### 統計的モデリング基礎⑦ ~モデルの選択~

鹿島久嗣 (情報学科 計算機科学コース)

DEPARTMENT OF INTELLIGENCE SCIENCE AND TECHNOLOGY

# モデルの選択と評価: 評価指標と性能検証の枠組み

- ■モデルの予測精度を測る指標
- 精度計測の枠組み:交差検証
- 交差検証の応用:モデルスタッキング

#### モデルの予測精度の検証: 判別(質的従属変数予測)の予測精度をどう測るか?

- ■回帰(量的従属変数)の予測精度は二乗誤差で測る
  - あるいは絶対誤差、あるいはアプリケーション依存
- 判別(質的従属変数)の予測精度はどのように測るか
  - 予測の誤り回数でよさそうだが...
  - ロジスティック回帰モデルはY = 1となる確率:

$$P(Y = 1|\mathbf{x}, \mathbf{w}) = \frac{1}{1 + \exp(-\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x})} = \sigma(\mathbf{w}^{\mathsf{T}}\mathbf{x})$$

- 閾値を0.5として $P(Y = 1 | \mathbf{x}, \mathbf{w}) \ge 0.5$ かどうかで決める?
- 殆どのデータがY = 0だとしたら (稀な疾患の診断など)

#### 混同行列:

#### 予測の正解・不正解をまとめた表

- 推定後のモデル(例えばロジスティック回帰)は Y = 1 となりそう な程度  $f(\mathbf{x})$  を与える
- 予測時には $f(\mathbf{x})$  がある閾値  $\tau$  より大きければ Y=1と予測する
- 予測が決まると混同行列が決まる:

		予測	
		Y = 1	Y = -1
真の値	Y = 1	真陽性予測数☺	偽陰性予測数
	Y = -1	偽陽性予測数	真陰性予測数☺

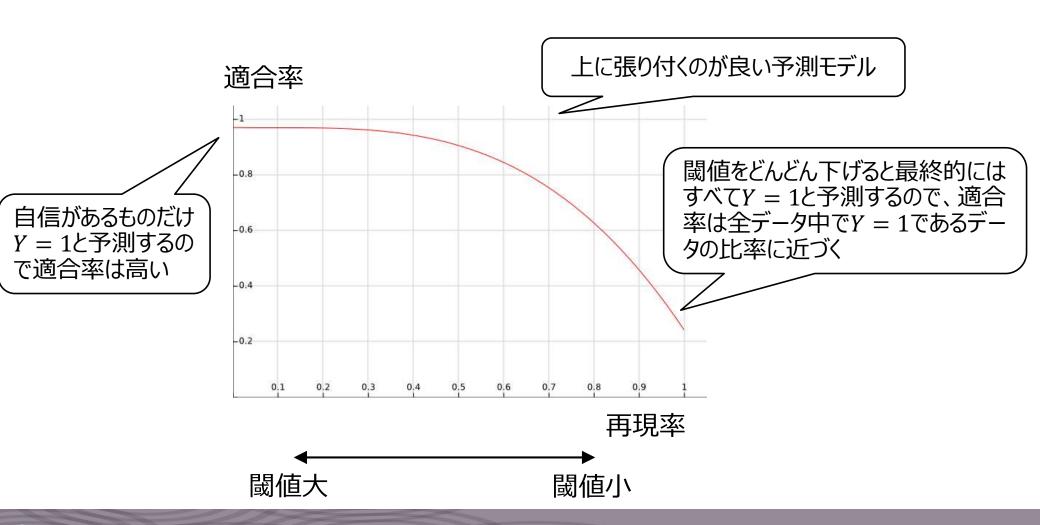
○: 予測が正しい

### 基本的な予測精度の指標: 正解率、適合率、再現率、F値

- 正解率: 真陽性予測数 + 真陰性予測数 全予測数
- 適合率、再現率、F値:
  - 適合率 = 真陽性予測数 陽性予測数
  - 再現率 = 真陽性予測数 真陽性予測数 + 偽陰性予測数
  - F値 = 適合率・再現率 : 適合率と再現率の調和平均
- 注意:これらは閾値を変えると変わる

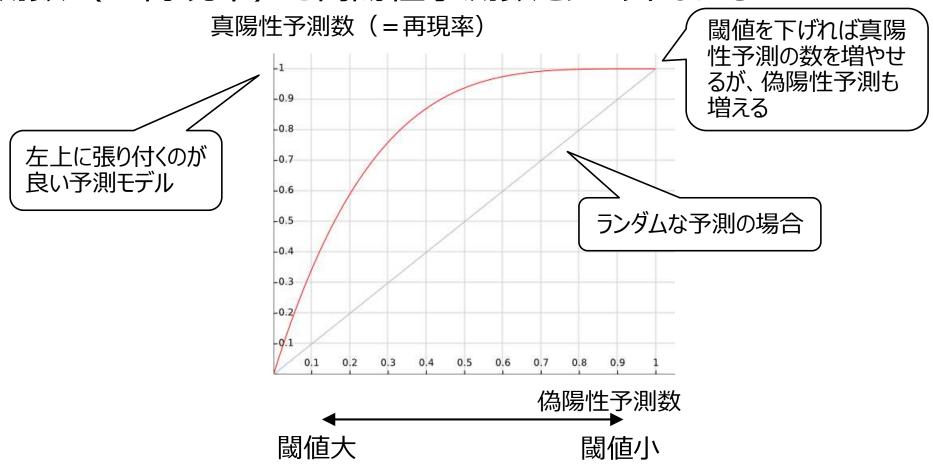
#### 閾値を変えながら見る: 適合率-再現率 (PR) 曲線

■ 予測の閾値を変えながら適合率-再現率 をプロットしたもの



#### 閾値を変えながら見る: ROC曲線

■受信者操作特性(ROC)曲線:閾値を変えながら真陽性予 測数(=再現率)と偽陽性予測数をプロットしたもの



#### 閾値によらない指標: 曲線の下の面積

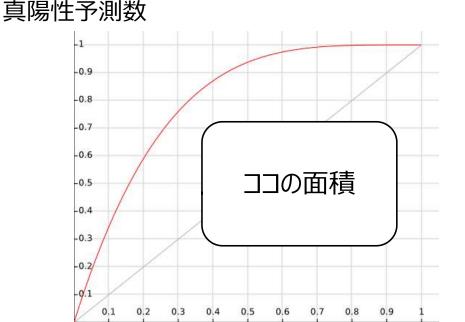
- PR曲線の下の面積(PR-AUC)
- ROC曲線の下の面積(ROC-AUC)

単にAUCといったら 通常はこちら

#### 適合率 -0.8 -0.6 ココの面積 -0.4 -0.2 0.1 0.2 0.5 0.6



再現率



偽陽性予測数

#### AUC等の計算量:

#### PR·ROC曲線、AUCを求める計算量 = データ整列の計算量

■ PR曲線、ROC曲線、これらのAUCを求める計算量は $f(\mathbf{x})$ で整列するコスト( $O(n \log n)$ )

 $f(\mathbf{x})$   $f(\mathbf{x}^{(2)}), y^{(2)} = +1$   $f(\mathbf{x}^{(4)}), y^{(4)} = -1$   $f(\mathbf{x}^{(1)}), y^{(1)} = +1$ 

 $f(\mathbf{x}^{(5)}), y^{(5)} = -1$ 

$$f(\mathbf{x}^{(3)}), y^{(3)} = -1$$

閾値 τ □〉

適合率=2/3

再現率=2/2

真陽性予測数=2/2 (再現率と同じ)

偽陽性予測数=1/3

#### ROC-AUCの意味: 順序付けの精度を表す

- ROC-AUC:  $y^{(i)} = +1, y^{(j)} = -1$  であるすべての(i, j)の組のうち、 $f(\mathbf{x}^{(i)}) > f(\mathbf{x}^{(j)})$ となっているものの割合
  - 正しい順序で並べられているかをチェックしている(fはY = 1である信念度合い)
- AUC=1:完璧な予測、AUC=0.5:完全にランダムな予測 (AUC=0は予測を反転すれば完璧な予測)
- 先の例では2 × 3 = 6ペアのうち5ペアの順序が保たれているので、 AUC=5/6

# 評価の枠組み:モデル選択と評価

- 予測モデリングにおいて実際に興味があるのは、推定した予測モデルを運用する際の、将来のデータに対する精度
  - モデル推定に用いたデータと将来のデータは異なる (同じメカニズムで発生しているという仮定はあるが)
- ハイパーパラメータを調整して予測精度を向上したい:
  - リッジ回帰:minimize<sub>w</sub>  $\|\mathbf{y} \mathbf{X}\mathbf{w}\|_2^2 + \lambda \|\mathbf{w}\|_2^2$
  - ハイパーパラメータはモデル推定の過程では推定されない

#### 情報量基準:

#### モデルの真の性能を見積もる基準

- ■情報量基準:真の性能を見積もる
  - AIC: -2(対数尤度) + 2(パラメータ数)
  - BIC: -2(対数尤度) + 2(パラメータ数) · ln n
- ただし、いくつかの仮定のもとで
- ■以下ではより実験的な性能評価の枠組み(交差検証)を説明 する

#### モデル評価の大原則: モデル推定に使ったデータを評価に使ってはいけない

- モデルの予測精度を検証するために、モデルに推定に使用したデータを用いてはいけない
  - モデル推定に使ったデータに対するモデルの精度は、そのモデルの 真の精度の推定値ではない
- データを推定用データと検証用データに分割して用いる:
  - 1. 推定用データを用いてモデルを推定する
  - 2. 推定したモデルの性能を検証用データで評価する
  - 分割はアプリケーションの文脈に合わせて行う必要がある
    - ◆ランダムに分割、時系列順に分割、...

### モデル評価の統計的枠組み: 交差検証

- (K-分割) 交差検証:将来のモデル運用時の性能を推定するための枠組み
- 全データを、重複しない K 個の集合に等分割する:
  - うち K 1 個の集合をモデル推定に用いる
  - 残りひとつの集合で評価を行う
- ■検証用のデータ集合を変えると、K 通りの評価が行われる ( K個 の評価値が得られる)
  - これらの平均をとって性能の推定値とする

#### ハイパーパラメータの推定: 交差検証によるハイパーパラメータ推定

- 正則化(MAP推定)の際のハイパーパラメータ
  - ハイパーパラメータはモデル推定(の最適化問題)においては自動的に決まらない(0になってしまう)
- (K-分割) 交差検証によるハイパーパラメータ調整:
  - K個に分割されたデータのうち K-1 個を用いて、それぞれのハイパーパラメータ設定においてモデル推定を行う
  - 残りひとつの集合を用いてそれぞれのモデルの精度を測る
  - K個の評価値の平均がもっともよいハイパーパラメータを採用
    - ◆この評価値は、モデル運用時の性能とは<u>異なる</u>ことに注意

#### 二重交差検証: ハイパーパラメータ推定と性能評価を同時に行う

- しばしば、ハイパーパラメータ推定と、最終的に選ばれたモデルの性能の推定の両方を
- ひとつの K-分割交差検定で行ってはいけない
  - ハイパーパラメータ推定を行った際にみたデータを評価に使ってはいけない
- 二重交差検定:
  - 外側のループでは性能評価を行う
  - 内側のループではハイパーパラメータ調整を行う
  - 計算コストが高い

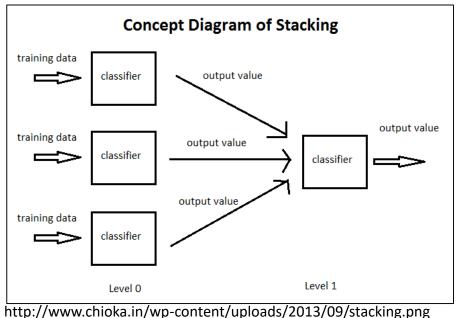
#### 二重交差検証の(軽量な)代用: "開発用データ"方式

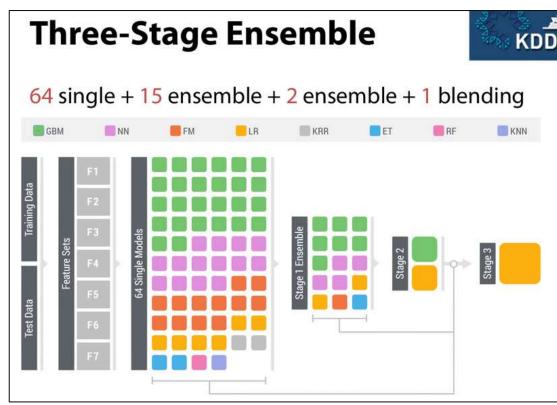
- 二重交差検証は計算コストが高いので、もう少し簡単な方法がほしい
- "開発用データ"方式
  - K分割したデータのうち K-2 個を推定に用いる
  - 残りのうちひとつをハイパーパラメータ調整に用いる
  - 最後のひとつを性能評価に用いる

#### スタッキング:

#### 複数のモデルを並列・直列に積み上げる方法

- 予測モデルの出力を、次の予測モデルの独立変数として用いる
- モデルを2段・3段と積み上げることで複雑なモデルを実現
  - Kaggle等でも多用される
  - コスト大





# スタッキングのモデル: ある層の出力は次の層の入力

- スタッキング:複数のモデルを並列・直列に結合する
  - ディープニューラルネットワークの構造に類似
  - 別種のモデルでも可能
- $\ell$ 段目の出力が  $\ell$  + 1段目の入力になる
  - 0段目の出力  $y_0$  = 元々の独立変数ベクトル x
  - ullet段目の出力  $\mathbf{y}_\ell$
  - $\ell+1$ 段目の入力 $\mathbf{x}_{\ell+1} = \begin{pmatrix} \mathbf{x}_{\ell} \\ \mathbf{y}_{\ell} \end{pmatrix}$

# スタッキングにおける難点: 単純に積んだだけではダメ

- 単純な方法で実現してみる:
  - 1. データ *D*から予測モデル *f* を推定
  - 2. *D* に対する *f* の出力を次のモデルの入力にする
  - .... これでうまくいきそう? ... が実際にはダメ
- ■「大原則」を思い出す:モデル推定に用いたデータに対する予測 は信用してはいけない
  - モデルは推定に用いるデータを再現するように推定されるので、データに偏っている

# スタッキングの正しい実施法: 交差検証の方式を用いる

- 推定用データを K 個に分割して:
  - 1. K-1個をモデル推定に用いる
  - 2. 作ったモデルを残り1個に適用して、次段に渡す
  - 上記のステップ 1&2 を K 通り繰り返せばデータセット全体に対して、推定に用いていないモデルによる予測が得られる
- 上記によって拡張されたデータで次の層(2 層目)のモデル推定 を行う
- 以降、同様の手続きを繰り返して積みたいだけ積む
- 各層の各モデルが K個できてしまうので、最後にもう一度全データでモデルを推定しなおす