

# C++とSFMLとQtで数値解析 ソフトウェアを開発した話

23 Hogaraka

# 有限要素法 って？

→構造を解析するために使われた数値解析手法

メリット 複雑な形状に対応できる

2次元ポアソン方程式をC++でQtとSFMLを用いて  
可視化したことを記す

数値解析について補足

数値解析とは手で解いて求める解析的な解を得  
るのが困難である場合に代わりに関数列(定数値  
の配列を関数とみたもの)を求める手法。

# 求める方程式の性質と導出

$$r(x) = \Delta u(x) + f(x)$$

$$\int_{\Omega} \omega(x) r(x) d\Omega = 0$$

有限要素法を重み付き残差法で解析  
重み関数はガラーキン法を用いて  
ポアソン方程式を求める。

# 有限要素法につかう最終的な式

$$A_{ij} = \int_{\Omega} \nabla \phi_i \cdot \nabla \phi_j d\Omega$$

$$\mathbf{b}_i = \int_{\Omega} \phi_i f d\Omega + \int_{\Gamma_2} \phi_i p d\Gamma - \int_{\Omega} \nabla \phi_i \cdot \nabla u_g d\Omega$$

$$b_i = \frac{y_j - y_k}{2\Delta_e} \quad A' = \begin{pmatrix} A_{kk}^e & A_{kl}^e & A_{km}^e \\ A_{jk}^e & A_{jl}^e & A_{jm}^e \\ A_{mk}^e & A_{ml}^e & A_{mm}^e \end{pmatrix}$$

$$c_i = \frac{x_k - x_j}{2\Delta_e} \quad A_{ij}^e = \Delta_e (b_i^e b_j^e + c_i^e c_j^e)$$

ここで  $i, j, k$  は  $A'$  における添え字で  $j = (i + 1) \bmod 3, k = (i + 2) \bmod 3$

$$A = \Sigma A'$$

$$\mathbf{b}_e = \begin{pmatrix} \mathbf{b}_k \\ \mathbf{b}_l \\ \mathbf{b}_m \end{pmatrix} = \frac{\Delta_e}{12} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_k \\ f_l \\ f_m \end{pmatrix}$$

尚、基本境界条件では  $i = j$  の場合上書きし、直接  $A_{ij} = u_g$

$i \neq j$  で  $A_{ij} = 0$  とする

これをメッシュごとに計算  
して重ね合わせる

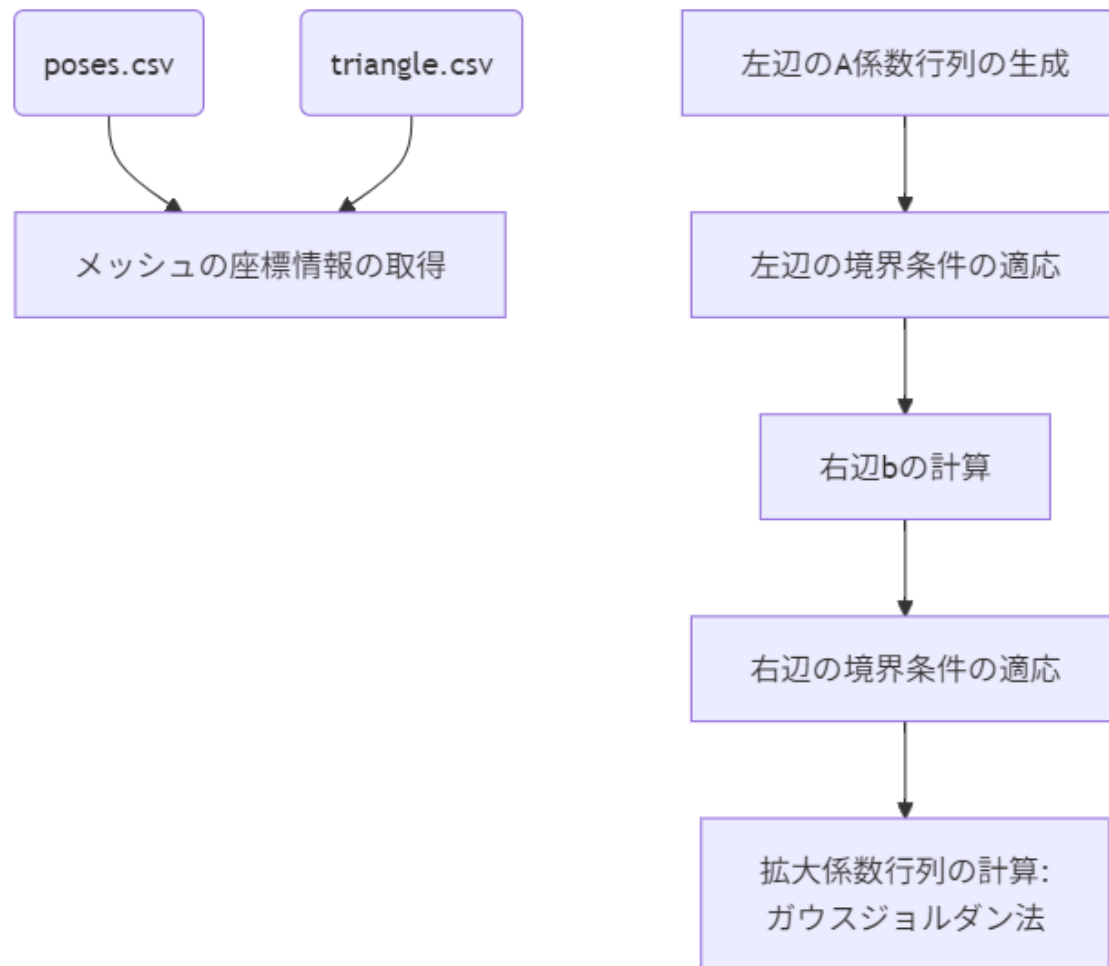


$$AU = \mathbf{b}$$

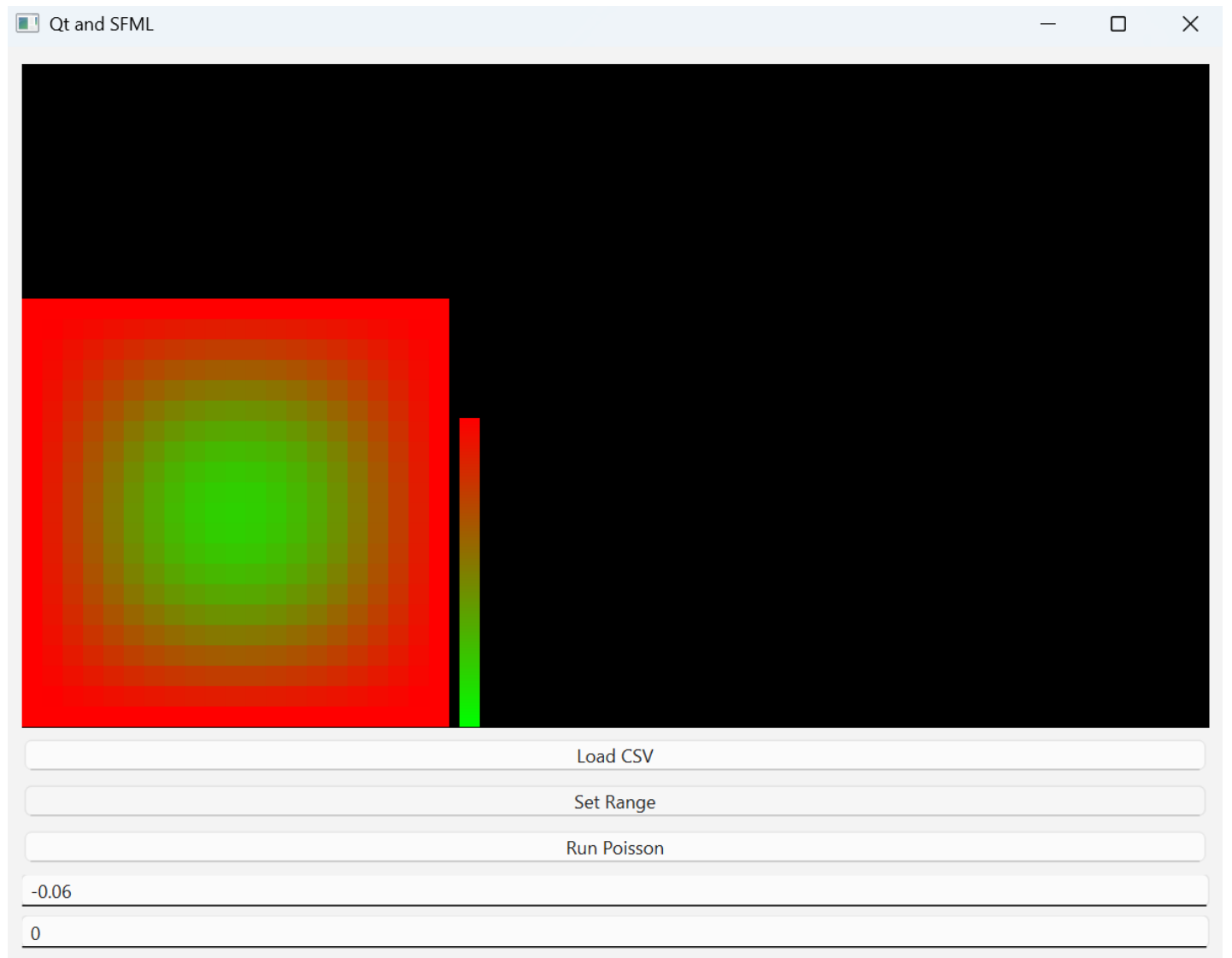
# 具体的な実装

メッシュ分割にはpythonを用いてnumpyで計算

残りはC++

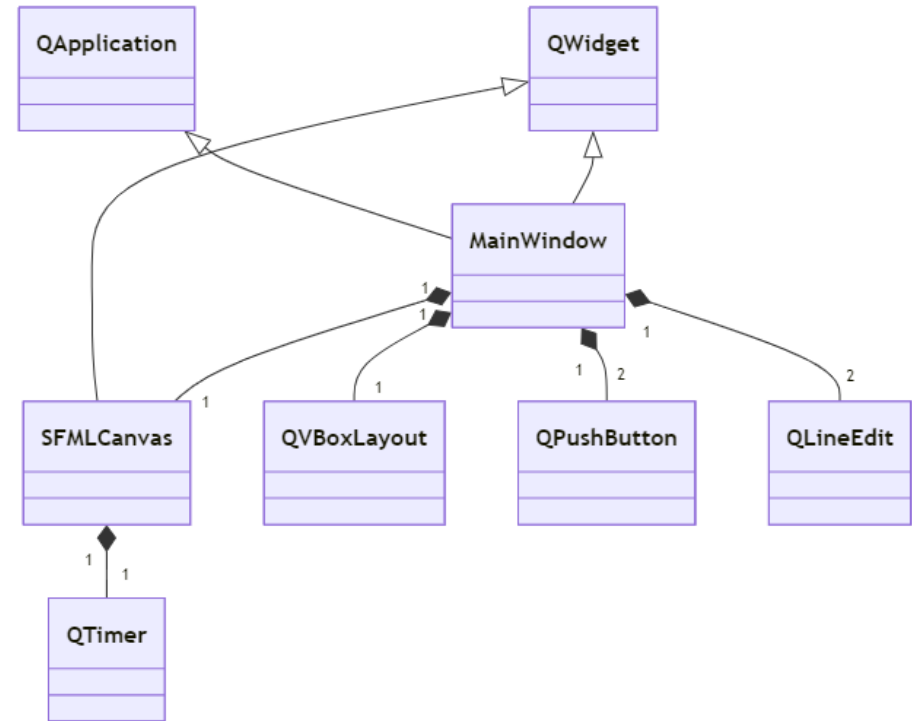


実際の様子



# Qt,SFMLについてのアーキテクチャ

- QtはC++のクロスプラットフォームGUI開発ライブラリ  
→日本語表記やテキスト、ボタン処理などが実装しやすく
- SFMLはOpenGLのラッパーライブラリ。クロスプラットフォームでグラフィック処理が簡便に、かつOpenGLよりもレンダリングコンテキストや入出力の点でOS依存性が低い
- 右は簡単なクラス図

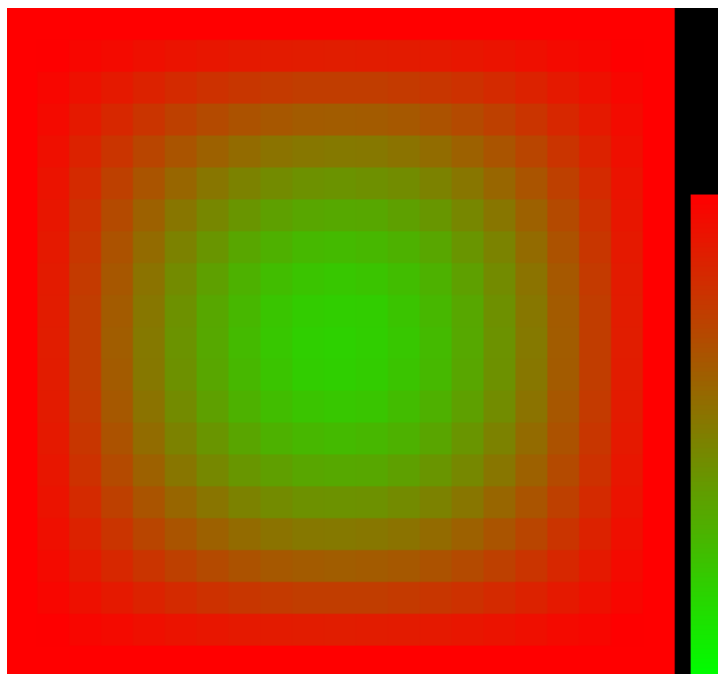


# 具体的な 解析結果

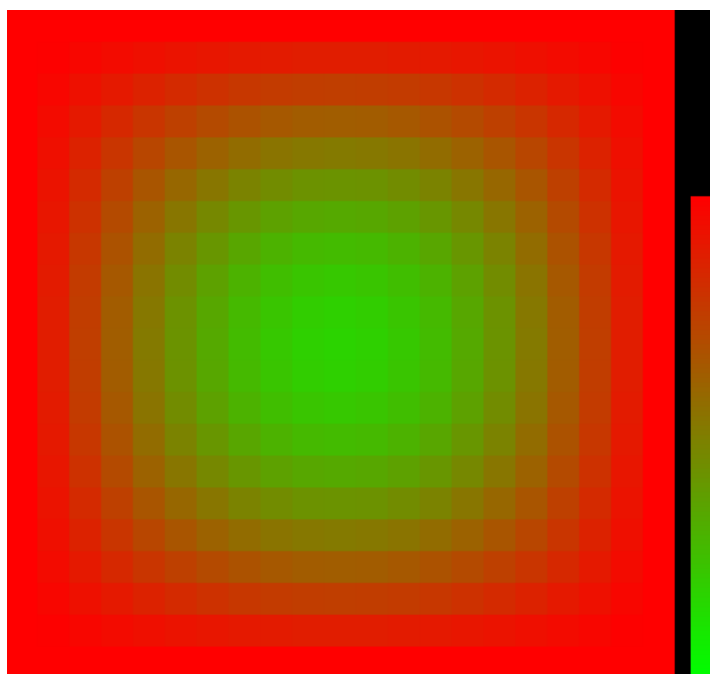
$$\Delta u = \sin(\pi x)\sin(\pi y)$$

$[0, 1]^2$ において 境界条件は  $0(x = \pm 1, y = \pm 1)$

解析解は  $u = -\frac{\sin(\pi x)\sin(\pi y)}{2\pi^2}$  である。



数値解析結果



真の値

両者ともに $[-0.06, 0]$   
で色を表示

誤差はおよそ**0.7%**

↑小さい!!



# Git hub

具体的なコードはこちらから



## 参考文献

有限要素法による流れのシミュレーション 計算力学学会  
2015年