a computação automática de tempo, o valor considerado será o marcado pelo juiz.

Antes de iniciar cada bateria os capitães terão o direito de verificar a pista, tendo a oportunidade para constatar qualquer pormenor que não esteja conforme este regulamento. Caso o capitão identifique alguma irregularidade ele poderá relatar à organização do evento, isso deverá ser feito no prazo de tempo estipulado pela comissão, que será de 10 (dez) minutos antes de cada bateria. Qualquer reclamação referente à pista posterior ao tempo que foi disponibilizado para a checagem, será desconsiderada. É importante ressaltar que serão permitidas modificações nos robôs no período entre o fim da última bateria do dia e o início da primeira bateria do dia seguinte, desde que essas modificações respeitem as restrições contidas no <u>item 2.4</u>.

#### 2.3.1. Arrancada

A arrancada é realizada no primeiro dia do evento, com competições distintas para cada categoria (Mirim e Avançada). Ela consiste de uma linha reta, na qual o robô que completá-la em menor tempo será o vencedor. Esta bateria terá uma premiação própria.

#### 2.3.2. Classificatória

**Categoria Avançada:** A etapa classificatória consiste de 3 (três) baterias com pontuação própria, nos moldes apresentados no <u>item 2.6</u>. Após as baterias, a pontuação das equipes é somada e as 6 (seis) primeiras equipes avançam diretamente para a final, **sem passar pela etapa de repescagem.** 

**Categoria Mirim:** A etapa classificatória consiste de 2 (duas) baterias com pontuação própria, nos moldes apresentados no <u>item 2.6</u>. Após as baterias, a pontuação das equipes em cada bateria é somada e as 5 (cinco) primeiras equipes avançam para a final.

# 2.3.3. Repescagem

A etapa de repescagem se aplica somente para a categoria avançada.

Esta etapa é realizada para as equipes que não se classificaram diretamente para a final e participaram 11ª Competição de Robôs Autônomos Página 5

de pelo menos uma bateria da Etapa Classificatória. A pontuação atribuída na etapa classificatória é zerada e as 2 (duas) equipes melhores classificadas avançam para a final. A pontuação da bateria de repescagem é descrita no <u>item 2.6.2</u>.

#### 2.3.4. Final

Categoria Avançada: Na etapa final dessa categoria, as 8 (oito) equipes que se classificaram tanto pelas baterias classificatórias, quanto pela repescagem irão competir em um último circuito, nos mesmos moldes das baterias classificatórias, contudo com nível de dificuldade superior. A pontuação de todas as equipes será zerada e, ao final das duas tentativas, a equipe melhor colocada será condecorada como campeã avançada da 11ª Competição de Robôs Autônomos da UFMG. A pontuação da final é descrita no item 2.6.2.

Na etapa final, serão permitidas 2 (duas) tentativas com duração limite de 3 (três) minutos, com um intervalo de 30 (trinta) minutos entre elas para que todas as equipes realizem ajustes em seus robôs.

Categoria Mirim: Na etapa final dessa categoria, as 5 (cinco) equipes que se classificaram por meio das baterias classificatórias irão competir em um último circuito, nos mesmos moldes das baterias classificatórias, contudo com nível de dificuldade superior. A pontuação de todas as equipes será zerada e, ao final das duas tentativas, a equipe melhor colocada será condecorada como campeã mirim da 11ª Competição de Robôs Autônomos da UFMG. A pontuação da final é descrita no item 2.6.2.

Na etapa final, serão permitidas 2 (duas) tentativas com duração limite de 3 (três) minutos, com um intervalo de 30 (trinta) minutos entre elas para que todas as equipes realizem ajustes em seus robôs.

# 2.4. Robôs Seguidores de Linha

Os robôs devem respeitar as restrições abaixo:

- I. Não é permitido o uso de chassis prontos (há mais detalhes nesta seção);
- II. Peso máximo do protótipo: (1400) g (mil e trezentos gramas mais cem gramas);
- III. Os protótipos deverão ter dimensões limitadas a 30,0 x 30,0 x 20,0 cm (comprimento x largura x altura);
- IV. O protótipo deverá ter uma altura mínima de 3 cm;
- V. Não há restrição quanto ao limite de tensão de alimentação do protótipo;
- VI. Os protótipos deverão ser movidos exclusivamente a energia elétrica e deverão transportar sua própria fonte de alimentação, sendo, então, proibida a utilização de qualquer fonte externa;

#### 2.5. Características da Pista

A superfície da pista é feita com placas de EVA revestidas com tinta preta, que possuem comprimentos diferentes para cada tipo de peça. Junções nessas placas serão necessárias para compor toda a área do percurso e, por isso, eventuais desníveis podem ocorrer. **Portanto, os robôs devem ser capazes de superar tais desníveis (± 5,0 mm)**. A pista terá as seguintes características:

**Nota**: Todas as grandezas apresentadas a seguir, no <u>item 2.5</u>. estão indicadas em centímetros e possuem um erro de ±0,5cm, exceto naquelas em que a indicação de erro já esteja presente.

O circuito será totalmente plano;

11ª Competição de Robôs Autônomos

- II. As peças possuem largura mínima de 32,0 cm e se apresentam na forma de retas e arcos;
- III. O percurso será indicado por uma linha branca de 2,0 cm de largura;
- IV. Quando houver um cruzamento, o ângulo de intersecção das linhas será de (90,0° ± 5,0°). Haverá, no mínimo, 17,0 cm de percurso reto antes e depois de um cruzamento (Figura 1);

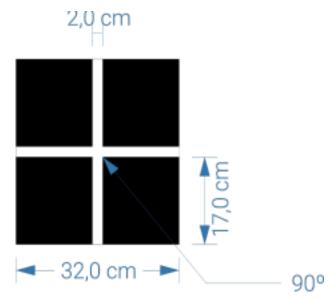


Figura 1. Cruzamento.

V. As peças curvilíneas podem ser arcos com raio de, no mínimo, 54,0 cm, com comprimento mínimo de 80,0 cm (Figura 2), ou arcos com raio de, no mínimo, 18,0 cm e com comprimento mínimo de 28,0 cm (Figura 3).

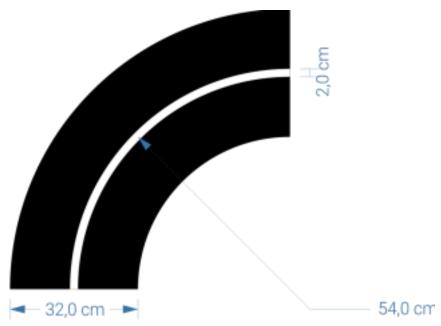


Figura 2. Arco de curvas maiores.

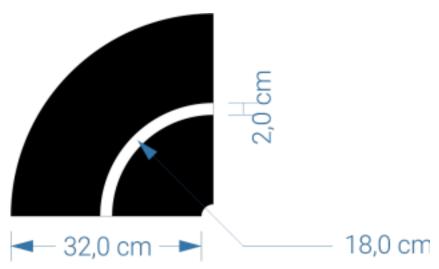


Figura 3. Arco de curvas menores.

- VI. Cada percurso pode contar com os seguintes desafios:
  - A. Curvas de 90º, que serão indicados por um quadrado branco de 5,0 x 5,0 cm, a 3,0 cm da linha do percurso, no lado de ocorrência da curva, a 5,0 cm da mesma (Figura 4).

Vale ressaltar que, durante um percurso, poderão ocorrer indicações de curvas de 90º tanto de conversão à direita, quanto à esquerda.

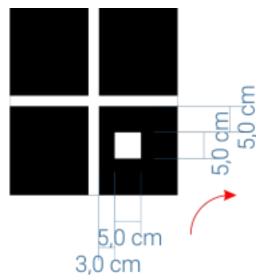


Figura 4. Curva de 90° com indicação de conversão a direita.

OBS: Deve-se atentar que as marcações da identificação das curvas de 90° podem se encontrar também nas seguintes situações.

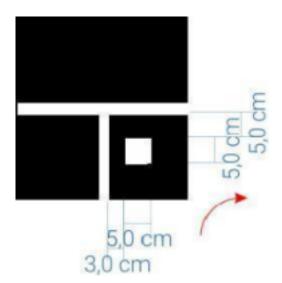


Figura 4 A. Curva de 90° com indicação de conversão a direita.

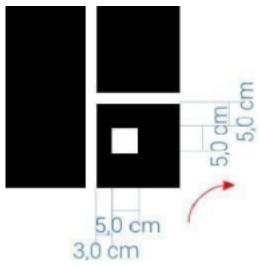


Figura 4 B. Curva de 90° com indicação de conversão a direita.

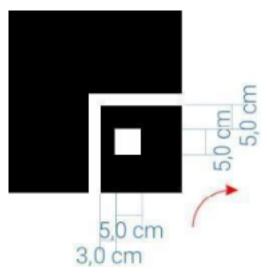


Figura 4 C. Curva de 90° com indicação de conversão a direita.

B. Zigue-zague (Figura 5), que não será indicado por nenhum padrão de sinalização de dificuldade. Ele possui um raio médio de 18,0 cm e comprimento mínimo de 48,0 cm. Sendo assim, o robô deverá seguir inteiramente a linha branca no zigue-zague.



Figura 5. Exemplo de zigue-zague.

C. Faixa de pedestres (Figura 6), que será indicada com a ocorrência de uma inversão completa das cores da pista (a pista se tornará branca e a linha preta), com comprimento mínimo de 36,0 cm. Após a inversão a pista volta às suas cores normais (pista preta com linha branca). Haverá, então, uma interrupção de 15,0 cm na linha do percurso, antes e depois da ocorrência da faixa de pedestres em si. Concluirá este desafio o robô que parar antes da faixa de pedestres, com alguma parte do robô sobre a peça preta de 72,0 cm de comprimento por, pelo menos, 5 (cinco) segundos.

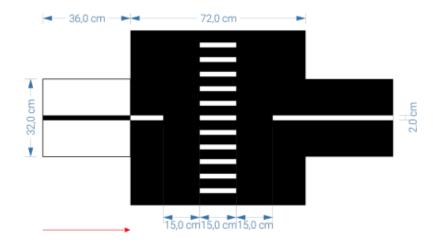


Figura 6. Faixa de pedestres.

D. Bifurcações em T, cuja identificação conta com duas marcas brancas de 5,0 x 5,0 cm posicionadas de maneira simétrica à linha central do percurso (Figura 7),

estando a 3,0 cm de cada lado desta e a 5,0 cm da bifurcação. O robô deve decidir, então, para qual lado seguir, sendo que um dos lados acarretará em um trajeto menor. Na reunião de capitães, a ser realizada no primeiro dia do evento, será informado qual lado corresponderá ao menor trajeto.

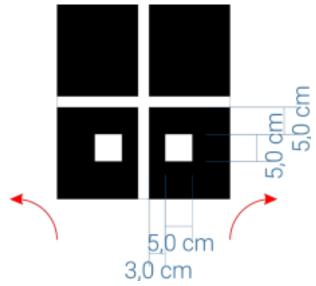
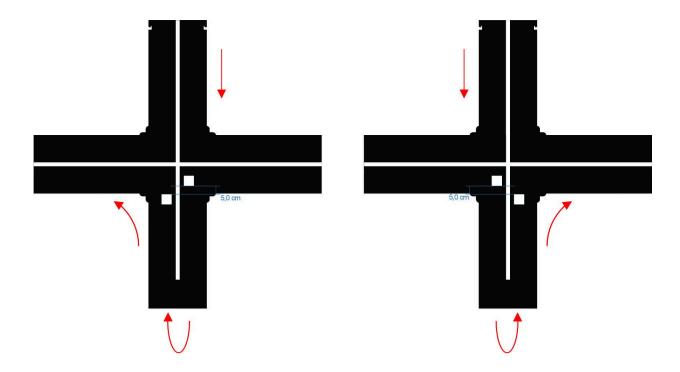


Figura 7. Bifurcação em T.

E. Ré, que será indicada por meio de duas marcas brancas, cada uma medindo 5,0 x 5,0 cm e posicionadas a 3,0 cm da linha de percurso, com um espaçamento de 5 cm entre elas. Essas marcações brancas estarão situadas em lados opostos do trecho O desafio consiste em o robô executar a marcha à ré assim que identificar a segunda marca e, em seguida, completar o desafio realizando uma curva para o lado indicado pela segunda marca.



- F. Rotatória, cujo desafio consiste em avaliar se o robô é capaz de entrar nela e sair no local indicado. Uma figura ilustrativa deste trecho é apresentada na figura 8. A marcação do desafio se dará de forma semelhante à curva de 90°, podendo contar com até 4 marcas brancas de 5,0 x 5,0 cm, a 3,0 cm da linha do percurso, no lado de ocorrência da curva, a 5,0 cm da mesma e espaçadas de 5,0 cm da próxima marca. O número de quadrados brancos em sequência irá indicar qual saída o robô deve tomar:
  - Caso haja 4 quadrados: O robô deve tomar a 3ª saída da rotatória.
  - Caso haja 3 quadrados: O robô deve tomar a 2ª saída da rotatória.
  - Caso haja 2 quadrados: O robô deve tomar a 1ª saída da rotatória.

Se tais marcações estiverem ao lado direito do trajeto, o robô deverá entrar à direita na rotatória, caso estejam à esquerda, o robô deverá entrar à esquerda na rotatória. A figura 9 apresenta em maiores detalhes as indicações citadas.

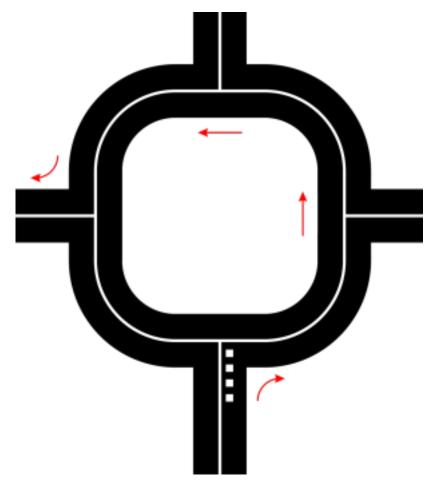


Figura 8. Rotatória.

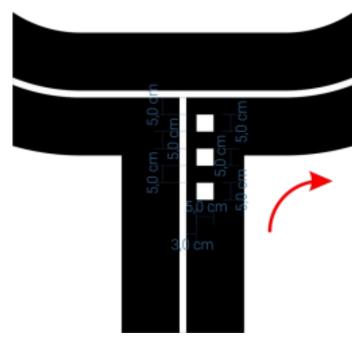


Figura 9. Indicações de desafio para a rotatória.

- G. Túneis, que poderão estar em alguns trechos da pista com altura mínima de 25,0 ± 1,0 cm. A luminosidade natural dentro dos túneis será reduzida, portanto, o robô deverá ser capaz de se adaptar a essa condição.
- H. Área de parada, presente no fim de cada percurso, consiste em um trecho de 42,0 ± 5,0 cm sem marcações (Figura 10), limite no qual o robô deverá parar completamente, sem intervenção humana. Caso o robô não pare no local delimitado, o último trecho será desconsiderado. Haverá um percurso reto de pelo menos 15,0 cm antes e depois desta área.

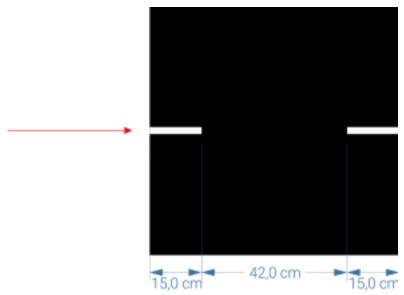


Figura 10. Área de parada.

#### 2.5.1. Pista de Teste

As equipes poderão trazer suas próprias pistas de teste e também será disponibilizada às equipes uma pista de teste durante o intervalo permitido para que possam avaliar o desempenho dos robôs e realizar os ajustes necessários. As equipes que utilizarem a pista de testes fora do horário permitido serão desclassificadas da competição. As peças utilizadas, apresentam marcações iguais às descritas no item 2.5. mas podem ser feitas de material diferente ou apresentar tonalidades de cores diferentes da pista oficial a ser utilizada nas provas. Portanto, as pistas de teste não tem obrigação de serem idênticas às pistas da prova.

Em alguns momentos, serão disponibilizados trechos da pista oficial para testes. Neste caso, haverá um supervisor para controlar o uso da pista pelas equipes.

# 2.6. A Pontuação

A pista de competição é dividida em trechos, sendo que cada trecho representa o caminho entre dois checkpoints consecutivos. Nos checkpoints estão posicionados os sensores responsáveis por detectar a passagem do seguidor e cronometrar o tempo gasto para completar cada trecho. Como explicado no <u>item 2.3</u>. o evento é dividido em baterias classificatórias, repescagem e final. Todas terão o mesmo sistema de pontuação, que é

baseado em checkpoints. Nas baterias classificatórias, além do critério de checkpoints, a apresentação do projeto será considerada para definir a pontuação das equipes. Abaixo, estão listados os critérios de pontuação de cada etapa.

# 2.6.1. Pontuação da Etapa Classificatória

#### I. Apresentação do Projeto (10 pontos):

Todas as equipes participantes terão de apresentar o projeto do robô desenvolvido durante a competição. Neste contexto, as equipes serão chamadas para apresentar seu projeto aos membros da organização em algum momento dos 2 (dois) primeiros dias da 10ª CoRA. A apresentação será avaliada e poderá gerar até 10 (dez) pontos para a classificação para a final. Serão avaliados os seguintes critérios:

- Apresentação (5 pontos): as equipes participantes terão de apresentar o projeto do protótipo desenvolvido durante a competição e será avaliado se todos os membros da equipe tem conhecimento sobre o robô construído;
- Criatividade (3 pontos): será avaliado se o robô apresenta soluções criativas e eficientes para conseguir superar os desafios propostos;
- Robustez (2 pontos): será avaliado se o robô possui elementos de controle, eletrônica ou mecânica para atender de forma satisfatória variações das condições do trajeto.

#### II. Checkpoints (90 pontos):

A pista da competição é dividida em checkpoints, e em cada um estará posicionado um sensor responsável por detectar a passagem do robô e cronometrar o tempo gasto no percurso até então. Em cada bateria, as equipes serão classificadas de acordo com o maior número de checkpoints completados. Caso duas equipes possuam o mesmo número de checkpoints, aquela que tiver o menor tempo entre as duas ficará na frente. A equipe só será pontuada por esse critério caso complete, ao menos, 1 (um) checkpoint na bateria. Caso o robô saia da pista, não complete o percurso no tempo previsto ou fique sem se deslocar em relação a pista por mais de 20 segundos, a passagem será interrompida e os pontos serão contabilizados até o último checkpoint.

No final, os pontos da apresentação do projeto e os pontos obtidos em cada bateria serão somados, definindo assim as equipes classificadas para a final, sendo o número de finalistas específico para cada categoria. Caso duas ou mais equipes possuam a mesma pontuação na etapa, os critérios abaixo serão utilizados como desempate:

- I. Checkpoints na 3ª Bateria: A equipe que tiver o maior número de checkpoints na terceira bateria ficará na frente.
- II. Checkpoints na 2ª Bateria: Caso possuam o mesmo número de checkpoints na 3ª bateria, a equipe com o maior número de checkpoints na segunda bateria ficará na frente.
- III. Checkpoints na 1ª Bateria: Caso possuam o mesmo número de checkpoints na 3ª e na 2ª bateria, a equipe com o maior número de checkpoints na primeira bateria ficará na frente.

A pontuação e critérios de desempate atribuídos nesta etapa valem somente para a definição das equipes que irão avançar para a final e não serão utilizados para definir a colocação das equipes nas demais etapas.

Categoria avançada: Os dois critérios de pontuação citados acima serão utilizados, sendo destinados 10 (dez) pontos para apresentação do projeto e 90 (noventa) pontos distribuídos em 3 (três) baterias classificatórias, totalizando, assim, 100 (cem) pontos. Em cada bateria as equipes serão classificadas de acordo com o critério de checkpoints e receberão pontos baseados em suas colocações em cada bateria. No final, estes pontos serão somados e as 6 (seis) primeiras equipes estarão classificadas diretamente para a final.

Abaixo está uma tabela de distribuição dos pontos em cada bateria da etapa classificatória para a categoria avançada:

Classificação	Bateria 1	Bateria 2	Bateria 3
1	20 pontos	30 pontos	40 pontos
2	17 pontos	27 pontos	35 pontos
3	15 pontos	25 pontos	30 pontos
4	13 pontos	23 pontos	27 pontos
5	11 pontos	21 pontos	25 pontos
6	10 pontos	20 pontos	23 pontos
7	9 pontos	19 pontos	21 pontos
8	8 pontos	18 pontos	19 pontos
9	7 pontos	17 pontos	17 pontos
10	6 pontos	16 pontos	15 pontos
11 a 15	5 pontos	13 pontos	12 pontos
16 a 20	4 pontos	10 pontos	10 pontos
21 a 25	3 pontos	7 pontos	8 pontos
26 a 30	2 pontos	4 pontos	6 pontos

Tabela 1: Distribuição de pontos nas baterias classificatórias para categoria avançada

Categoria mirim: Nesta etapa, os dois critérios de pontuação citados acima serão utilizados, sendo destinados 10 (dez) pontos para apresentação do projeto e 90 (noventa) pontos distribuídos em 2 (três) baterias classificatórias, totalizando, assim, 100 (cem) pontos. Em cada bateria as equipes serão classificadas de acordo com o critério de checkpoints e receberão pontos baseados na colocação na bateria. No final, estes pontos serão somados e as 6 (seis) primeiras equipes estarão classificadas diretamente para a final.

Abaixo está uma tabela de distribuição dos pontos em cada bateria da etapa classificatória para a categoria mirim:

### Regulamento 11<sup>a</sup> CoRA

Classificação	Bateria 1	Bateria 2
1	40 pontos	50 pontos
2	35 pontos	45 pontos
3	30 pontos	40 pontos
4	27 pontos	37 pontos
5	25 pontos	35 pontos
6	22 pontos	32 pontos
7	20 pontos	30 pontos
8	18 pontos	28 pontos
9	16 pontos	26 pontos
10	14 pontos	24 pontos
11 a 15	12 pontos	22 pontos
16 a 20	10 pontos	20 pontos

Tabela 2: Distribuição de pontos nas baterias classificatórias para categoria avançada

# 2.6.2. Pontuação das Etapas de Repescagem e Final

Na etapa de repescagem, a pontuação obtida na etapa classificatória será zerada e a classificação das equipes será dada unicamente pela quantidade de checkpoints completados. Em caso de empate, a equipe com o menor tempo na bateria ficará na frente.

Caso o robô saia da pista, não complete o percurso no tempo previsto ou fique sem se deslocar em relação a pista por mais de 20 segundos, a passagem será interrompida e os pontos serão contabilizados até o último checkpoints

# 2.7. Critérios de Desclassificação

\*Será desclassificada da disputa de determinada bateria, a equipe que porventura venha a cometer uma das seguintes faltas:

- I. Não for aprovada pela Mesa de Vistoria, por não atender aos requisitos listados no <u>item 2.4;</u>
- Não cumprir os prazos estipulados pela Comissão Organizadora para apresentação e disputa;
- III. O membro da equipe que estiver acompanhando o protótipo interferir nos sensores da pista ou de alguma forma auxiliar o protótipo (após o mesmo passar pelo primeiro checkpoint e dar início à contagem do tempo).

#### \* Será desclassificada do Torneio, a equipe que sofrer algum dos conseguintes:

- Não enviar a documentação dos membros da equipe e do pagamento até o prazo estipulado;
- II. Mau comportamento durante a realização do evento;
- III. Não responder às tentativas de contato feitas pela Organização;
- IV. Tentativa de fraude por parte da equipe ao não contemplar o objetivo do torneio, ou por não cumprir as regras estipuladas pela Organização;
- V. Apresentar nomes que infrinjam as leis, mencionar nomes de terceiros ou figuras famosas e históricas que tenham conteúdo pejorativo ou que promovam algum tipo de

dano moral ou constrangimento. A ser julgado pela Comissão Organizadora; VI. Utilizar a pista de teste fora dos horários definidos.

# 2.8. Considerações Finais

A comissão organizadora se reserva o direito de não realizar uma das categorias caso o número de equipes inscritas seja inferior a 10 (dez) na categoria avançada e 6 (seis) na categoria mirim e, se necessário, adiar e/ou alterar a data e o local da competição. Ao se inscrever na competição, o competidor concorda que a Organização pode utilizar sua imagem para divulgações em fotos, cartazes, comerciais de TV, entre outros meios de publicidade. A equipe organizadora – PETEE UFMG – está prontamente disposta a esclarecer qualquer dúvida não respondida por este edital através do e-mail equipes.cora@gmail.com. Além disto, o site da competição\_http://cora.cpdee.ufmg.br/ apresenta mais informações sobre o evento.

# 3. Organizadores

A Comissão Organizadora da competição terá por função organizar todo o evento e deliberar sobre qualquer problema ou dúvida que surja antes ou durante as provas. A comissão será também responsável pela verificação das classificações obtidas no decorrer das provas e pela atribuição das premiações.

#### 3.1 Docente

Professora Luciana Pedrosa Salles

Professor Gustavo Medeiros Freitas

#### 3.2 Discentes

#### **PETEE UFMG**

Alexandre Augusto Leal Martins

Arnaldo Kokke de Brito

Aurélio Miguel Lacerda dos Santos

**Bruno dos Santos Lopes** 

Felipe Meireles Leonel

Gabriel Costa Matsuzawa

Gabriel Lyan Barbosa de Assis

Gustavo Santiago de Magalhães

Izaias Barbosa Neto

João Vitor Saade Simão

Larissa Roncali Faria

11ª Competição de Robôs Autônomos

Mara Dalila Almeida e Silva

Miguel Augusto Batista Carvalhais

Pedro Paulo Pessoa Oliveira

Victor Batista dos Santos Fernandes

Vitória Maria Guerreiro Marçal

Yago Victor Nascimento Silva

#### 4.Contato

#### Larissa Roncali Faria

Coordenador Geral

E-mail: larisaroncali.petee@gmail.com

Tel.: (37) 9 9130-1338

#### Yago Victor Nascimento Silva

Coordenador Financeiro

E-mail: yagosilva.petee@gmail.com

Tel.: (31) 9 7352-5898

#### **Felipe Meireles Leonel**

Coordenador Técnico

E-mail: felipemeireles.petee@gmail.com

Tel.: (74) 9 7155-8572

#### Arnaldo Kokke de Brito

Coordenador Comunicação

E-mail: arnakokke.petee@gmail.com

Tel.: (31) 9 8842-0220

#### **Miguel Augusto Batista Carvalhais**

Coordenador Gestão

E-mail: miguelcarvalhais.petee@gmail.com

Tel.: (31) 9 9582-7713

Larissa Romali Faria

Larissa Roncali Faria Coordenação Geral da CoRA

Felipe Meireles Leonel Sub-Coordenação da CoRA

Felipe Meirles Leonel

Prof<sup>a</sup>. Luciana Pedrosa Salles Tutora do grupo PETEE

#### **PETEE UFMG**

Av. Presidente Antônio Carlos – № 6627 – Pampulha – Belo Horizonte – MG – CEP: 31270-901 UFMG – Campus Pampulha – Escola de Engenharia – Bloco 3 – Sala 1050 Telefone: (31) 3409-1013