2025-03-07-vglare

지난 주 진행 사항

• mexican hat 모양을 가진 polynomial sample을 쓰기 위해 $1-(x^2+y^2)$ 꼴을 선택. 2d fourier series로 나타낼 때 다음과 같이 표현

$$a_n=\int_{-1}^1\int_0^{\sqrt{1-x^2}}(1-(x^2+y^2))\cos(n\omega x)\cos(n\omega y)dydx$$

- 이는 반구 상에서의 근사 뿐 아니라 극좌표계로 쓰면 좀 더 간단하게 전개할 수 있을 것이라 생각함. r, θ 를 이용한 극좌표계로 나타내었을 때, $cos(n\omega r\cos\theta)$ 꼴을 r을 이용한 bessel function J_0 로 나타낼 수 있기 때문에 bessel function J_0 를 basis로 갖는 fourier-bessel series 로 표현
- fourier-bessel series는 polynomial formula에 대해서 원형으로 구간을 잡아 glare의 바닥이 원형으로 퍼지는 구간을 표현하기에 적합했지만 x + dx 로 중심이 이동하는 과정에서 $\cos(x dx)$ 처럼 J(x)J(dx) 꼴의 분해가 되지 때문에 논문의 취지에 맞출 수 없었다. 따라서 우선 다른 방법을 찾기로 결정했다.
- (-T,T) x (-T',T') 구간의 사각형 cartesian coordinate에서 자연스럽게 mexican hat 모양을 구현하기 위해 gaussian의 analytic integral에서 문제가 되었던 erf함수를 근사하는 모델을 찾아 2d gaussian을 적용함

진행사항

- 2d gaussian의 erf approximation을 통한 analytic integral form을 이용해서 2d fourier series
 구현
- bell curve 형태인 gaussian function은 근사 없이 정적분 형태가 잘 나오지 않아 bell curve 형태와 비슷한 $cos^2(x)cos^2(y)$ 를 선정하여 fourier series 2D를 rex로 구현
- bessel function으로 translate 했을 때 분해 가능성 확인

2d gaussian의 analytic integral

$$z=rac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}e^{-(x^2+y^2)/2\sigma^2}$$

• 지수 분리를 통해 $e^{-(x^2+y^2)}$ 항을 $e^{-x^2}\cdot e^{-y^2}$ 꼴로 분해할 수 있고 1d fourier series의 곱으로 나타낼 수 있다. 우선 1d gaussian의 fourier series는 아래와 같이 전개할 수 있다.

$$f(x)pprox rac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^N a_n \cos(n\omega x), \omega = rac{2\pi}{T}$$

• coefficient는 다음과 같이 나타낸다.

$$egin{align} a_n &= \int_0^{T/2} e^{-x^2/2\sigma^2} \cos(n\omega x) \ &= rac{\sqrt{2\pi}\sigma}{2} e^{-(n\omega\sigma)^2/2} R\left(erf\left(rac{T}{2\sqrt{2}\sigma}
ight)
ight) \end{split}$$

• erf는 $\frac{2}{\sqrt{\pi}}\int_0^x e^{-t^2}dt$ 꼴로 closed-form solution이 없고 polynomial series로 근사할 수 있다. 상수 값 a_1,\ldots,a_5,p 에 대해서 다음과 같이 근사할 수 있다.

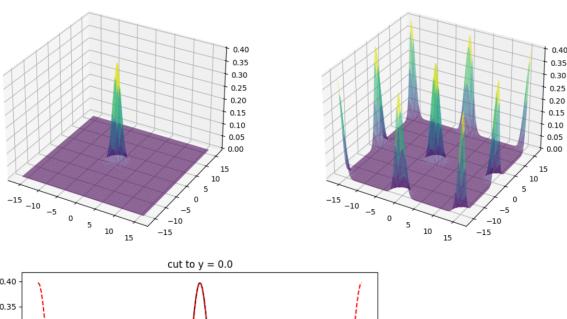
$$erf(x)pprox 1-igg(a_1rac{1}{1+px}+a_2rac{1}{(1+px)^2}\cdots+a_5rac{1}{(1+px)^5}igg)e^{-x^2}+\epsilon(x), |\epsilon(x)|\leq 5 imes 10^{-7}$$

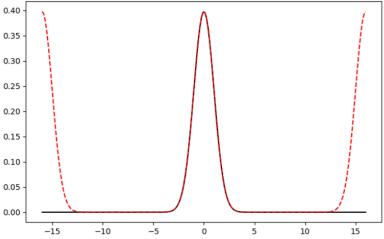
erf 근사 참고자료: p299(p88), 7.1.26

• 2d gaussian은 두 1d fourier series의 곱으로 표현할 수 있다.

$$f(x,y,\sigma)pprox\left[rac{a_0}{2}+\sum_{n=1}^N a_n\cos(n\omega x)
ight]\left[rac{b_0}{2}+\sum_{m=1}^M b_n\cos(m\omega y)
ight]$$

● 결과 사진(T = 16으로 ±8이후로 반복된다. center = (0.0, 0.0), N = 20, sigma = 1.0)





2d gaussian general form

• 주기가 T_1, T_2 를 갖고 중심이 (dx, dy) 만큼 이동한 함수 f(x, y)는 다음과 같이 표현할 수 있다.

$$f(x,y)=rac{a_0}{4}+\sum_{n,m}a_{n,m}\cos(n\omega_1(x-dx))\cos(m\omega_2(y-dy))$$

• 이 역시 두 1d fourier series의 곱으로 나타낼 수 있다.

$$egin{aligned} f(x,y,\sigma) &pprox \left[rac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^N a_n \cos(n\omega(x-dx))
ight] \left[rac{b_0}{2} + \sum_{m=1}^M b_n \cos(m\omega(y-dy))
ight] \ &= \left[rac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^N a_n (c_n(x)c_n(dx) + s_n(x)s_n(dx))
ight] \left[rac{b_0}{2} + \sum_{m=1}^M b_n (c_m(y)c_m(dy) + s_m(y)s_m(dy))
ight] \end{aligned}$$

• 전개해서 정리하면

$$f(x,y,\sigma)pprox rac{\kappa}{T^2}\sum_{n=0}^N\sum_{m=0}^M a_nb_m[c_n(x)c_n(dx)c_m(y)c_m(dy) \ +c_n(x)c_n(dx)s_m(y)s_m(dy) \ +s_n(x)s_n(dx)c_m(y)c_m(dy) \ +s_n(x)s_n(dx)s_m(y)s_m(dy)]$$
 where $\kappa=1 ext{ if } n=0 ext{ and } m=0 \ \kappa=2 ext{ if } n=0 ext{ or } m=0 \ \kappa=4 ext{ if } n>0 ext{ and } m>0$

• K개의 ghost 상에서 각 center를 x_k, y_k 라고 했을 때

$$egin{aligned} G_{n,m}(x,y) &= A_{n,m}c_n(x)c_m(y) + B_{n,m}c_n(x)s_m(y) \ &+ C_{n,m}s_n(x)c_m(y) + D_{n,m}s_n(x)s_m(y) \end{aligned} \ & ext{where} \ A_{n,m} &= \sum_{K}^{K} a_{n,k}b_{m,k}(c_n(x_k)c_m(y_k)) \ B_{n,m} &= \sum_{K}^{K} a_{n,k}b_{m,k}(c_n(x_k)s_m(y_k)) \ C_{n,m} &= \sum_{K}^{K} a_{n,k}b_{m,k}(s_n(x_k)c_m(y_k)) \ D_{n,m} &= \sum_{K}^{K} a_{n,k}b_{m,k}(s_n(x_k)s_m(y_k)) \end{aligned}$$

• $a_{n,k}, b_{m,k}$ 는 1d fourier series에 대한 계수로 간주할 수 있기 때문에 각각 다음과 같이 표현된다.

$$egin{aligned} a_{n,k} &= rac{2}{T_1} \int_0^{T_1/2} g_k(x,y_k) \cos(n\omega x) dx \ b_{n,k} &= rac{2}{T_2} \int_0^{T_2/2} g_k(x_k,y) \cos(n\omega y) dx \end{aligned}$$

• 결과 (T1 = 16.0, T2 = 32.0, sigma = 1.0, N = 20, center = (5, -10))

2D Gaussian

-10

ò

10

20

30

-30

-20

Approx center(5.0. -10.0), T(16.0, 32.0), N = 20

0.40

0.35

0.30

0.25

0.20

0.15 0.10

0.05

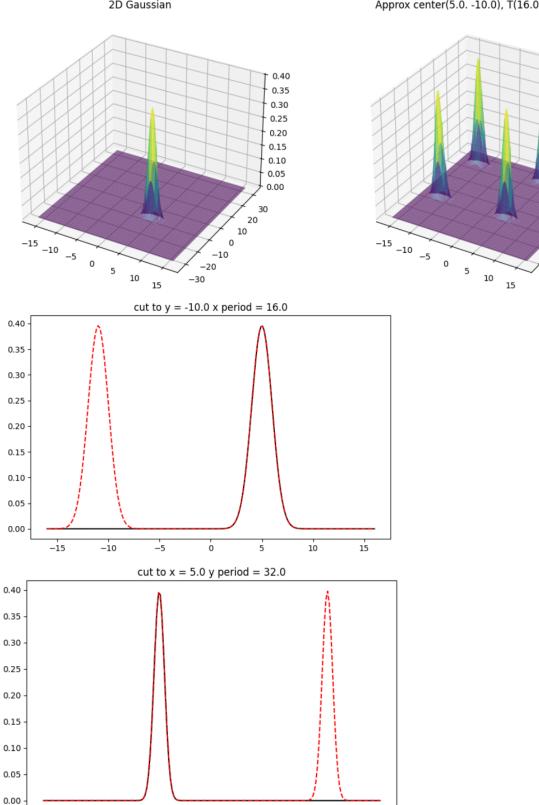
0.00

10

-10

-20

-30



함수 정의

$$f(x,y) = egin{cases} \cos^2(x)cos^2(y), & -rac{\pi}{2} \leq x \leq rac{\pi}{2}, -rac{\pi}{2} \leq y \leq rac{\pi}{2} \ 0, & ext{otherwise} \end{cases}$$

Fourier Series 전개

$$G_{n,m}(x,y) = A_{n,m}c_n(x)c_m(y) + B_{n,m}c_n(x)s_m(y) \ + C_{n,m}s_n(x)c_m(y) + D_{n,m}s_n(x)s_m(y)$$
 $A_{n,m} = \sum_{k=0}^K a_{k,n,m}c_n(x_k)c_m(y_k) + b_{k,n,m}s_n(x_k)s_m(y_k),$
 $B_{n,m} = \sum_{k=0}^K a_{k,n,m}c_n(x_k)s_m(y_k) - b_{k,n,m}s_n(x_k)c_m(y_k),$
 $C_{n,m} = \sum_{k=0}^K a_{k,n,m}s_n(x_k)c_m(y_k) - b_{k,n,m}c_n(x_k)s_m(y_k),$
 $D_{n,m} = \sum_{k=0}^K a_{k,n,m}s_n(x_k)s_m(y_k) + b_{k,n,m}c_n(x_k)c_m(y_k),$
 $a_{k,n,m} = \frac{\kappa}{\lambda^2} \int_{-\lambda/2}^{\lambda/2} \int_{-\lambda/2}^{\lambda/2} f(x,y)c_n(x)c_m(y)dxdy$
 $= \frac{\kappa}{\lambda^2} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} cos^2(x)cos^2(y)c_n(x)c_m(y)dxdy$
 $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} cos^2(x)c_n(x)dx \int_{-\pi/2}^{\pi/2} cos^2(y)c_m(y)dy$
 $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} cos^2(x)c_n(x)dx = \begin{cases} \frac{\pi}{2} & n = 0, \\ \frac{4sin(\frac{\pi m\omega}{2})}{4m\omega - n^3\omega^3} & n > 0 \end{cases}$
 $\int_{-\pi/2}^{\pi/2} cos^2(y)c_m(y)dy = \begin{cases} \frac{\pi}{2} & m = 0, \\ \frac{4sin(\frac{\pi m\omega}{2})}{4m\omega - n^3\omega^3} & m > 0 \end{cases}$

$$egin{aligned} b_{k,n,m} &= rac{\kappa}{\lambda^2} \int_{-\lambda/2}^{\lambda/2} \int_{-\lambda/2}^{\lambda/2} f(x,y) s_n(x) s_m(y) dx dy \ &= rac{\kappa}{\lambda^2} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos^2(x) \cos^2(y) s_n(x) s_m(y) dx dy \ &= rac{\kappa}{\lambda^2} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos^2(x) s_n(x) dx \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos^2(y) s_m(y) dy \ &= 0 \end{aligned}$$

 $cos(x)^2cos(y)^2$ 에 대한 $a_{k,m,n}$ 는 위의 식을 그대로 계산하여 적분식을 얻었으며, rex에서의 c++ 함수로 다음과 같이 표현한다.

$$a_{k,m,n} = 16.0rac{\kappa}{\lambda^2}rac{sin(\pi n\omega/2.0)}{4.0n\omega-n^3\omega^3}rac{sin(\pi m\omega/2.0)}{4.0m\omega-m^3\omega^3}(n!=0,m!=0)$$

```
std::function<double(float, int, int)> temp_func_a = [](float w, int n,
int m) {
          double coef_n = PI<double> / 2.0;
          if(n != 0)
          {
                coef_n = 4.0 * sin(PI<double>*n*w / 2.0) / (4.0*n*w -
n*n*n*w*w*w);
          }
          double coef_m = PI<double> / 2.0;
          if(m != 0)
          {
                coef_m = 4.0 * sin(PI<double>*m*w / 2.0) / (4.0*m*w -
m*m*m*w*w*w);
          }
          return coef_n * coef_m;
};
```

각각의 ghost k에 대한 $a_{k,m,n}$ 를 기반으로 initial update() 에서 $coefficients $A\{m,n\},B\{m,n\},C\{m,n\},D_{m,n}$ \$

를 계산하여 vector 배열로 저장한다.

각각의 ghost의 mean은 pair의 vector 구조로 저장한다.

```
vector<double> A = vector<double>(N * M, 0);
vector<double> B = vector<double>(N * M, 0);
vector<double> C = vector<double>(N * M, 0);
vector<double> D = vector<double>(N * M, 0);
vector<std::pair<float, float>> means = vector<std::pair<float, float>>
(K);
```

```
float n_ka = 1.0f;
float m_ka = 1.0f;
for(int m = 0; m < M; m++)
{</pre>
```

```
if(n_ka != 0) n_ka = 2.0f;
        for(int n = 0; n < N; n++)
            if(m_ka != 0) m_ka = 2.0f;
            for(int k = 0; k < K; k++)
            {
                float ka = n_ka * m_ka;
                double coef_a = temp_func_a(omega, n, m) * ka / (T * T);
                double coef_b = 0.0;
                A[m * N + n] += coef_a * cos(n * omega * means[k].first) *
cos(m * omega * means[k].second) + coef_b * sin(n * omega * means[k].first) *
sin(m * omega * means[k].second);
                B[m * N + n] += coef_a * cos(n * omega * means[k].first) *
sin(m * omega * means[k].second) - coef_b * sin(n * omega * means[k].first) *
cos(m * omega * means[k].second);
                C[m * N + n] += coef_a * sin(n * omega * means[k].first) *
cos(m * omega * means[k].second) - coef_b * cos(n * omega * means[k].first) *
sin(m * omega * means[k].second);
                D[m * N + n] += coef_a * sin(n * omega * means[k].first) *
sin(m * omega * means[k].second) + coef_b * cos(n * omega * means[k].first) *
cos(m * omega * means[k].second);
            }
        }
    }
```

모든 k를 루프를 돌며, 각각의 m,n index에 대하여 coefficients를 계산하여 저장했다.

initial_update()에서 한번 계산한 coefficients들은 render frame마다 각 픽셀 별로 m x n번 계산하여 화면에 출력했다. x,y [-3.0,3.0] 범위를 스크린으로 렌더링했으며, 함수 결과값을 rgb값의 세기로 표현했다.

```
vector<vertex> UserFunc::export_result()
{
    vector<vertex> vertices;

    float omega = 2.0f * PI<float> / T;
    for(float x = -(T / 2.0f); x < (T / 2.0f); x += 0.01f)
    {
        for(float y = -(T / 2.0f); y < (T / 2.0f); y += 0.01f)
    }
}</pre>
```

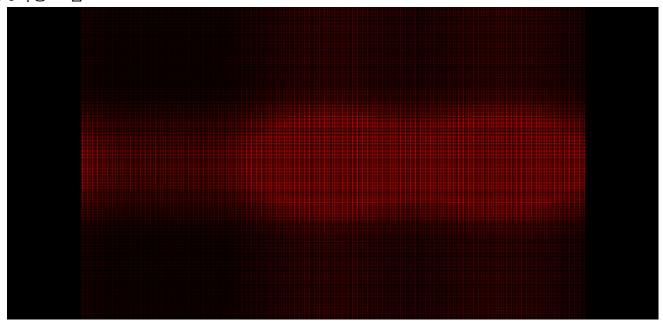
```
double sum = 0.0;
            for(int m = 0; m < M; m++)
            {
                for(int n = 0; n < N; n++)
                {
                    int idx = m * N + n;
                    sum += A[idx] * cos(n * omega * x) * cos(m * omega * y);
                    sum += B[idx] * cos(n * omega * x) * sin(m * omega * y);
                    sum += C[idx] * sin(n * omega * x) * cos(m * omega * y);
                    sum += D[idx] * sin(n * omega * x) * sin(m * omega * y);
                }
            }
            vertices.push_back(\{vec3(x / (T / 2.0f), y / (T / 2.0f), 0.0f), \}
vec3(sum, 0.0f, 0.0f), vec2(0)});
    }
    return vertices;
}
```

쉐이더 코드는 다음과 같다.

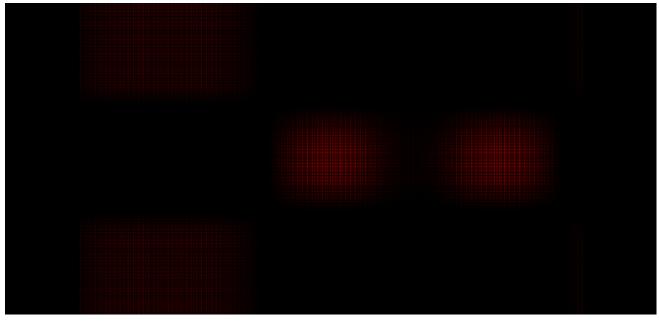
```
program draw_fs { vs(440)=vsQuad(); fs(440)=psDrawPoints(); };
```

두 개의 ghost를 rendering했다. 0차항(dc성분)을 포함했을 때 값이 퍼지는 현상이 심하여 0차항을 제거하고도 측정했다.

1. 0차항 포함



2. 0차항 제외



결과적으로 여러 개의 ghost를 k에 independent하게 fourier series를 이용해 n x m으로 계산할 수 있다.

fourier-bessel series separability

문제점

• fourier-bessel series 식은 x, y가 아닌 r을 사용하기 때문에 만약 중심이 이동한다면 r에서 r-dr을 대입해야한다. fourier series의 핵심은 삼각함수 덧셈정리를 통해 dx, dy 항을 분리하여 모든 glare에 대해 공통항을 모을 수 있다는 것이었기 때문에 bessel function을 적용하려면 이 부분을 해결해야 했음.

transaltion bessel function

Graf's addition formula

$$J_v(\sqrt{x^2+y^2-2xy\cos\psi})igg(rac{x-ye^{-i\psi}}{x-ye^{i\psi}}igg)^{v/2}=\sum_{m=-\infty}^\infty J_{v+m}(x)J_m(y)e^{im\psi}$$

 $J_v(|\vec{r}-\vec{dr}|)$ 에서 v = 0이고 실수 범위에서 우함수이기 때문에 다음과 같이 간소화할 수 있다.

$$J_0(||ec{r}-ec{dr}||) = J_0(|ec{r}|)J_0(|ec{dr}|) + 2\sum_{m=1}^M J_m(|ec{r}|)J_m(|ec{dr}|)\cos(m heta)$$

따라서 $A-B(\vec{r}-\vec{dr})$ 꼴의 glare model은 다음과 같이 fourier-bessel series로 나타낼 수 있다. fourier-bessel coefficient 구할 때 r은 glare 중심으로 부터 거리 r을 의미한다.

$$egin{aligned} a_k &= rac{2}{L^2 \cdot (J_1(lpha_k))^2} \int_0^L r f(r) J_0\left(rac{lpha_k r}{L}
ight) dr \ &= rac{2}{L^2 \cdot (J_1(lpha_k))^2} \int_0^{\sqrt{A/B}} r f(r) J_0\left(rac{lpha_k r}{L}
ight) dr \ &= rac{2}{L^2 \cdot (J_1(lpha_k))^2} rac{2AL^2}{lpha_k^2} J_2\left(rac{lpha_k}{L}\sqrt{rac{A}{B}}
ight) \ &= rac{4A}{lpha_k^2 \cdot (J_1(lpha_k))^2} J_2\left(rac{lpha_k}{L}\sqrt{rac{A}{B}}
ight) \ f(r) pprox \sum_{k=1}^K a_k J_0\left(rac{lpha_k (||ec r - ec dr||)}{L}
ight) \ &= \sum_{k=1}^K \sum_{m=0}^M a_k \kappa J_m\left(rac{lpha_k}{L}|ec r|
ight) J_m(rac{lpha_k}{L}|ec dr|) \cos(m heta) \ ext{where} \ \kappa = 1, ext{ if } m = 1 \ \kappa = 2, ext{ if } m > 1 \end{aligned}$$

glare마다 $J_m\left(\frac{\alpha_k}{L}|\vec{r}|\right)$ 의 공통항이 생기게 된다. 하지만 main logic의 loop 내부에 M-summation이 생겼기 때문에 시간이 크게 늘어났다. 예를 들어 colab 환경에서 N = 100, M = 100으로 실행했을

때, 28분이 걸렸다. 코드 최적화 과정과 gpu programming을 해서 줄이는 과정이 필요.

• 실행 결과

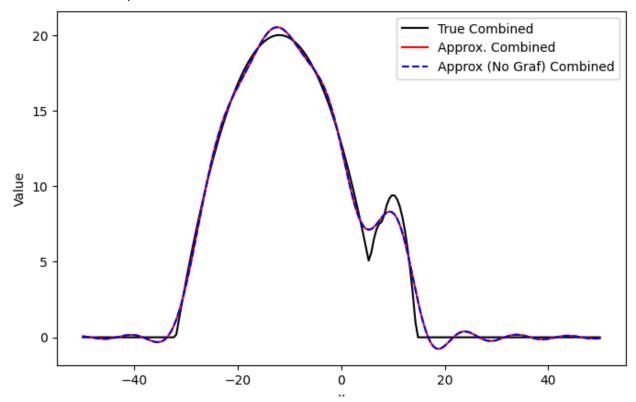
True Combined

• 3D(2개의 glare를 각각 0.5씩 weight 가중, 그래프는 y=dy 기준으로 자른 단면)

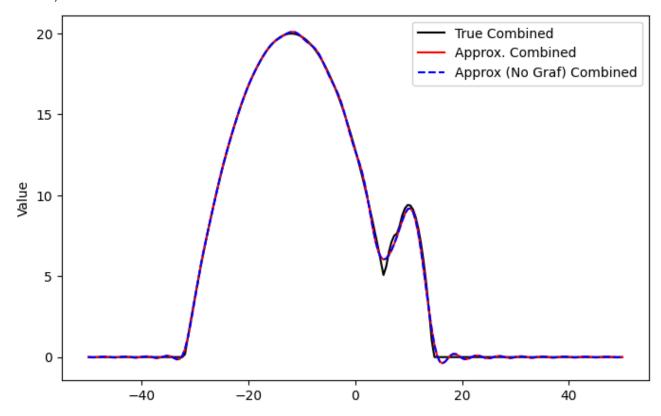
20.0 20 17.5 15.0 15 12.5 10.0 10 7.5 5.0 5 2.5 0 0.0 20 20 -40 -20 -40 -20 -20 -20 0 20 -40 -40

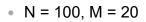
FB Approx. Combined (λ =0.5)

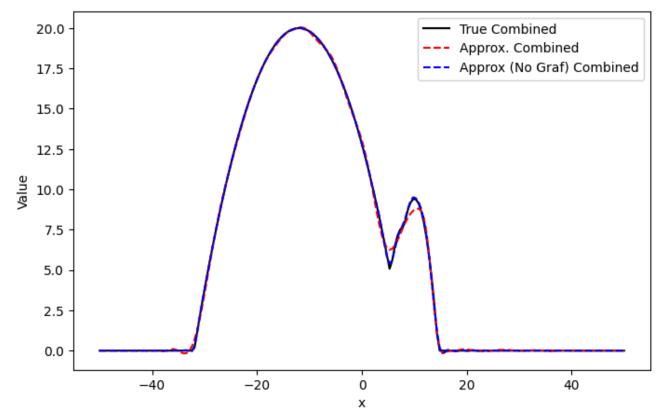
• N = 20, M = 20 (검은 실선은 실제로 합쳤을 때, 붉은 점선은 graf를 이용한 근사, 파란 점선은 $||\vec{r} - \vec{dr}||$ 항을 분리하지 않은 근사)



• N = 50, M = 50







• N = 100, M = 100

