

Data Structure

실습 7



0. 이번 주 실습 내용

Heap & Priority Queue

- Heap의 정의
- Priority Queue의 정의
- Priority Queue와 Heap의 관계

- Heap 구현 & 실습

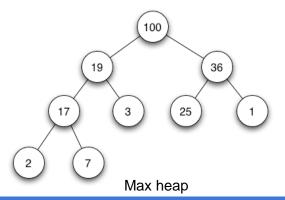
- Heap의 구현 (Max heap)
- Init, Print, Insert, Delete 연산 (Max heap)

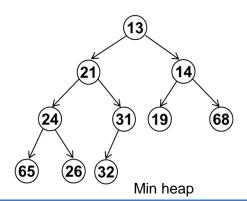
1939 1939

2. Heap & Priority Queue

• Heap (정의): 여러 개의 값들 중에서 가장 큰 값, 또는 가장 작은 값을 빠르게 탐색하도록 만들어진 Binary Tree 자료구조

- 조건
 - Tree는 Complete 해야한다
 - 각 Node의 key 값은 자식 Node 들의 Key 값보다 **크거나 같아야 한다** (Max heap) cf.) 각 Node의 key 값이 자식 Node 들의 Key 값보다 **작거나 같아야 한다** (Min heap)

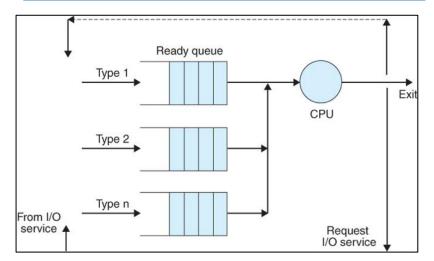






2. Heap & Priority Queue

- Priority Queue(우선순위 큐)
 - Queue (큐)
 - 먼저 들어간 데이터가 먼저 나오는 FIFO(First In First Out)구조의 자료구조
 - Priority Queue
 - 들어간 순서에 상관없이 우선순위가 높은 데이터가 먼저 나오는 자료구조

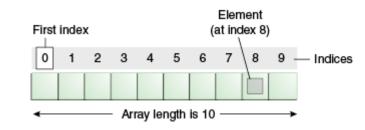


<u>대표적인 활용 예</u> Operating System (Process Scheduling)

2. Heap & Priority Queue



- Priority Queue(우선순위 큐) 구현 방법
 - 1. 배열(Array)을 이용한 구현
 - 우선순위가 높을수록 배열의 앞쪽에 데이터를 위치시킴



- 장점
 - 직관적으로 보았을 때 우선순위가 높은 데이터를 알기 쉽다
- 단점
 - 데이터를 추가 및 삭제하는 과정에서 우선순위에 따라 위치가 달라지므로 나머지 데이터들의 위치이동을 해야하는 불필요한 연산이 발생한다
 - 배열의 길이가 정해져 있어 일정 크기 만큼의 데이터만 넣을 수 있다

2. Heap & Priority Queue

1939 1939

- Priority Queue(우선순위 큐) 구현 방법
 - 2. 연결 리스트(Linked List)를 이용한 구현

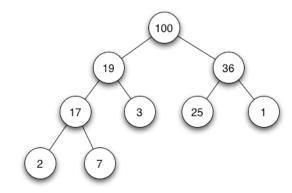
- head pointer

 10 → 20 → 30 → 40 •
- 우선순위가 가장 높은 데이터를 헤더 노드가 가리키고 있고 그 뒤로 순서대로 데이터들이 연결되어 있다
- 장점
 - 배열과 달리 데이터를 추가 및 삭제하는 과정에서 불필요한 연산이 추가되지 않는다
- 단점
 - 우선순위에 따라 데이터가 들어갈 위치를 처음부터 마지막까지 비교해야 하므로 시간이 걸린다 (O(n))
- → 따라서 우선순위 큐는 일반적으로 힙(heap)이라는 자료구조를 이용해서 구현한다





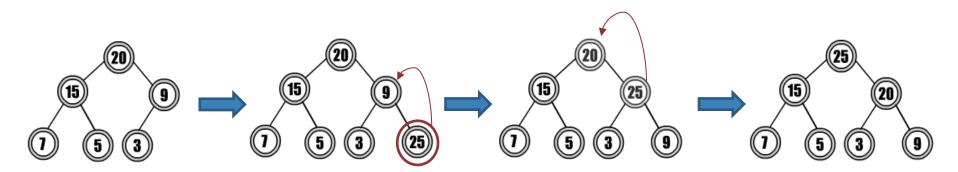
- Priority Queue(우선순위 큐) 구현 방법
 - 3. 힙(heap)을 이용한 구현
 - 우선순위가 가장 높은 데이터를 가리키고있는 완전 이진 트리(complete binary tree)
 - 장점
 - 트리 구조이므로 데이터의 추가나 삭제 연산을 할 때 데이터의 이동이 빠르다 (O(log n))
 - 데이터의 추가나 삭제 연산이 생각보다 간단해 구현이 쉽다







- insert (데이터 추가 연산) O(log n)
 - 1. Tree에 Node를 하나 확장 시켜 추가할 데이터를 넣어준다
 - 2. 부모 Node의 데이터와 값을 비교한다
 - 2-1. 부모 Node의 데이터보다 값이 클 경우 부모와 위치를 바꿔준 다음 다시 2번을 수행한다
 - 2-2. 부모 Node의 데이터보다 값이 작을 경우 연산을 종료한다.

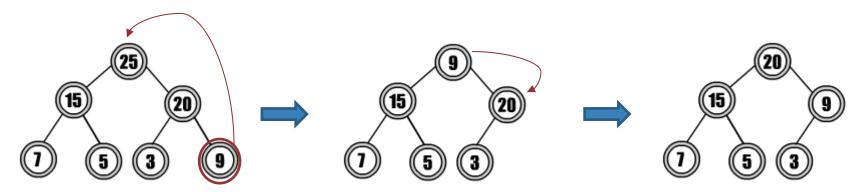


insert 25





- delete (데이터 삭제 연산) O(log n)
 - 1. root Node의 데이터를 삭제하고 마지막 Node를 root Node로 이동시킨다
 - 2. 자식 Node들의 데이터 값을 비교한다 2-1. 자식 Node들의 데이터 값 중 가장 큰 값을 가진 Node와 위치를 바꾸고 다시 2번을 수행한다 2-2. 이동이 이루어지지 않았을 경우 연산을 종료한다



delete 25

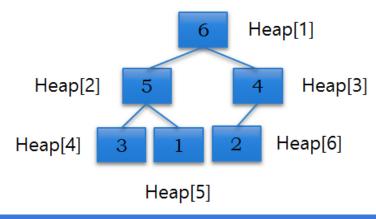




· Heap 구현 방법

- 배열을 이용하여 간단하게 구현할 수 있음
- 일반적으로 배열의 첫 번째 요소는 사용하지 않음 (구현의 편의를 위해)

Heap[0]	Heap[1]	Heap[2]	Heap[3]	Heap[4]	Heap[5]	Heap[6]
x	6	5	4	3	1	2



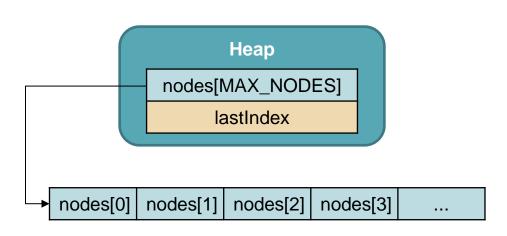
왼쪽 자식 Node의 index = (부모 Node의 index) * 2 오른쪽 자식 Node의 index = (부모 Node의 index) * 2 + 1

부모 Node의 index = (자기 자신 Node의 index) / 2





Heap Data Type

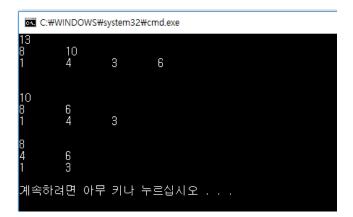


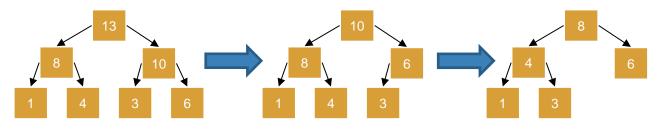
```
⊟#include <stdio.h>
       #include <stdlib.h>
       #include <math.h>
       #define MAX_NODES 50
     □typedef struct Heap
           int nodes[MAX_NODES];
           int lastIndex:
10
       }Heap;
       void initHeap(Heap* heap);
       void insertData(Heap* heap, int data);
14
       void printHeap(Heap heap);
       void deleteData(Heap* heap);
16
```



3. Heap – 실습

main





```
□ int main()
18
19
20
            //MAX heap
21
            Heap heap;
22
23
            initHeap(&heap);
24
25
            insertData(&heap, 1);
            insertData(&heap, 3);
26
27
            insertData(&heap, 8);
            insertData(&heap, 13);
28
29
            insertData(&heap, 4);
30
            insertData(&heap, 10);
31
            insertData(&heap, 6);
32
33
            printHeap(heap);
34
            deleteData(&heap);
35
36
            printHeap(heap);
37
38
            deleteData(&heap);
39
            printHeap(heap);
40
41
            return 0:
42
```

43





• init (heap 초기화)

1. 모든 데이터를 0으로 초기화 시켜주고 heap tree의 마지막 node index를 0으로 지정

• print (heap 출력)

1. 각 Level에 해당하는 node들은 같은 줄에 출력

```
    □void initHeap(Heap* heap)

46
           int it
           for (i = 1; i < MAX_NODES; i++)
               heap->nodes[i] = 0;
           heap->lastIndex = 0:
51
52
53
54
      □void printHeap(Heap heap)
56
57
           int i. count. newLineIndex;
58
           count = 1;
59
           newLineIndex = 0;
           for (i = 1); i \le heap.lastIndex; <math>i++)
61
62
                printf("%d\t", heap.nodes[i]);
               //heap tree의 각 level은 한 줄에 출력되도록 함
63
                if (pow(2, newLineIndex) == count)
64
65
66
                    printf("\n");
67
                    newLineIndex++;
68
                    count = 0;
69
70
                count++;
72
           printf("\mun");
73
```





init (heap 초기화)

1. 모든 데이터를 0으로 초기화 시켜주고 heap tree의 마지막 node index를 0으로 지정

• print (heap 출력)

1. 각 Level에 해당하는 node들은 같은 줄에 출력

```
(Binary tree의 level별)
Node 개수 Node 개수 누적
2^{n} \qquad 2^{n+1} - 1
2^{0} \qquad 2^{0}
2^{1} \qquad 2^{1} + 2^{0}
2^{2} \qquad 2^{2} + 2^{1} + 2^{0}
2^{3} \qquad 2^{3} + 2^{2} + 2^{1} + 2^{0}
2^{4} \qquad 2^{4} + 2^{3} + 2^{2} + 2^{1} + 2^{0}
```

```
    □void initHeap(Heap* heap)

46
            int it
            for (i = 1) i < MAX_NODES; i++)
                 heap->nodes[i] = 0;
            heap->lastIndex = 0;
51
52
     ⊟void printHeap(Heap heap)
           int i, count, newLineIndex;
           count = 13
           newLineIndex = 0;
           for (i = 1; i \le heap.lastIndex; i++)
              printf("%d\t", heap.nodes[i]);
              //heap tree의 각 level은 한 줄에 출력되도록 함
              if (pow(2, newLineIndex) == count)
                  printf("\n");
                  newLineIndex++;
68
                  count = 0;
               count++;
72
           printf("\n\n");
73
```





insert (데이터 추가)

- 1. heap에 데이터를 넣을 수 있는지 검사
- 2. heap에 node를 확장 시켜서 데이터를 추가
- 3. (확장시킨 node의 위치에서부터) 부모 node의 데이터를 비교
 - 3-1. 부모 node보다 값이 클 경우 부모 node와 자리를 바꾸고 다시 3번을 수행

76

78

79

81 82

83

84

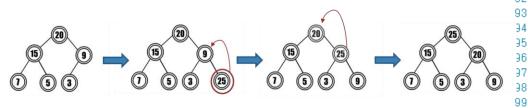
85

87

90

91

3-2. 부모 node보다 값이 작을 경우 연산을 종료

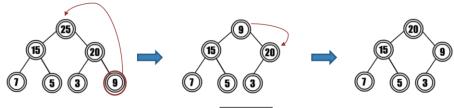


```
⊡void insertData(Heap+ heap, int data)
     int index:
    //heap이 꽉 차있는지 검사
    if (heap->lastIndex == MAX_NODES - 1)
        printf("Heap is full\"n");
        return:
    //heap에 node를 확장시켜 데이터를 추가
    //부모 node의 데이터를 확인해가면서 업데이트
    while (
```

3. Heap – 실습

- delete (데이터 삭제)
 - 1. heap에 데이터를 지울 수 있는지 검사
 - 2. heap의 root node에만 데이터가 있는 경우 값 삭제
 - 3. heap의 마지막 node를 root node로 대체 후 마지막 node 삭제
 - 4. (root node에서부터) 자식 node들과 값을 비교 4-1. 자식 node의 값이 클 경우 자식 node와 자리를 바꾸고 다시 4번을 수행
 - 4-2. 자식 node의 값이 작을 경우 연산을 종료

delete 25



return: //root node에만 데이터가 존재하는 경우 if (heap->lastIndex == 1) heap->nodes[heap->lastIndex] = 0; heap->lastindex = 0; return: //heap의 마지막 node의 데이터를 임시 변수에 저장 parentIndex = 1; childIndex = 2; //root node부터 시작해서 자식 노드들의 데이터 값과 비교하여 업데이트 while (childIndex <= heap->lastIndex) //sibling node 중 값이 큰 node를 선택 i f //임시 변수에 저장된 값과 비교 break: //자식 node의 값이 더 클 경우 부모 node와 교체

⊟void deleteData(Heap+ heap)

//heap이 비어있는지 검사

if (heap->lastIndex == 0)

int temp, parentIndex, childIndex;

printf("Heap is empty\n");

101

103

104

105 106 107

109

110

111

112

113

115

116

117 118 119

120

121 122

123 124

125

126

127 128

129

130

131

132

133 134 135

136

137 138 139

140 141

142 143

144