Sortierverfahren

Andreas Hohenauer

Algorithmen und Datenstrukturen

12. September 2025



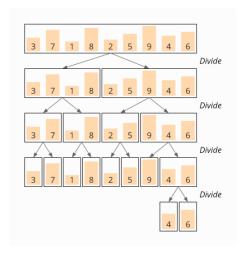
Mergesort

Mergesort

- Der Algorithmus Mergesort sortiert die Daten nach dem Prinzip
 Divide & Conquer (dt.: Teile und Herrsche)
- Vorgehensweise bei Divide & Conquer:
 - Teile das Problem in kleinere Teilprobleme
 - Löse diese Teilprobleme
 - Füge Teillösungen zusammen
- Mergesort
 - Zahlenfolge (Array) wird durch rekursive Aufrufe unterteilt.
 - Die Sortierung wird beim anschließenden Zusammenfügen der Arrays erreicht
 - Mergesort weist bessere Laufzeit-Eigenschaften als die bisher besprochenen Sortieralgorithmen auf!



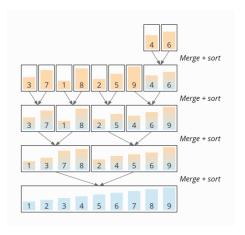




Quelle: https://www.happycoders.eu/de/algorithmen/mergesort/

Mergesort

Mergesort



Quelle: https://www.happycoders.eu/de/algorithmen/mergesort/

Mergesort

Mergesort

- Rekursive Mergesort-Implementierung
- Aufruf mit MERGESORT(A, 0, len(A))

Algorithmus 1: Mergesort

```
Input: Array A[l..r]

1 Function Mergesort (A, l, r)

2 | if l = r then

3 | return [A[l]]

4 | m = l + \lfloor (r - l)/2 \rfloor

5 | L = \text{Mergesort}(A, l, m)

6 | R = \text{Mergesort}(A, m + 1, r)

7 | return Merge (L, R)
```

Merge-Methode

Mergesort ○○○○●

Algorithmus 2: Merge zweier sortierter Listen

```
Input: sortierte Arrays L[0..a-1], R[0..b-1]
   Output: zusammengefügtes sortiertes Array S[0..a + b - 1]
   Function Merge(L, R)
         leftPos = 0
         rightPos = 0
         targetPos = 0
         while leftPos < a and rightPos < b do
                if L[leftPos] < R[rightPos] then
                      S[targetPos] = L[leftPos]
                      leftPos = leftPos + 1
 9
               else
                      S[targetPos] = R[rightPos]
10
                      rightPos = rightPos + 1
11
                targetPos = targetPos + 1
12
         while leftPos < a do
13
                S[targetPos] = L[leftPos]
14
                leftPos = leftPos + 1
15
                targetPos = targetPos + 1
16
         while rightPos < b do
17
                S[targetPos] = R[rightPos]
18
                rightPos = rightPos + 1
19
                targetPos = targetPos + 1
20
         return S
21
```

Quicksort

- Effizienter Sortieralgorithmus von Tony Hoare (1959)
- Ebenso Divide & Conquer
- Array wird anhand von Pivot-Element rekursiv geteilt.
- Letztes Element im Teil-Array ist Pivot-Element¹.
- Trotz Worst-Case-Laufzeit von $O(n^2)$ in der Praxis schneller als Mergesort.
- Der Average-Case $O(n \log n)$ tritt so gut wie immer ein!

¹Es gibt viele Varianten zur Wahl des Pivot-Elements.

Quicksort

Algorithmus 3: Quicksort

```
Input: Array A[l..r]

1 Function QUICKSORT (A, l, r)

2 | if l \ge r then

3 | return

4 | p = \text{PARTITION}(A, l, r)

5 | QUICKSORT (A, l, p - 1)

6 | QUICKSORT (A, p + 1, r)
```

Quicksort

Algorithmus 4: Partition

```
Input: Array A[I..r]
   Function Partition(A, I, r)
        pivot = A[r]
        i = I
       i = r - 1
4
       while i < j do
5
            while A[i] < pivot do
              i = i + 1
            while j > l and A[j] \ge pivot do
 8
             j = j - 1
10
            if i < j then
                 SWAP(A, i, j) \ i = i + 1
11
12
                i = i - 1
        if i = j and A[j] < pivot then
13
         | i = i + 1
14
15
        if A[i] \neq pivot then
            SWAP(A, i, r)
16
```

Quicksort (Beispiel)

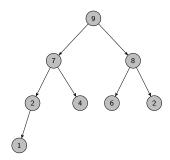
Ablauf Zahlenfolge 3, 7, 1, 8, 2, 5, 9, 4, 6:

Anmerkung: |> und <| notieren die Grenzen (I und r). () notiert die Wahl des

Pivot-Elements, [] die Platzierung an der endgültigen Stelle.

Heap

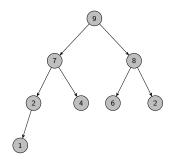
- (Max-)Heap: Vollständiger Binärbaum mit der Eigenschaft: Wert jedes Knotens größer oder gleich seiner Kinder.
- Max-Heap mit 8 Elementen: Die Werte in den Knoten stellen die gespeicherten Werte dar:



Da Baumstruktur implizit gegeben, können die Elemente (Ebene für Ebene betrachte) in einem Array [9,7,8,2,4,6,2,1] gespeichert werden.

Heap

- (Max-)Heap: Vollständiger Binärbaum mit der Eigenschaft: Wert jedes Knotens größer oder gleich seiner Kinder.
- Max-Heap mit 8 Elementen: Die Werte in den Knoten stellen die gespeicherten Werte dar:

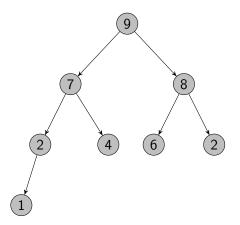


Da Baumstruktur implizit gegeben, können die Elemente (Ebene für Ebene betrachte) in einem Array [(9), (7, 8), (2, 4, 6, 2), 1] gespeichert werden.

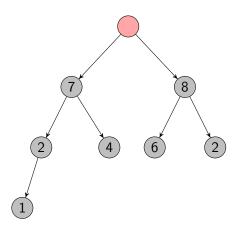
Heapsort

- Nutzen für Sortierung: teilweise Ordnung
- Start mit gültigem Heap (kann in O(n) aufgebaut werden)
- Entnahme Maximum: O(1)
- Platzierung des Maximums am Ende, und Verkleinerung des Heaps um ein Element
- Getauschtes Element von letzter Stelle ist nun in Wurzel
- ullet o Versickern/Heapify

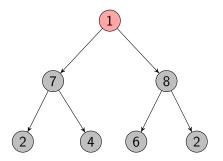




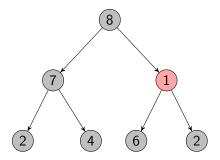
Initialer Heap: Maximum steht in Wurzel [9, 7, 8, 2, 4, 6, 2, 1]



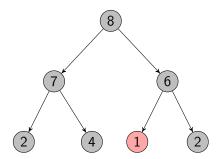
Entnahme der Wurzel (Platzierung am Ende des Heaps) $[1,7,8,2,4,6,2 \mid 9]$



Entnahme der Wurzel (Platzierung am Ende des Heaps) $[1,7,8,2,4,6,2\mid 9]$



Versickern von 1 durch Tausch mit größtem Kind (8)



Weiter-versickern von 1 durch Tausch mit größtem Kind (8)

Aufbau des initialen Heaps

- Bottom-Up-Aufbau eines Max-Heaps aus [1, 9, 8, 7, 4, 6, 2, 2].
- Versickern aller Nicht-Blätter

Arrayzustand	Kommentar	
1, 9, 8, 7, 4, 6, 2, 2	Ausgangsfolge (unsortierte Anordnung)	
	Heapify bei Index 3 (7 mit Kind 2): alles ok.	
	Index 2 (8 mit Kindern 6 und 2): alles ok.	
	Index 1 (9 mit Kindern 7 und 4): $9 \ge max(7,4)$, bleibt.	
9, 1, 8, 7, 4, 6, 2, 2	Index 0 (1 mit Kindern 9 und 8): \rightarrow tausche mit 9	
9, 7, 8, 1, 4, 6, 2, 2	Jetzt 1 an Index 1 (Kinder 7,4) $ ightarrow$ tausche mit 7	
9, 7, 8, 2, 4, 6, 2, 1	Jetzt 1 an Index 3 (Kind 2) $ ightarrow$ 1 $<$ 2 $ ightarrow$ tausche	
9, 7, 8, 2, 4, 6, 2, 1	Fertiger Max-Heap	

Ausführung von Heapsort

Detaillierte Zwischenschritte von Heapsort mit der Eingabefolge [9, 7, 8, 2, 4, 6, 2, 1]

Schritt	Arrayzustand	Kommentar
1	1, 7, 8, 2, 4, 6, 2 9	Vertausche Wurzel 9 mit letztem Heap-Element 1
	8, 7, 6, 2, 4, 1, 2 9	Heapify bei Index 0: versickern von 1
2	2, 7, 6, 2, 4, 1 8, 9	Vertausche Wurzel 8 mit letztem Heap-Element 2
	7, 4, 6, 2, 2, 1 8, 9	Heapify bei Index 0: versickern von 2
3	1, 4, 6, 2, 2 7, 8, 9	Vertausche Wurzel 7 mit letztem Heap-Element 1
	6, 4, 1, 2, 2 7, 8, 9	Heapify bei Index 0: versickern von 1
4	2, 2, 1, 4 6, 7, 8, 9	Vertausche Wurzel 6 mit letztem Heap-Element 2
	4, 2, 1, 2 6, 7, 8, 9	Heapify bei Index 0: versickern von 2
5	2, 2, 1 4, 6, 7, 8, 9	Vertausche Wurzel 4 mit letztem Heap-Element 2
	2, 2, 1 4, 6, 7, 8, 9	Heapify bei Index 0: keine Veränderung nötig
6	1, 2 2, 4, 6, 7, 8, 9	Vertausche Wurzel 2 mit letztem Heap-Element 1
	2, 1 2, 4, 6, 7, 8, 9	Heapify bei Index 0: versickern von 1
7	1 2, 2, 4, 6, 7, 8, 9	Vertausche Wurzel 2 mit letztem Heap-Element 1
	1 2, 2, 4, 6, 7, 8, 9	Heapify nicht nötig
_	1, 2, 2, 4, 6, 7, 8, 9	Endergebnis: Array aufsteigend sortiert

Definition

Worst-Case Analyse einfacher Sortieralgorithmen:

Algorithmus	Vergleiche	Swaps
Bubblesort	$O(n^2)$	$O(n^2)$
Insertionsort	$O(n^2)$	$O(n^2)$
Selectionsort	$O(n^2)$	O(n)

Analyse weiterer Algorithmen:

Algorithmus	Worst-Case	Average-Case
Heapsort	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$
Mergesort	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$
Quicksort	$O(n^2)$	$O(n \log n)$

Quicksort:

- Worst-Case bei Quicksort wird nur selten erreicht
- In der Praxis schneller als Mergesort und Heapsort

Definition

Python verwendet intern für list.sort() und sorted() einen Hybrid aus Mergesort und Insertionsort, genannt Timsort^a. In NumPy wird allerdings standardmäßig Quicksort verwendet.

Anmerkung: bei Java kommt für primitive Datentypen ein Dual-Pivot-Quicksort zum Einsatz, für Objektarrays Timsort. Bei C++ wird in der Standard Template Library ein Hybrid aus Quicksort, Heapsort und Insertion Sort verwendet (Introsort).



^aBenannt nach dem Erfinder Tim Peters.