Algebra liniowa z geometrią 2

1 Terminy kolowium

- 12.04 pierwszy semestr
- 24.05 drugi semestr (1-11) Jurlewicz

2 Przestrzenie wektorowe

Uwagi: (V, K, \oplus, \odot) - przestrzeń wektorowa

- 1. Elementy ciala K nazywamy **skalarami**, a elementy zbioru V **wektorami**.
- 2. Dla uproszczenia zapisu na skalarach i wektorach działania będziemy oznaczali $+, \cdot$.
- 3. Gdy $K = \mathbb{R}$, to przestrzeń wektorowa $(V, \mathbb{R}, +, \cdot)$ nazywamy rzeczywista.
- 4. Gdy $K = \mathbb{C}$, to $(V, \mathbb{C}, +, \cdot)$ nazywamy zespoloną.
- 5. Zamiast pisać $(V,K,+,\cdot)$ często piszemy "V jest przestrzenią wektorową".
- 6. Jeśli $x, y \in V$, to zapis x y oznaczamy x + (-y), gdzie -y jest elementem przeciwnym w grupie addytywnej (V, +).
- 7. Element neutralny w grupie (V, +) oznaczamy Θ i nazywamy wektorem zerowym.

Przykład 2.1.

 $(\mathbb{R}^N = \underbrace{\mathbb{R} \times \ldots \times \mathbb{R}}_{N}, \mathbb{R}, \oplus, \odot)$ jest przestrzenią wektorową, gdzie działania są zdefiniowane następująco:

$$\forall x = (x_1, \dots, x_N), y = (y_1, \dots, y_N) \in \mathbb{R}^N :$$

$$x \oplus y := (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_N + y_N) \in \mathbb{R}^N$$

$$\forall \alpha \in \mathbb{R}, \forall x = (x_1, \dots, x_N) \in \mathbb{R}^N :$$

$$\alpha \odot x := (\alpha x_1, \dots, \alpha x_N) \in \mathbb{R}^N.$$

Przykład 2.2.

K - $dowolne\ ciało$

 $(K^N = \underbrace{K \times \ldots \times K}_N, \mathbb{R}, \oplus, \odot)$ - przestrzeń wektorowa z działaniami:

$$\forall x = (x_1, \dots, x_N), y = (y_1, \dots, y_N) \in K^N :$$

$$x \oplus y := (x_1 + y_1, x_2 + y_2, \dots, x_N + y_N)$$

$$\forall \alpha \in K, \forall x = (x_1, \dots, x_N) \in K^N :$$

$$\alpha \odot x := (\alpha x_1, \dots, \alpha x_N).$$

Przykład 2.3.

 $(K,+,\cdot)$ - ciało

$$K^{\infty} := \{ \{x_n\}_{n \in \mathbb{N}} : \forall n : x_n \in K \}$$
$$(K^{\infty}, K, \oplus, \odot) - jest \ przestrzeniq \ wektorowq \ z \ działaniami$$

$$\forall \{x_n\}, \{y_n\} \in K^{\infty} : \{x_n\} \oplus \{y_n\} := \{z_n\}$$

$$gdzie \quad \forall n : z_n := x_n + y_n$$

$$\forall \alpha \in K \ \forall \{\alpha_n\} \in K^{\infty} : \alpha \odot \{x_n\} := \{z_n\}$$

$$gdzie \quad \forall n : z_n := \alpha \cdot x_n$$

- ${\bf 3}\quad {\bf Podprzestrzenie\ wektorowe}$
- 4 Liniowa niezależność wektorów
- 5 Baza

6 Wymiar przestrzeni wektorowej

Twierdzenie 6.1. Wszystkie bazy danej przestrzeni wektorowej są równoliczne.

Wniosek. (twierdzenie Steinera)

Jeśli pewna baza przestrzeni V ma n elementów, to każda inna baza tej przestrzeni ma też n elementów.

Definicja 6.1.

- Jeśli przestrzeń wektorowa V ma skończoną bazę, to mówimy, że jest skończenie wymiarowa i oznaczamy dim V.
- Jeśli przestrzeń V ma nieskończoną bazę, to mówimy, że jest nieskończenie wymiarowa i wówczas oznaczamy $\dim V = \infty$.

Uwaga: Powyższa definicja jest poprawna ponieważ wszystkie bazy są równoliczne.

Twierdzenie 6.2.

Założenia: V w przestrzeni wektorowej, $V_1 \subseteq V$ - podprzestrzeń **Teza:**

- 1. $\dim V_1 \leq \dim V$
- 2. Jeśli dim $V_1 = \dim < \infty$, to $V = V_1$??

Dowód.

- 1. Niech Bbędzie bazą $V_1 \implies \dim V_1 = \sharp B$
 - $\implies B$ jest zbiorem wektorów liniowo niezależnych w V
 - $\implies B$ można rozszerzyć do bazy
 - $A \supset B \le V$
 - $\dim V = \sharp A \ge \sharp B = \dim V_1$
- 2. Niech B będzie bazą w V_1
 - $\implies B$ mogę rozszerzyć do bazy $A \ge B \le V$

ale
$$\sharp A=\sharp B<\infty\implies A=B$$

$$V_1 = lin(B) = lin(A) = V$$

7 Odwzorowania liniowe

Definicja 7.1.

Niech V i W będą przestrzeniami wektorowymi nad ciałem K. Mówimy, że odwzorowanie $\varphi: V \mapsto W$ jest **liniowe**, jeśli

$$\forall x, y \in V, \alpha, \beta \in K : \varphi(\alpha x + \beta y) = \alpha \varphi(x) + \beta \varphi(y)$$

Twierdzenie 7.1. $\varphi: V \mapsto W$ jest odwzorowaniem liniowym \iff

$$\begin{cases}
\forall x, y \in V : \varphi(x+y) = \varphi(x) + \varphi(y) \\
\forall \alpha \in K, x \in V : \varphi(\alpha x) = \alpha \varphi(x)
\end{cases} \tag{1}$$

Dowód.

"←="

$$\varphi(\alpha x + \beta y) \stackrel{\text{1}}{=} \varphi(\alpha x) + \varphi(\beta y) \stackrel{\text{2}}{=} \alpha \varphi(x) + \beta \varphi(y)$$

"⇒"

$$\bullet \ \varphi(x+y) = \varphi(1 \cdot x + 1 \cdot y) \stackrel{\mathrm{saf}}{=} 1 \cdot \varphi(x) + 1 \cdot \varphi(y) = \varphi(x) + \varphi(y)$$

$$\bullet \ \varphi(\alpha x) = \varphi(\alpha x + 0 \cdot x) \stackrel{\mathrm{zel}}{=} \alpha \varphi(x) + 0 \cdot \varphi(x) = \alpha \varphi(x) + \Theta = \alpha \varphi(x)$$

Twierdzenie 7.2. $\varphi: V \mapsto W \text{ jest liniowe} \iff$

$$\forall k \in \mathbb{N}, \forall v_1, \dots, v_k \in V, \forall \alpha_1, \dots, \alpha_k \in K : \varphi(\sum_{i=1}^k \alpha_i v_i) = \sum_{i=1}^k \alpha_i \varphi(v_i)$$

Dowód. indukcją matematyczną na k (ćw.)

Twierdzenie 7.3.

Jeśli $\varphi: V \mapsto W$ jest odwzrowaniem liniowym to $\varphi(\Theta_v) = \Theta_w$ Dowód.

$$\varphi(\Theta_v) = \varphi(0 \cdot v) = 0 \cdot \varphi(v) = \Theta_w$$

Przykład 7.1.

1) $id_v: V \ni v \longmapsto v \in V$ jest odwzorowaniem liniowym $id_v(\alpha v_1 + \beta v_2) = \alpha v_1 + \beta v_2 = \alpha \cdot id_v(v_1) + \beta \cdot id(v_2)$

2) Odwzorowanie zerowe

$$\varphi: V \ni v \longmapsto \Theta_w \in W$$

$$\Theta(\alpha v_1 + \beta v_2) = \Theta_w = \alpha \cdot \Theta_w + \beta \cdot \Theta_w = \alpha \varphi(v_1) + \beta \varphi(v_2)$$

3) Niech $V=V_1\oplus V_2$ Wówczas $\forall~v\in V~\exists!~v_1\in V_1~\exists!~v_1\in V_2:v=v_1+v_2$

Definiujemy odwzorowanie $\pi_1: V \ni v \longmapsto v_1 \in V_1$ - rzutowanie na V_1 w kierunku V_2

Analogicznie $\pi_2: V \ni v \longmapsto v_2 \in V_2$ - rzutowanie na V_2 w kierunku V_1

Udowodnimy, że π_1 jest liniowe (dowód dla π_2 analogiczny).

Niech $x, y \in V, \alpha, \beta \in K$ Wówczas

$$x = x_1 + x_2$$
$$y = y_1 + y_2$$

gdzie $x_1, y_1 \in V_1, x_2, y_2 \in V_2$

$$\pi_1 \underbrace{(\alpha x + \beta y)}^{v} = \pi_1(\alpha(x_1 + x_2) + \beta(y_1 + y_2))$$

$$= \pi_1(\underbrace{(\alpha x_1 + \beta y_1)}_{\in V_1} + \underbrace{(\alpha x_2 + \beta y_2)}_{\in V_2})$$

$$= \alpha x_1 + \beta y_1$$

$$= \alpha \pi_1(x) + \beta \pi_1(y)$$

«jakis rysuneczek tutaj»

4) Niech W będzie podprzestrzenią wektorową w V

$$\kappa: W \ni w \longmapsto w \in V - zanurzenie$$

Przykład «rysuneczek dwie osie i R do 2»

$$\mathbb{R} \ni x \longmapsto (x,0) \in \mathbb{R}^2$$
$$\mathbb{R} \times \{0\} \ni (x,0) \longmapsto (x,0) \in \mathbb{R}^2$$

5) V - przestrzeń wektorowa, $\lambda \in K$

Odwzorowanie $\varphi_{\lambda}: v \ni v \longmapsto \lambda v \in V$ jest liniowe i nazywamy je **homotetią**.

6) I - przedział w \mathbb{R}

$$\mathcal{C}^{\infty}(I) = \{ f : I \longmapsto \mathbb{R} : f \text{ jest } w \text{ } \mathcal{C}^{\infty} \}$$

$$F: \mathcal{C}^{\infty}(I) \ni f \longmapsto f' \in \mathcal{C}^{\infty}(I)$$

Ponieważ
$$(f+g)' = f' + g'$$

 $(\alpha f)' = \alpha \cdot f'$

Zatem F jest odwzorowaniem liniowym.

Definicja 7.2. $\varphi: v \longmapsto W$ - liniowe

- (a) φ jest izomorfizmem, jeśli φ jest bijekcją.
- (b) φ jest monoformizmem, jeśli φ jest iniekcją.
- (c) φ jest epimorfizmem, jeśli φ jest surjekcją.

Jeśli V=W, to φ nazywamy **endomorfizmem**. Jeśli V=W, φ jest bijekcją, to φ nazywamy **automorfizmem**.

Przykład 7.2.

- 1) id_v izomorfizm (automorfizm)
- 2) Odwzorowanie zerowe $\varphi: V \longmapsto W$ jest monoformizmem $\iff V = \Theta$ jest epimorfizmem $\iff W = \Theta$
- 3) $V = V_1 \oplus V_2$ $\pi_1 : V \longmapsto V_1$ rzutowanie π_1 jest epimorfizmem, bo $\forall v_1 \in V_1 : \pi_1(v_1) = v_1$
- 4) Zanurzenie φ i $W \ni w \longmapsto w \in V$ jest monoformizmem ... jest epimorfizmem $\iff V = W$

5) Homotetia $\varphi: V \ni v \longmapsto \lambda v \in V$

Gdy $\lambda \neq 0$, to φ jest monomorfizmem, bo $\varphi(v_1) = \varphi(v_2)$

$$\Longrightarrow \lambda v_1 = \lambda v_2 / \lambda^{-1}, \text{ bo } \lambda \neq 0$$

$$\lambda^{-1} \lambda v_1 = \lambda^{-1} \lambda v_2$$

$$1 \cdot v_1 = 1 \cdot v_2$$

$$v_1 = v_2$$

$$\Longrightarrow \varphi - monoformizm$$

Gdy $\lambda \neq 0$ to φ jest epimorfizmem, bo

$$\forall \ w \in V \ \exists \ v \in V : \varphi(v) = w$$

Niech $w \in V$

$$v := \lambda^{-1} w$$
$$\varphi(v) = \lambda v = \lambda \lambda^{-1} w = w$$

- **6**) $F: \mathcal{C}^{\infty}(I) \ni f \longmapsto f' \in \mathcal{C}^{\infty}(I)$
 - nie jest monomorfizmem, bo (2x+1)' = (2x+2)'
 - jest epimorfizmem, bo każda funkcja ciągła ma pierwotną

Twierdzenie 7.4.

 $Niech\ V,W$ - przestrzenie wektorowe nad ciałem K

$$v_1, \ldots, v_n$$
 - baza V

$$w_1, \ldots, w_n$$
 - dowolne wektory W

Wówczas istnieje dokładnie jedno odwzorowanie liniowe $\varphi: V \longmapsto W \ takie, \ \dot{z}e \ \varphi(v_1) = w_i \ \forall \ i = 1, \dots, n$

Heureza.

Jak należy zdefiniować φ , aby było liniowe? Niech $v \in V$. Ponieważ v_1, \ldots, v_n są bazą V, to

$$\exists ! \ \alpha_1, \dots, \alpha_n \in K : v = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$$

Ponieważ φ ma być liniowe, to

$$\varphi(v) = \varphi(\sum_{i=1}^{n} \alpha_i v_i) = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \underbrace{\varphi(v_i)}_{w_i} = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i w_i$$

Dowód.

Niech $v \in V$. Wówczas

$$\exists ! \ \alpha_1, \dots, \alpha_n \in K : v = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$$

Zdefiniujmy

$$\varphi(v) := \sum_{i=1}^{n} \alpha_i w_i$$

Należy pokazać:

- 1. φ liniowe
- 2. $\varphi(v_1) = w_1 \quad \forall i = 1 \dots n$

Ad 1.

Niech
$$x, y \in V$$
; $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$
Należy pokazać, że $\varphi(\alpha x + \beta y) = \alpha \varphi(x) + \beta \varphi(y)$

Ponieważ v_1, \ldots, v_n jest bazą V to

$$\exists ! \ \alpha_1, \dots, \alpha_n \in K : x = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$$

$$\exists ! \ \beta_1, \dots, \beta_n \in K : y = \sum_{i=1}^n \beta_i v_i$$

Wówczas

$$\alpha x + \beta y = \alpha \sum_{i=1}^{n} \alpha_i v_i + \beta \sum_{i=1}^{n} \beta_i v_i = \sum_{i=1}^{n} (\alpha \alpha_i + \beta \beta_i) v_i$$

Oraz to przedstawienie jest jednoznaczne, to znaczy:

$$\varphi(\alpha x + \beta y) = \varphi(\sum_{i=1}^{n} (\alpha \alpha_i + \beta \beta_i) v_i) \stackrel{\mathsf{def}}{=} \sum_{i=1}^{n} (\alpha \alpha_i + \beta \beta_i) w_i$$
$$= \alpha \sum_{i=1}^{n} \alpha_i v_i + \beta \sum_{i=1}^{n} \beta_i v_i \stackrel{\mathsf{def}}{=} \alpha \varphi(x) + \beta \varphi(y)$$

Ad 2.

? $\varphi(v_i) \in W_i$ i = 1, ..., n v_i przedstawia się w bazie $v_1, ..., v_n$ jako:

$$v_1=0\cdot v_1+\ldots+0\cdot v_{i-1}+1\cdot v_i+0\cdot v_{i+1}+\ldots+0\cdot v_n$$
 (na jeden sposób), zatem

$$\varphi(v_1) = \varphi(0 \cdot v_1 + \ldots + 0 \cdot v_{i-1} + 1 \cdot v_i + 0 \cdot v_{i+1} + \ldots + 0 \cdot v_n)$$

$$\stackrel{\text{def}}{=} 0 \cdot w_1 + \ldots + 0 \cdot w_{i-1} + 1 \cdot w_i + 0 \cdot w_{i+1} + \ldots + 0 \cdot w_n$$

$$= w_i$$

Definicja 7.3. Jądro i obraz odwzorowania liniowego

$$\varphi: V \longrightarrow W - odwzorowanie \ liniowe$$

Jądrem odwzorowania liniowego φ nazywamy

$$\ker \varphi = \{ v \in V : \varphi(v) = \Theta_w \}$$
$$= \varphi^{-1}(\Theta_w)$$

Obrazem odwzorowania liniowego φ nazywamy

$$\begin{aligned} \operatorname{im} \varphi &= \varphi(V) \\ &= \{ w \in W : \exists \ v \in V : w = \varphi(v) \} \\ &= \{ \varphi(v) : v \in V \} \end{aligned}$$