面向对象方法与C++程序设计















第2章

类与对象

大连理工大学 主讲人-赵小薇



理解友元







类的私有成员只能在类的定义范围内使用,也就是说,类的私有成员只能通过本类的成员函数来访问,但有时候又需要在 类的外部访问类的私有成员,甚至需要同时访问多个类的私有 成员。为此引入友元。



友元函数







- ▶友元函数是在类声明中用关键字friend说明的非成员函数。
- ▶友元函数不是当前类的成员函数,而是独立于当前类的外部函数,可以访问该类的所有对象的私有或公有成员;
- ▶ 友元函数声明可以放在私有部分,也可放在公有部分(因为它不是成员,不受访问控制权限的约束)。
- ▶ 友元函数不能通过this指针引用对象的成员,因为友元函数非对象成员。

声明为友元函数的一般形式为:

friend<数据类型><友元函数名>(参数表);



举例1



```
int main(){
  Point p1(1.0,2.0), p2(3.0,4.0);
  cout<<"距离为: "<<distance(p1,p2);
 return 0; }
```





```
lass Point
private:
                        //x,y 坐标
 double x, y;
public:
 Point(double x=0.0, double y=0.0);
 void disp( );
 friend double distance(Point p1,Point p2); //声明为Point的友元
Point::Point (double x, double y){ this->x = x; this->y = y; }
void Point::disp(){ cout<<"点("<<x<<","<<y<<")"; }
double distance(Point p1,Point p2){
 return sqrt((p1.x-p2.x)*(p1.x-p2.x)+(p1.y-p2.y)*(p1.y-p2.y));
```







普通函数作为多个类的友元函数

```
class Point
private:
 double x, y;
                        //x,y 坐标
public:
 Point(double x=0.0, double y=0.0);
 void disp();
 friend double distance(Point p,Line I); //声明为Point的友元
Point::Point (double x, double y){
      this->x = x; this->y = y;
void Point::disp(){ cout<<"点("<<x<<","<<y<<")"; }
```



普通函数作为多个类的友元函数







```
class Line
private:
                       //直线为ax+by+c=0的系数
 double a, b, c;
public:
 Line(double a=0.0, double b=0.0, double c=0.0);
 void disp( );
 friend double distance(Point p,Line I); //声明为Line的友元
Line::Line(double a, double b, double c){
      this->a = a; this->b = b; this->c = c;
void Line::disp(){
 cout<<"线 ("<<a<<"x+"<<b<<"y+"<<c<<"=0) ";}
```







普通函数作为多个类的友元函数

```
double distance(Point p,Line I){
 return fabs(l.a*p.x+l.b*p.y+l.c)/sqrt(l.a*l.a+l.b*l.b);
int main(){
  Point p1(1.0,2.0);
  Line I1(3.0,4.0,5.0);
  p1.disp();
  11.disp();
  cout<<"距离为: "<<distance(p1,l1)<<endl;
  return 0;
```

两个类的互相不可见的私有数据在distance函数都可以访问



友元函数







- ▶如果一个类的成员函数是另一个类的友元函数,则称这个成员 函数为友元成员函数;
- ▶通过友元成员函数,不仅可以访问自己所在类对象中的私有和公有成员,还可访问由关键字friend声明语句所在的类对象中的私有和公有成员。



成员函数作为类的友元函数







```
class Point
private:
                        //x,y 坐标
 double x, y;
public:
 Point(double x=0.0, double y=0.0);
 void disp();
 double distance(Line I); //声明为Point的成员
Point::Point (double x, double y){
      this->x = x; this->y = y;
void Point::disp(){ cout<<"点("<<x<<","<<y<<")"; }
```









成员函数作为类的友元函数

```
class Line
private:
 double a, b, c;
                      //直线为ax+by+c=0的系数
public:
 Line(double a=0.0, double b=0.0, double c=0.0);
 void disp();
 friend double Point::distance(Line I); //声明为Line的友元
 Line::Line(double a, double b, double c){
      this->a = a; this->b = b; this->c = c; }
void Line::disp(){
  cout<<"线 ("<<a<<"x+"<<b<<"y+"<<c<<"=0) ";}
```









成员函数作为类的友元函数

```
double Point::distance(Line I){
  return fabs(l.a*x+l.b*y+l.c)/sqrt(l.a*l.a+l.b*l.b);
int main(){
  Point p1(1.0,2.0);
  Line I1(3.0,4.0,5.0);
  p1.disp();
  11.disp();
  cout<<"距离为: "<<p1.distance(l1)<<endl;
  return 0;
```









- > 当一个类作为另一个类的友元时, 称这个类为友元类。
- ▶当一个类成为另一个类的友元类时,这个类的所有成员函数都成为另一个类的友元函数
- ▶友元类的声明可以放在类声明中的任何位置。
- ➤ 友元关系是不能传递的。类B是类A的友元,类C是类B的友元 并不表示类C是类A的友元。
- ➤ 友元关系是单向的。类A是类B的友元,类A的成员函数可以访问类B的私有成员和保护成员,反之,类B不是类A的友元,类B的成员函数却不可以访问类A的私有成员和保护成员。

友元类声明的形式如下:

firiend class <友元类名>;









```
class Point
private:
                       //x,y 坐标
 double x, y;
public:
 Point(double x=0.0, double y=0.0);
 void disp();
 friend class ComputeTools; //声明为Point的友元类
Point::Point (double x, double y){
      this->x = x; this->y = y;
void Point::disp(){ cout<<"点("<<x<<","<<y<<")"; }
```









```
class Line
private:
 double a, b, c;
                     //直线为ax+by+c=0的系数
public:
 Line(double a=0.0, double b=0.0, double c=0.0);
                     // 输出私有变量的成员函数
 void disp();
 friend class ComputeTools; //声明为Line的友元类
Line::Line(double a, double b, double c){
     this->a = a; this->b = b; this->c = c; }
void Line::disp( ){
cout<<"线 ("<<a<<"x+"<<b<<"y+"<<c<<"=0) ";}
```









```
class ComputeTools{
public:
  static double distance(Point p1,Point p2); //重载点与点距离
  static double distance(Point p,Line I); //重载点与直线距离
double ComputeTools::distance(Point p1,Point p2){
 return sqrt((p1.x-p2.x)*(p1.x-p2.x)+(p1.y-p2.y)*(p1.y-p2.y));
double ComputeTools::distance(Point p,Line I){
 return fabs(l.a*p.x+l.b*p.y+l.c)/sqrt(l.a*l.a+l.b*l.b);
```









```
int main(){
    Point p1(1.0,2.0),p2(3.0,4.0);
    Line I1(3.0,4.0,5.0);
    p1.disp(); p2.disp();
    cout<<"距离为: "<<ComputeTools::distance(p1,p2)<<endl;
    p1.disp(); I1.disp();
    cout<<"距离为: "<<ComputeTools::distance(p1,I1)<<endl;
    return 0;
```

