## **BASIC:**

#### 动态效果见附视频文件 hw5.mp4。

- 1. 投影(Projection):
  - 把上次作业绘制的 cube 放置在(-1.5, 0.5, -1.5)位置,要求 6 个面颜色不一致见演示视频
  - 正交投影(orthographic projection): 实现正交投影, 使用多组(left, right, bottom, top, near, far)参数, 比较结果差异
    - 演示视频中通过调节 ortho 函数的六个参数,可以看出调节 left/right 时使得图形在水平上位移和形变, top/bottom 则产生垂直方向上的位移和形变, 调节 near/far 的深度信息时, 物体的深度需要再 near-far 的范围内, 否则物体会被截取或者不可见, 而且可以发现, 正交投影后的标准设备中显示的是左手坐标系。
  - 透视投影(perspective projection): 实现透视投影,使用多组参数,比较结果差异 演示视频中通过调节 perspective 函数的 4 个参数,可以看出调节 foxy 时使得视野 范围变化, aspect 调整的是投影平截头体的宽高比,调节 near/far 的深度信息时, 物体的深度需要再 near-far 的范围内而且物体随着距离远近大小变化时,透视投 影在 Opengl 中标准设备变换后显示的是右手坐标系。
- 2. 视角变换(View Changing):
  - 把 cube 放置在(0, 0, 0)处,做透视投影,使摄像机围绕 cube 旋转,并且时刻看着 cube 中心
    - 见演示视频, 摄像机在 XOZ 平面上围绕 cube 旋转
- 3. 在 GUI 里添加菜单栏,可以选择各种功能。 Hint: 使摄像机一直处于一个圆的位置,可以参考以下公式:

camPosX=sin(clock()/1000.0)\*Radius;

camPosZ=cos(clock()/1000.0)\*Radius;

原理很容易理解,由于圆的公式  $a^2+b^2=1$  ,以及有  $sin(x)^2+cos(x)^2=1$  ,所以能保证摄像机在 XoZ 平面的一个圆上。

菜单栏能调节投影的各种参数。

4. 在现实生活中,我们一般将摄像机摆放的空间 View matrix 和被拍摄的物体摆设的空间 Model matrix 分开,但是在 OpenGL 中却将两个合二为一设为 ModelView matrix,通过 上面的作业启发,你认为是为什么呢?在报告中写入。(Hints: 你可能有不止一个摄像 机)

当多个摄像机要从不同位置拍摄物体,需要切换视角的时候,每个摄像机的位置和角度不同,各个摄像机的 ModelView 变换矩阵整合一起针对同一个坐标系进行变换利于直观操作和理解。

### **Bonus**

1. 实现一个 camera 类,当键盘输入 w,a,s,d ,能够前后左右移动;当移动鼠标,能够视角移动("look around"), 即类似 FPS(First Person Shooting)的游戏场景 见演示视频

# 代码思路解析

#### 附代码文件(本次作业的核心代码在 hw5.cpp、camera.h 文件内)

- 1. 6 个面颜色不同的立方体画法 使用 24 个顶点坐标,每个面由四个相同颜色的顶点坐标组成,配合索引数组 EBO,绘制出立方体。
- 2. 摄像机类定义,参考 OpenGL 官网的摄像机类的定义实现代码
- 3. 变换矩阵主要分成模型矩阵 model,观察矩阵 view,投影矩阵 projection 三个,传入顶点着色器中。

```
const char *vertexShaderSource = "#version 330 core\n"
"layout (location = 0) in vec3 aPos;\n"
"layout (location = 1) in vec3 aColor;\n"
"uniform mat4 model;\n"
"uniform mat4 view;\n"
"uniform mat4 projection;\n"
"out vec3 ourColor;\n"
"void main()\n"
"{\n"
    " gl_Position = projection * view * model * vec4(aPos, 1.0f);\n"
    " ourColor = aColor;\n"
"}\0";
```