

DrMIPS – Manual de Configuração

Bruno Nova

17 de Setembro de 2015

Conteúdo

1	Introdução	4
2	Ficheiro de CPU	5
2.1	components	6
2.1.1	Add	6
2.1.2	ALU	7
2.1.3	ALU_Control	7
2.1.4	And	7
2.1.5	Concat	7
2.1.6	Const	8
2.1.7	Control	8
2.1.8	Dist	8
2.1.9	DMem	9
2.1.10	Ext_ALU	9
2.1.11	Fork	9
2.1.12	Fwd_Unit	10
2.1.13	Hzd_Unit	10
2.1.14	IMem	10
2.1.15	Mux	11
2.1.16	Not	11
2.1.17	Or	11
2.1.18	PipeReg	11
2.1.19	PC	12
2.1.20	RegBank	12
2.1.21	SExt	12
2.1.22	SLL	13
2.1.23	Xor	13
2.1.24	ZExt	13
2.2	wires	14
2.3	reg_names	14
2.4	instructions	15

3	Ficheiro de instruções	16
3.1	types	17
3.2	instructions	17
3.3	pseudo	18
3.4	control	19
3.5	alu	19

Capítulo 1

Introdução

O DrMIPS fornece vários caminhos de dados uniciclo e *pipeline* do MIPS. Estes caminhos de dados são definidos em ficheiros JSON (<http://json.org/>), e têm a extensão `.cpu`. Estes ficheiros de CPU podem ser modificados, e novos podem ser criados.

Os conjuntos de instruções usados pelos caminhos de dados são também definidos em ficheiros JSON, usando a extensão `.set`. Estes podem também ser criados e modificados.

Este manual explica, com algum detalhe, a sintaxe de ambos estes ficheiros. O Capítulo 2 explica a sintaxe dos ficheiros de CPU enquanto que o Capítulo 3 explica a sintaxe dos ficheiros de instruções.

Capítulo 2

Ficheiro de CPU

As diferentes versões do processador MIPS são definidas em ficheiros de CPU. Estes podem ser editados/configurados e novos podem ser criados. Este capítulo explica a sintaxe destes ficheiros.

Os ficheiros de CPU são formatados em JSON. Um exemplo parcial de um ficheiros de CPU é mostrado abaixo:

```
1 {
2   "components": {
3     "MUX_DST": {"type": "mux", "x": 205, "y": 260, "size": 5, "
      sel": "RegDst", "out": "OUT", "in": ["0", "1"], "desc":
        {"default": "Selects rt or rd as the destination
          register.", "pt": "Selecciona o rt ou rd como registo
            de destino."}},
4     ...
5   },
6   "wires": {
7     {"from": "DIST_INST", "out": "15-11", "to": "MUX_DST", "in
        ": "1", "start": {"x": 185, "y": 270}, "points": [{"x":
          195, "y": 270}, {"x": 195, "y": 282}]},
8     {"from": "MUX_DST", "out": "OUT", "to": "REG", "in": "
        WriteReg", "end": {"x": 250, "y": 277}},
9     ...
10  },
11  "reg_names": ["zero", "at", "v0", "v1", "a0", "a1", "a2", "a3
    ", "t0", "t1", "t2", "t3", "t4", "t5", "t6", "t7", "s0",
    "s1", "s2", "s3", "s4", "s5", "s6", "s7", "t8", "t9", "k0
    ", "k1", "gp", "sp", "fp", "ra"],
12  "instructions": "default.set"
13 }
```

As várias secções que compõe os ficheiros de CPU são detalhadas nas seguintes secções deste capítulo.

2.1 components

Esta secção define todos os componentes do processador e suas propriedades. Um exemplo da definição de um componente é mostrado abaixo:

```
1 "MUX_DST": {"type": "mux", "x": 205, "y": 260, "size": 5, "sel": "RegDst", "out": "OUT", "in": ["0", "1"], "desc": {"default": "Selects rt or rd as the destination register.", "pt": "Selecciona o rt ou rd como registo de destino."}}
```

Cada componente é identificado por um ID único (MUX_DST neste exemplo). As propriedades do componente são definidas entre chavetas como um objecto JSON. Muitas propriedades são específicas a cada tipo de componente, mas algumas existem para todos os componentes. Estas são:

- **type**: O tipo de componente. O componente no exemplo é um multiplexador. Os diferentes tipos de componentes são explicados a seguir.
- **latency**: Opcional. Um inteiro com a latência do componente em ps. A latência por omissão é 0 ps.
- **x**: A coordenada x do canto superior esquerdo do componente no caminho de dados gráfico. O valor mínimo é 0 e corresponde à borda da esquerda do caminho de dados. Não há valor máximo.
- **y**: A coordenada y do canto superior esquerdo do componente no caminho de dados gráfico. O valor mínimo é 0 e corresponde à borda de cima do caminho de dados. Não há valor máximo.
- **desc**: Opcional. Descrição específica do componente, em cada idioma, mostrada na dica de ajuda do componente. O valor é um objecto JSON onde a descrição para cada idioma é definida na forma "código_idioma": "Descrição.". O identificador código_idioma é o código do idioma, como pt ou pt_BR. O idioma especial default deverá definir a descrição por omissão em Inglês que é usada quando uma descrição específica para o idioma não está disponível.

As subsecções seguintes explicam os diferentes tipos de componentes disponíveis e as suas propriedades específicas. Os títulos das subsecções são os valores que devem ser escritos na propriedade **type** dos componentes. Esta propriedade não é sensível à capitalização.

2.1.1 Add

Um somador que soma os valores das entradas. As propriedades específicas são:

- **in1**: Identificador da primeira entrada.
- **in2**: Identificador da segunda entrada.
- **out**: Identificador da saída.

2.1.2 ALU

A ALU básica. Só uma ALU ou ALU Estendida pode estar presente. As propriedades específicas são:

- **in1**: Identificador da primeira entrada.
- **in2**: Identificador da segunda entrada.
- **control**: Identificador da entrada de controlo (que selecciona a operação a realizar).
- **out**: Identificador da saída de resultado.
- **zero**: Identificador da saída de 1 bit do *zero*.

2.1.3 ALU_Control

O componente que controla a ALU. Só um pode estar presente. As propriedades específicas são:

- **aluop**: Identificador da entrada *ALUOp*.
- **func**: Identificador da entrada *func* (do campo de função da instrução).

2.1.4 And

Uma porta lógica *AND*. As propriedades específicas são:

- **in1**: Identificador da primeira entrada.
- **in2**: Identificador da segunda entrada.
- **out**: Identificador da saída.

2.1.5 Concat

Um “concatenador” que concatena os valores de duas entradas numa única saída. O valor da saída é a concatenação do valor da primeira entrada (como bits mais significativos) com o valor da segunda entrada (como bits menos significativos). O tamanho da saída é igual à soma dos tamanhos das entradas. As propriedades específicas são:

- **in1**: Identificador da primeira entrada.

- **in2**: Identificador da segunda entrada.
- **out**: Identificador da saída.

As propriedades de ambas as entradas são definidas como objectos JSON. As propriedades destes objectos são:

- **id**: Identificador da entrada.
- **size**: Tamanho da entrada (em bits).

2.1.6 Const

Um componente que produz um valor constante. As propriedades específicas são:

- **out**: Identificador da saída.
- **val**: O valor constante.
- **size**: Tamanho da saída (em bits).

2.1.7 Control

A unidade de controlo. O caminho de dados tem de ter uma unidade de controlo. Este componente tem apenas uma propriedade específica: **in**, que é o identificador da entrada.

2.1.8 Dist

Este componente distribui os bits da entrada por várias saídas. As propriedades específicas são:

- **in**: Propriedades da entrada como um objecto JSON. As propriedades do objecto são:
 - **id**: Identificador da entrada.
 - **size**: Tamanho da entrada (em bits).
- **out**: Propriedades das saídas como um *array* JSON. Cada elemento do *array* define as propriedades de uma saída como um objecto JSON. As propriedades dos objectos do *array* são:
 - **msb**: Índice do bit mais significativo da entrada.
 - **lsb**: Índice do bit menos significativo da entrada.
 - **id**: Opcional. Identificador da saída. Se omitido, o identificador corresponde a “<msb>-<lsb>”.

2.1.9 DMem

A memória de dados. Só uma pode estar presente. As propriedades específicas são:

- **size:** Tamanho da memória (número de posições de memória de 32 bits).
- **address:** Identificador da entrada *Address*.
- **write_data:** Identificador da entrada *WriteData*.
- **out:** Identificador da saída.
- **mem_read:** Identificador da entrada de controlo *MemRead*.
- **mem_write:** Identificador da entrada de controlo *MemWrite*.

2.1.10 Ext_ALU

Uma ALU estendida. Esta ALU armazena os registos **hi** e **lo** e é capaz de realizar multiplicações e divisões. Apenas uma ALU ou ALU Estendida pode estar presente. As propriedades específicas são as mesmas da ALU básica:

- **in1:** Identificador da primeira entrada.
- **in2:** Identificador da segunda entrada.
- **control:** Identificador da entrada de controlo (que selecciona a operação a realizar).
- **out:** Identificador da saída de resultado.
- **zero:** Identificador da saída de 1 bit do *zero*.

2.1.11 Fork

Este componente divide uma ligação em várias outras ligações com o mesmo tamanho. As propriedades específicas são:

- **in:** Identificador da entrada.
- **size:** Tamanho da entrada e das saídas (em bits).
- **out:** *Array* com os identificadores das saídas.

2.1.12 Fwd_Unit

A unidade de atalhos da *pipeline*. Apenas uma pode estar presente. As propriedades específicas são:

- **ex_mem_reg_write**: Identificador da entrada *EX/MEM.RegWrite*.
- **mem_wb_reg_write**: Identificador da entrada *MEM/WB.RegWrite*.
- **ex_mem_rd**: Identificador da entrada *EX/MEM.Rd*.
- **mem_wb_rd**: Identificador da entrada *MEM/WB.Rd*.
- **id_ex_rs**: Identificador da entrada *ID/EX.Rs*.
- **id_ex_rt**: Identificador da entrada *ID/EX.Rt*.
- **fwd_a**: Identificador da saída *ForwardA*.
- **fwd_b**: Identificador da saída *ForwardB*.

2.1.13 Hzd_Unit

A unidade de detecção de conflitos da *pipeline*. Apenas uma pode estar presente. As propriedades específicas são:

- **id_ex_mem_read**: Identificador da entrada *ID/EX.MemRead*.
- **id_ex_rt**: Identificador da entrada *ID/EX.Rt*.
- **if_id_rs**: Identificador da entrada *IF/ID.Rs*.
- **if_id_rt**: Identificador da entrada *IF/ID.Rt*.
- **stall**: Identificador da saída.

2.1.14 IMem

A memória de instruções. O caminho de dados tem de ter uma memória de instruções. As propriedades específicas são:

- **in**: Identificador da entrada.
- **out**: Identificador da saída.

2.1.15 Mux

Um multiplexador. As propriedades específicas são:

- **size**: O tamanho das entradas e saída (em bits).
- **sel**: Identificador da entrada de selecção.
- **out**: Identificador da saída.
- **in**: *Array* com os identificadores das saídas.

2.1.16 Not

Uma porta lógica *NOT*. As propriedades específicas são:

- **in**: Identificador da entrada.
- **out**: Identificador da saída.

2.1.17 Or

Uma porta lógica *OR*. As propriedades específicas são:

- **in1**: Identificador da primeira entrada.
- **in2**: Identificador da segunda entrada.
- **out**: Identificador da saída.

2.1.18 PipeReg

Um registo de *pipeline* que separa duas etapas da *pipeline*. Um caminho de dados *pipeline* tem de ter exactamente 4 destes registos (correspondentes a um *pipeline* de 5 etapas). Adicionalmente, os identificadores destes componentes têm de ser: *IF/ID*, *ID/EX*, *EX/MEM* and *MEM/WB*. As propriedades específicas são:

- **regs**: Definição dos registos guardados. O valor é um objecto JSON onde cada propriedade define um registo: o identificador é o identificador do registo e correspondente entrada e saída, e o valor é o tamanho do registo (em bits).
- **flush**: Opcional. Identificador da entrada de controlo *Flush*.
- **write**: Opcional. Identificador da entrada de controlo *Write*.

2.1.19 PC

O contador do programa. O caminho de dados tem de ter um contador do programa. As propriedades específicas são:

- **in**: Identificador da entrada.
- **out**: Identificador da saída.
- **write**: Opcional. Identificador da saída de controlo *Write*.

2.1.20 RegBank

O banco de registos. O caminho de dados tem de ter um banco de registos. As propriedades específicas são:

- **num_regs**: O número de registos. Tem de ser maior do que 1 e uma potência de 2.
- **read_reg1**: Identificador da entrada *ReadReg1*.
- **read_reg2**: Identificador da entrada *ReadReg2*.
- **read_data1**: Identificador da saída *ReadData1*.
- **read_data2**: Identificador da saída *ReadData2*.
- **write_reg**: Identificador da entrada *WriteReg*.
- **write_data**: Identificador da entrada *WriteData*.
- **reg_write**: Identificador da entrada de controlo *RegWrite*.
- **forwarding**: Opcional. Se **true**, o banco de registos irá usar atalhos internos (para caminhos de dados *pipeline*).
- **const_regs**: Opcional. *Array* JSON que define os registos constantes. Cada elemento é ou o índice do registo ou um objecto JSON com as seguintes propriedades:
 - **reg**: Índice do registo.
 - **val**: O valor constante do registo.

2.1.21 SExt

Uma extensão de sinal. As propriedades específicas são:

- **in**: Propriedades da entrada.
- **out**: Propriedades da saída.

As propriedades da entrada e da saída são definidas como objectos JSON. As propriedades destes objectos são:

- **id**: Identificador da entrada/saída.
- **size**: Tamanho da entrada/saída (em bits).

2.1.22 SLL

Um deslocador para a esquerda. As propriedades específicas são:

- **in**: Propriedades da entrada.
- **out**: Propriedades da saída.
- **amount**: Número de bits a deslocar

As propriedades da entrada e da saída são definidas como objectos JSON. As propriedades destes objectos são:

- **id**: Identificador da entrada/saída.
- **size**: Tamanho da entrada/saída (em bits).

2.1.23 Xor

Uma porta lógica *XOR*. As propriedades específicas são:

- **in1**: Identificador da primeira entrada.
- **in2**: Identificador da segunda entrada.
- **out**: Identificador da saída.

2.1.24 ZExt

Uma extensão de valor. As propriedades específicas são:

- **in**: Propriedades da entrada.
- **out**: Propriedades da saída.

As propriedades da entrada e da saída são definidas como objectos JSON. As propriedades destes objectos são:

- **id**: Identificador da entrada/saída.
- **size**: Tamanho da entrada/saída (em bits).

2.2 wires

Esta secção define todas as ligações que conectam os componentes do CPU. Um exemplo da definição de uma ligação é mostrado abaixo:

```
1 {"from": "DIST_INST", "out": "15-11", "to": "MUX_DST", "in":  
  "1", "start": {"x": 185, "y": 270}, "points": [{"x": 195, "  
    y": 270}, {"x": 195, "y": 282}], "end": {"x": 205, "y":  
      282}}
```

Cada ligação conecta uma saída de um componente à entrada de outro componente. Uma ligação é definida como um objecto JSON com várias propriedades. Estas são:

- **from:** O ID do componente de onde a conexão é feita (origem).
- **out:** O ID da saída do componente de origem de onde a conexão é feita.
- **to:** O ID do componente para onde a conexão é feita (destino).
- **in:** O ID da entrada do componente de destino para onde a conexão é feita.
- **start:** Opcional. Um objecto JSON que define a posição gráfica de início no caminho de dados, se a posição por omissão não é a desejável.
- **points:** Opcional. Um *Array* de objectos JSON que definem as posições dos pontos intermédios da ligação, se desejado.
- **end:** Opcional. Um objecto JSON que define a posição gráfica final no caminho de dados, se a posição por omissão não é a desejável.

As posições usadas nas propriedades **start**, **points** and **end** acima são objectos JSON com duas propriedades inteiras: **x** e **y**. Cada entrada e saída de cada componente é, por omissão, “anexada” a um dos quatro lados do componente. As posições das entradas e saídas no caminho de dados e, portanto, as posições de início e fim das ligações, são calculadas automaticamente¹ mas podem ser sobrescritas pelas propriedades **start** e **end**.

2.3 reg_names

Esta secção **opcional** define os nomes “amigáveis” dos registos (i.e. **\$zero**, **\$t0**, etc.). O valor é um *array* de *strings* que definem os nomes dos registos,

¹As entradas e saídas em cada lado do componente são, por omissão, ordenadas alfabeticamente pelos seus identificadores.

desde o registo **\$0** até ao último, **sem o símbolo do dólar inicial**. Os registos podem sempre ser referenciados pelos seus índices (**\$0**, **\$1**, etc.) no simulador.

2.4 instructions

Esta secção declara o conjunto de instruções que o processador usa. O valor é o caminho **relativo** para ficheiro de instruções desejado. Estes ficheiros são explicados no próximo capítulo.

Capítulo 3

Ficheiro de instruções

Os conjuntos de instruções usados pelas diferentes versões do processador MIPS são definidos em ficheiros de instruções. Estes podem ser editados/-configurados e novos podem ser criados. Este capítulo explica a sintaxe destes ficheiros.

Tal como os ficheiros de CPU, os ficheiros de instruções são formatados em JSON. Um exemplo parcial de um ficheiro de instruções é mostrado abaixo:

```
1 {
2   "types": {
3     "R": [{"id": "op", "size": 6}, {"id": "rs", "size": 5}, {"id": "rt", "size": 5}, {"id": "rd", "size": 5}, {"id": "shamt", "size": 5}, {"id": "func", "size": 6}],
4     "I": [{"id": "op", "size": 6}, {"id": "rs", "size": 5}, {"id": "rt", "size": 5}, {"id": "imm", "size": 16}],
5     "J": [{"id": "op", "size": 6}, {"id": "target", "size": 26}]
6   },
7   "instructions": {
8     "add": {"type": "R", "args": ["reg", "reg", "reg"], "fields": {"op": 0, "rs": "#2", "rt": "#3", "rd": "#1", "shamt": 0, "func": 32}, "desc": "$t1 = $t2 + $t3"},
9     ...
10  },
11  "pseudo": {
12    "move": {"args": ["reg", "reg"], "to": ["add #1, #2, $0"], "desc": "$t1 = $t2"},
13    ...
14  },
15  "control": {
16    "0": {"RegDst": 1, "RegWrite": 1, "ALUOp": 2, "ALUSrc": 0, "MemToReg": 0},
17    ...
18  },
19  "alu": {
```



```

20     "aluop_size": 2,
21     "func_size": 6,
22     "control_size": 3,
23     "control": [
24         {"aluop": 0, "out": {"control": 2}},
25         {"aluop": 2, "func": 32, "out": {"control": 2}},
26         ...
27     ],
28     "operations": {
29         "2": "add",
30         ...
31     }
32 }
33 }

```

As várias secções que compõe os ficheiros de instruções são detalhadas nas seguintes secções deste capítulo.

3.1 types

Esta secção define os tipos de instruções existentes e os seus campos. Todas as instruções têm um tamanho de 32 bits. Um exemplo da definição de um tipo de instrução é mostrado abaixo:

```

1 "R": [{"id": "op", "size": 6}, {"id": "rs", "size": 5}, {"id":
    "rt", "size": 5}, {"id": "rd", "size": 5}, {"id": "shamt",
    "size": 5}, {"id": "func", "size": 6}]

```

Cada tipo de instrução é definido pelo seu identificador (**R** neste exemplo). Os campos de uma instrução são definidos num *array* JSON. Cada campo individual é um objecto JSON e define o identificador do campo e seu tamanho em bits. O primeiro campo neste exemplo é o campo **op** com um tamanho de 6 bits. O primeiro campo das instruções é considerado o *opcode* e tem de ter o mesmo tamanho em todos os tipos.

3.2 instructions

Esta secção define as instruções disponíveis e como elas são codificadas. Um exemplo da definição de uma instrução é mostrado abaixo:

```

1 "add": {"type": "R", "args": ["reg", "reg", "reg"], "fields":
    {"op": 0, "rs": "#2", "rt": "#3", "rd": "#1", "shamt": 0, "
    func": 32}, "desc": "$t1 = $t2 + $t3"}

```

Cada instrução é identificada pela sua mnemónica única (*add* neste exemplo), Uma instrução é definida como um objecto JSON com várias propriedades. Estas são:

- **type**: O tipo da instrução.
 - **args**: Um *array* com os tipos de cada argumento (pode ser omitido se a instrução não tiver argumentos). Os diferentes tipos de argumentos são:
 - **reg**: Um registo.
 - **int**: Um valor inteiro. Pode ser também uma etiqueta (permitido devido à pseudo-instrução *la*).
 - **target**: Uma etiqueta no código ou directamente o índice de uma instrução para um salto.
 - **offset**: Uma etiqueta no código ou directamente um *offset* de instruções para um *branch*.
 - **label**: Uma etiqueta no código ou segmento de dados ou directamente um endereço/índice.
 - **data**: Uma etiqueta no segmento de dados ou directamente um endereço mais um registo de *offset* para uma instrução de *load* ou *store* (um argumento como `label($t0)`). O utilizador pode omitir o registo de *offset*.
 - **fields**: Um objecto JSON que define os valores dos campos (os campos definidos no tipo da instrução). O valor de cada campo pode ser um inteiro constante ou vir de um argumento (especificado como "#1", "#2", etc.). Para valores que venham de um argumento **data** é necessário especificar se eles vêm de um endereço base ou de um registo de *offset*. Isto é feito afixando `.base` ou `.offset` à referência para o argumento (#1, #2, etc.).
- Neste exemplo: **op** tem o valor constante 0, **rs** tem o valor do 2º argumento, **rt** tem o valor do 3º argumento, etc.
- **desc**: Opcional. Uma *string* que deverá conter uma curta descrição simbólica do que a instrução faz para o utilizador ver.

3.3 pseudo

Esta secção define as pseudo-instruções disponíveis. Um exemplo da definição de uma pseudo-instrução é mostrado abaixo:

```
1 {"subi": {"args": ["reg", "reg", "int"], "to": ["li $1, #3", "
    sub #1, #2, $1"], "desc": "$t1 = $t2 - 23"}}
```

Cada pseudo-instrução é identificada pela sua mnemónica única (**subi** neste exemplo). Cada mnemónica apenas pode identificar uma instrução ou uma pseudo-instrução, não as duas. Uma pseudo-instrução é definida como um objecto JSON com várias propriedades. Estas são:

- **args**: Um *array* com os tipos de cada argumento (pode ser omitido se a pseudo-instrução não tiver argumentos). Estes tipos são os mesmos que estão disponíveis para as instruções, explicados na secção anterior.
- **to**: Um *array* que lista as instruções reais para as quais a pseudo-instrução é convertida quando ensamblada. Os valores dos argumentos especificados pelo utilizador podem ser referenciados usando #1 para o 1º argumento, #2 para o 2º, e por assim adiante.
- **desc**: Opcional. Uma *string* que deverá conter uma curta descrição simbólica do que a pseudo-instrução faz para o utilizador ver.

3.4 control

Esta secção define como a unidade de controlo funciona. Mais especificamente, define os valores das saídas (sinais de controlo) para cada valor possível na entrada (o *opcode*). Um exemplo da definição dos valores dos sinais de controlo para um *opcode* é mostrado abaixo:

```
1 "0": {"RegDst": 1, "RegWrite": 1, "ALUOp": 2, "ALUSrc": 0, "MemToReg": 0}
```

Os valores dos sinais de controlo para um certo *opcode* são definidos como um objecto JSON. Os valores estão em formato decimal e os tamanhos (em bits) dos sinais de controlo são determinados automaticamente. Sinais de controlo que têm o valor 0 podem ser omitidos.

3.5 alu

Esta secção define como a ALU e o controlador da ALU funcionam. Um exemplo parcial desta secção é mostrado abaixo:

```
1 "alu": {  
2   "aluop_size": 2,  
3   "func_size": 6,  
4   "control_size": 3,  
5   "control": [  
6     {"aluop": 0, "out": {"control": 2}},  
7     {"aluop": 2, "func": 32, "out": {"control": 2}},
```

```

8     ...
9 ],
10  "operations": {
11     "2": "add",
12     ...
13  }
14 }

```

As propriedades **aluop_size**, **func_size** e **control_size** definem os tamanhos (em bits) das entradas **ALUOp** e **func** do controlador da ALU e da entrada de controlo da ALU, respectivamente.

A subsecção **control** define como o controlador da ALU funciona (num *array* JSON). Cada elemento no *array* define (como um objecto JSON) os valores das saídas para os valores das entradas especificados. As propriedades **aluop** e **func** correspondem aos valores das entradas para a correspondência. Se o valor da entrada **func** não for relevante para a correspondência (*don't care*, pode ser qualquer valor), a propriedade pode ser omitida. A propriedade **out** define os valores das saídas para a correspondência. Os valores são especificados como um objecto JSON e os tamanhos (em bits) das saídas são determinados automaticamente. Todos os valores são em formato decimal.

A subsecção **operations** define (como um objecto JSON) a correspondência entre os valores da entrada de controlo da ALU e a operação aritmética que a mesma realiza. As operações disponíveis são: **add**, **sub**, **and**, **or**, **slt**, **xor**, **sll**, **srl**, **sra**, **nor**, **mult**, **div**, **mfhi**, **mflo**. Note que as últimas quatro operações exigem uma ALU “estendida” no CPU, ao invés de uma ALU “normal”.