

# アルゴリズムとデータ構造⑥

## ～探索問題（ハッシュ）～

鹿島久嗣

DEPARTMENT OF INTELLIGENCE SCIENCE  
AND TECHNOLOGY

## 探索問題：

データ集合から所望の要素を見つける

- 探索問題は、データ集合から特定のデータを見つける問題
  - データは「キー」と「内容」からなる
  - 与えられたキーに一致するキーをもったデータを見つけ、その内容を返す
- これは、ハッシュや二分探索木等によって実現可能

今回の話題

# ハッシュ表:

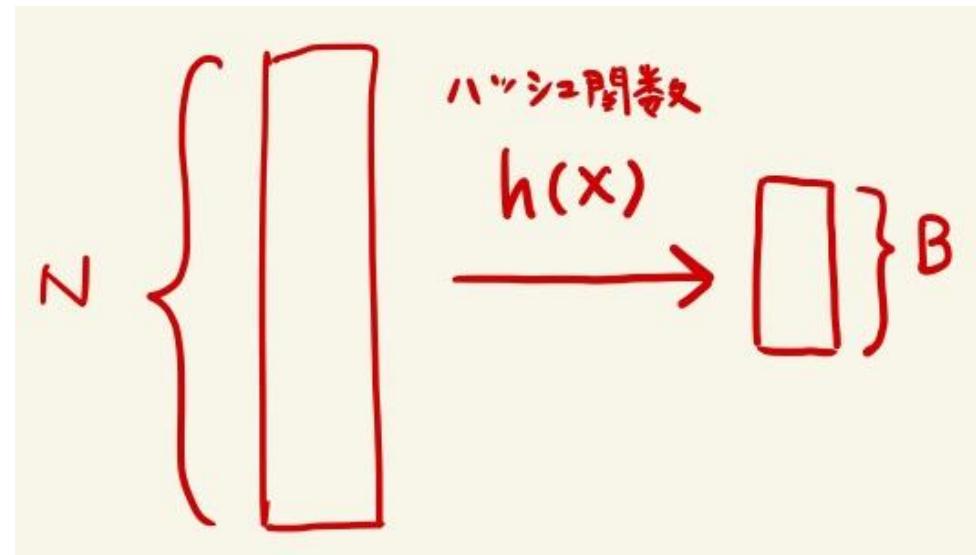
$O(1)$ で探索するためのデータ構造

- データ集合から、あるキーをもつデータを $O(1)$ で発見する
- 単純な実現：
  - キーに対して自然数を割り当てる(1~ $N$ )
    - キーがアルファベット6文字なら  $N = 26^6 \simeq 3 \times 10^8$
  - サイズの配列 $N$ を準備する
  - キーを自然数に変換して、配列のその位置に格納する
- 問題点：
  - 長さ $N$ の配列を使うと大きすぎる
  - $M$ 個のデータを格納するのに、 $M \ll N$ なのでムダが多い

# ハッシュ関数:

ハッシュ表を省スペースで実現する

- ハッシュ関数  $h(x)$ :  $\{1, 2, \dots, N\} \rightarrow \{0, 1, \dots, B - 1\}$
- キー  $x$  を持つデータを  $h(x) \in \{0, 1, \dots, B - 1\}$  の位置に格納する
- $N$  種類の値を、 $B$  個の格納箇所に詰め込む



## ハッシュ関数:

ハッシュ表を省スペースで実現する

- ハッシュ関数  $h(x)$ :  $\{1, 2, \dots, N\} \rightarrow \{0, 1, \dots, B - 1\}$ 
  - キー  $x$  を持つデータを  $h(x)$  の位置に格納する
- $h(x)$  の設計は任意だがなるべく均等に格納されるのがよい
  - 例 :  $x = a_1 a_2 \dots a_6$  (アルファベット6文字)
    - $h(x) = \sum_{i=1,2,\dots,6} c(a_i) \bmod B$  :  $c$  は文字コード
- ハッシュの衝突 : キー  $x \neq y$  に対して  $h(x) = h(y)$  となりうる
  - 例 :  $x = \text{すし}, y = \text{しす} \rightarrow h(\text{すし}) = h(\text{しす}) = 5$
  - ハッシュ値が衝突した場合の解消方法は後程

# ハッシュの衝突解決：

衝突が起きたとき内部ハッシュと外部ハッシュで解決する

- ハッシュの衝突：

異なるキー $x$ と $y$ に対して $h(x) = h(y)$ となることがある

- 衝突しない（単射）ハッシュは完全ハッシュと呼ばれる

- 衝突の解決法：内部ハッシュと外部ハッシュ

- 外部ハッシュ（チェイン法）：

- 衝突してもよいようにデータはリストに格納

- 内部ハッシュ（オープンアドレス法）：

- 衝突時に別のハッシュ関数を用いて格納場所を再計算

## 外部ハッシュ：

衝突してもよいようにデータをリストに格納する

- 配列にデータを直接格納せず、 $h(x)$ の位置にリスト（へのポインタ）を格納
  - $M > B$  でもよい
- 計算量：ハッシュが一様ならば平均的に  $O(1)$ 
  - ハッシュ関数を用いて配列にアクセスするところまで  $O(1)$
  - そこから先の計算量はリストの長さ  $\ell$  に依存
- ハッシュが一様ならば  $\ell \approx \frac{M}{B}$ ，  
これを定数とみなせば平均的に  $O(1)$

内部ハッシュ：

衝突したときのために複数のハッシュ関数を用意

- 配列にデータを直接格納する

- $M \leq B$  である必要がある

- ハッシュ関数の列  $h_0, h_1, h_2, \dots$  を用意して、  
 $h_i$  が衝突したら次の  $h_{i+1}$  を調べる、…

- 例：

- 線形探索 :  $h_i(x) = h(x) + i \bmod B$ 
      - キャッシュ値が固まりやすい
    - 二次探索 :  $h_i(x) = h(x) + i^2 \bmod B$

## 内部ハッシュの計算手間： 挿入は平均的に $O(1)$

- 新しい要素を挿入する手間：空きがみつかるまでの期待ステップ数は、現在 $M$ 個のデータがランダムに入っていて、かつハッシュもランダムだとすると、 $\frac{B}{B-M} = \frac{1}{1-\alpha}$ 
  - $\alpha = \frac{M}{B}$  (占有率)
- ハッシュ表を最初からつくる ( $M$ 個の要素を登録する) と
  - $\sum_{m=0}^{M-1} \frac{B}{B-m} \approx \int_0^{M-1} \frac{B}{B-m} dm = B \log \frac{B}{B-M+1}$
  - 一要素あたり平均  $\frac{B}{M} \log \frac{B}{B-M+1} \approx -\frac{1}{\alpha} \log(1 - \alpha)$

# 内部ハッシュの計算手間： 探索と削除

## ■ 探索の手間

- $x$ が表にないならば挿入と同じ
- $x$ が表にあるならば作成の一要素あたり手間と同じ
- $x$ を含む  $M$  個の要素をもつハッシュ表の作成を考えると、 $x$ が  $m$  番目に挿入された場合、 $\frac{B}{B-m}$  ステップで見つかる位置に置かれる
- 占有率  $\alpha = \frac{1}{2}$  にしておけば  $-\frac{1}{\alpha} \log(1 - \alpha) \approx 1.39$
- 削除は面倒：削除する要素の位置に「墓標」を置いて探索経路が絶たれないようにする。挿入時には再利用可能。