

senseBox:home

Dokumentation



Inhaltsverzeichnis

Einleitung	1.1
Inventar & Grundaufbau	1.2
Softwareinstallation	1.3
openSenseMap Registrierung	1.4
Beispielaufbauten	1.5
senseBox fibox	1.5.1
Botanischer Garten	1.5.2
senseBox:home mit ESP8266	1.6
Softwareinstallation	1.6.1
Anpassen des Sketches	1.6.2
senseBox mit Wemos D1	1.6.3
Alle weiteren ESP8266	1.6.4



senseBox:home

Die senseBox:home ist ein Citizen Science DIY - Toolkit für die ortsbezogene Messung von Umweltdaten wie Temperatur, Luftfeuchte, Luftdruck, Beleuchtungsstärke und UV-Licht. Sie basiert auf der Arduino/Genuino Plattform und kann einfach in unsere Sensorweb-Plattform [openSenseMap¹](#) integriert werden, wo sie kontinuierlich Messdaten liefert.

Auf diesen Seiten - welche auch als [PDF²](#) verfügbar sind - befindet sich die Dokumentation und Aufbauanleitung zur senseBox:home.

Wie die Sensorstation programmiert wird, ist in den folgenden Kapiteln beschrieben:

Bei Fragen zum Aufbau wende dich bitte [per Mail³](#) an uns. Das senseBox Team wünscht viel Spaß mit deiner Do-It-Yourself Sensorstation!

Die senseBox ist ein Open Source Projekt und befindet sich ständig in der Weiterentwicklung. Das heißt, dass auch diese Seiten nach und nach erweitert werden. Falls euch Fehler auffallen oder ihr bei der Entwicklung einsteigen wollt, meldet euch gerne bei uns [per Mail⁴](#) oder [öffnet ein Issue auf GitHub⁵](#)!

Warnhinweise:

- Durch elektrostatische Entladung können die Bauteile beschädigt oder sogar zerstört werden! Daher solltet ihr euch z.B. an einem Heizungsrohr entladen, bevor ihr mit dem Aufbau anfängt.
- Elektronische Bauteile und Leiterplatten können Chemikalien enthalten. Daher solltet ihr nach dem Aufbau oder Gebrauch euch die Hände waschen.
- Elektronik sollte umweltfreundlich entsorgt werden und bei Sammelstellen abgegeben werden.

¹. <https://opensensemapper.org> ↵

². https://sensebox.github.io/books/senseBox:home_de.pdf ↵

³. <mailto:support@sensebox.de> ↵

⁴. <mailto:info@sensebox.de> ↵

⁵. <https://github.com/sensebox/books/issues> ↵

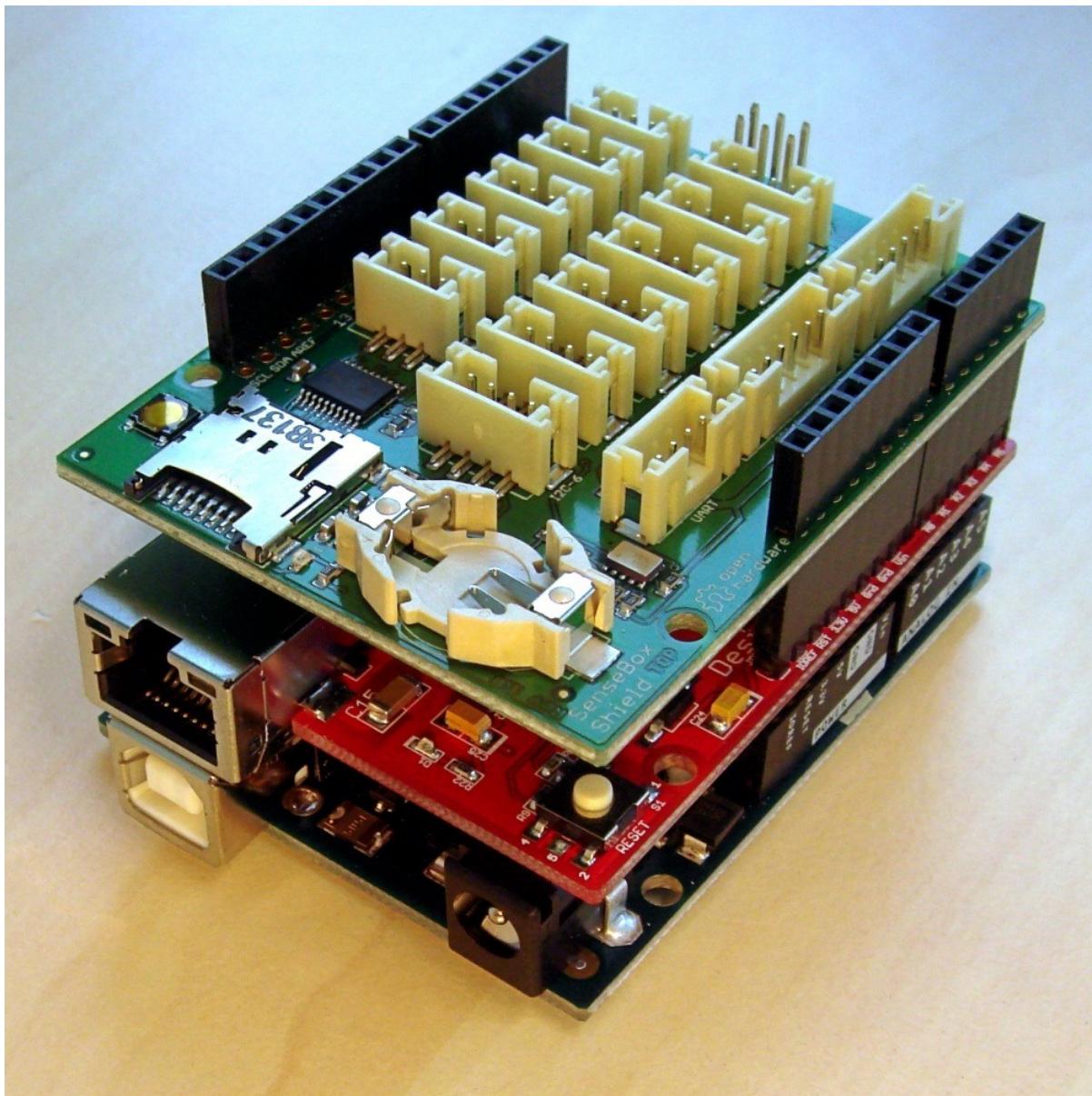
Inventarliste

Bevor es los geht solltet ihr überprüfen ob alle Bauteile vorhanden sind.

Inhalt der senseBox

Basisstation bestehend aus drei Platinen

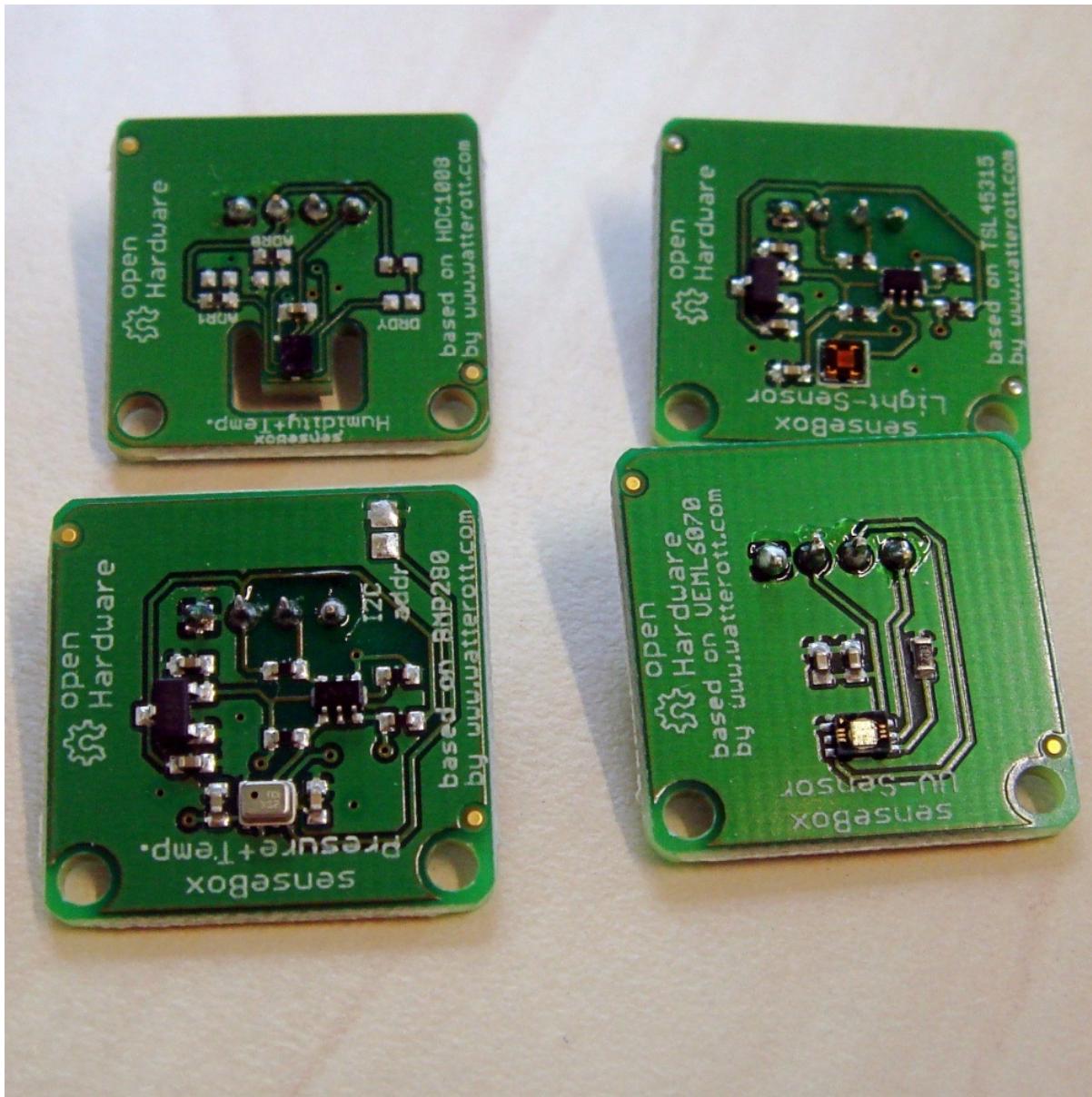
Die senseBox:home ist in zwei Ausgaben verfügbar: Einmal mit LAN-, und einmal mit WLAN-Netzwerkverbindung. Je nach Ausgabe ist ein W5500 Ethernet Shield, oder ein Watterott WLAN-Shield enthalten.



Platine	Beschreibung
Genuino Uno (unten)	Liest die angeschlossenen Sensoren aus und überträgt die Messungen ins Internet

W5500 Ethernet Shield oder Watterott WLAN-Shield (mitte)	Ist für die Internetverbindung zuständig
senseBox Shield (oben)	Hier werden die Sensoren angeschlossen

Grundausstattung mit vier Sensoren



Sensor	Beschreibung
HDC1008	Temperatur in Grad Celsius (°C) und relative Luftfeuchte in Prozent (%)
BMP280	Luftdruck in Pascal (pa)
TSL45315	Beleuchtungsstärke des sichtbaren Lichts in Lux (lx)
VEML6070	Intensität der ultravioletten Strahlung in Mikrowatt pro Quadratcentimeter ($\mu\text{W}/\text{cm}^2$)

Anschlusskabel für Sensoren und USB-Verbindung

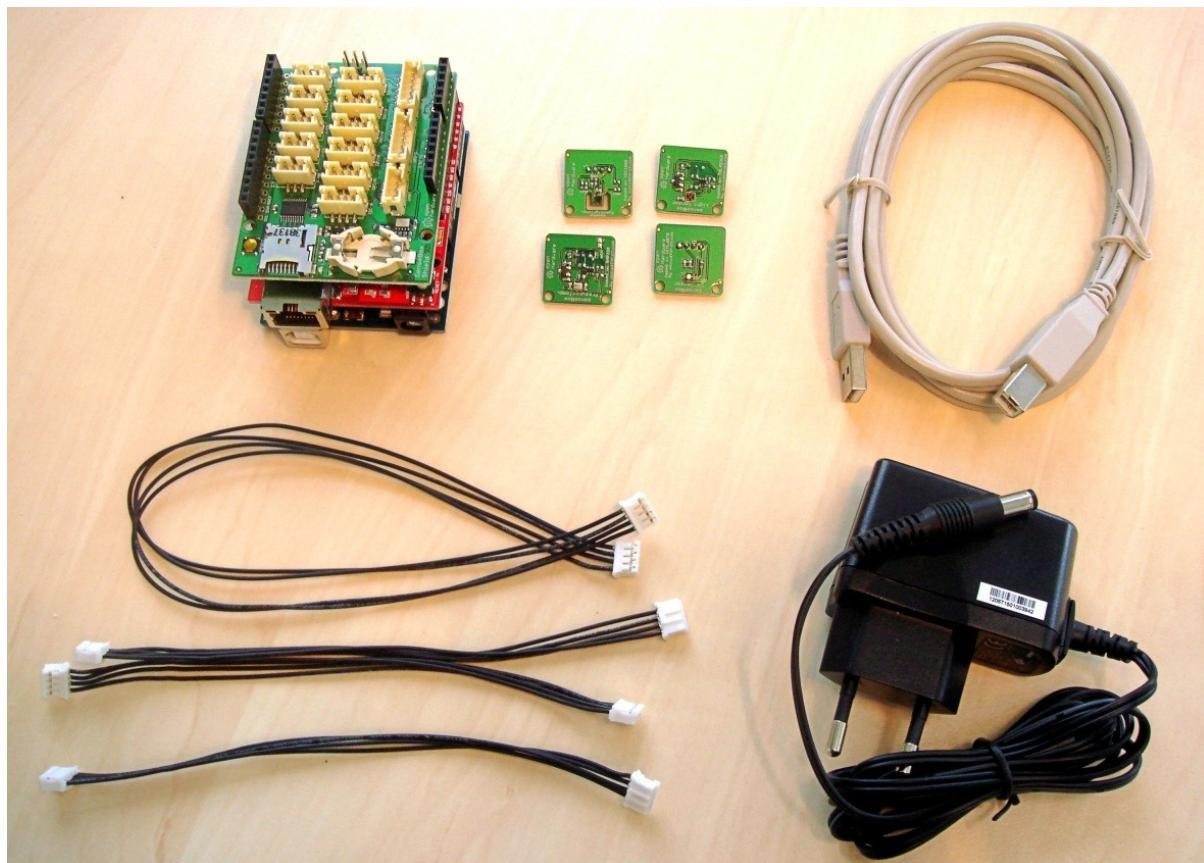
- 1x USB-Kabel für den Anschluss des Mikrocontrollers an den Computer

- 1x langes Verbindungskabel für kombiniertes Thermo- bzw. Hygrometer
- 3x kurzes Verbindungskabel für Barometer, Luxmeter und UV-Lichtsensor

Netzteil

- 9V Netzteil (670mA)

Gesamtüberblick:



Zusätzliche Materialien (NICHT im Lieferumfang enthalten)

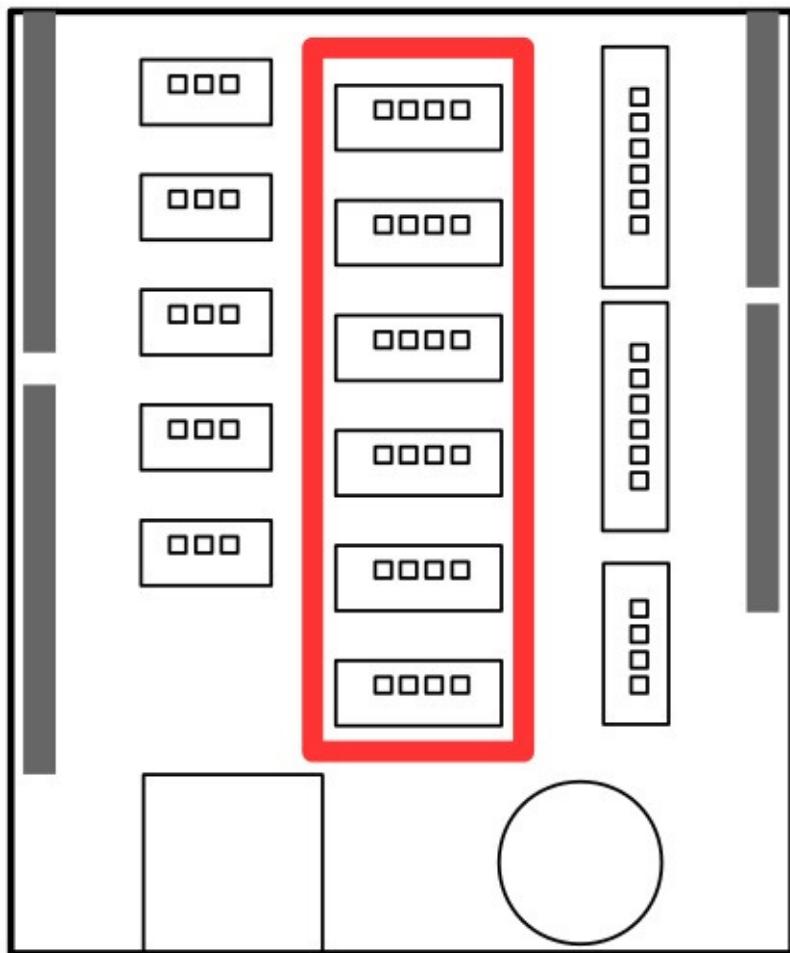
- LAN-Kabel für den Anschluss der senseBox an euren Router, falls die senseBox:home LAN vorliegt
- Gehäuse für eine wetterfeste Installation der Elektronik
- Werkzeuge für den Aufbau wie z.B. Heißklebepistole

Aufbau der senseBox

Du kannst deine Messstation kann in wenigen Schritten zusammenbauen.

Die senseBox wird entweder über das USB-Kabel oder über das Netzteil mit Strom versorgt. Für den temporären Betrieb wird das Netzteil also nicht benötigt.

Im Bausatz der senseBox:home befinden sich vier kleinen Platinen mit den Sensoren. Die eigentlichen Sensoren sind nur wenige Millimeter groß und befinden sich auf der Oberseite der Platinen. Um einer Beschädigung vorzubeugen, solltest du die kleinen Sensoren nicht berühren, sondern die Platinen nur am Rand anfassen. Der Anschluss der Sensoren ist denkbar einfach: Benutze die Verbindungskabel, um die Sensoren mit den mittleren Steckplätzen auf der Basisstation zu verbinden. Welcher Anschluss dabei gewählt wird spielt keine Rolle.



Das lange Verbindungskabel ist für den HDC1008 gedacht, um ihn außerhalb eines Gehäuses anbringen zu können!

Treiber und Softwareinstallation

Bevor die senseBox aktiviert werden kann, musst du Treiber sowie eine Software auf deinem Computer installieren. Außerdem ist es vor Inbetriebnahme der senseBox ratsam einen Testlauf durchzuführen, um zu überprüfen ob die Sensoren korrekt funktionieren und die Kommunikation mit dem Internet reibungslos läuft.

Falls etwas bei dem Testlauf schief geht, melde dich am besten [per Mail¹](#) bei unserem Support.

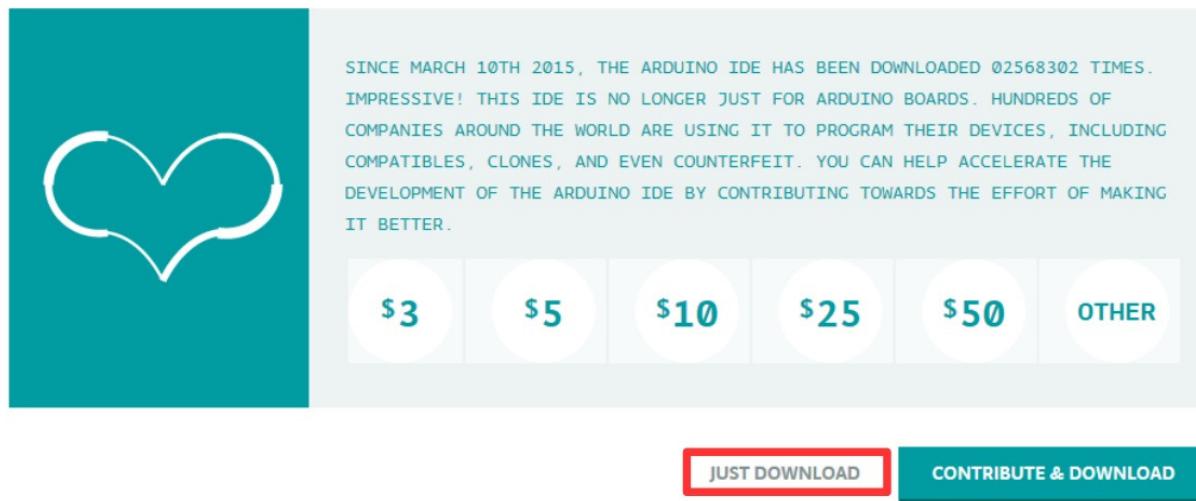
Arduino Software herunterladen

Für einen reibungslosen Ablauf bitte Arduino 1.6.5 oder höher nutzen.

Das Mainboard der senseBox ist eine modifizierte Version des Arduino Uno Mikrocontrollers. Um ein Programm auf das Board zu laden, brauchst du die integrierte Entwicklungsumgebung von Arduino, kurz Arduino IDE. Lade die neueste Version als zip-Datei von der [Arduino Homepage²](#) herunter:



Arduino ist ein Open-Source Projekt und wird durch Spenden finanziert. Daher wirst du vor dem Download nach einer Spende gefragt; das kannst du überspringen indem du auf „just download“ klickst.



Leg auf deiner Festplatte einen neuen Ordner an und entpacke darin die Zip-Datei. Durch starten der Datei `arduino.exe` kann die IDE gestartet werden.

Installation der IDE unter Linux

Linux-Nutzer können die Linuxvariante herunterladen und entpacken. Das enthaltene `install.sh` -Skript legt automatisch eine Desktopverknüpfung an. Am schnellsten geht dies über die folgenden Terminal-Befehle:

```
tar -xvf arduino-1.8.1-linux64.tar.xz
cd arduino-1.8.1
./install.sh
```

Um den Arduino programmieren zu können, sind unter Ubuntu 14 & 16 zusätzliche Rechte notwendig. Diese können für den aktuellen Nutzer mit den folgenden Befehlen eingerichtet werden (benötigt Admin-Rechte): Führe `udevadm monitor --udev` aus und schließe den Arduino per USB an, um die Device-ID zu bestimmen. Der angegebene Bezeichnung am Ende der Ausgabe (zB. `ttyUSB0`) ist die Device-ID. Beende `udevadm` per `ctrl+c`, und führe noch die folgenden Befehle aus, wobei die herausgefundene Device-ID eingesetzt werden muss:

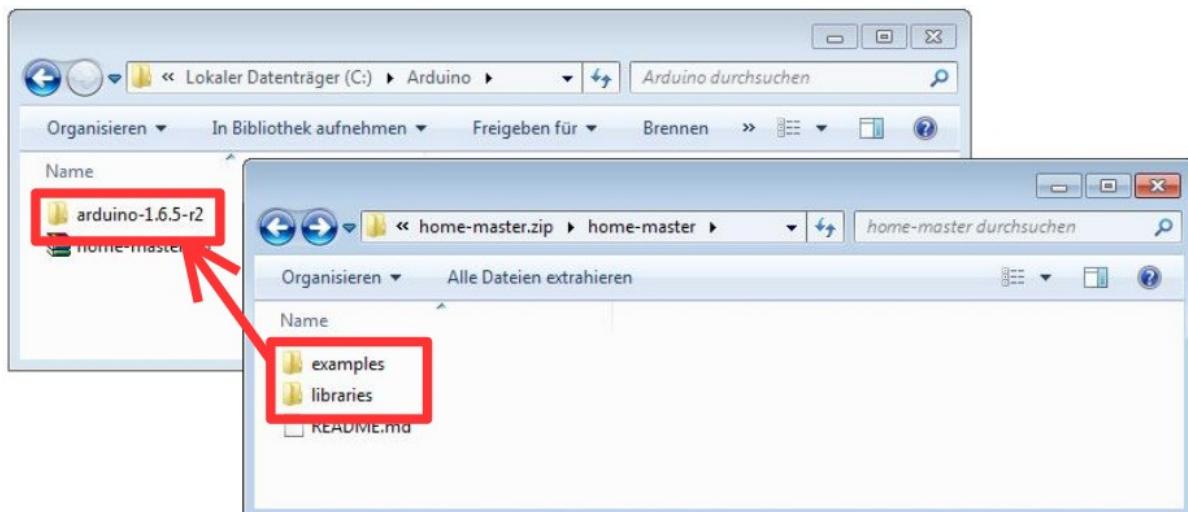
```
sudo usermod -a -G dialout $(whoami)
sudo chmod a+r /dev/<device-id>
```

Nach einem Logout und erneutem Login sollte der Arduino aus der Arduino IDE programmierbar sein!

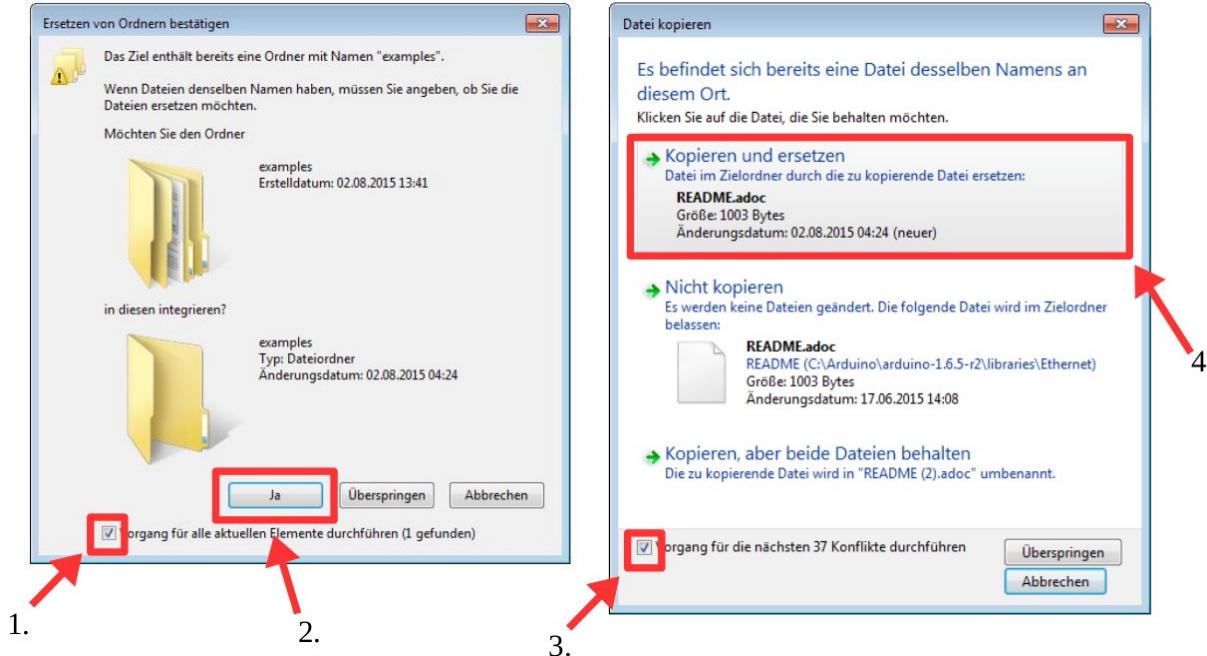
Arduino Bibliotheken installieren

Um die Sensoren und die Netzwerkkarte nutzen zu können, müssen noch ein paar Bibliotheken installiert werden. Ein zip-Archiv mit allen benötigten Bibliotheken findest du [hier³](#).

Lade dieses zip-Archiv herunter und integriere nun die beiden Ordner `examples` und `libraries` aus dem Archiv in deinen Arduino Ordner. Wenn ihr gefragt werdet ob bestehende Dateien ersetzt werden sollen, folge den Anweisungen unten auf der Seite.



Setze nun wie unten dargestellt im ersten Dialogfeld den Haken unten und bestätigt mit „Ja“. Daraufhin öffnet sich ein neues Fenster, in dem du wieder den Haken setzt, und „Kopieren und ersetzen“ auswählst.



Das folgende Video zeigt den Kopiervorgang noch einmal im Detail:

Eingebettetes Video: <https://www.youtube.com/watch?v=j-hdRJp2o4k>

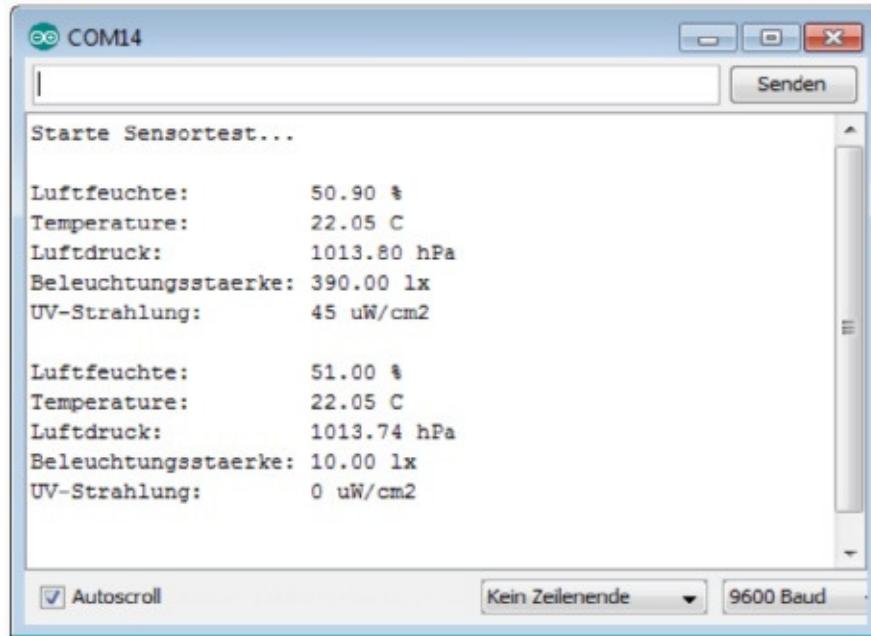
Sensoren testen

Die Sensoren der senseBox:home können nun auf funktionstüchtigkeit und getestet werden. Hierzu gibt es einen Sketch, welcher mit den zuvor Arduino-Bibliotheken installiert wurde. Voraussetzung für den test ist natürlich, dass die Sensoren mit dem Arduino verbunden wurden ;)

1. Arduino Anwendung starten
 - Es kann sein, dass nach dem Start eine Meldung über neue Updates erscheint. Fall du die Version 1.6.5 oder höher installiert hast, kannst du dies überspringen.
2. unter Werkzeuge → Board das Arduino Uno auswählen
3. unter Werkzeuge → COM-Port den entsprechenden Anschluss wählen
 - Falls mehrere Auswahlmöglichkeiten angezeigt werden, musst du zuerst den richtigen COM-Port im Geräte Manager finden, oder alle Ports ausprobieren.

Ladet nun das Programm, um die Sensoren zu testen und überträgt es auf die Messstation:

1. in der Menüleiste Datei → Beispiele → senseBox → _01_sensor_test auswählen
2. das Programm über das Pfeil Icon auf den Mikrocontroller laden
3. warten bis das Programm übertragen wurde
4. den seriellen Monitor über das Lupe Icon öffnen



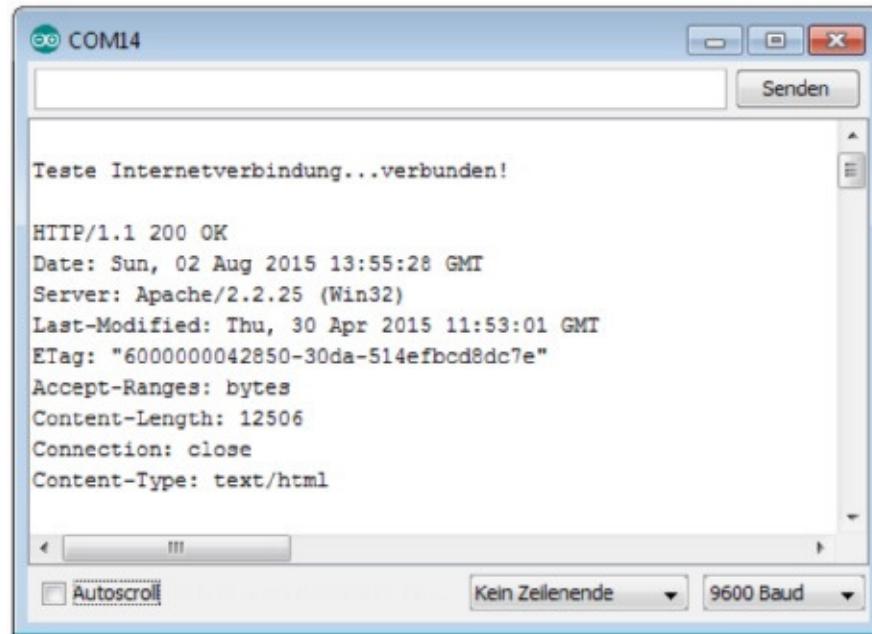
Du kannst durch experimente prüfen, ob sich die gemessene Temperatur, Luftfeuchtigkeit oder Beleuchtungsstärke verändern. Der Luftdruck lässt sich nicht ohne weiteres beeinflussen. Er sollte grob, je nach Höhenlage und Wetterverhältnissen, zwischen 600 hPa und 1000 hPa liegen. Die Intensität des UV-Lichts kann nur mit speziellen Lampen oder durch direkte Sonneneinstrahlung getestet werden. In einem geschlossen Raum sollte keine bzw. nur minimale UV-Strahlung gemessen werden können.

Verbindung zur openSenseMap testen

Nach dem selben Schema kann noch die Internetverbindung der senseBox:home getestet werden:

1. den seriellen Monitor (Fenster mit den Messwerten) schließen
2. ein Netzwerkkabel von eurem Heimnetzwerk mit der senseBox verbinden
3. in Menüleiste Datei → Beispiele → senseBox → _02_network_test auswählen
4. das Programm über das Pfeil Icon auf den Mikrocontroller laden
5. den seriellen Monitor über das Lupe Icon starten

Wenn die Verbindung klappt, bekommst du eine entsprechende Meldung im seriellen Monitor angezeigt.



Damit die Datenübertragung funktioniert darf Port 8000 nicht von deinem Router geblockt werden. Im Normalfall ist dieser Port aber freigegeben.

1. <mailto:support@sensebox.de> ↵

2. <https://www.arduino.cc/en/main/software> ↵

3. https://github.com/sensebox/resources/raw/master/libraries/senseBox_Libraries.zip ↵

Web-Integration

Hier wird die Einbindung der senseBox in unser Sensornetzwerk durch die Registrierung auf der openSenseMap beschrieben.

Registrierung auf der openSenseMap

Unter <https://opensensemap.org/register> kann eine neue Sensorstation für das openSenseMap Sensornetzwerk registriert werden. Bei Schritt 3 der Registrierung wirst du nach einem Hardware Setup gefragt. Wähle dort die „senseBox:home“ aus und setze danach je nach Ausgabe den Haken bei „senseBox:home (Ethernet)“ oder „senseBox:home (WLAN)“.

Ein Software-Programm für einen Arduino Mikrocontroller ist an der Dateiendung `.ino` zu erkennen. Eine solche Datei wird benötigt, um eure senseBox mit der openSenseMap im Internet zu verbinden. Den passenden Sketch bekommst du zusammen mit einer E-Mail zugeschickt, wenn die Station auf der openSenseMap registriert wurde.

Programm auf die Station laden

Nachdem du den `.ino` Anhang der Email heruntergeladen hast, muss dieses Programm auf deine senseBox geladen werden. Wie man genau ein Programm auf den Mikrocontroller lädt, ist [hier¹](#) ausführlich erklärt worden. Hier die Schritte in der Übersicht:

- Arduino Anwendung öffnen
- In der Menüleiste `Datei` → `Öffnen` auswählen und die `sensebox.ino` Datei auswählen
- Dialog mit "Ja" bestätigen
- Das Programm über das Pfeil Icon auf den Mikrocontroller laden
- Warten bis das Programm übertragen wurde

Wenn alles richtig gelaufen ist, kannst du nun auf der openSenseMap deine Station auswählen und verfolgen, wie Messungen kontinuierlich übertragen werden!

Hinweis: Standardmäßig werden Messungen zur openSenseMap auf Port 8000 hochgeladen. Falls dein Netzwerk diesen Port blockieren sollte, kannst du deinen Sketch wie folgt anpassen um einen alternativen Endpoint auf Port 80 zu nutzen:

- Ersetze die Zeile `char server[] = "opensensemap.org";` durch `char server[] = "ingress.opensensemap.org";`.
- Ersetze in der Funktion `postObservation()` die Zeile `if (client.connect(server, 8000))` durch `if (client.connect(server, 80))`.

¹. https://books.sensebox.de/books/osem/de/osem_registrierung.html ↵

¹. Siehe [1.3 Softwareinstallation](#) ↵

Beispielaufbauten und Bauanleitungen

Hier sind verschiedene exemplarische Aufbauten der senseBox:home dokumentiert. Da wir zur Zeit noch an einer Lösung für ein Gehäuse für den Outdoor-Betrieb arbeiten, musst du diesbezüglich selber kreativ werden. Nutze die folgenden Anleitungen als Empfehlung und Inspiration!

Titel	Autor	Datum
Fibox Gehäuse mit PoE ¹	senseBox Team	2015
MyOSD WiFi (PDF)	MyOSD	Okt. 2016
Botanischer Garten ²	Felix	März. 2017

Wenn du selber einen Aufbau entwickelt und dokumentiert hast, fügen wir diesen gern zu dieser Liste hinzu! Erstelle hierzu einen Pullrequest auf [github¹](#), oder sende uns die Dokumentation [per Mail²](#) (idealerweise im [Markdown Format³](#)) zu!

¹. Siehe [1.5.1 senseBox fibox](#) ↵

². Siehe [1.5.2 Botanischer Garten](#) ↵

¹. <https://github.com/sensebox/books> ↵

². [mailto:info@sensebox.de?subject=Aufbau senseBox:home](mailto:info@sensebox.de?subject=Aufbau%20senseBox:home) ↵

³. <http://five.squarespace.com/display>ShowHelp?section=Markdown> ↵

Aufbau mit FIBOX-Gehäuse

Dieser Outdoor-Aufbau nutzt ein wasserfestes Gehäuse, ein separates 3D-druckbares Temperatursensor-Gehäuse, sowie Power-over-Ethernet Adapter zum Betrieb der senseBox. Die zusätzlich zur senseBox benötigten Materialien sind:

- ein wasserfestes Gehäuse mit klarem Deckel ([dieses Gehäuse¹](#), [hier²](#) bestellbar) mit den Mindestmaßen 5.5cm x 10cm



x 5cm (BxTxH)

- ein vor Spritzwasser und Strahlung schützendes, luftdurchlässiges Gehäuse. Wir haben [dieses 3D-druckbare MoDell³](#) speziell für das Breakout Board des HDC1008 entworfen.
- einen Satz [Power-over-Ethernet \(PoE\) Adapter⁴](#)
- ein (Flachband)-Netzwerkkabel, Länge je nach Aufbauort.

Die Kosten für die Materialien belaufen sich auf ca. 20€.

Bei dem Gehäuse ist darauf zu achten, dass es einen transparenten Deckel ohne Lichtfilterwirkung hat, damit sinnvolle Lichtmessungen gemacht werden können.

Zudem braucht ihr noch eine Heißklebepistole, Bohrmaschine, Schraubendreher sowie ein paar Kabelbinder zur Befestigung.

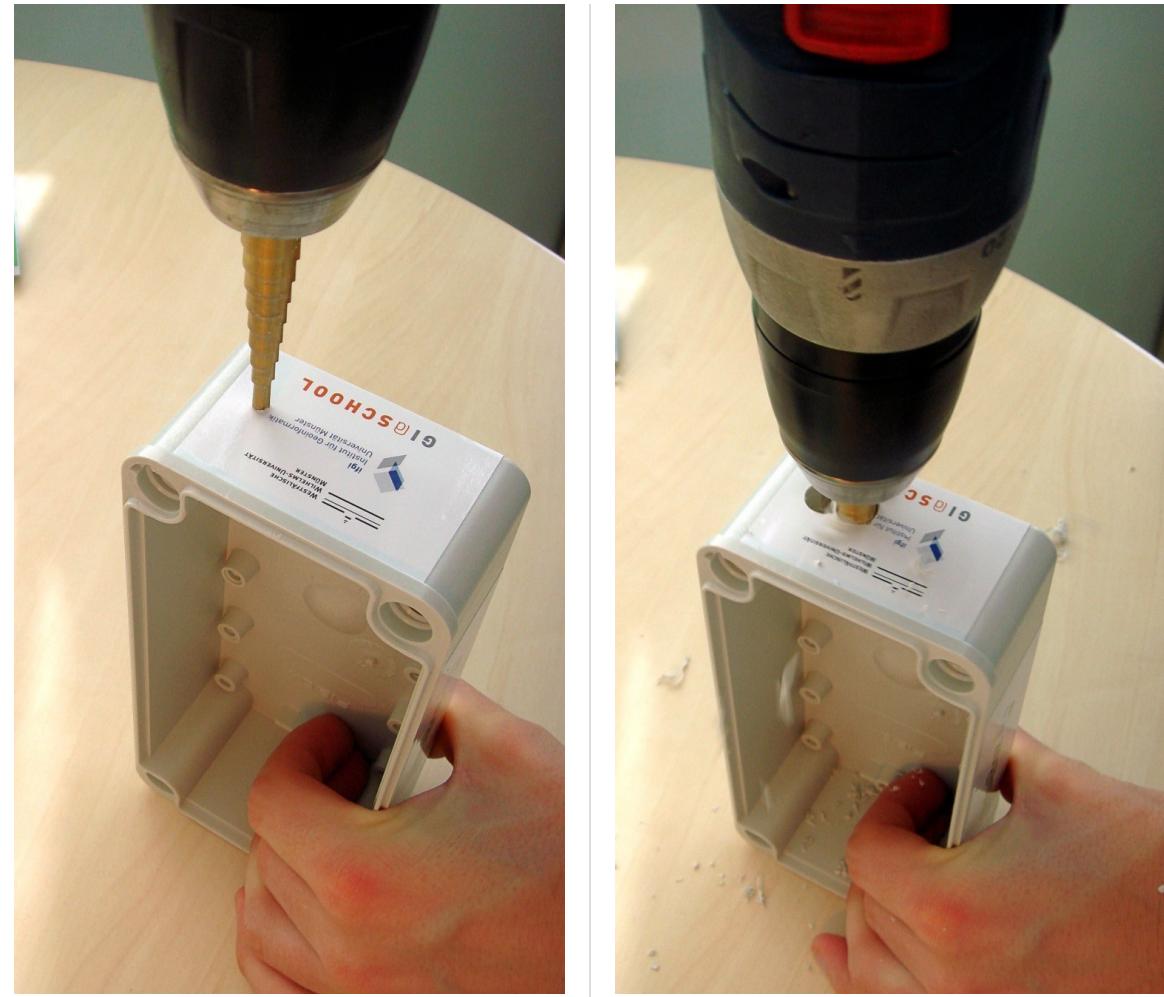
Im folgenden Video wird der Zusammenbau gezeigt, weiter unten folgt eine Schritt-für-Schritt Anleitung:

Eingebettetes Video: <https://www.youtube.com/watch?v=TgEQvMPjrMA>

Kabelführung bohren

Durch eine ca. 15mm breite Bohrung im Boden des Gehäuses werden Strom- und Netzwerkkabel gelegt, sowie das lange Verbindungskabel für den HDC1008 Temperatur-/Luftfeuchtesensor:

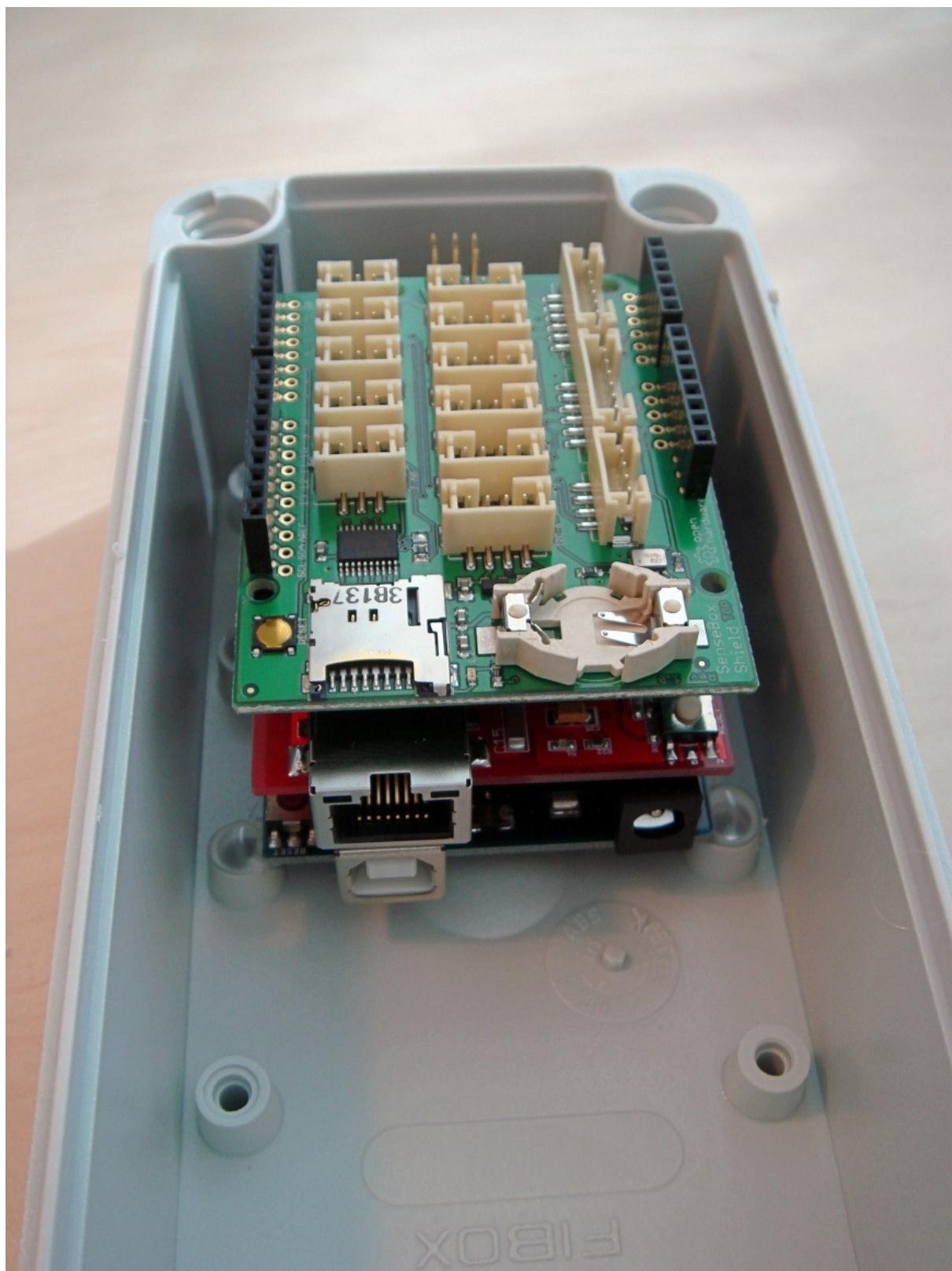




Im Video an der Stelle 00:00

Hauptplatinen festkleben

Dazu setzen wir im Gehäuse einige Klebepunkte mit dem Heißkleber und drücken die Hauptplatine an, bis der Kleber getrocknet ist:



Im Video an der Stelle 00:50

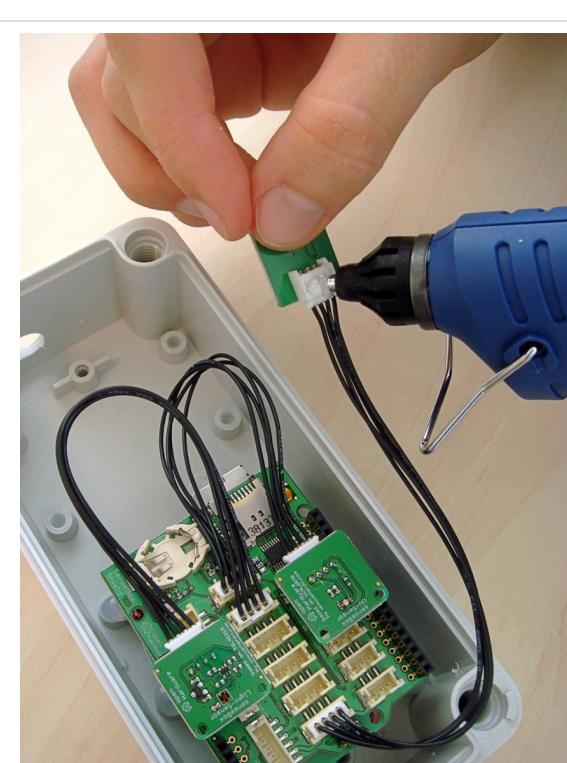
Sensoren befestigen

Es sollte darauf geachtet werden, dass keine Kleberreste auf die Oberseite der Sensorplatten kommt! Beim festkleben der Sensoren reicht schon ein wenig Heißkleber aus.

Die beiden Lichtsensoren oben auf das senseBox-Shield kleben. Die beiden Lichtsensoren sollten "freie Sicht" zum transparenten Deckel haben und nicht von den Kabeln bedeckt werden!



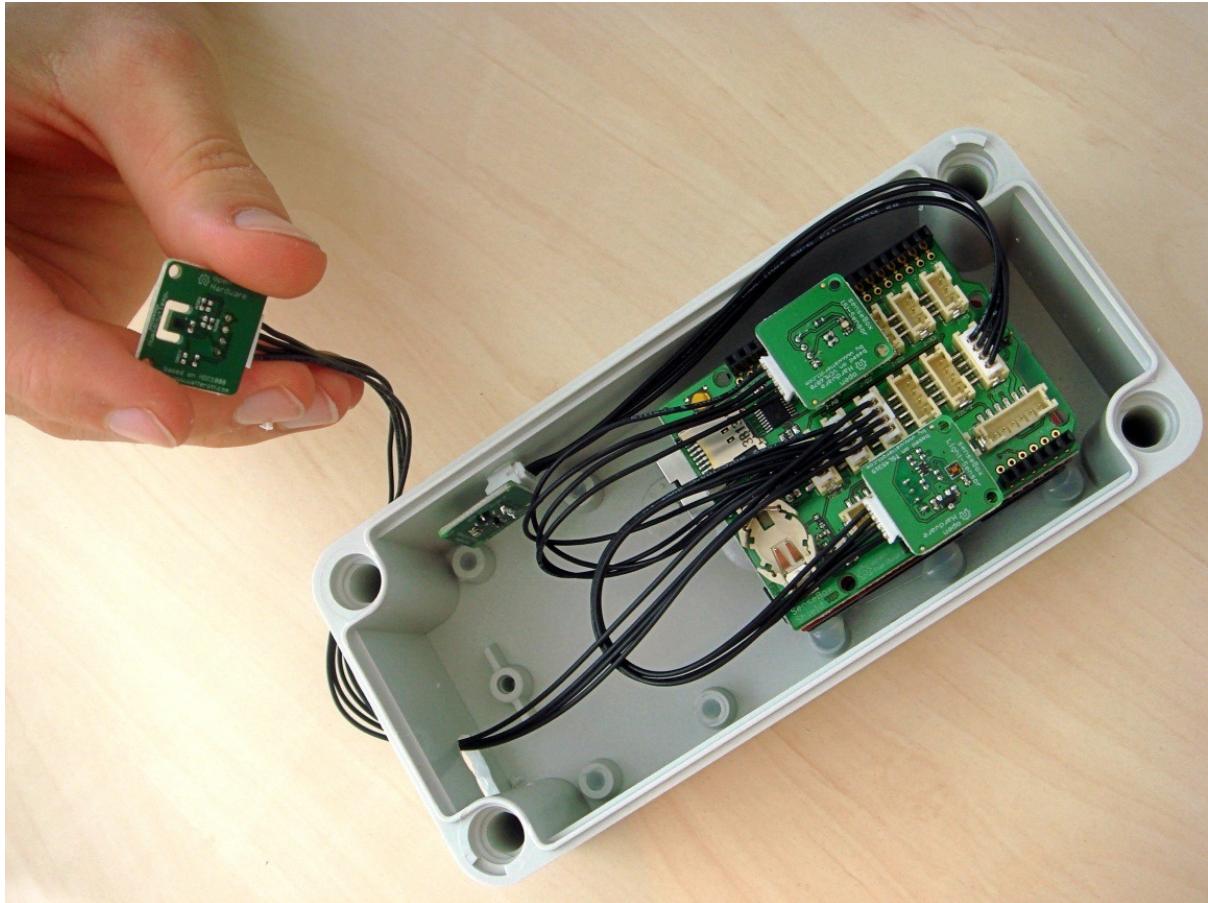
Den Luftdrucksensor ebenfalls im Gehäuse mit etwas Heißkleber weiter vorne befestigen:



Im Video an der Stelle [02:02](#)

Temperatursensor anbringen

Im Gehäuse werden Temperatur und Luftfeuchte durch die Eigenwärme des Mikrocontrollers beeinflusst. Daher muss der HDC1008 außerhalb in einem zweiten Gehäuse angebracht werden, in dem er vor Regen oder Spritzwasser geschützt ist. Dazu führen wir das lange Sensor-Verbindungsleitung durch die Bohrung nach außen und verbinden es mit dem Sensor.

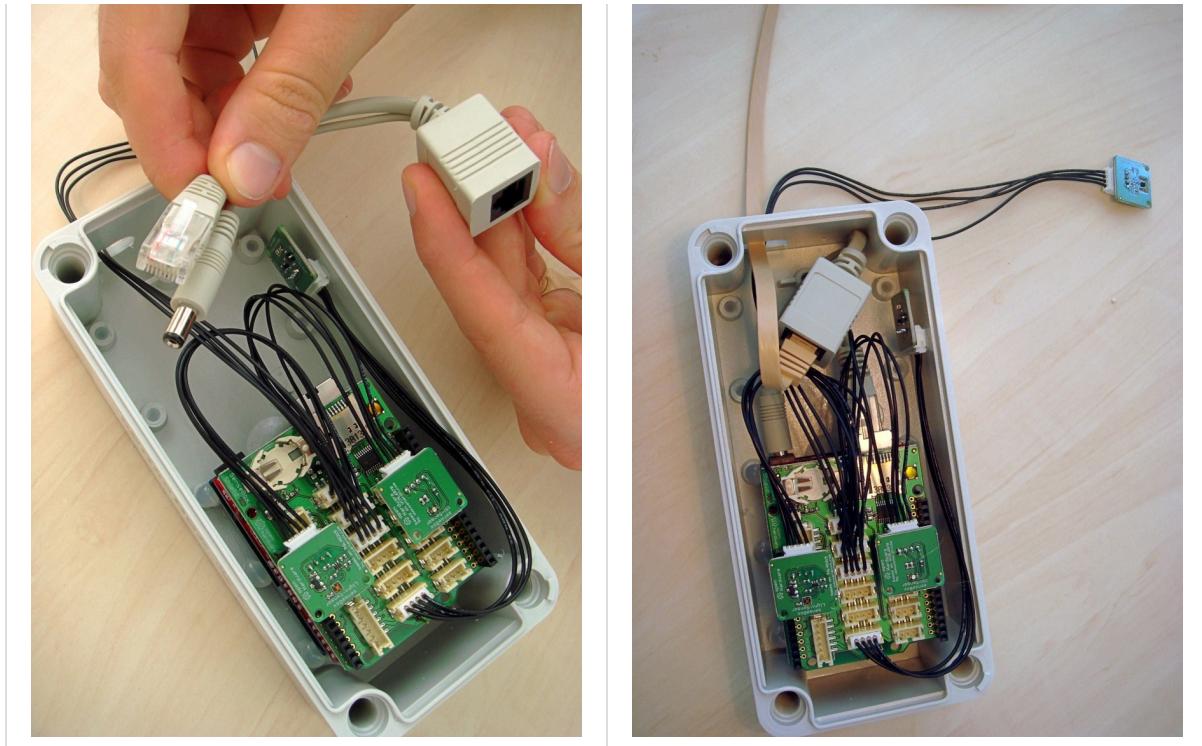


Im Video an der Stelle [04:20](#)

Strom- und Netzwerkanschluss

Um die senseBox mit Strom zu versorgen, kann ein Power-over-Ethernet-Adapter (POE) verwendet werden. Dieser wird an den Netzwerk- und Stromanschluss der Hauptplatten angeschlossen. Danach kann das Ethernetkabel durch das Bohrloch geführt und in den Adapter gesteckt werden.



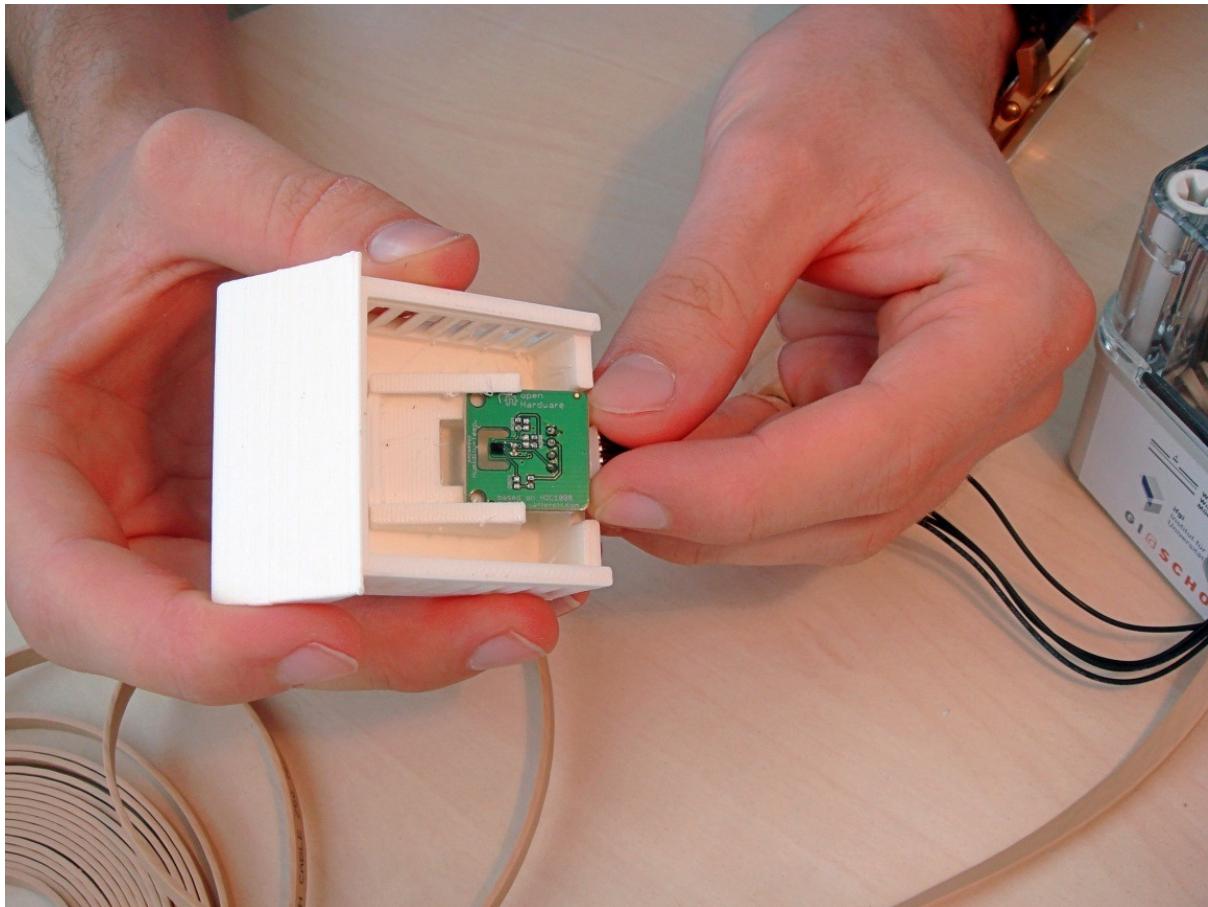


Im Video an der Stelle [05:00](#)

Nun kann das Gehäuse verschlossen werden.

Temperatursensorgehäuse

Damit der Temperatur- und Luftfeuchtesensor durch Regen und Schmutz geschützt ist, wird er in einem eigenen Gehäuse untergebracht. Dazu den Sensor einfach in das [3D-gedruckte Gehäuse⁵](#) schieben und danach die Klappe aufschieben.



Das Gehäuse kann danach etwa mit Heißkleber an das Haupt-Gehäuse geklebt werden.

Im Video an der Stelle [07:12](#)

Kabelzugang abdichten

Damit kein Wasser durch die Kabelführung ins Innere des Gehäuses eindringt, muss diese Öffnung abgedichtet werden.
Dazu eignet sich beispielsweise Dichtungsmasse oder auch Heißkleber:

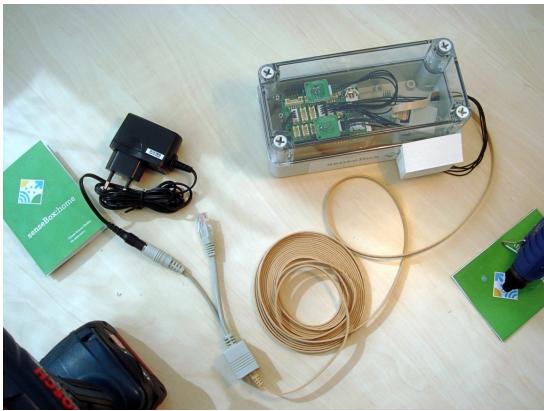


Im Video an der Stelle 08:08

Endergebnis

Zuletzt noch den zweiten POE-Adapter mit dem Ende des Ethernetkabels, und diesen mit Router und Netzteil verbinden.

fertig!



Sucht euch einen Standort für die Station, an dem ihr eure Daten aufnehmen wollt. Im besten Falle sollte dieser Standort exponiert unter freiem Himmel sein. Da die Lage der Station allerdings durch Länge der Kabel begrenzt ist, werden die privaten Stationen in der Regel auf einem Balkon oder an einer Häuserwand befestigt.

Achtung: Falls der Stromstecker nach draußen verlängert werden muss, ist unbedingt darauf zu achten, dass eine wetterfeste Verteilerdose verwendet wird! Diese sollte mindestens die **Schutzart IP65⁶** erfüllen.

1. https://raw.githubusercontent.com/sensebox/resources/master/datasheets/datasheet_case_FIBOX_piccolo_pc-d-85-t.pdf ↵
2. <http://de.farnell.com/fibox/pc-d-85-t/box-polycarbonat-ip67-deckel-klar/dp/1004124> ↵
3. <https://www.thingiverse.com/thing:1523429> ↵
4. <https://geizhals.de/digitus-dn-95001-a1214858.html> ↵
5. <https://www.thingiverse.com/thing:1523429> ↵
6. http://www.ncps.de/NetCare_Trier/Lexikon/IP_Schutzarten/ ↵

senseBox Botanischer Garten

<https://opensensemap.org/explore/5819ed81c5f60d0011b7f94f>

Die senseBox im Botanischen Garten in Münster besteht aus einer erweiterten senseBox:home. Sie misst die üblichen Phänomene wie Temperatur, Luftfeuchtigkeit, Luftdruck, Helligkeit und UV-Index. Zusätzlich wird die Windrichtung, Windgeschwindigkeit, Niederschlagsmenge sowie die Wolkenbedeckung gemessen.

Komponenten

Die senseBox besteht aus folgenden Komponenten:

- senseBox:home
- Wetter-Messeinheit¹
- senseBox:cloud²
- SHT15 Temperatur-/Luftfeuchtesensor

Aufbau

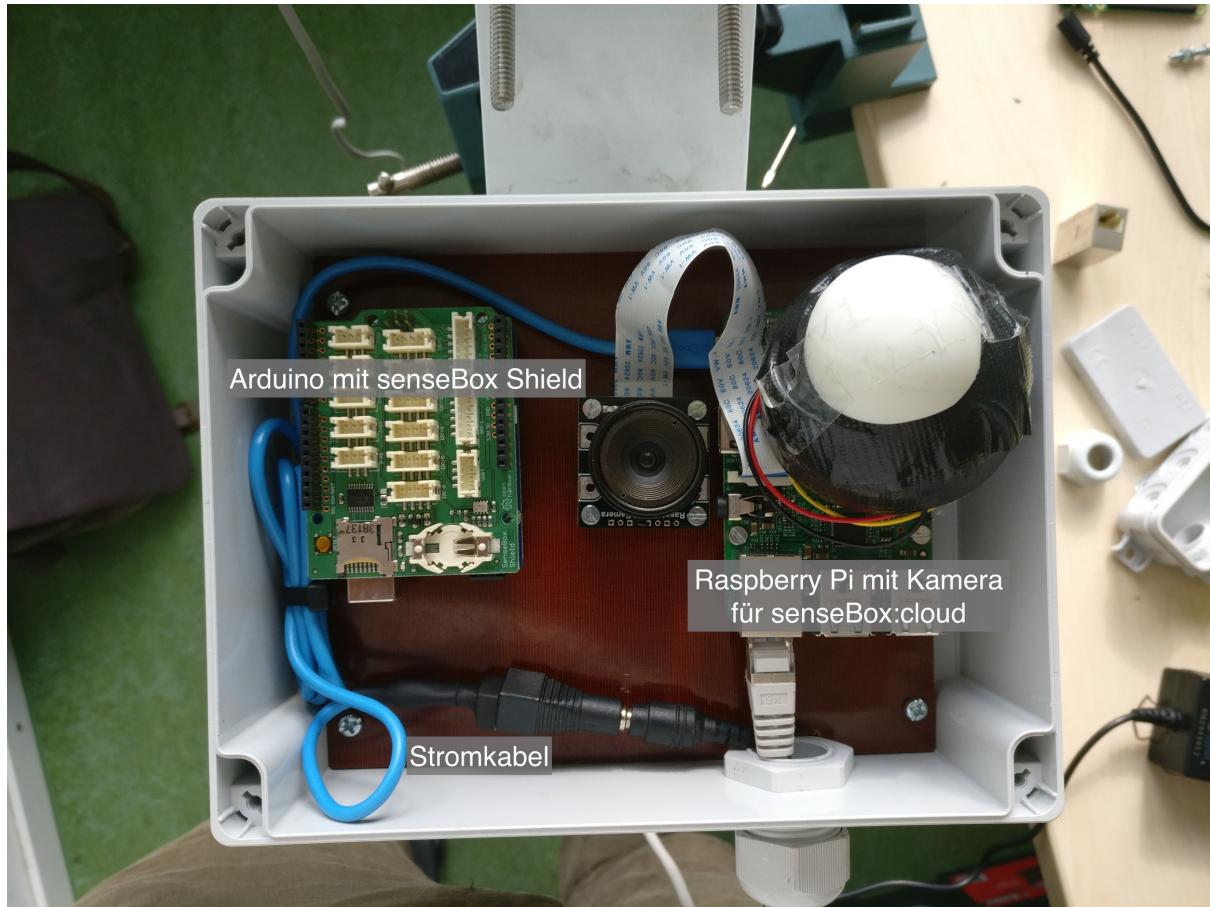
Alle Komponenten sind an der Wetter-Messeinheit befestigt. Die senseBox:cloud und senseBox:home wurde an einem Arm befestigt, damit die Kamera einen uneingeschränkten Blick auf den Himmel hat.



Gehäuse

Als Gehäuse wird Installationsgehäuse mit transparentem Deckel genutzt (in diesem Fall:

<https://www.conrad.de/de/installations-gehaeuse-202-x-152-x-90-abs-licht-grau-ral-7035-spelsberg-tg-abs-2015-9-to-1-st-533295.html>

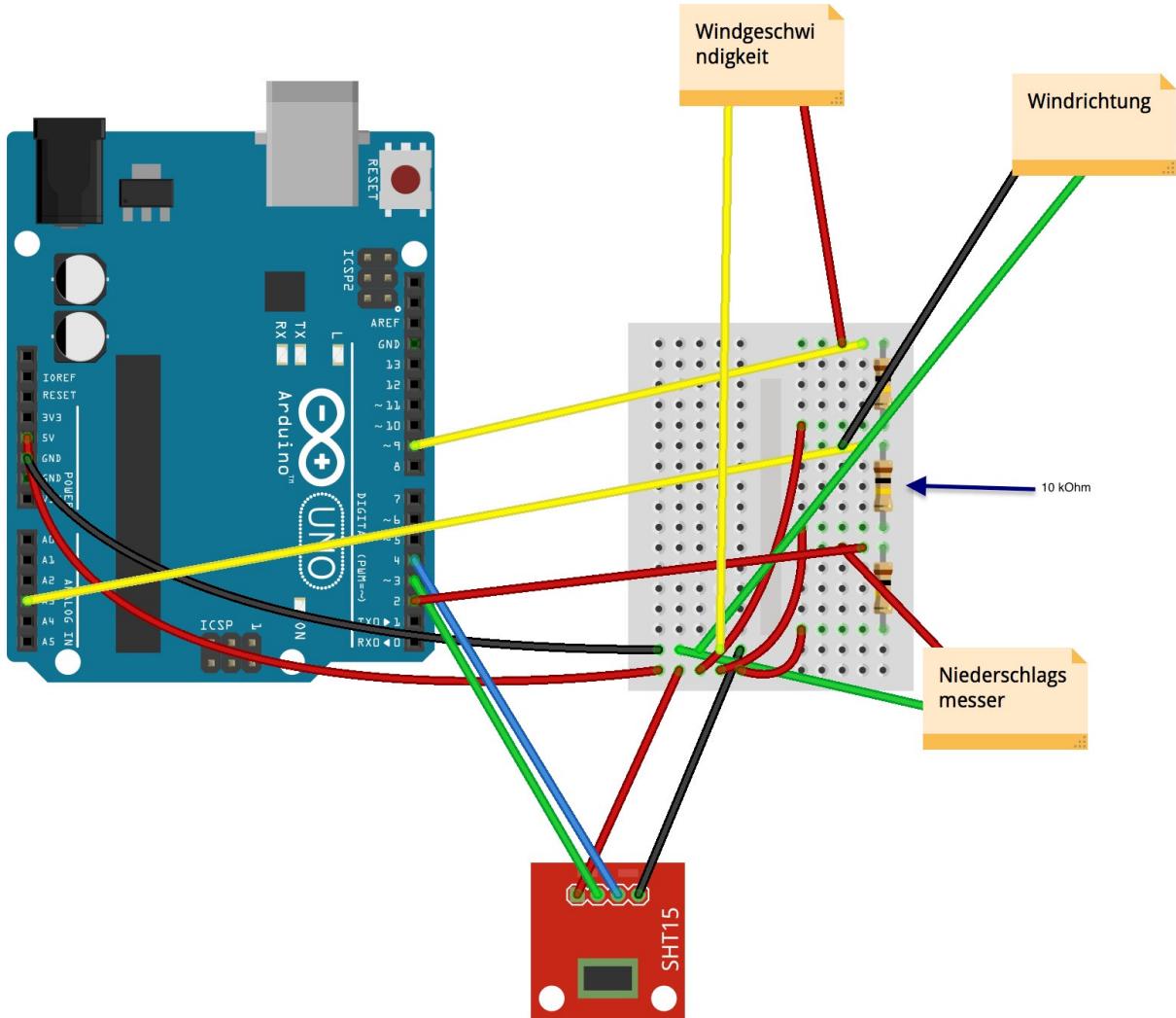


Stromversorgung

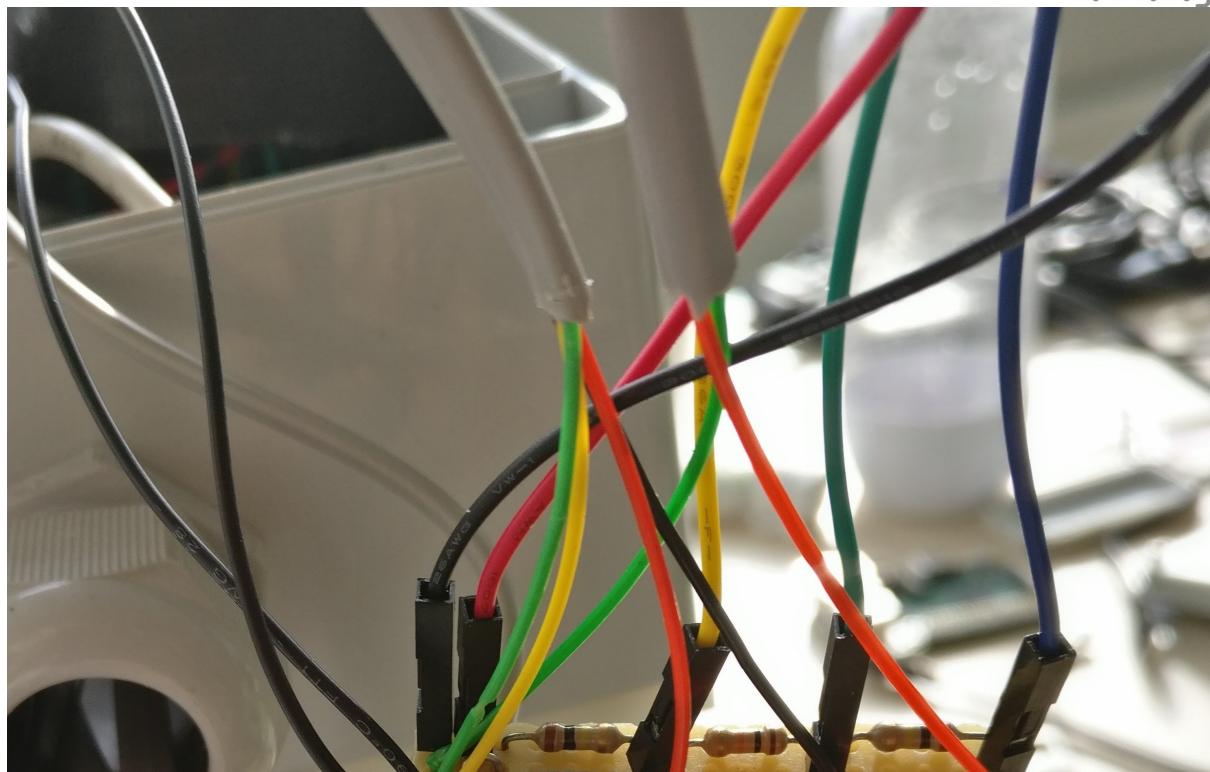
Zur Stromversorgung wird von diesem Netzteil bereitgestellt: <https://www.distrelec.de/de/netzgeraete-mean-well-gs25b05-p1j/p/16997623?q=366457&page=1&origPos=1&origPageSize=25&simi=97.0&no-cache=true>. Dazu wird etwa dieser Adapter benötigt um den Raspberry Pi mit Strom zu versorgen (<https://www.adafruit.com/product/2789>). In diesem Fall wurde ein Adapter jedoch selbst zusammen gelötet.

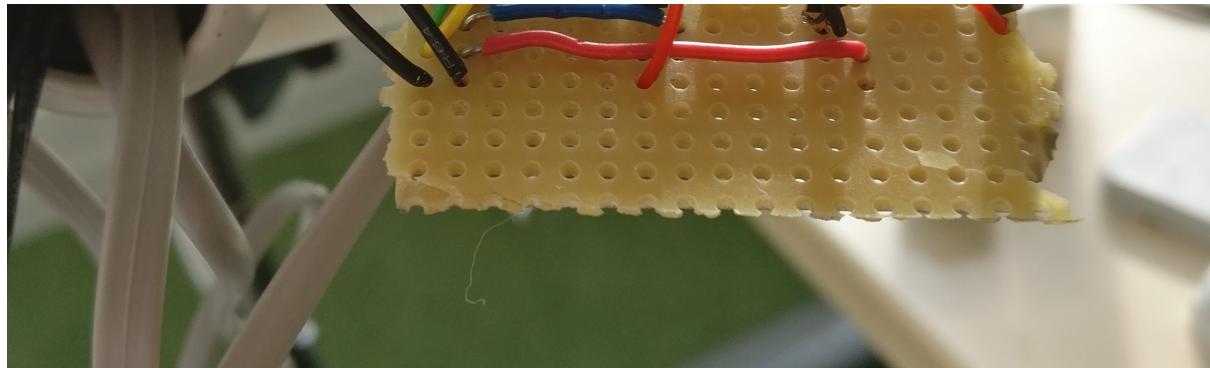
Wetter Messeinheit

Neben den üblichen Wetterphänomenen misst die senseBox:home auch die Daten der Wetter-Messeinheit. Dazu wurden die Sensoren folgendermaßen verbunden:



fritzing





Software

Auf dem Raspberry Pi der senseBox:cloud läuft neben dem Code zur Aufnahme der Bilder ebenfalls ein Python Script um die Daten der senseBox:home zu empfangen und zur OpenSenseMap zu senden.

Das Python Script befindet sich [hier](#)³

Der Code zur Wolkenbedeckung sowie das Python Script werden beim Boot des Raspberry Pi gestartet.

Die senseBox:home sendet somit die Daten nicht selbst zum OpenSenseMap, sondern zum Raspberry Pi über die serielle Schnittstelle USB.

Der Arduino Sketch befindet sich [hier](#)⁴

Standort

Die komplette Wetterstation wurde im Botanischen Garten in Münster in etwa 3m Höhe aufgestellt. Sie hängt an einem Masten an welchem vorher eine Webcam installiert war. Der Masten ist umgeben von Bambusstangen.

1. <http://www.watterott.com/de/Wetter-Messeinheit> ↵

2. <https://github.com/felixerdy/senseBox-cloud> ↵

3. https://github.com/sensebox/resources/blob/master/code/Botanischer_Garten/readArduinoPostOSeM.py ↵

4. https://github.com/sensebox/resources/blob/master/code/Botanischer_Garten/Weatherstation.ino ↵

senseBox:home mit ESP8266

Alternativ zum Arduino/Genuino lassen sich auch andere Plattformen als Microcontroller der Sensorstation nutzen. Hier wird beispielhaft der ESP8266 verwendet, welcher ein schnellerer Mikrokontroller mit eingebautem WLAN ist. Er lässt sich mit der Arduino IDE programmieren, was die Anpassungsarbeit der Software sehr einfach macht. Es gibt relativ viele Varianten dieses Mikrocontrollers.

Achtung

- Leider funktioniert das Barometer (BMP280) nicht korrekt mit der `BMP280.h` Bibliothek, stattdessen kann die [BME280.h Bibliothek](#)¹ verwendet werden.
- Diese Anleitung beschreibt die Möglichkeit den `ESP8266` mit der Arduino IDE zu programmieren. Es existieren jedoch viele weitere Möglichkeiten Software für den ESP8266 zu schreiben.
- Der ESP8266 kann nur mit 3.3V betrieben werden. Der 3.3V Pin des Arduinos stellt jedoch nicht genügend Strom bereit, um den ESP zu betreiben, eine externe Stromversorgung ist nötig!

1. Alle ESP8266 Varianten: [Installation der Software](#)¹
2. Alle ESP8266 Varianten: [Anpassen des senseBox:home Sketch](#)²
3. Am einfachsten: [Wemos D1 mit senseBox Shield](#)³
4. Alle anderen ESP8266 Varianten

¹. <https://github.com/finitespace/BME280> ↵

². Siehe [1.6.2 Anpassen des Sketches](#) ↵

³. Siehe [1.6.3 senseBox mit Wemos D1](#) ↵

Installation von **ESP8266 Arduino core**

Um den ESP8266 über die Arduino IDE programmierbar zu machen, wird eine passende Toolchain benötigt. Eine solche wurde als `ESP8266 Arduino core` von der ESP-Community entwickelt.

Zuallererst sollten die Softwarebibliotheken für die Sensoren installiert werden, falls dies noch nicht getan wurde (siehe [Anleitung¹](#)).

Danach muss die `ESP8266 Arduino core` Toolchain installiert werden. Diese Anleitung ist analog zur Anleitung aus dem [Github Repository¹](#):

1. Arduino starten
2. Im Menü unter Datei -> Voreinstellungen unter 'Additional Board Manager URLs' die Adresse
`http://arduino.esp8266.com/stable/package_esp8266com_index.json` einfügen
3. Im Menü Werkzeuge -> Platine -> Boards Manager kann man nun mit der Suche oben rechts im Fenster `ESP8266 by ESP8266 Community` installieren
4. Das entsprechende Board unter Werkzeuge -> Platine auswählen. Sollte nicht explizit das vorhandene Board zur Auswahl stehen, ist "Generic ESP8266" eine gute Wahl.

¹. Siehe [1.3 Softwareinstallation](#) ↵

¹. <https://github.com/esp8266/Arduino#installing-with-boards-manager> ↵

openSenseMap-Sketch für den ESP8266 anpassen

Damit der senseBox-Sketch auf dem ESP8266 läuft, sind ein paar Anpassungen nötig. Zuallererst benötigt man seinen senseBox-Sketch. Entweder man registriert eine neue senseBox ([Anleitung hier¹](#)), oder man verwendet seinen bestehenden Sketch. Wichtig ist dass man seine senseBox-ID und Sensor-IDs kennt.

Damit das Barometer (BMP280) korrekt in mit dem ESP8266 funktioniert, wird eine andere Bibliothek ([BME280 Version 1.0.02¹](#)) zum ansteuern des Sensors benötigt. Diese kann [hier²](#) heruntergeladen werden. Die Installation erfolgt analog zu unseren Bibliotheken, wie [hier²](#) beschrieben ist.

Hier findet ihr einen komplett angepassten Sketch. Dort müssen nur noch WiFi-Name und -Passwort, senseBox-ID und Sensor-IDs ersetzt werden.

Kompletter Sketch

```
/*
senseBox Home - Citizen Sensingplatform
Version: 2.4
Date: 2017-Mar-06
Homepage: https://www.sensebox.de https://www.opensensemaps.org
Author: Institute for Geoinformatics, University of Muenster
Note: Sketch for senseBox:home
Email: support@sensebox.de
*/

#include <Wire.h>
#include "HDC100X.h"
#include <BME280.h>
#include <Makerblog_TSL45315.h>
#include <SPI.h>
#include <ESP8266WiFi.h>

// Wifi Configuration
const char* server = "ingress.opensensemaps.org";
WiFiClient client;
const char* ssid = "dein-wifi-name";
const char* password = "dein-wifi-passwort";

typedef struct sensor {
    const uint8_t ID[12];
} sensor;

uint8_t sensorsIndex = 0;

// Number of sensors
static const uint8_t NUM_SENSORS = 5;

// senseBox ID and sensor IDs
const uint8_t SENSEBOX_ID[12] = { 0x58, 0xd9, 0x1a, 0x6f, 0x68, 0x91, 0xfd, 0x00, 0x0f, 0x8a, 0xf7, 0xed };

// Do not change order of sensor IDs
const sensor sensors[NUM_SENSORS] = {
    // Temperatur
    { 0x58, 0xd9, 0x1a, 0x6f, 0x68, 0x91, 0xfd, 0x00, 0x0f, 0x8a, 0xf7, 0xee },
    // rel. Luftfeuchte
    { 0x58, 0xd9, 0x1a, 0x6f, 0x68, 0x91, 0xfd, 0x00, 0x0f, 0x8a, 0xf7, 0xef },
    // Luftdruck
    { 0x58, 0xd9, 0x1a, 0x6f, 0x68, 0x91, 0xfd, 0x00, 0x0f, 0x8a, 0xf7, 0xf0 },
    // Beleuchtungsstärke
    { 0x58, 0xd9, 0x1a, 0x6f, 0x68, 0x91, 0xfd, 0x00, 0x0f, 0x8a, 0xf7, 0xf1 },
    // UV-Intensität
    { 0x58, 0xd9, 0x1a, 0x6f, 0x68, 0x91, 0xfd, 0x00, 0x0f, 0x8a, 0xf7, 0xf2 }
}
```

```

};

uint8_t contentLength = 0;
float values[NUM_SENSORS];

// Load sensors
Makerblog_TSL45315 TSL = Makerblog_TSL45315(TSL45315_TIME_M4);
HDC100X HDC(0x43);
BME280 BME;
uint8_t pressureUnit(1); // hPa
#define UV_ADDR 0x38
#define IT_1 0x1

const unsigned int postingInterval = 60000;

void setup() {
    sleep(2000);
    Serial.begin(9600);
    // start the Wifi connection:
    Serial.println("SenseBox Home software version 2.1");
    Serial.println();
    Serial.print("Starting wifi connection...");
    WiFi.begin(ssid, password);

    while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
        delay(500);
        Serial.print(".");
    }
    Serial.println("done!");
    sleep(1000);
    Serial.print("Initializing sensors...");
    Wire.begin();
    Wire.beginTransmission(UV_ADDR);
    Wire.write((IT_1 << 2) | 0x02);
    Wire.endTransmission();
    sleep(500);
    HDC.begin(HDC100X_TEMP_HUMI, HDC100X_14BIT, HDC100X_14BIT, DISABLE);
    TSL.begin();
    BME.begin();
    Serial.println("done!");
    HDC.getTemp();
    Serial.println("Starting loop.\n");
}

void loop() {
   .addValue(HDC.getTemp());
    sleep(200);
   .addValue(HDC.getHumi());
   .addValue(BME.ReadPressure(pressureUnit));
   .addValue(TSL.readLux());
   .addValue(getUV());

    submitValues();

    sleep(postingInterval);
}

void.addValue(const float& value) {
    values[sensorsIndex] = value;
    sensorsIndex = sensorsIndex + 1;
}

uint16_t getUV() {
    byte msb = 0, lsb = 0;
    uint16_t uvValue;
    Wire.requestFrom(UV_ADDR + 1, 1); // MSB
    sleep(1);
    if (Wire.available())
        msb = Wire.read();
}

```

```

Wire.requestFrom(UV_ADDR + 0, 1); // LSB
sleep(1);
if (Wire.available())
    lsb = Wire.read();
uvValue = (msb << 8) | lsb;
return uvValue * 5;
}

int printHexToStream(const uint8_t* data,
                      uint8_t length,
                      Print& stream) // prints 8-bit data in hex
{
    byte first;
    int j = 0;
    for (uint8_t i = 0; i < length; i++) {
        first = (data[i] >> 4) | 48;
        if (first > 57) {
            stream.write(first + (byte)39);
        } else {
            stream.write(first);
        }
        j++;
    }
    first = (data[i] & 0x0F) | 48;
    if (first > 57) {
        stream.write(first + (byte)39);
    } else {
        stream.write(first);
    }
    j++;
}
return j;
}

int printCsvToStream(Print& stream) {
    int len = 0;
    for (uint8_t i = 0; i < sensorsIndex; i++) {
        if (!isnan(values[i])) {
            len = len + printHexToStream(sensors[i].ID, 12, stream);
            len = len + stream.print(",");
            // do not print digits for illuminance und uv-intensity
            if (i < 3)
                len = len + stream.println(values[i]);
            else
                len = len + stream.println(values[i], 0);
        }
    }
    return len;
}

// millis() rollover fix -
// http://arduino.stackexchange.com/questions/12587/how-can-i-handle-the-millis-rollover
void sleep(unsigned long ms) { // ms: duration
    unsigned long start = millis(); // start: timestamp
    for (;;) {
        unsigned long now = millis(); // now: timestamp
        unsigned long elapsed = now - start; // elapsed: duration
        if (elapsed >= ms) // comparing durations: OK
            return;
    }
}

void waitForResponse() {
    // if there are incoming bytes from the server, read and print them
    sleep(100);
    String response = "";
    char c;
    boolean repeat = true;
    do {

```

```

        if (client.available())
            c = client.read();
        else
            repeat = false;
        response += c;
        if (response == "HTTP/1.1 ")
            response = "";
        if (c == '\n')
            repeat = false;
    } while (repeat);

    Serial.print("Server Response: ");
    Serial.print(response);

    client.flush();
    client.stop();
}

void submitValues() {
    // close any connection before send a new request.
    // This will free the socket on the WiFi shield
    Serial.println("_____ \n");
    if (client.connected()) {
        client.stop();
        sleep(1000);
    }
    // if there's a successful connection:
    if (client.connect(server, 80)) {
        Serial.println("connecting...");
        // send the HTTP POST request:

        client.print(F("POST /boxes/"));
        printHexToStream(SENSEBOX_ID, 12, client);
        client.println(F("/data HTTP/1.1"));

        // !!!!! DO NOT REMOVE !!!!
        // !!!!! NICHT LÖSCHEN !!!!
        // print once to Serial to get the content-length
        int contentLen = printCsvToStream(Serial);
        // !!!!! DO NOT REMOVE !!!!
        // !!!!! NICHT LÖSCHEN !!!!

        // Send the required header parameters
        client.print(F("Host: "));
        client.println(server);
        client.print(
            F("Content-Type: text/csv\nConnection: close\nContent-Length: "));
        client.println(contentLen);
        client.println();
        printCsvToStream(client);
        client.println();
        Serial.println("done!");

        waitForResponse();

        // reset index
        sensorsIndex = 0;
    } else {
        // if you couldn't make a connection:
        Serial.println("connection failed. Restarting System.");
        sleep(5000);
        ESP.restart();
    }
}

```

¹. Siehe [1.4 openSenseMap Registrierung](#) ↵

¹. <https://github.com/finitespace/BME280/tree/fa4a6d4412dfb46f135cb68c15680a57ff68dfda> ↵
²

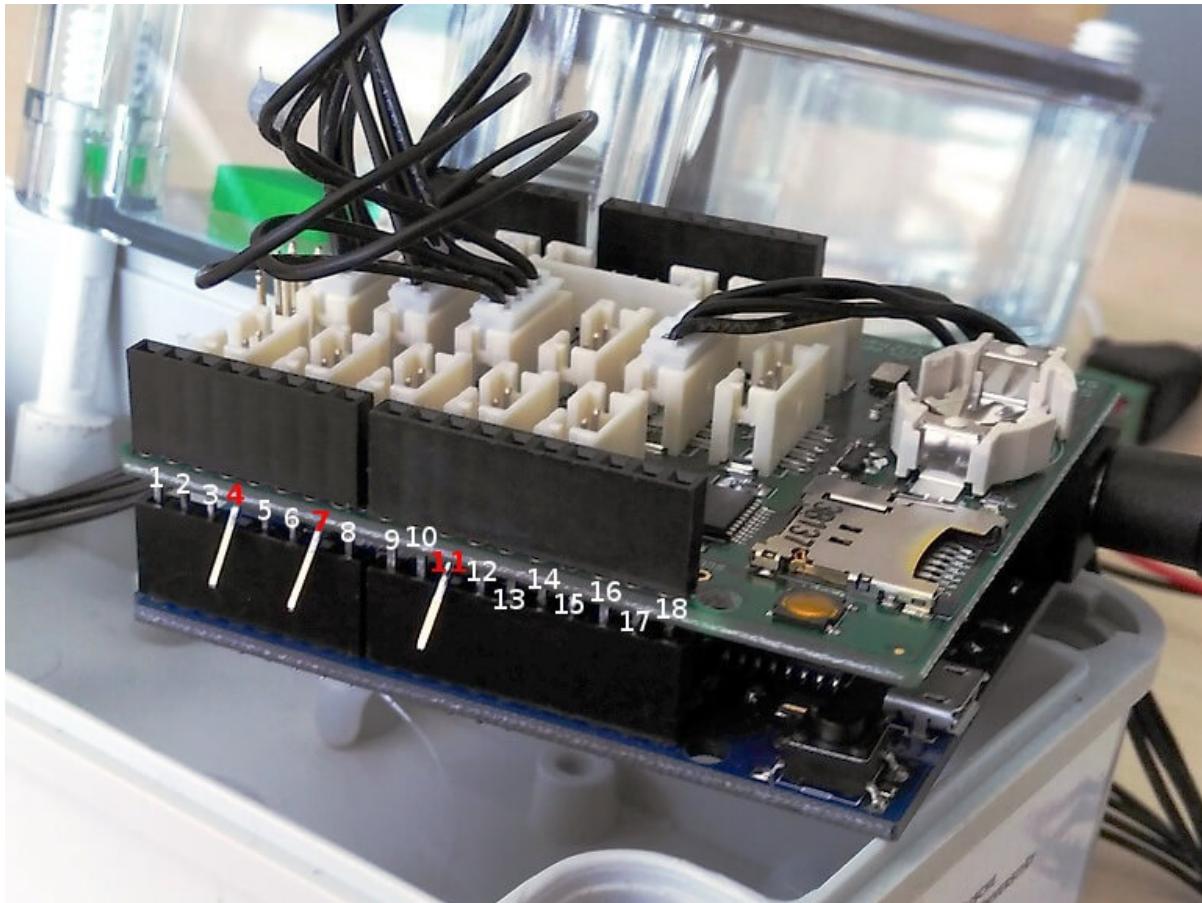
- | 2. https://github.com/finitespace/BME280/archive/Release_Version_1.0.02.zip ↵
- | 2. Siehe [1.3 Softwareinstallation > arduino-bibliotheken-installieren](#) ↵

senseBox:home mit Wemos D1 und senseBox Shield

Der [Wemos D1](#)¹ ist ein Arduino Uno kompatibles Board mit einem ESP8266 als Mikrokontroller.

Anpassungen am senseBox Shield

Im Prinzip ist das senseBox:home Shield kompatibel mit dem Wemos D1. Damit das senseBox Shield mit dem Wemos D1 zusammenarbeitet, müssen ein paar der Pins abgebogen werden. Auf diesem Bild siehst du welche:



Achtung: Für defekte Shields oder Sensoren übernehmen wir keine Haftung!

¹. <https://www.wemos.cc/product/d1.html> ↵

senseBox:home mit anderen ESP8266 Varianten

Wie Eingangs schon erwähnt, ist der ESP8266 Mikrokontroller weitestgehend mit dem Arduino kompatibel. Die senseBox verwendet den I²C Bus um mit den Sensoren zu kommunizieren. Dieser verwendet standardmäßig Pin 4 (SDA) und 5 (SCL).

ESP8266-01

Das Modell 01 des ESP8266 hat nur Pin 0 und 2 auf der Hardware verfügbar. Hier muss zum initialisieren des I²C Bus `Wire.begin(0, 2)` verwendet werden.

Hinweise zum Debuggen

- Leuchtet die Blaue LED auf, kommen Daten auf dem RX Pin an
- Beim Booten gibt der Bootloader des ESP Debuginformationen mit 74880 Baud aus, anschließend läuft NodeMCU (sofern installiert) mit 115200 Baud.

Der ESP hat verschiedene Bootmodi, welche über die Spannung an GPIO 0 und 2 gewählt werden. Um den ESP normal zu booten, sodass dieser sein Programm ausführt, benötigen beide Pins einen Pullup auf 3.3V. Um ein Programm auf den ESP zu schreiben muss der UART-Modus verwendet werden, welcher mit einem Pulldown auf GPIO 0 und einem Pullup auf GPIO 2 aktiviert wird.

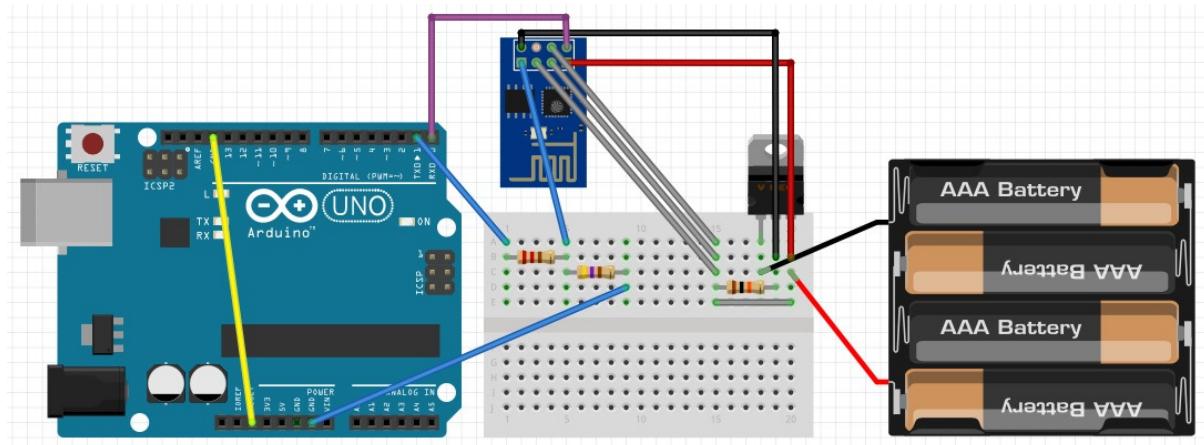
- Siehe [hier¹](#) für Informationen zu Pullup-Widerständen.
- Siehe [hier²](#) für Informationen zu den Bootmodi des ESP8266.

TTL-bridge über Arduino

Die kompakteren ESP Modelle haben meist keinen USB Anschluss über welchen der serielle Port des Mikrocontrollers angesprochen werden könnte. Um solche Boards zu programmieren ist eine separater USB-TTL-converter notwendig. Falls gerade keine dedizierte Hardware vorliegt, kann ein Arduino dazu zweckentremdet werden!

Legt man den RST Pin des Arduinos auf GND, wird effektiv der Prozessor des Arduinos deaktiviert. Dadurch geben die Pins 0 und 1 die Signale des seriellen Busses unverändert weiter.

Da Arduinos meist mit 5V und ESPs mit 3,3V arbeiten, muss die Spannung der Signale auf ein einheitliches Level gebracht werden: Am einfachsten wird dazu der RX -Output des Arduinos durch einen Voltage-Divider auf 3,3V gebracht (blaue Kabel). Die TX Leitung (lila Kabel) kann direkt verbunden werden, da der Arduino auch 3,3V-Spannungen als HIGH versteht. Die vollständige Schaltung - inklusive Pullups (graue Kabel) und Stromversorgung des ESP8266 - sieht also wie folgt aus:



Hinweis: Der 3.3V -Pin des Arduinos stellt nicht genügend Strom bereit, um den ESP8266 zu betreiben. Hierzu sollte eine separate Stromversorgung (3,3V!) verwendet werden! Siehe [hier³](#) für Informationen zu Voltage Dividern.

Nun kann der Rechner mit dem ESP direkt kommunizieren. Zum Testen einfach den seriellen Monitor der Arduino IDE öffnen, und Kommandos an den ESP schicken!

¹ <https://learn.sparkfun.com/tutorials/pull-up-resistors> ↵

² <https://github.com/esp8266/Arduino/blob/master/doc/boards.md#boot-messages-and-modes> ↵

³ <https://learn.sparkfun.com/tutorials/voltage-dividers> ↵