## PROBABILIDAD I

# Segundo del Grado en Matemáticas

## Hugo Marquerie

Profesor: Pablo Fernández Gallardo Facultad de Ciencias - Universidad Autónoma de Madrid Segundo cuatrimestre 2023 - 2024

February 1, 2024

## 1 Tema 1: Sucesos y probabilidades

#### 1.1 Formalizando

**Definición 1.1 (Espacio muestral).** En un experimento aleatorio, el espacio muestral es el conjunto (no vacío) de sus posibles resultados y se denota por  $\Omega$ . Puede ser:

- 1. Finito:  $\Omega = \{\omega_1, \dots, \omega_N\}$
- 2. Infinito numerable:  $\Omega = \{\omega_1, \omega_2, \dots\}$
- 3. Infinito no numerable, ej.:  $\Omega = [0,1) \vee \Omega = \mathcal{P}([0,1))$

Definición 1.2 (Espacio de sucesos por Kolmogórov). Dado el espacio muestral  $\Omega$  de un experimento aleatorio,  $\mathcal{F} \subset \mathcal{P}(\Omega)$  es su espcio de sucesos

$$\iff (\mathcal{F} \neq \phi) \land (A \in \mathcal{F} \implies A^C \in \mathcal{F}) \land \left(A_1, A_2, \dots \in \mathcal{F} \implies \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathcal{F}\right)$$

Observación 1.1. De la definición se deduce:

• 
$$\phi \in \mathcal{F} \wedge \Omega \in \mathcal{F}$$
 •  $A_1, \dots, A_n \in \mathcal{F} \implies \bigcup_{j=1}^n A_j \in \mathcal{F}$  •  $\forall A, B \in \mathcal{F} \implies A \cap B \in \mathcal{F}$ 

Definición 1.3 (Función o medida de probabilidad). Dados espacio muestral  $(\Omega)$  y de sucesos  $(\mathcal{F})$  de un experimento aleatorio, la aplicación  $P \colon \mathcal{F} \longrightarrow [0,1]$ : es una medida de probabilidad

$$\iff (P(\Omega)=1)_{\ \land} \ \left[P\left(\bigcup_{j=1}^{\infty}A_{j}\right)=\sum_{j=1}^{\infty}P(A_{j}) \iff A_{i}\cap A_{j}=\phi \text{ cuando } i\neq j\right]$$

Proposición 1.1. De la definición se deduce:

1. 
$$P\left(\bigcup_{j=1}^{n} A_{j}\right) = \sum_{j=1}^{n} P(A_{j})$$
 2.  $P\left(A^{C}\right) = 1 - P(A)$  3.  $P(\phi) = 0$   
4.  $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$  5.  $A \subseteq B \implies P(A) \le P(B)$ 

Demostración. (ejercicio)

Ejemplo 1.1. En un experimento aleatorio con espacio muestral finito, tomamos

$$\Omega = \{\omega_1, \dots, \omega_N\} \land \mathcal{F} = \mathcal{P} \to 2^N$$
. Asignamos  $P(\{\omega_j\}) = p_j \land j = 1, \dots, N$  tales que  $p_j \ge 0 \land \sum_{j=1}^N p_j = 1$ . Entonces,  $\forall A \in \mathcal{F} : P(A) = \sum_{\omega \in A} P(\omega)$ 

Caso particular: 
$$\forall j \in \{1, ..., N\} : p_j = \frac{1}{N} \implies \forall A \in \mathcal{F} : P(A) = \frac{|A|}{N} =$$

"Casos favorables"

"Total de casos"

1. (Muy tonto)  $\Omega \neq \phi$ , tomas  $A \subset \Omega : A \neq \phi, \Omega$ . Dato  $p \in (0,1)$ .  $\mathcal{F} = \{\phi, A, A^c, \Omega\}$  con P(A) = p.

2. (Bastante general)  $\Omega = \{\omega_1, \dots, \omega_N\} \to |\Omega| = N$ 

$$\mathcal{F} = P(\Omega) \to |\mathcal{F}| = 2^N$$
. Dato:  $p_1, \dots, p_N \ge 0 \implies \sum_{j=1}^N p_j = 1$ . Asignamos  $P(\{\omega_j\}) = 1$ 

 $p_j$  para cada  $j = 1, \ldots, N$ .

Defines, para  $A \subset \Omega P(A) = \sum_{\alpha \in A} P(\alpha)$ .

Caso particular:  $p_j = \frac{1}{N}, j = 1, \dots, N \implies P(A) = \frac{|A|}{N}$ 

3. Lanzas n veces la moneda.

Dato:  $p \in (0,1)$   $\Omega = \{111 \cdots 1, \dots, 000 \cdots 0\}, |\Omega| = 2^N$ .  $\mathcal{F} = P(\Omega)$ .

 $P(\omega) = p^{\# \text{unos de } \omega} (1 - p)^{\# \text{ceros de } \omega}$ 

Comprobamos:

$$\sum_{\omega \in \Omega} P(\omega) = \sum_{k=0}^{n} \left( \sum_{\substack{\omega \in \Omega \\ \text{\#ceros de } \omega = k}} P(\omega) \right) = \sum_{k=0}^{n} p^{k} (1-p)^{n-k} \left( \left| \left\{ \omega \in \Omega : \text{\# unos de } \omega \text{ en } k \right\} \right| \right)$$
$$= \sum_{k=0}^{n} p^{k} (1-p)^{n-k} \binom{n}{k} = (p+1-p)^{n} = 1$$

4. Lanzamos moneda hasta que sale una cara. Dato  $p \in (0,1)$ .

 $\Omega = \{C, XC, XXC, \dots\} \wedge \mathcal{F} = P(\Omega).$ 

$$\implies P(C) = p \underset{\infty}{\wedge} P(XC) = p(1-p) \underset{\infty}{\wedge} P(XXC) = p(1-p)^2 \underset{\wedge}{\wedge} \dots$$

Comprobamos:  $\sum_{j=1}^{\infty} p(1-p)^{j-1} = p \sum_{k=0}^{\infty} (1-p)^k = p \frac{1}{1-(1-p)} = 1$ 

### 1.2 Probabilidad condicionada y total, independencia y Bayes

Tienes  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  y un suceso  $A \in \mathcal{F} \to P(A)$ . Llega "nueva información": ha ocurrido el suceso  $B \in \mathcal{F} \to \mathcal{F}$ Debo reasignar la probabilidad de A?

Ejemplo 1.2. Lanzas 10 veces la moneda (regular).

$$A = \{\text{salen 6 caras}\} \implies P(A) = \frac{\binom{10}{6}}{2^1 0} \approx 20.51\% \ B = \{\text{sale C en } 1^0\} \implies P(A) \text{ sube a } \frac{\binom{9}{5}}{2^9}$$

**Definición 1.4.** Sea  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sucesos  $A, B \in \mathcal{F}, P(B) > 0$ , P(A|B) es la probabilidad de

2

A condicionada a B

$$\iff P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

Observación 1.2. En general,  $P(A|B) \neq P(B|A)$ 

**Proposición 1.2** (Calculamos P(A|B) para cada  $A \in \mathcal{F}$ ). Sea  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un espacio de probabilidad y  $B \in \mathcal{F}$  un suceso con P(B) > 0

 $\implies (\Omega, \mathcal{F}, Q_B), \ donde \ Q_B \colon \mathcal{F} \longrightarrow [0,1] : Q_B(A) = P(A|B), \ es \ un \ espacio \ de \ probabilidad$ 

Demostración.

$$\left(Q_B(A) = P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \in [0,1]\right) \land \left(Q_B(\Omega) = P(\Omega|B) = \frac{P(\Omega \cap B)}{P(B)} = \frac{P(B)}{P(B)} = 1\right)$$

Sean  $A_1, A_2, \dots \in \mathcal{F}$  disjuntos dos a dos.

$$\implies Q_B \left( \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \right) = P \left( \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \mid B \right) = \frac{P \left( \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \cap B \right)}{P(B)}$$

$$= \frac{1}{P(B)} P \left( \bigcup_{j=1}^{\infty} (A_j \cap B) \right) = \frac{1}{P(B)} \sum_{j=1}^{\infty} P(A_j \cap B) = \sum_{j=1}^{\infty} Q_B(A_j)$$

**Definición 1.5 (Independencia).** Sean  $A, B \in \mathcal{F}$  dos sucesos con  $P(A), P(B) \geq 0$  son independientes

$$\iff P(A|B) = P(A) \left( \ \land \ P(B|A) = P(B) \right)$$
 para entender 
$$\iff P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B) \text{ la adecuada}$$

- A, B disjuntos  $\implies$  no independientes.
- $A_1, \ldots, A_N \in \mathcal{F}$  independientes  $\iff \forall J \subset \mathbb{N}_N : P\left(\bigcap_{j \in I} A_j\right) = \prod_{j \in J} P(A_j)$  $\iff P\left(\overline{A_1} \cap \cdots \cap \overline{A_N}\right) = \prod_{i=1}^N P\left(\overline{A_i}\right) \text{ donde } \overline{A_i} = A_i, (A_i)^c$

Ejercicio 1.2.1. Encontrar un espacio de probabilidad en la que haya un conjunto de sucesos independientes dos a dos pero no completamente independientes.

**SOL:** 
$$\Omega = \{1, 2, 3, 4\} \land A = \{1, 2\} \land B = \{2, 3\} \land C = \{1, 3\}$$

**Proposición 1.3** (Regla de Bayes). Sean  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un espacio de probabilidad y  $A, B \in \mathcal{F}$ 

sucesos con P(A), P(B) > 0

$$\implies P(A|B) = P(B|A) \cdot \frac{P(A)}{P(B)}$$

Demostración.

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \wedge P(B|A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$$

$$\implies P(A|B) \cdot P(B) = P(A \cap B) = P(B|A) \cdot P(A) \implies P(A|B) = P(B|A) \cdot \frac{P(A)}{P(B)}$$

#### 1.2.1 Probabilidad Total

Tenemos una partición de  $\Omega B_1, B_2, \dots : (B_i \cap B_j = \phi \iff i \neq j) \land \left(\bigcup_j B_j = \Omega\right)$ 

$$\implies P\left(\bigcup_{j}(A \cap B_{j})\right) = \sum_{j}(A \cap B) = \sum_{j}P(A|B_{j}) \cdot P(B_{j})$$

**Ejemplo 1.3.**  $U_1 = \{10b, 3n\} \land U_2 = \{5b, 5n\} \land U_3 = \{2b, 6n\}$ 

Procedimiento:

- 1. Sorteamos una urna  $^1/\!\!/4 \to U_1$   $_{\wedge}$   $^1/\!\!/4 \to U_2$   $_{\wedge}$   $^1/\!\!/2 \to U_3$
- 2. Sacamos bola de la urna seleccionada.

¿Cuál es la probabilidad de que sea blanca?

$$P(b) = P(b|U_1)P(U_1) + P(b|U_2)P(U_2) + P(b|U_3)P(U_3)$$

**Ejemplo 1.4 (Peso de la evidencia).**  $U_1 = \{80\%b, 20\%n\} \land U_2 = \{20\%b, 80\%n\}$  Procedimiento:

- 1. Sorteamos la urna con 1/2 y 1/2 de probabilidad.
- 2. Sacamos 10 bolas (con reemplazamiento).

Observamos la evidencia:  $bb \dots nb$  ¿qué urna se usó?

$$P(U_1|5b5n) = P(5b5n|U_1) \frac{P(U_1)}{P(5b5n)} = \frac{P(5b5n|U_1)P(U_1)}{P(5b5n|U_1)P(U_1) + P(5b5n|U_2)P(U_2)}$$

$$P(5b5n|U_1) = \binom{10}{5} 0.8^5 0.2^5 = P(5b5n|U_2) \implies P(U_1|5b5n) = \frac{1}{2}$$

$$P(U_1|6b4n) = \frac{P(6b4n|U_1)P(U_1)}{P(6b4n|U_1)P(U_1) + P(6b4n|U_2)P(U_2)} = \frac{\binom{10}{6} 0.8^6 0.2^4 \cdot \frac{1}{2}}{\binom{10}{6} 0.8^6 0.2^4 \cdot \frac{1}{2} + \binom{10}{6} 0.8^4 0.2^6 \cdot \frac{1}{2}} \approx 90\%$$

**Ejemplo 1.5 (Falsos positivos/negativos).** Hay una enfermedad  $\rightarrow E \vee S$  y hay una prueba para detectar  $\rightarrow + \vee -$ . Datos:  $P(+|E) = 95\% \wedge P(-|S) = 99\%$ . Te haces la prueba y sale +:

$$P(E|+) = P(+|E)\frac{P(E)}{P(+)} = \frac{P(+|E)P(E)}{P(+|E)P(E) + P(+|S)P(S)}$$

Conozco todas estas probabilidades excepto  $p := P(E) \implies P(S) = 1 - p$ . Si definimos f(p) := P(E|+)

$$\implies \{f(0.5) = 98.95\% \land f(1/100) = 48.97\% \land f(1/1000) = 0.90\%\}$$

Es decir, si la incidencia es muy baja, no tiene sentido hacer pruebas masivamente porque la mayoría de positivos serán falsos.

Ejemplo 1.6 (Sobre independencia).  $(\Omega, \mathcal{F}, P) \wedge A_1, \dots, A_n$  sucesos independientes tal que  $\forall j \in \mathbb{N}_n : P(A_j) = \frac{1}{n}$ . ¿Qué sabemos sobre  $P\left(\bigcup_{j=1}^n A_j\right)$ ?

En general, sabemos que 
$$\frac{1}{n} \leq P\left(\bigcup_{j=1}^{n} A_{j}\right) \leq \sum_{j=1}^{n} P(A_{j}) \leq 1$$

$$n = 2: P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B) = \frac{3}{4}$$

$$n = 3: P(A \cup B \cup C) = \binom{3}{1} \frac{1}{3} - \binom{3}{2} \frac{1}{3^2} + \binom{3}{3} \frac{1}{3^3} = \frac{19}{27}$$

$$n$$
 general:  $P\left(\bigcup_{j=1}^{n} A_j\right) = \sum_{j=1}^{n} P(A_j) - \sum_{1 \le i < y \le n} P(A_i \cap A_j) + \cdots$  (Inclusión exclusión)

$$\implies P\left(\bigcup_{j=1}^{n} A_{j}\right) = \binom{n}{1} \frac{1}{n} - \binom{n}{2} \frac{1}{n^{2}} + \binom{n}{3} \frac{1}{n^{3}} + \dots = \sum_{j=1}^{n} \binom{n}{j} \frac{1}{n^{j}} (-1)^{j+1}$$

$$\implies P\left(\bigcup_{j=1}^{n} A_j\right) = 1 - \sum_{j=0}^{n} \binom{n}{j} \left(\frac{-1}{n}\right)^j = 1 - \left(1 - \frac{1}{n}\right)^n \xrightarrow{n \to \infty} 1 - \frac{1}{e}$$

#### 1.2.2 Continuidad de la probabilidad: detalle técnico

Proposición 1.4. Sea  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$   $\wedge$   $A_1, \cdots : A_1 \subset A_2 \subset \cdots$  una sucesión creciente de conjuntos

$$\implies P\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j\right) = \lim_{n \to \infty} P\left(A_n\right)$$

**Demostración**. Se trata de describir  $\bigcup_{j=1}^n A_j$  como la unión de conjuntos disjuntos.

$$P\left(\bigcup_{j=1}^{n} A_{j}\right) = P\left(A_{1} \cup \bigcup_{j=1}^{n-1} (A_{j+1} \setminus A_{j})\right) = P(A_{1}) + \sum_{j=1}^{n-1} (P(A_{j+1}) - P(A_{j})) = P(A_{n})$$

$$\implies P\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j\right) = P(A_1) + \sum_{j=1}^{\infty} \left(P(A_{j+1}) - P(A_j)\right) = \lim_{n \to \infty} P(A_n)$$

Proposición 1.5. Si la sucesión  $A_1, \ldots$  es decreciente  $\Longrightarrow P\left(\bigcap_{j=1}^{\infty} A_j\right) = \lim_{n \to \infty} P\left(A_n\right)$ 

**Teorema 1.1** (Continuidad de la probabilidad).  $En (\Omega, \mathcal{F}, P) \wedge A_1, A_2, \dots succesión : \forall j \in \mathbb{N} : A_j \in \mathcal{F}$ 

$$\implies P\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j\right) = \lim_{n \to \infty} P\left(\bigcup_{j=1}^{n} A_j\right)$$

Demostraci'on.

### 1.3 Variables aleatorias (discretas)

**Definición 1.6.** Sea  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un espacio de probabilidades,  $X: \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$  es una variable aleatoria discreta\* (v.a.d.)

$$\iff$$
 (1)  $X(\Omega)$  es numerable\*  $(2) \forall x \in \mathbb{R} : \{\omega \in \Omega : X(\omega) = x\} \in \mathcal{F}$ 

En realidad, solo interesa (2) cuando  $x = x_j$ 

**Definición 1.7.** Sea X una v.a.d. en  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ ,  $p_X$  es su función de masa

$$\iff p_X \colon \mathbb{R} \longrightarrow [0,1] \land x \longmapsto p_X(x) = P(X=x) := P(\{\omega \in \Omega : X(\omega) = x\})$$

Vemos que

$$\sum_{j \ge 1} p_X(x_j) = \sum_{j \ge 1} P(X = x_j) = \sum_{j \ge 1} P(\{\omega \in \Omega : X(\omega) = x_j\}) = P\left(\bigcup_{j \ge 1} \{x_j\}\right) = P(\Omega) = 1$$

Lo relevante es la lista de posibles valores de X  $\{x_1, x_2, \dots\}$  numerable y la lista (también numerable) de probabilidades  $p_1, p_2, \dots$  donde  $\forall j \geq 1 : p_j = P(x = x_j) \land p_j \geq 0 \land \sum_{j \geq 1} p_j = 1$ 

**Teorema 1.2.** Sea  $S = \{x_1, x_2, \dots\}$  un conjunto numerable  $y \Pi_1, \Pi_2, \dots, \Pi_j \ge 0 \land \sum_{j \ge 1} \Pi_j = 1$  una lista

$$\implies \exists (\Omega, \mathcal{F}, P) \land X \ v.a.d : \forall x \notin S : p_x(x) = 0 \land p_x(x_j) = \Pi_j$$

**Demostración**. Fijamos  $\Omega = S$  y  $\mathcal{F} = \mathcal{P}(S)$ .

$$A \in \mathcal{F} \implies P(A) = \sum_{j: x_j \in A} \prod_{j \land X} (x_j) = x_j$$

Ejemplo 1.7 (Dados). 1. Uniforme en  $\{1, \dots, N\}, N \geq 2$ .  $S = \{1, \dots, N\} \land \Pi_j = 1/N, \dots, 1/N$ 

2. X sigue una distribución de Bernoulli  $(X \sim \text{BER}(p))$  con parámetro p

$$\iff \begin{cases} p_X(x) = 0 \iff x \neq 0, 1 \\ p_X(1) = p \land p_X(0) = 1 - p \end{cases} \iff \begin{cases} 1, p \\ 0, 1 - p \end{cases} \text{ donde 1 es éxito y 0 fracaso}$$

3. X sigue una binomial de parámetro  $n \ge 1 \land p \in (0,1)$   $(X \sim \text{BIN}\,(n,p))$ 

$$\iff S = \{0, 1, \dots, n\} \land \forall j \in \{0, 1, \dots, n\} : P(x = j) = \binom{n}{j} p^j (1 - p)^{n - j}$$

Sirve para modelizar el número de caras que salen al lanzar n veces una moneda de probabilidad p.

$$n! \sim n^n e^{-n} \sqrt{2\pi n} \implies \binom{n}{n/2} \sim \frac{n^n e^{-n} \sqrt{2\pi n}}{(n/2)^{(n/2)} e^{-(n/2)} \sqrt{2\pi (n/2)} (n/2)^{(n/2)} e^{-(n/2)} \sqrt{2\pi (n/2)}}$$

$$\implies \frac{n^n \sqrt{n}}{\binom{n/2}{(n/2)} \sqrt{2\pi \binom{n/2}{2} \binom{n/2}{(n/2)} \sqrt{(n/2)}}} = \frac{n^n \sqrt{n}}{\binom{n/2}{n} \sqrt{2\pi \binom{n/2}{2}}} = \frac{n^n \sqrt{2}}{\binom{n/2}{n} \sqrt{\pi n}} = 2^n \sqrt{\frac{2}{\pi n}}$$

4. La variable X sigue una distribución geométrica de parámetro  $p \in (0,1)$   $(X \sim \text{GEOM}(p))$ .

$$\iff S = \{1, 2, \dots\} \land \forall j \ge 1 : P(x = j) = p(1 - p)^{j-1}$$

Sirve para modelizar el número de lanzamientos hasta que sale un resultado  ${\cal C}$  en cuestión.

**Observación 1.3.** Cuidado porque existen variables aleatorias que también se dicen de distribución geométrica en las que  $S = \{0, 1, 2, ...\}$ . Se habla de cuantas veces has obtenido el resultado complementario a C antes de que halla salido C.

5. La variable X sigue una distribución de Poisson con parámetro  $\lambda > 0$  ( $X \sim \text{POISSON}(\lambda)$ )

$$\iff S = \{0, 1, \dots\} \land \forall j \ge 0 : P(x = j) = e^{-\lambda} \frac{\lambda^j}{j!}$$

Proposición 1.6. Sea  $X \sim BIN(n, p)$  una v.a.d.

 $\implies$  cuando n es grande, BIN  $(n, p) \sim POISSON (np)$ 

**Demostración**. Fijo  $\lambda > 0 \wedge p = \frac{\lambda}{n}$ .

$$\lim_{n\to\infty} \binom{n}{k} \frac{\lambda^k}{n^k} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^{n-k} = \frac{\lambda^k}{k!} \lim_{n\to\infty} \frac{n!}{(n-k)!} \frac{1}{n^k} \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^n \left(1 - \frac{\lambda}{n}\right)^{-k} = e^{-k} \frac{\lambda^k}{k!}$$

Ejemplo 1.8 (¿Hay más ejemplos?).

- Binomial negativa
- Hipergeométrica
- Dada cualquier serie convergente  $\sum_{n=1}^{\infty} a_n = s$ , se puede definir la variable aleatoria X tal que  $S = \{1, 2, \dots\} \land P(x = k) = \frac{a_k}{s}$

#### 1.3.1 Funciones transformadoras de variables aleatorias (discretas)

Sea X una v.a.d. y  $g \colon \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  una función, definimos  $Y \vcentcolon= g(X)$ .

$$\implies \{\omega \in \Omega : Y(\omega) = g(X(\omega)) = y\} \in \mathcal{F} \implies Y \text{ es una v.a.d}$$

Por otro lado,

$$\implies \forall y \in \mathbb{R} : P(Y = y) = P(g(X) = y) = P(X \in g^{-1}(y)) = \sum_{x \in g^{-1}(y)} P(X = x) = p_X(x)$$

Ejemplo 1.9  $(Y = x^2)$ .

$$p_Y(y) = P(Y = y) = P(X^2 = y) = \begin{cases} 0 \iff y < 0 \\ P(X = 0) = p_X(0) \iff y = 0 \\ P\left(X = \pm \sqrt{y}\right) = p_X\left(\sqrt{y}\right) + p_X\left(-\sqrt{y}\right) \iff y > 0 \end{cases}$$

#### 1.3.2 Resúmenes: esperanza, varianza, momentos

**Definición 1.8 (Esperanza).** Sea  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un espacio de probabilidad y X una v.a.d. con función de masa  $p_X$ , E es la esperanza de X (también llamada media o *expectatio*)

$$\iff E(X) = \sum_{x \in X(\Omega)} x \cdot P(X = x) = \sum_{j \ge 1} x_j \cdot p_X(x_j)$$

Pero ojo, solo si la serie es absolutamente convergente.

Si  $x_1, \ldots, x_N$  finito, la suma obviamente converge.

Si los  $x_j$  son positivos, la serie converge si y solo si es acotada. Si no lo es diverge a  $\infty$ .

#### Ejemplo 1.10.

• 
$$x_1, \ldots, x_N \wedge p_1, \ldots, p_N \implies E(X) = \sum_{j=1}^N x_j \cdot p_j$$

• 
$$X \sim \text{BER}(p) \implies E(X) = 1 \cdot p + 0 \cdot (1 - p) = p$$

• 
$$X \sim \text{UNIF}(1, ..., N) \implies E(X) = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} n = \frac{N+1}{2}$$

• 
$$X \sim \text{BIN}(n,p) \implies E(X) = \sum_{j=0}^{n} j \binom{n}{j} p^j (1-p)^{n-j} = np$$

Se obtiene derivando el binomio de Newton  $(1+x)^n = \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} x^j$ 

$$\implies \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}(1+x)^n = \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} j \cdot x^{j-1} \implies xn(1+x)^{n-1} = \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} jx^j$$

Si 
$$x = \frac{p}{1-p} \implies \frac{p}{1-p} n \left(1 + \frac{p}{1-p}\right)^{n-1} = \sum_{j=0}^{n} \binom{n}{j} j \left(\frac{p}{1-p}\right)^{j}$$

$$\implies \frac{p}{1-p} n \left(\frac{1}{1-p}\right)^{n-1} = \sum_{j=0}^{n} \binom{n}{j} j \left(\frac{p}{1-p}\right)^{j}$$

$$\implies np = (1-p)^n \sum_{j=0}^n \binom{n}{j} j \left(\frac{p}{1-p}\right)^j = \sum_{j=0}^n j \binom{n}{j} p^j (1-p)^{n-j} = E(X)$$

• 
$$X \sim \text{GEOM}(p) \implies E(X) = \sum_{k=1}^{\infty} k \cdot p \cdot (1-p)^{k-1}$$

$$\forall x: |x| < 1: \frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} x^n \implies \frac{1}{(1-x)^2} = \sum_{n=1}^{\infty} nx^{n-1} \implies E(X) = p\frac{1}{p^2} = \frac{1}{p}$$

• 
$$X \sim \text{POISSON}(\lambda) \implies E(X) = \sum_{j=0}^{\infty} j \frac{\lambda^{j}}{j!} e^{-\lambda} = \lambda$$

$$\implies E(X) = e^{-\lambda} \lambda \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\lambda^{k-1}}{(k-1)!} = \lambda e^{-\lambda} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\lambda^{j}}{j!} = \lambda$$

**Ejemplo 1.11.** Sea X una v.a.d. con  $\forall k \geq 0 : P(X = x) = \frac{6}{\pi^2} \frac{1}{k^2}$ 

$$\implies E(X) = \sum_{k=1}^{\infty} k \frac{6}{\pi^2} \frac{1}{k^2} = \frac{6}{\pi^2} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k}$$
 que diverge a  $\infty$ 

**Ejemplo 1.12.** Sea X una v.a.d. que toma valores en  $\{(-1)^{k+1}k : k \ge 1\} = \{1, -2, 3, -4, \dots\}$   $P(X = (-1)^{k+1}k) = \frac{6}{\pi^2}\frac{1}{k^2} \implies E(X) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k+1}}{k}$  que sabemos que tiende a  $\ln 2$ 

Sin embargo, la serie no converge absolutamente, por tanto, mediante argumentos de reordenación, se puede argumentar que E(X) toma cualquier valor real. Entonces E(X) no tiene sentido.

**Teorema 1.3.** Sea X una v.a.d. que toma los valores  $x_j$  y probabilidades  $p_j$  con  $j \ge 1$ . Sea  $g: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$  una función.

$$\implies E(g(X)) = \sum_{j>1} g(x_j)p_j$$

**Demostración**. POR REVISAR

$$\sum_{j \ge 1} g(x_j) p_j = \sum_{j \ge 1} g(x_j) P(X = x_j) = \sum_{j \ge 1} g(x_j) \sum_{\substack{\omega \in \Omega \\ X(\omega) = x_j}} P(\{\omega\}) = \sum_{\omega \in \Omega} g(X(\omega)) P(\{\omega\}) = E(g(X))$$

Observación 1.4.

1. Si X es tal que  $P(X = a) = 1 \implies E(X) = a$ 

2. 
$$X \sim \text{UNIF}(\{-1,0,1\}) \land Y = X^2 \implies E(X) = 0 \land E(Y) = \frac{2}{3}$$

3. E(aX + b) = aE(X) + b porque  $\sum_{i \ge 1} (ax_j + b)p_j = a \sum_{i \ge 1} x_j p_j + b \sum_{i \ge 1} p_j = aE(X) + b$ 

4. En general  $E(g(X)) \neq g(E(X))$ 

Ejemplo 1.13 
$$(X \sim \text{POISSON}(\lambda) \implies E(X) = \lambda)$$
. Si  $Y = g(X) = e^X$   $\implies E(Y) = E(e^Y) = \sum_{j=0}^{\infty} e^j \frac{\lambda^j}{j!} e^{-\lambda} = e^{-\lambda} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(e\lambda)^j}{j!} = e^{-\lambda} e^{e\lambda} = e^{\lambda(e-1)} \neq e^{\lambda}$ 

**Definición 1.9.** Sea  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un espacio de probabilidad y X una v.a.d. con función de masa  $p_X, V(X)$  es la varianza de X

$$\iff V(X) = E\left[(X - E(X))^2\right]$$

Si X toma valores  $x_1, x_2, \ldots$  con probabilidades  $p_1, p_2, \ldots$  y denominamos  $\mu := E(X)$ 

$$\implies V(X) = \sum_{j \ge 1} (x_j - \mu)^2 \cdot p_j = \sum_{j \ge 1} (x_j - \mu)^2 \cdot p_j = \sum_{j \ge 1} (x_j^2 - 2x_j\mu + \mu^2) \cdot p_j$$

$$\implies V(X) = \sum_{j>1} x_j^2 p_j - 2 \sum_{j>1} x_j \mu p_j + \sum_{j>1} \mu^2 p_j$$

#### Observación 1.5.

- 1. Es medidad de dispersión de X alrededor de  $\mu$ .
- 2.  $V(X) \ge 0$
- 3.  $V(X) = 0 \implies P(X = E(X)) = 1$
- 4.  $V(aX + b) = E[(aX + b E(aX + b))^2] = E[(aX aE(X))^2] = a^2V(X)$
- 5. Las unidades de V(X) son las de  $X^2$   $\implies$  definimos la desviación típica de X como  $\sigma(X) := \sqrt{V(X)}$
- 6. ¿Por qué no E(|X E(X)|)?

  Porque el valor absoluto no es diferenciable y no se puede trabajar con él.

#### Ejemplo 1.14.

1. 
$$X \sim \text{BER}(p) \implies E(X) = p \wedge V(X) = p - p^2 = p(1-p)$$

2. 
$$X \sim \text{UNIF}(\{1, \dots, N\}) \implies E(X) = \frac{N+1}{2} \wedge V(X) = \frac{N^2 - 1}{12}$$

$$\implies V(X) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} j^2 = \frac{1}{N} \cdot \frac{N(N+1)(2N+1)}{6} = \frac{(N+1)(N-1)}{12}$$

3. 
$$X \sim \text{BIN}(n, p) \implies E(X) = np \land V(X) = np(1-p)$$

Demostraci'on.

4. 
$$X \sim \text{GEOM}(p) \implies E(X) = \frac{1}{p} \wedge V(X) = \frac{1-p}{p^2}$$

Demostraci'on.

5. 
$$X \sim \text{POISSON}(\lambda) \implies E(X) = \lambda \wedge V(X) = \lambda$$

Demostración.

$$E(X^2) = \sum_{k=0}^{\infty} k^2 e^{-k} \frac{\lambda^k}{k!}$$

**Definición 1.10 (Momentos de** X). Sea X una v.a.d. con función de masa  $p_X$ ,  $\mu_k$  es el k-ésimo momento de  $X \iff \mu_k = E\left((X - E(X))^k\right)$ 

Observación 1.6.

1. 
$$\mu_1 = 0$$

2. 
$$\mu_2 = V(X)$$

3.  $\mu_3$  es la asimetría de X

4.  $\mu_4$  es la curtosis de X

**Teorema 1.4** (Desigualdad de Markov). Sea X una v.a.d. "no negativa" (P(X < 0) = 0) y con E(X) finita.

$$\implies \forall t > 0 : P(X \ge t) \le \frac{E(X)}{t}$$

 $\textbf{\textit{Demostración}}. \ \ \textbf{Notación:} \ \ (\Omega, \mathcal{F}, P), A \subset \mathcal{F} \not\Vdash_A \longrightarrow \begin{cases} 1 \text{ si } \omega \in A \\ 0 \text{ si } \omega \notin A \end{cases}$ 

Fijamos t > 0 y definimos  $Y_t = t \cdot \mathbb{1}_{\{x \ge t\}} = \begin{cases} t, P(x \ge t) \\ 0, 1 - P(x \ge t) \end{cases}$ 

Observación 1.7.  $\forall \omega : Y_t(\omega) \leq X(\omega) \implies E(Y_t) = t \cdot P(X \geq t) \leq E(X)$ 

Así que  $\forall t > 0 : P(X \ge t) \le \frac{E(X)}{t}$ 

**Teorema 1.5** (Desigualdad de Chebyshev). En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sea X una v.a.d. con E(X) y V(X) finitas.

$$\implies \forall \lambda > 0 : P(|X - E(X)| \ge \lambda \cdot \sigma(X)) \le \frac{1}{\lambda^2}$$

$$\iff P(|X - E(X)| \ge \alpha) \le \frac{V(X)}{\alpha^2}$$

**Demostración**. Definimos  $Y = |X - E(X)|^2$  y aplicamos la desigualdad de Markov.

$$\implies \forall t>0: P(Y\geq t)\leq \frac{E(Y)}{t} \implies \forall t>0: P(|X-E(X)|^2\geq t)\leq \frac{E(Y)}{t}$$

Como  $E(Y) = E(|X - E(X)|^2) = V(X)$  por la def de varianza,

$$\implies \forall t > 0 : P\left(|X - E(X)| \ge \sqrt{t}\right) \le \frac{V(X)}{t}$$

Definimos  $\alpha := \sqrt{t} \implies \forall \alpha > 0 : P(|X - E(X)| \ge \alpha) \le \frac{V(X)}{\alpha^2}$ 

y para la desigualdad equivalente definimos  $\lambda := \frac{\alpha}{\sigma(X)}$ 

$$\implies \forall \lambda > 0 : P(|X - E(X)| \ge \lambda \cdot \sigma(X)) \le \frac{1}{\lambda^2}$$

#### 1.3.3 Esperanza condicionada

**Definición 1.11 (Esperanza condicionada).** Sea  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  un espacio de probabilidad  $B \in \mathcal{F}$  un suceso tal que P(B) > 0 y X una v.a.d. con esperanza E(X), E(X|B) es la esperanza de X condicionada a B

$$\iff E(X|B) = \sum_{x \in X(\Omega)} x \cdot P(X = x|B) = \sum_{x \in X(\Omega)} x \cdot \frac{P(\{X = x\} \cap B)}{P(B)}$$

(Siempre que la serie sea absolutamente convergente).

**Teorema 1.6** (Esperanza total). En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sea X una v.a.d. y  $\{B_1, B_2, ...\}$  una partición de  $\Omega$ 

$$\implies E(X) = \sum_{i>1} E(X|B_i) \cdot P(B_i)$$

(Siempre que la serie sea absolutamente convergente).

Demostración. POR REVISAR

$$\sum_{i \ge 1} E(X|B_i) \cdot P(B_i) = \sum_{i \ge 1} \sum_{x \in X(\Omega)} x \cdot P(X = x|B_i) \cdot P(B_i) = \sum_{x \in X(\Omega)} x \cdot \sum_{i \ge 1} P(X = x|B_i) \cdot P(B_i)$$

$$\sum_{i \ge 1} P(X = x|B_i) \cdot P(B_i) = P(X = x)$$

**Ejemplo 1.15.** Lanzamos una moneda con probabilidad p de cara y 1-p de cruz y definimos X como la longitud de la racha inicial, i.e. el número de caras/cruces consecutivas.

$$\implies E(X) = E(X|C) \cdot p + E(X|\times) \cdot (1-p)$$

$$\implies E(X) = \left(\sum_{j \ge 1} j \cdot P(X=j|C)\right) p + \left(\sum_{j \ge 1} j \cdot P(X=j|\times)\right) (1-p)$$

$$\implies E(X) = p \sum_{k=1}^{\infty} k p^{k-1} (1-p) + (1-p) \sum_{k=1}^{\infty} k (1-p)^{k-1} p$$

$$\implies E(X) = \frac{1}{1-p} \cdot p + \frac{1}{p} \cdot (1-p) = \frac{1}{p(1-p)} - 2$$

También se puede abordar el problema pensando en las variables geométricas.

#### 1.4 Varias variables aleatorias

En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sea  $\mathcal{X} = X_1, X_2, \dots, X_n$  una colección de variables aleatorias discretas.

En el caso n = 2, tenemos X e Y variables aleatorias discretas, se genera una tabla con las probabilidades conjuntas:

$$p_{X,Y}(x,y) := P(\omega \in \Omega : X(\omega) = x \land Y(\omega) = y) = P(X = x \land Y = y)$$

Definición 1.12 (Función de masa conjunta). En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sean X e Y v.a.d.,  $p_{X,Y}$  es su función de masa conjunta

$$\iff p_{X,Y} \colon \mathbb{R}^2 \longrightarrow [0,1] \land \forall (x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega) : p_{X,Y}(x,y) = P(X = x \land Y = y)$$
tal que 
$$\sum_{x \in X(\Omega)} \sum_{y \in Y(\Omega)} p_{X,Y}(x,y) = 1$$

Ya tenemos X e Y en  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  con  $P_{X,Y}$ 

- 1. ¿Qué sabemos de X e Y por separado?
- 2. Esperanzas: nos interesa calcular  $E(X), E(Y), E(X+Y), E(X\cdot Y)$
- 3. Independencia

**Definición 1.13 (Funciones marginales).** En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sean X e Y v.a.d.,  $p_X, p_Y$  son sus funciones de masa marginales

$$\iff p_X(x) = \sum_{y \in Y(\Omega)} P_{X,Y}(x,y) \wedge p_Y(y) = \sum_{x \in X(\Omega)} P_{X,Y}(x,y)$$

**Teorema 1.7.** En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sean X e Y v.a.d. y sea  $g: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$  una función

$$\implies E(g(X,Y)) = \sum_{x \in X(\Omega)} \sum_{y \in Y(\Omega)} g(x,y) \cdot P_{X,Y}(x,y)$$

Si converge absolutamente.

Demostraci'on.

Observación 1.8. Si  $g: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ 

$$\implies E(g(x)) = \sum_{x \in X(\Omega)} \sum_{y \in Y(\Omega)} g(x) \cdot P_{X,Y}(x,y) = \sum_{x \in X(\Omega)} \left( g(x) \sum_{y \in Y(\Omega)} P_{X,Y}(x,y) \right)$$

$$\implies E(g(X)) = \sum_{x \in X(\Omega)} g(x) p_X(x)$$

De manera análoga,  $E(g(Y)) = \sum_{y \in Y(\Omega)} g(y) p_Y(y)$ 

**Ejemplo 1.16** (E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)).

$$E(aX + bY) = \sum_{x \in X(\Omega)} \sum_{y \in Y(\Omega)} (ax + by) \cdot P_{X,Y}(x,y)$$

$$\implies E(aX + bY) = a \sum_{x \in X(\Omega)} \sum_{y \in Y(\Omega)} x \cdot P_{X,Y}(x,y) + b \sum_{x \in X(\Omega)} \sum_{y \in Y(\Omega)} y \cdot P_{X,Y}(x,y)$$

Definición 1.14 (Independencia de v.a.d.). En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sean X e Y v.a.d., X e Y son independences

 $\iff \forall (x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega) : X = x \text{ y } Y = y \text{ son sucesos independientes.}$ 

$$\iff \forall (x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega) : P(X=x \land Y=y) = P(X=x) \cdot P(Y=y)$$

**Teorema 1.8.** En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sean  $X \in Y$  v.a.d.,  $X \in Y$  son independientes

$$\iff \exists g, h \colon \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R} : P_{X,Y}(x,y) = g(x) \cdot h(y)$$

Ejemplo 1.17.

$$P_{X,Y}(x,y) = e^{-(\lambda+\mu)} \frac{\lambda^x \mu^y}{x!y!} \text{ con } x,y \in \mathbb{Z} \text{ y } \lambda,\mu > 0$$

 $\implies$  Se puede interpretar como  $X \sim \text{POISSON}(\lambda)$  e  $Y \sim \text{POISSON}(\mu)$  independientes.

Observación 1.9. Si X e Y son independientes  $\implies E(X \cdot Y) = E(X) \cdot E(Y)$ . Sin embargo, la implicación recíproca no es cierta. (Motivo de excomunión)

**Definición 1.15 (Covarianza).** En  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$ , sean X e Y v.a.d., cov (X, Y) es la covarianza de X e Y

$$\iff \operatorname{cov}(X,Y) = E\left[ (X - E(X)) \cdot (Y - E(Y)) \right] = E(X \cdot Y) - E(X) \cdot E(Y)$$

29/02/2024

#### Observación 1.10.

1. Cálculo de la covarianza

$$cov(X,Y) = \sum_{i,j} x_i y_j P(X = x_i \land Y = y_j) - \left(\sum_i x_i P(X = x_i)\right) \left(\sum_j y_j P(Y = y_j)\right)$$

2. Signo de la covarianza (y coeficiente de correlación)

$$cov(X,Y) = \sum_{i,j} (x_i - E(X))(y_j - E(Y))P(X = x_i \land Y = y_j)$$

Entonces, si la covarianza es positiva, X e Y tienden a crecer juntas. Si es negativa, tienden a decrecer juntas. Si es 0, no hay relación lineal entre X e Y.

3. Cálculo fundamental

$$V(X+Y) = E((X+Y)^{2}) - (E(X+Y))^{2}$$

$$= E(X^{2} + 2XY + Y^{2}) - (E(X) + E(Y))^{2}$$

$$= E(X^{2}) + 2E(XY) + E(Y^{2}) - (E(X))^{2} - 2E(Y)E(X) - (E(Y))^{2}$$

$$\implies V(X+Y) = V(X) + V(Y) + 2\operatorname{cov}(X,Y)$$

Pero cuidado:  $V(X - Y) = V(X) + V(Y) - 2 \operatorname{cov}(X, Y)$ 

De forma más general:

$$V(aX + bY) = V(aX) + V(bY) + 2\operatorname{cov}(aX, bY)$$
$$= a^{2}V(X) + b^{2}V(Y) + 2ab\operatorname{cov}(aX, bY)$$
$$\Longrightarrow V(aX + bY) = a^{2}V(X) + b^{2}V(Y) + 2ab\operatorname{cov}(aX, bY)$$

4. Si  $X \in Y$  son independientes  $\implies$  cov (X, Y) = 0

Definición 1.16 (coeficiente de correlación).

$$\rho := \frac{\operatorname{cov}(X, Y)}{\sqrt{V(X) \cdot V(Y)}}$$

$$\implies |\rho(X,Y)| \le 1$$

Proposición 1.7 (Desigualdad de Cauchy-Schwarz).

$$E(X \cdot Y)^2 \le E(X^2) \cdot E(Y^2)$$

 $La \ igualdad \ se \ da \ cuando \ una \ variable \ es \ transformaci\'on \ lineal \ de \ la \ otra, \ i.e. \ Y = aX + b.$ 

**Demostración**. Definimos  $W = sX + Y, W^2 \ge 0$  con probabilidad 1.

$$0 \le E\left(W^2\right) = E\left((sX+Y)^2\right) = E\left(s^2X^2 + Y^2 + 2sXY\right)$$
$$= s^2E\left(X^2\right) + E\left(Y^2\right) + 2sE(XY)$$
$$= E(X^2) \cdot s^2 + 2E(XY) \cdot s + E(Y^2)$$
$$\implies 4E(XY)^2 - 4E\left(X^2\right)E\left(Y^2\right) \le 0 \implies E(XY)^2 \le E\left(X^2\right)E\left(Y^2\right)$$

Por tanto,

$$cov (X, Y)^{2} = E((X - E(X))(Y - E(Y)))^{2} \le V(X) \cdot V(Y) cov (X, Y)$$

04/03/2024

05/03/2024

**Dato:** 
$$(a_n)_{n=0}^{\infty} x \longmapsto \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

Existe  $R: \frac{1}{R} = \limsup_{n \to \infty} |a_n|^{1/n}: |x| < R \implies \text{converge }_{\wedge} |x| > R \implies \text{no converge.}$ 

Ejemplo 1.18.

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = e^x \wedge \sum_{n=0}^{\infty} x^n = \frac{1}{1-x}, |x| < 1 \wedge \sum_{n=0}^{m} \binom{m}{n} x^n = (1+x)^m$$

#### 1.4.1 Funciones generatrices

$$(a_n)_{n=0}^{\infty} \longleftrightarrow f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \implies \begin{cases} x \cdot f(x) \longleftrightarrow (0, a_0, \dots) \\ x \cdot f'(x) \longleftrightarrow (0a_0, 1a_1, 2a_2, \dots) \end{cases}$$
$$f(x) \cdot g(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} a_k b_{n-k}\right) x^n$$

#### 1.4.2 Funciones generatrices de probabilidad

**Definición 1.17.** Sea X una variable aleatoria discreta que toma valores en  $\{0, 1, 2, \dots\}$  donde  $\forall j \geq 0 : p_j = P(X = j), G_X(s)$  es su función generatriz de probabilidad

$$\iff G_X(s) = \sum_{n=0}^{\infty} p_n s^n$$

Ejemplo 1.19.

1. 
$$X \sim \text{BER}(p) \implies G_X(s) = (1 - p) + ps$$

2. 
$$X \sim \text{BIN}(n, p) \implies G_X(s) = \sum_{j=1}^n \binom{n}{j} (1-p)^{n-j} (ps)^j = (1-p+ps)^n$$

3. 
$$X \sim \text{GEOM}(p) \implies G_X(s) = \sum_{j=1}^{\infty} (1-p)^{j-1} p s^j = \frac{ps}{1-(1-p)s}$$

4. 
$$X \sim \text{POISSON}(\lambda) \implies G_X(s) = \sum_{j=0}^{\infty} e^{-\lambda} \frac{\lambda^j}{j!} s^j = e^{\lambda(s-1)}$$

### ¿Para qué?

1. Cálculo de momentos con  $(p_n)_{n=0}^{\infty}$ 

$$G_X(s) = \sum_{n=0}^{\infty} p_n s^n \implies G_X'(s) = \sum_{n=1}^{\infty} n p_n s^{n-1} \implies G_X'(1) = \sum_{n=1}^{\infty} n p_n = E(X)$$

Si seguimos derivando, obetenemos

$$\implies G_X''(s) = \sum_{n=2}^{\infty} n(n-1)p_n s^{n-2} = \sum_{n=2}^{\infty} n^2 p_n s^{n-2} - \sum_{n=2}^{\infty} n p_n s^{n-2}$$

$$\implies G_X''(1) = \sum_{n=2}^{\infty} n^2 p_n - \sum_{n=2}^{\infty} n p_n = E(X^2) - E(X)$$

$$\implies V(X) = E(X^2) - E(X)^2 = G_X''(1) + G_X'(1)(1 - G_X'(1))$$

#### Ejemplo 1.20.

(a) 
$$X \sim \text{BER}(p) \implies G_X(s) = (1-p) + ps$$
  
 $\implies G'_X(s) = p = E(X) \land G''_X(s) = 0 \implies V(X) = p(1-p)$ 

(b) 
$$X \sim \text{BIN}(n,p) \implies G_X(s) = (1-p+ps)^n$$
  
 $\implies G'_X(s) = n(1-p+ps)^{n-1}p \implies G'_X(1) = np = E(X)$   
 $\implies G''_X(s) = n(n-1)(\cdots)^{n-2}p^2 \implies G''_X(1) = n(n-1)p^2$   
 $\implies V(X) = n(n-1)p^2 + np(1-np) = np(1-p)$ 

#### 2. Suma de independientes

**Teorema 1.9.** Sean X, Y dos v.a.d. independientes con valores en  $\{0, 1, 2, ...\}$  y con funciones generatrices de probabilidad  $G_X(s), G_Y(s)$  respectivamente

$$\implies G_{X+Y}(s) = G_X(s) \cdot G_Y(s)$$

Demostración.

$$G_{X+Y}(s) = \sum_{n=0}^{\infty} P(X+Y=n)s^n = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} P(X=k \land Y=n-k)\right)s^n$$

Por otro lado,

$$G_X(s) \cdot G_Y(s) = \left(\sum_{n=0}^{\infty} P(X=n)s^n\right) \left(\sum_{n=0}^{\infty} P(Y=n)s^n\right)$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} P(X=k)P(Y=n-k)\right) s^n$$

$$\Longrightarrow G_{X+Y}(s) = G_X(s) \cdot G_Y(s)$$

Otra manera:

$$G_X(s) = E(s^X) \land G_{X+Y}(s) = E(s^{X+Y}) = E(s^X \cdots Y) = E(s^X) \cdot E(s^Y) = G_X(s) \cdot G_Y(s)$$

Corolario 1.1. Sean  $X_1, X_2, \ldots, X_n$  v.a.d. independientes con valores en  $\{0, 1, 2, \ldots\}$  y con funciones generatrices de probabilidad  $G_{X_1}(s), G_{X_2}(s), \ldots, G_{X_n}(s)$  respectivamente

$$\implies G_{X_1+X_2+\cdots+X_n}(s) = \prod_{i=1}^n G_{X_i}(s)$$

Si las  $X_i$  son "idénticas"

$$\implies G_{X_1+X_2+\cdots+X_n}(s) = (G_{X_1}(s))^n$$

06/03/2024

**Teorema 1.10** (Unicidad). Sean X, Y dos v.a.d. con valores en  $\{0, 1, 2, ...\}$  y con funciones generatrices de probabilidad  $G_X(s), G_Y(s)$  respectivamente

$$\implies G_X(s) = G_Y(s) \iff \forall n \ge 0 : P(X = n) = P(Y = n)$$

**Ejemplo 1.21.** Sean  $X \sim \text{POISSON}(\lambda) \wedge Y \sim \text{POISSON}(\mu)$  independientes con  $\lambda, \mu > 0$ . Definimos Z = X + Y.

$$\implies \forall x \ge 0 : P(Z = k) = P(X + Y = k) = \sum_{j=0}^{k} P(X = j \land Y = k - j) = \cdots$$

Pero, a través de funciones generatrices obetenemos:

$$G_X(s) = e^{\lambda(s-1)} \wedge G_Y(s) = e^{\mu(s-1)} \implies G_Z(s) = e^{(\lambda+\mu)(s-1)} \implies Z \sim \text{POISSON}(\lambda+\mu)$$

#### Ejemplo 1.22.

1. Sean  $I_1, I_2, \ldots, I_n$  v.a.d. independientes con  $\forall k \in \mathbb{N}_n : I_k \sim \text{BER}(p)$  y definimos  $Z = I_1 + I_2 + \cdots + I_n$ .

$$\implies G_Z(s) = [(1-p) + ps]^n \implies Z \sim \text{BIN}(n,p)$$

2. Sean  $X \sim \text{BIN}(n, p) \wedge Y \sim \text{POISSON}(\lambda)$  independientes y definimos Z = X + Y.  $\implies G_Z(s) = ((1 - p) + ps)^n \cdot e^{\lambda(s-1)}$