

統計的モデリング基礎® ~さまざまな確率モデル~

鹿島久嗣 (情報学科 計算機科学コース)

DEPARTMENT OF INTELLIGENCE SCIENCE AND TECHNOLOGY

今回の話題:

さまざまな確率モデル

- ■ロジスティック回帰の発展:
 - 多クラスロジスティック回帰
 - 順序回帰
 - ランキング
 - ニューラルネットワーク
- 生存期間のモデル
 - ・ハザード関数
 - 生存期間モデルの最尤推定

ロジスティック回帰の発展

3 Kyoto University

ロジスティック回帰の発展: 従属変数の型に合わせた発展

- 確率モデルはデータの生成モデル
- ■分析対象のデータに合わせてモデルが変わる
 - ・質的変数(ダミー変数0,1)の場合:ロジスティック回帰モデル
 → 選択肢が複数の場合:多値ロジスティック回帰
 - 量的変数(連続値)の場合:線形回帰モデル→順序尺度(例えば5段階評価)の場合:順序回帰
 - 比較:一対比較のモデル(例:2つのうちどちらがよいか?)
- ■多層化による非線形モデルの実現:ニューラルネットワーク

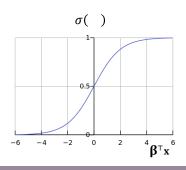
ロジスティック回帰:

ダミー変数を従属変数とするモデル

- 従属変数Yが(2値の) ダミー変数であるモデル
- ■ロジスティック回帰モデル: Y = +1となる確率

$$P(Y = 1 | \mathbf{x}, \boldsymbol{\beta}) = \frac{1}{1 + \exp(-\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x})} = \sigma(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x})$$

• σ : ロジスティック関数 (σ : $\mathbb{R} \to (0,1)$)



KYOTO UNIVERSITY

多値ロジスティック回帰:

多値の従属変数を説明するモデル

- ・従属変数Yが多値である場合(Y∈ y = {1,2,...,k})
 - ただし、並び順に意味はないことに注意
- 多値ロジスティック回帰モデル: Y = yである確率
 - 各 $y \in y$ ごとにパラメータ β_y をもつ

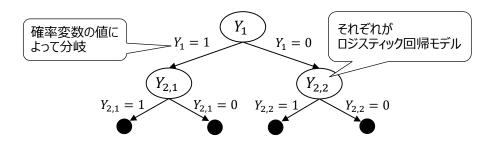
$$P(Y = y | \mathbf{x}, \{\boldsymbol{\beta}_{y'}\}_{y' \in \mathcal{Y}}) = \frac{\exp(\boldsymbol{\beta}_{y}^{\mathsf{T}} \mathbf{x})}{\sum_{y' \in \mathcal{Y}} \exp(\boldsymbol{\beta}_{y'}^{\mathsf{T}} \mathbf{x})}$$

• $y = \{+1, -1\}$ のときは $\beta = \beta_{+1} - \beta_{-1}$ とすると通常のロジスティック回帰に一致

多段ロジスティック回帰:

多段に連結されたロジスティック回帰モデル

- ■複数の連続した従属変数:
 - 階層的な分類(大カテゴリ→中カテゴリ→小カテゴリ)
 - 段階的な意思決定プロセス (購入の有無→商品)
- ロジスティック回帰モデルを連結する



Kyoto University

順序回帰:

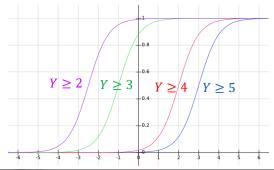
順序尺度をもつ従属変数を説明するモデル

- Yが多値で順序尺度をもつ場合(Y∈ Y = {1,2,...,k})
- Y ≥ yとなる確率を与える:

5段階評価など

$$P(Y \ge y | \mathbf{x}, \boldsymbol{\beta}) = \frac{1}{1 + \exp(-\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} + \alpha_{v})} = \sigma(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} - \alpha_{y})$$

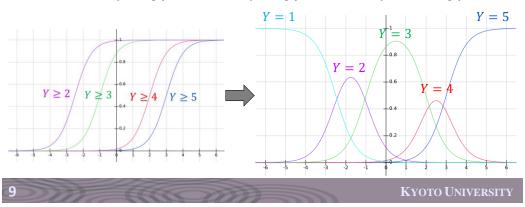
• $\alpha_1 \le \alpha_2 \le \cdots \le \alpha_k$



順序回帰:

順序尺度をもつ従属変数を説明するモデル

- 順序回帰モデルは $Y \ge y$ となる確率がロジスティック回帰モデル: $P(Y \ge y | \mathbf{x}, \boldsymbol{\beta}) = \sigma(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x} \alpha_{\nu})$
- Y = yである確率は上記の差を用いて表現: $P(Y = y | \mathbf{x}, \mathbf{\beta}) = P(Y \ge y | \mathbf{x}, \mathbf{\beta}) P(Y \ge y 1 | \mathbf{x}, \mathbf{\beta})$



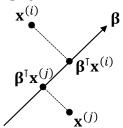
ランキング:

一対比較のモデル

- 感性評価などは絶対評価を与えにくい
- ■一対比較:「どちらがよいか」のほうが答えやすい
- データiがデータjよりも上位である(i > j)確率:

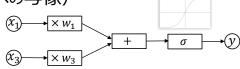
$$P(i > j | \mathbf{x}^{(i)}, \mathbf{x}^{(j)}, \boldsymbol{\beta}) = \frac{\exp(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}^{(i)})}{\exp(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}^{(i)}) + \exp(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}^{(j)})}$$
$$= \sigma(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} (\mathbf{x}^{(i)} - \mathbf{x}^{(j)})) \qquad \qquad \mathbf{x}^{(i)}_{\bullet}$$

• 2つのデータの独立変数の差をペアに対する 独立変数としたロジスティック回帰モデル

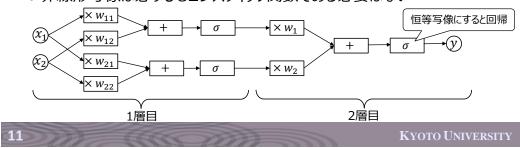


ニューラルネットワーク: ロジスティック回帰の多層化

■ロジスティック回帰は線形回帰モデルの出力に非線形写像を適用 ((0,1)区間への写像)



- ■ニューラルネットワークはこれを多層化し非線形性を導入したもの
 - 非線形写像は必ずしもロジスティック関数である必要はない



生存期間のモデル

生存期間のモデル:

期間を確率変数とするモデル

- ■期間(非負の実数)を確率変数とするようなモデル:
 - 商品の寿命、患者の生存期間、...
 - ●一方、ポアソン分布は回数(非零の整数)のモデル
- 生存期間の確率変数 $T: \Pr(T \leq t) = F(t) = \int_0^t f(\tau) d\tau$
 - 確率密度関数f(t): 時刻tまで生存していて、時刻 $t + \Delta t$ までの間の死亡確率が $f(t)\Delta t$ (「時刻tまで生存」かつ「 $t \sim t + \Delta t$ で死亡」)

•
$$f(t) = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{F(t + \Delta t) - F(t)}{\Delta t}$$

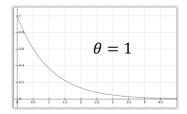
• Pr(T > t) = S(t) = 1 - F(t) : 時刻t以降も生存する確率

13 Kyoto University

指数分布モデル:

もっとも単純な生存期間のモデル

- f(t) : 時刻tまで生存していて、時刻 $t + \Delta t$ までの間の死亡確率 $\delta f(t) \Delta t$ (「時刻tまで生存」かつ「 $t \sim t + \Delta t$ で死亡」)
- 指数分布モデル: $f(t) = \theta \exp(-\theta t)$
 - $\theta > 0$: $\forall \theta > 0$
 - $E[T] = \frac{1}{\theta}$, $Var[T] = \frac{1}{\theta^2}$



■ 牛存期間T:

$$Pr(T \le t) = F(t) = \int_0^t f(\tau) d\tau = 1 - \exp(-\theta t)$$

• 独立変数を取り込む場合: $\theta = \exp(\mathbf{\beta}^{\mathsf{T}}\mathbf{x})$

ハザード関数:

ある時刻の死亡リスクを表す関数

- f(t) は「時刻tまで生存している」かつ「次の瞬間に死亡する」可能性を表す(ちょっと解釈しにくい)
- 瞬間瞬間の死亡リスクをみたほうがわかりやすい?
 - 「時刻tまで生存している」という条件のもとでの「次の瞬間に死亡する」可能性をみる
- 八ザード関数 : $h(t) = \frac{f(t)}{S(t)}$ S(t) = 1 F(t) : 生存関数 (少なくとも時刻tまでは生存する確率)
- $-\frac{\mathrm{d}h(t)}{\mathrm{d}t}>0$: リスクが時間とともに増加(<0 であれば減少 b)

15 Kyoto University

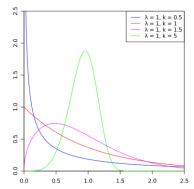
ワイブル分布:

指数分布の一般化

- ■指数分布モデルはリスクが時間に関わらず一定
 - 指数分布のハザード関数: $h(t) = \frac{f(t)}{S(t)} = \theta$ (定数)
- ワイブル分布モデル:

$$f(t) = \frac{k}{\lambda} \left(\frac{t}{\lambda}\right)^{k-1} \exp\left\{-\left(\frac{t}{\lambda}\right)^k\right\}, k, \lambda > 0$$

- k = 1のとき指数分布($\theta = 1/\lambda$) $f(t) = \theta \exp(-\theta t)$
- 独立変数を取り込む場合: $\theta = \exp(\mathbf{\beta}^{\mathsf{T}}\mathbf{x})$



https://en.wikipedia.org/wiki/Weibull_distribution#/media/File:Weibull_PDF.svg

ワイブル分布:

パラメータによってハザード関数の時間的増減が決まる

■ ワイブル分布の生存関数:

$$S(t) = \int_{t}^{\infty} \frac{k}{\lambda} \left(\frac{t}{\lambda}\right)^{k-1} \exp\left\{-\left(\frac{t}{\lambda}\right)^{k}\right\} dt = \exp\left\{-\left(\frac{t}{\lambda}\right)^{k}\right\}$$

- 八ザード関数 : $h(t) = \frac{k}{\lambda} \left(\frac{t}{\lambda}\right)^{k-1}$
 - k = 1 のとき $h(t) = 1/\lambda$
 - k > 1 0 $\xi \frac{\mathrm{d}h(t)}{\mathrm{d}t} > 0$
 - k < 1のとき $\frac{\mathrm{d}h(t)}{\mathrm{d}t} < 0$

17 Kyoto University

生存時間モデルの最尤推定:

生存期間の確率密度関数 f(t)を最尤推定

- $\vec{\tau}$ −9 { $t^{(1)}$, $t^{(2)}$, ..., $t^{(N)}$ }:
 - N個の独立な観測(生存期間がちょうど $t^{(i)}$)
- 尤度関数 $L(\theta) = \prod_{i=1}^{N} f(t^{(i)})$
 - 確率密度関数f(t) : 時刻tまで生存していて、時刻 $t + \Delta t$ まで の間の死亡確率が $f(t)\Delta t$
 - 指数分布モデルの場合: $L(\theta) = \prod_{i=1}^{N} \theta \exp(-\theta t^{(i)})$
 - 対数尤度にすると $\log L(\theta) = N \log \theta \theta \sum_{i=1}^{N} t^{(i)}$
 - ullet最尤推定量は $\hat{ heta} = rac{N}{\sum_{i=1}^{N} t^{(i)}}$

打ち切りがある場合の最尤推定:

生存関数 S(t)を利用する

- $\vec{\tau}$ -9 $\{t^{(1)}, t^{(2)}, ..., t^{(N)}\} \cup \{s^{(1)}, s^{(2)}, ..., s^{(M)}\}$:
 - N個の生存期間データに加えて、M個の打ち切りデータ(少なくともs⁽ⁱ⁾期間生存)
- •尤度関数 $L(\theta) = \prod_{i=1}^{N} f(t^{(i)}) \cdot \prod_{i=1}^{M} S(t^{(i)})$
 - 生存関数 $S(t) = \int_t^\infty f(t) dt$: 少なくともt期間は生存している 確率
 - 指数分布の場合: $S(t) = \exp(-\theta t)$
 - $\bullet \log L(\theta) = N \log \theta \theta \left(\sum_{i=1}^{N} t^{(i)} + \sum_{i=1}^{M} s^{(i)} \right)$