

1

a

假设 G_f 有环, 则在 E_f 中至少存在一条边 (u, v) ,使得在拓扑排序中 $index(u) > index(v)$, 则根据定义, 这条边不在 E_f 中, 出现矛盾, 因此 G_f 无环。

根据 E_f 的定义可知, G_f 中的边都是 $i < j$ 的, 因此, G_f 的拓扑排序是 $\langle v_1, v_2, \dots, v_{|V|} \rangle$

对 G_b 的证明同理

b

c

没有改变 Bellman-Ford 算法的渐进运行时间。因为 $\lceil \frac{|V|}{2} \rceil$ 遍松弛的条件下, 渐进时间还是 $O(V)$, 每一遍松弛还是需要 $O(E)$ 的时间, 所以总时间还是 $O(VE)$

2

a

令 M 为传递闭包矩阵, 大小为 $|V| * |V|$, $M_{ij} = \begin{cases} 1, i \text{到} j \text{有path} \\ 0, i \text{到} j \text{没path} \end{cases}$

初始化 M 矩阵的方法: $M_{ij} = \begin{cases} 1, i = j \\ 0, i \neq j \end{cases}$

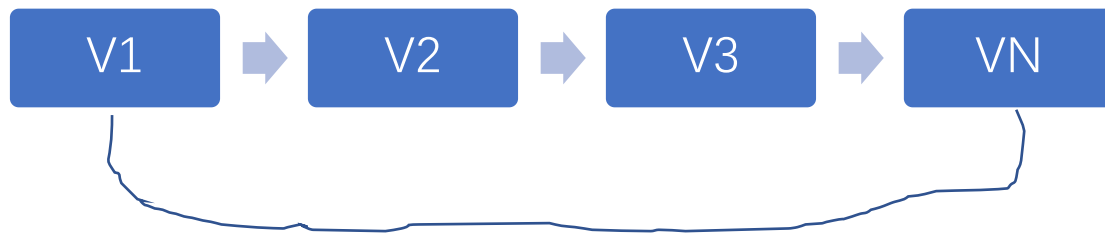
当加入一条边 (u, v) 后, 更新 M 的算法为

$UPDATE(M, u, v)$

1. $for\ i = 1\ to\ |V|$
2. $for\ j = 1\ to\ |V|$
3. $if\ M[i][u] == 1\ \&\&\ M[j][v] == 1$
4. $M[i][j] = 1$

容易看出此算法的时间复杂度是 $O(V^2)$

b



如图，有一个线性图，最后有一条边从 V_n 指向 V_1 （画的不太好）。当没加这条边的时候，闭包矩阵是个上三角矩阵，加了这条边后，闭包矩阵全是 1，因此变化了 $|V|^2 - \frac{(1+|V|)|V|}{2}$ ，因此不管什么算法，最少都是 $\Omega(V^2)$

c

a 中的方法时间复杂度是 $O(V^4)$ ，因为有向完全图最多有 $|V|(|V| - 1)$ 条边，每次插入一条边都是 $O(V^2)$ ，因此总共 $O(V^4)$ ，所以不符合这道题的题意。

所以我们要对 a 中的方法进行改进，稍微想一下可以发现，如果 $i \rightarrow v$ 之间已经有 path 了，那么加入 $u \rightarrow v$ 这条边对结果没有任何影响，所以可以在进入第二重循环的时候，加一个检测条件，不能无脑进入第二重循环。

UPDATE-NEW(T,u,v)

1. *for* $i = 1$ *to* $|V|$
2. *if* $t_{iu} == 1 \ \&\& \ t_{iv} == 0$
3. *for* $j = 1$ *to* $|V|$
4. *if* $t_{vj} == 0$
5. $t_{ij} = 1$

首先 1, 2 行跟 a 一样，还是 $O(V)$ 时间，然后 345 行，因为每加一条边，至少有一个 t_{ij} 变成 1，T 总共 $|V|^2$ 的大小，所以 345 行最多运行 $|V|^2$ 次。最多有 $|V||V| - 1$ 条边，所以时间是 $O(V^3)$