

# LỆNH XỬ LÝ LOGIC CỦA 8086 TRÊN ASSEMBLY ( QUANG LIU )

## Mục lục

|          |  |          |
|----------|--|----------|
| <b>1</b> | <b>Một số khái niệm cơ bản</b>                     | <b>1</b> |
| 1.1      | Thanh ghi cờ trạng thái . . . . .                  | 1        |
| 1.2      | Sử dụng MOV , các chế độ địa chỉ với MOV . . . . . | 1        |
| 1.2.1    | Một số ký hiệu với các toán hạng . . . . .         | 1        |
| 1.2.2    | Nguyên lý hoạt động . . . . .                      | 1        |
| 1.3      | Cách mã hóa lệnh của 8086 . . . . .                | 4        |
| 1.3.1    | Opcode 1-2 byte . . . . .                          | 5        |
| 1.3.2    | MOD - REG - R/M . . . . .                          | 6        |
| 1.3.3    | Dịch chuyển 0-2 byte . . . . .                     | 6        |
| 1.3.4    | Tức thì 0-2 byte . . . . .                         | 7        |
| 1.3.5    | Ví dụ . . . . .                                    | 7        |
| <b>2</b> | <b>Một số câu lệnh LOGIC</b>                       | <b>7</b> |
| 2.1      | AND . . . . .                                      | 7        |
| 2.1.1    | Đặc điểm . . . . .                                 | 7        |
| 2.1.2    | Cách máy tính hiểu câu lệnh . . . . .              | 7        |
| 2.2      | OR . . . . .                                       | 8        |
| 2.3      | NOT . . . . .                                      | 8        |
| 2.4      | XOR . . . . .                                      | 8        |
| 2.4.1    | Đặc điểm . . . . .                                 | 8        |
| 2.4.2    | Cách máy tính hiểu câu lệnh . . . . .              | 8        |
| 2.4.3    | Ví dụ . . . . .                                    | 9        |
| 2.4.4    | Test trên Assembly emu8086 . . . . .               | 10       |
| 2.5      | NEG . . . . .                                      | 10       |
| 2.5.1    | Đặc điểm . . . . .                                 | 10       |
| 2.5.2    | Cách máy tính hiểu câu lệnh . . . . .              | 11       |
| 2.5.3    | Ví dụ . . . . .                                    | 11       |
| 2.5.4    | Test trên Assembly emu8086 . . . . .               | 12       |

|          |  |           |
|----------|--|-----------|
| <b>3</b> | <b>Câu lệnh so sánh</b>                                | <b>12</b> |
| 3.1      | CMP - Compare 2 operands to Update the Flags . . . . . | 12        |
| 3.1.1    | Đặc điểm . . . . .                                     | 12        |
| 3.1.2    | Ví dụ . . . . .  | 13        |
| 3.1.3    | Test trên Assemblye emu8086 . . . . .                  | 13        |
| 3.2      | CMPS . . . . .   | 13        |
| 3.3      | TEST - AND 2 operands to Update the Flags . . . . .    | 14        |
| 3.3.1    | Đặc điểm . . . . .                                     | 14        |
| 3.3.2    | Ví dụ . . . . .  | 14        |
| 3.3.3    | Test trên Assemblye emu8086 . . . . .                  | 15        |
| 3.4      | Các lệnh thiết lập cờ . . . . .                        | 15        |
| 3.4.1    | STC - Set the Carry Flag . . . . .                     | 15        |
| 3.4.2    | STD - Set the Direction Flag . . . . .                 | 15        |
| 3.4.3    | STI - Set the Interrupt Flag . . . . .                 | 15        |
| 3.5      | Các lệnh xóa cờ . . . . .                              | 16        |
| 3.5.1    | CLC - Clear the Carry Flag . . . . .                   | 16        |
| 3.5.2    | CLD - Clear the Direction Flag . . . . .               | 16        |
| 3.5.3    | CLI - Clear the Interrupt Flag . . . . .               | 16        |
| 3.6      | CMC- Complement the Carry Flag . . . . .               | 16        |
| <b>4</b> | <b>Các lệnh Dịch và quay</b>                           | <b>16</b> |
| 4.1      | RCL - Rotate through Carry flag to the Left . . . . .  | 16        |
| 4.1.1    | Đặc điểm . . . . .                                     | 16        |
| 4.1.2    | Ví dụ . . . . .  | 17        |
| 4.1.3    | Test trên Assemblye emu8086 . . . . .                  | 17        |
| 4.2      | RCR - Rotate through Carry flag to the Right . . . . . | 17        |
| 4.2.1    | Đặc điểm . . . . .                                     | 17        |
| 4.2.2    | Ví dụ . . . . .  | 18        |
| 4.2.3    | Test trên Assemblye emu8086 . . . . .                  | 18        |
| 4.3      | SAL - Shift Arithmetically Left . . . . .              | 19        |
| 4.4      | SHL - Shift Left . . . . .                             | 19        |
| 4.5      | SAR - Shift Arithmetically Right . . . . .             | 19        |
| 4.6      | SHR - Shift Right . . . . .                            | 19        |
| <b>5</b> | <b>Lời kết</b>   | <b>20</b> |

*File này Liu tổng hợp kiến thức cơ bản luôn nên nếu bro hiểu về thanh ghi , cách 8086 mã hóa câu lệnh thì đọc qua lý thuyết ở mục 1 là được , còn mục 2 mới là nội dung chính cần đưa vào slide nhé :)))*

## 1 Một số khái niệm cơ bản

*Cái này Liu ghi kiến thức sẽ sử dụng thôi, bro hiểu thì bỏ qua chút nghĩ bro không cần thêm vào slide*

### 1.1 Thanh ghi cờ trạng thái

- CF : CF=1 khi có nhớ hoặc mượn từ MSB
- PF : PF=1 khi tổng số bit 1 trong kết quả là chẵn
- AF : AF=1 khi có nhớ hoặc mượn từ 1 số BCD thấp sang BCD cao
- ZF : ZF=1 khi kết quả bằng 0
- SF : SF=1 khi kết quả âm
- OF : OF=1 khi tràn số

### 1.2 Sử dụng MOV , các chế độ địa chỉ với MOV

Cơ bản thì cú pháp của lệnh này là : MOV ĐÍCH, NGUỒN với ĐÍCH, NGUỒN là 2 toán hạng của lệnh

#### 1.2.1 Một số ký hiệu với các toán hạng

- Nếu thanh ghi ghi lỏ , ví dụ : AX , AL , AH ....thì là thể hiện đang sử dụng thanh ghi
  - Nếu thanh ghi được để trong ngoặc vuông [], là viết tắt của DS:thanh ghi , thì thể hiện ô nhớ có địa chỉ là giá trị thanh ghi
- Ví dụ [AL] là ô nhớ có địa chỉ AL, viết tắt của DS:AL

#### 1.2.2 Nguyên lý hoạt động

Viết cụ thể ra thì khá dài ( trong slide thầy có 7 chế độ địa chỉ của MOV cơ , nhưng vì nhóm mình không nghiên cứu sâu về cái này nên Liu chỉ nói qua

về cách hoạt động của nó )

Cách thức hoạt động : copy nguồn vào đích và nội dung của nguồn không đổi :

- Nếu đích hoặc nguồn là thanh ghi thì thực hiện lệnh với giá trị ở thanh ghi
- Nếu đích hoặc nguồn là ô nhớ , thì thực hiện lệnh với giá trị có địa chỉ là giá trị trong ngoặc []

- Nếu nguồn là hằng số thì gán hằng số vào đích

=> *Tuy nhiên cần ghi hệ đếm của hằng số , Assembly sẽ hiểu và tự động chuyển sang hệ hexa*

Ví dụ :

-MOV AL,1234h -> Ở đây const là hệ hexa , không có gì để bàn , AL=34h

-MOV AL,1234 - > Ở đây Assembly sẽ hiểu 1234 là hệ thập phân và chuyển 1234 thành 04Dh,AL=4D

-MOV AL,1001b - > Assembly sẽ hiểu 1234 thuộc hệ nhị phân và chuyển thành 9h,AL=09

- *Trường hợp nguồn có bit bậc cao nhất là chữ cái cái , ví dụ như A23Ch thì cần ghi thêm số 0 đằng trước ( 0A23Ch ) để Assembly hiểu là hexa, để cho máy nữa sẽ học một cái gì đó , vá cái đó sẽ không bị nhầm với hệ hexa*

Một số ví dụ :

- MOV AL,BL -> gán giá trị ở thanh ghi BL vào thanh ghi AL , giá trị tại thanh ghi BL không đổi

- MOV AL,[1234h] -> gán giá trị chứa ở ô nhớ có địa chỉ 1234h , gán vào AL

- MOV [1234h],BL -> gán giá trị ở BL vào ô nhớ địa chỉ 1234h

- *MOV [1234h],AX -> Vì AX chứa 16 bit , nhưng các ô nhớ chỉ được phép chứa 8 bit nên câu lệnh này sẽ gán cho 2 ô nhớ ở 2 vị trí liên tiếp có địa chỉ 1234h và 1235h*

=> Tóm tắt các chế độ địa chỉ :

• Khả năng kết hợp toán hạng của lệnh MOV

| Đích<br>Nguồn        | Thanh ghi<br>đa năng | Thanh ghi<br>đoạn | ô nhớ | Hằng số |
|----------------------|----------------------|-------------------|-------|---------|
| Thanh ghi đa<br>năng | YES                  | YES               | YES   | NO      |
| Thanh ghi<br>đoạn    | YES                  | NO                | YES   | NO      |
| Ô nhớ                | YES                  | YES               | NO    | NO      |
| Hằng số              | YES                  | NO                | YES   | NO      |

Khả năng kết hợp toán hạng của lệnh MOV

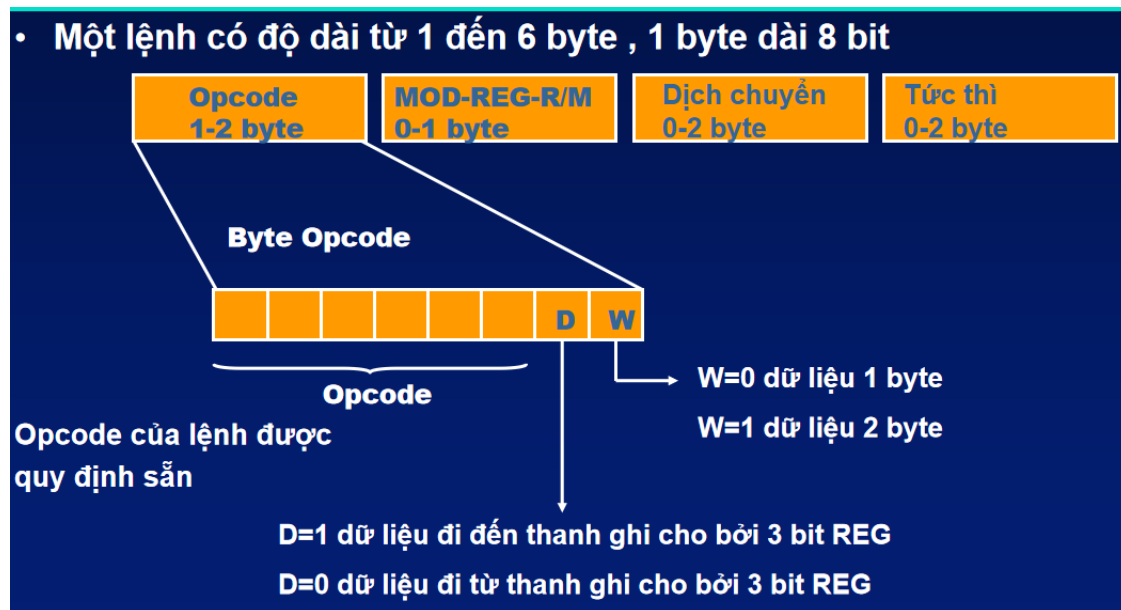


| Tóm tắt các chế độ địa chỉ     |                           |                                 |  |
|--------------------------------|---------------------------|---------------------------------|--|
| <u>Chế độ địa chỉ</u>          | <u>Toán hạng</u>          | <u>Thanh ghi đoạn ngầm định</u> | <u>Mục đích</u>                        |
| <u>Thanh ghi</u>               | <u>Thanh ghi</u>          |                                 |  |
| <u>Tức thì</u>                 | <u>Dữ liệu</u>            |                                 | <u>Gán hằng số</u>                     |
| <u>Trực tiếp</u>               | [offset]                  | DS                              | <u>Truy cập biến</u>                   |
| <u>Gián tiếp qua thanh ghi</u> | [BX]                      | DS                              | <u>Truy cập gián tiếp bằng con trỏ</u> |
|                                | [SI]                      | DS                              |  |
|                                | [DI]                      | DS                              |  |
| <u>Tương đối cơ sở</u>         | [BX] + dịch chuyển        | DS                              | <u>Hỗ trợ mảng 1 chiều</u>             |
|                                | [BP] + dịch chuyển        | SS                              |  |
| <u>Tương đối chỉ số</u>        | [DI] + dịch chuyển        | DS                              | <u>Hỗ trợ mảng 1 chiều</u>             |
|                                | [SI] + dịch chuyển        | DS                              |  |
| <u>Tương đối chỉ số cơ sở</u>  | [BX] + [DI] + dịch chuyển | DS                              | <u>Hỗ trợ mảng 2 chiều</u>             |
|                                | [BX] + [SI] + dịch chuyển | DS                              |  |
|                                | [BP] + [DI] + dịch chuyển | SS                              |  |
|                                | [BP] + [SI] + dịch chuyển | SS                              |  |

Tóm tắt các chế độ địa chỉ

### 1.3 Cách mã hóa lệnh của 8086

Một lệnh có độ dài từ 1-6 byte tùy từng lệnh khác nhau



Trong đó :

MOD thể hiện chế độ dịch chuyển dữ liệu

REG thể hiện thanh ghi tham gia câu lệnh , nếu có 2 thanh ghi tham gia thì REG sẽ thể hiện thanh ghi đích

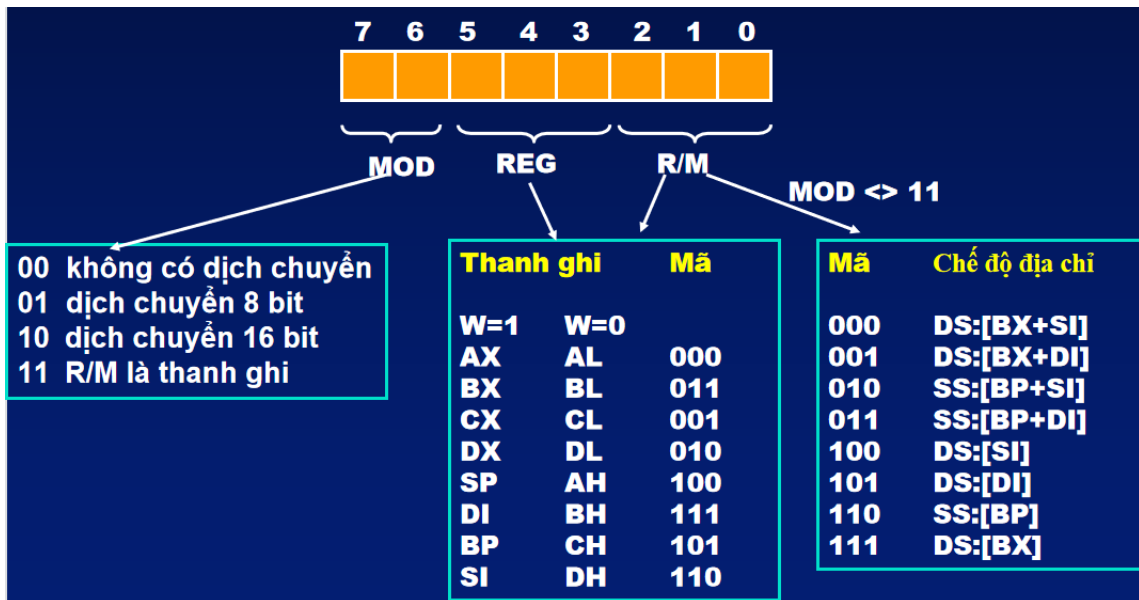
R/M là thanh ghi hoặc mã cho chế độ địa chỉ

### 1.3.1 Opcode 1-2 byte

-> thường thì có 8 bit , trong đó 6 bit là Opcode của lệnh sử dụng , Opcode của lệnh được quy định sẵn , D là chiều truyền dữ liệu của thanh ghi cho bởi 3 bit REG , W là kích thước dữ liệu \* Một số Opcode của lệnh sẽ sử dụng :

- MOV : 100010
- AND : 001000
- OR : 000010
- XOR : 001100

### 1.3.2 MOD - REG - R/M



- MOD : Thể hiện chế độ dịch chuyển bit:

+ 00: không có dịch chuyển

+ 01 : dịch chuyển 8 bit -> dịch chuyển 1 số trong khoảng  $0-2^8$

+ 10 : dịch chuyển 16 bit -> dịch chuyển 1 số trong khoảng  $2^8 - 2^{16}$

+ 11 R/M là thanh ghi , tức là câu lệnh làm việc với cả đích và nguồn đều là thanh ghi , khi đó REG sẽ mã hóa cho đích và R/M sẽ mã hóa cho nguồn  
Ví dụ : [BX] là không dịch chuyển , [BX+5] là dịch chuyển 8 bit...

- REG : thanh ghi được sử dụng trong câu lệnh , có thể là đích hoặc nguồn , trường hợp cả đích và nguồn là thanh ghi thì REG mã hóa cho đích

- R/M : nếu đích và nguồn là thanh ghi thì chọn mã theo ô thanh ghi , nếu không thì chọn mã theo ô chế độ địa chỉ

### 1.3.3 Dịch chuyển 0-2 byte

Nếu có dịch chuyển thì mã hóa nhị phân giá trị dịch chuyển



### 1.3.4 Tức thì 0-2 byte

Cái này Liu nghĩ là khi sử dụng câu lệnh với 1 hằng số , thì mã hóa nhị phân hằng số là được

### 1.3.5 Ví dụ

Chuyển lệnh MOV [SI+F3H],CL sang mã máy

- Opcode MOV : 100010
  - Dữ liệu là 8 bit (Vì CLCL và [SI] chỉ chứa 8 bit ) : W=0
  - Thanh ghi sử dụng là CL -> dữ liệu đi từ CL ra : D=0
  - Dịch chuyển 8 bit : MOD=01
  - Thanh ghi CL : REG=001
  - R/M tương ứng với chế độ địa chỉ : R/M=100
  - Dịch chuyển 0-2 byte F3H -> 1111 0011
- Như vậy mã máy là 10001000 01001100 11110011

## 2 Một số câu lệnh LOGIC

### 2.1 AND

#### 2.1.1 Đặc điểm

- Lệnh AND logic 2 toán hạng
- Cú pháp AND ĐÍCH,NGUỒN
- Thực hiện : máy sẽ nhị phân hóa đích và nguồn , sau đó AND lần lượt , khi đó ta có ĐÍCH=ĐÍCH AND NGUỒN , giá trị của NGUỒN không đổi
- Giới hạn : Toán hạng không được là 2 ô nhớ hoặc thanh ghi đoạn
- Lệnh này thay đổi cờ PF , SF , ZF , đưa cờ CF, OF về giá trị 0

#### 2.1.2 Cách máy tính hiểu câu lệnh

Tương tự như ví dụ ở mục 1.3.5 ở trên thôi

Ví dụ : AND AL,BL

- Opcode AND : 001000
- Dữ liệu là 1 8 bit (Vì CL và [SI] chỉ chứa 8 bit ) : W=0
- Thanh ghi được REG mã hóa là AL -> dữ liệu đi vào AL : D=1

- Không dịch chuyển : MOD=00
  - Thanh ghi AL : REG=000
  - R/M tương ứng với thanh ghi BL : R/M=011
- Như vậy mã máy là 0010001 00000011

## 2.2 OR

Tương tự như AND , Liu chỉ nói qua về AND thôi chứ phần này DA viết

## 2.3 NOT

Phần này DA viết

## 2.4 XOR

### 2.4.1 Đặc điểm

- Lệnh XOR logic 2 toán hạng
- Cú pháp XOR ĐÍCH,NGUỒN
- Thực hiện : máy sẽ nhị phân hóa đích và nguồn , sau đó thực hiện XOR lần lượt từ bit thấp đến bit cao , khi đó ta có ĐÍCH=DÍCH XOR NGUỒN, giá trị của NGUỒN không đổi
- Nguyên lý XOR : cùng giá trị bit trả về 0 , khác giá trị bit trả về 1  
 $0 \text{ XOR } 0 = 0$  ,  $1 \text{ XOR } 1 = 0$  ,  $0 \text{ XOR } 1 = 1$  ,  $1 \text{ XOR } 0 = 1$
- Giới hạn : Toán hạng không được là 2 ô nhớ hoặc thanh ghi đoạn

### 2.4.2 Cách máy tính hiểu câu lệnh

Tương tự như ví dụ ở mục 1.3.5 ở trên thôi

Ví dụ : XOR AL,BL

- Opcode XOR : 001100
- Dữ liệu là 8 bit (Vì CL và [SI] chỉ chứa 8 bit ) : W=0
- Thanh ghi được REG mã hóa là AL -> dữ liệu đi vào AL : D=1
- Không dịch chuyển : MOD=00
- Thanh ghi AL : REG=000
- R/M tương ứng với thanh ghi BL : R/M=011

Như vậy mã máy là 00110001 00000011

### 2.4.3 Ví dụ

```
MOV AX,1245h
MOV BX,11ADh
XOR AX,BX
```

=> Các bước thực hiện :

- Nhị phân hóa :

1245h - > 0001 0010 0100 0101

11ADh - > 0001 0001 1010 1101

- XOR 2 số :

0001 0010 0100 0101

0001 0001 1010 1101

0000 0011 1110 1000 => AX= 03E8h

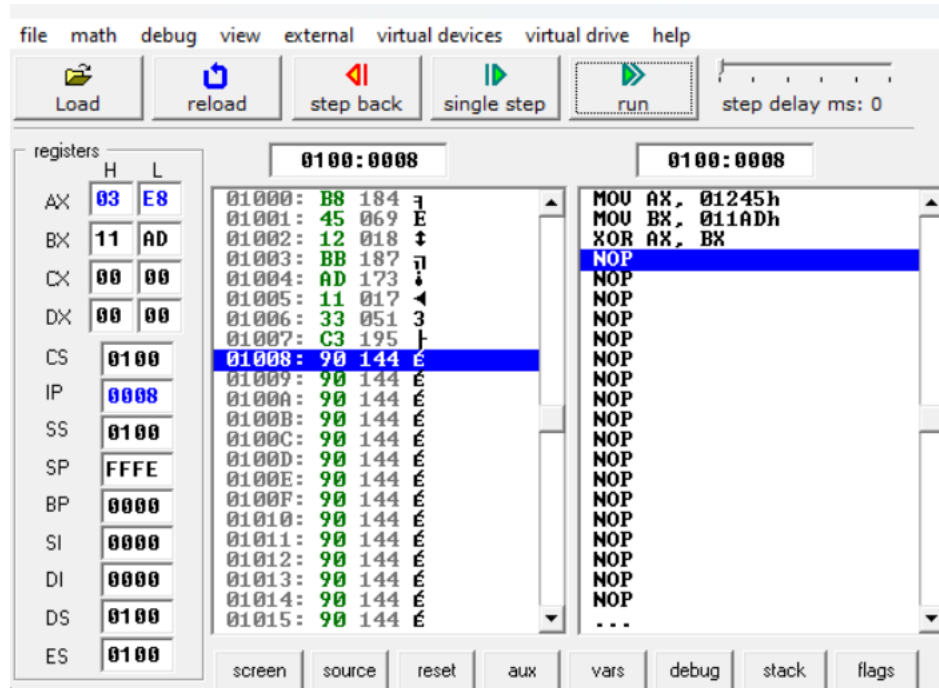
Giá trị các thanh ghi cờ :

PF = 1 , SF = 0 , ZF = 0 \* *Lưu ý : Sự khác nhau giữa XOR AX,BX và XOR BX,AX*

- XOR AX,BX thì AX là đích , giá trị của AX thay đổi , giá trị BX không đổi

- XOR BX,AX thì BX là đích , giá trị của BX không thay đổi

#### 2.4.4 Test trên Assemblye emu8086



Test ví dụ 2.4.3

## 2.5 NEG

### 2.5.1 Đặc điểm

- Lệnh NEG đảo dấu của toán hạng , xác định số bù 2 của toán hạng
- Cú pháp ; NEG ĐÍCH
- Thực hiện : Nhị phân hóa đích , sau đó tìm số bù 2 của đích , ta có ĐÍCH = bù 2 của ĐÍCH
- Nguyên lý tìm số bù 2 : từ phải qua trái giữ bit 1 đầu tiên và các số còn lại bên trái số 1 lấy đảo lại (chỉ áp dụng cho số có bit cực phải là 1).
- Toán hạng : Là 1 thanh ghi hoặc 1 ô nhớ
- Lệnh này thay đổi hết cả thanh ghi cờ trạng thái :PF , ZF , SF , CF , OF ,AF

### 2.5.2 Cách máy tính hiểu câu lệnh

Vì nó chỉ có một toán hạng nên Liu cũng không chắc chắn có đúng không , nếu bro thích thì thêm vào có gì thầy sửa không thì thui :)))) Ví dụ : NEG AL

- Opcode NEG : 111101
  - Dữ liệu là 1 8 bit (Vì AL chỉ chứa 8 bit ) : W=0
  - Thanh ghi được REG mã hóa là AL -> dữ liệu đi vào AL : D=1
  - Không dịch chuyển : MOD=00
  - Thanh ghi AL : REG=000
  - R/M tương ứng với thanh ghi AL : R/M=000
- Như vậy mã máy là 11110101 00000000

### 2.5.3 Ví dụ

MOV AX=0A23Ch

NEG AX

- => Các bước thực hiện :

- Nhị phân hóa :

A23C -> 1010 0010 0011 1100

- Đảo bit : 0101 1101 1100 0011

- Cộng thêm 1 :

0101 1101 1100 0011 +1 = 0101 1101 1100 0100 => AX= 5DC4h

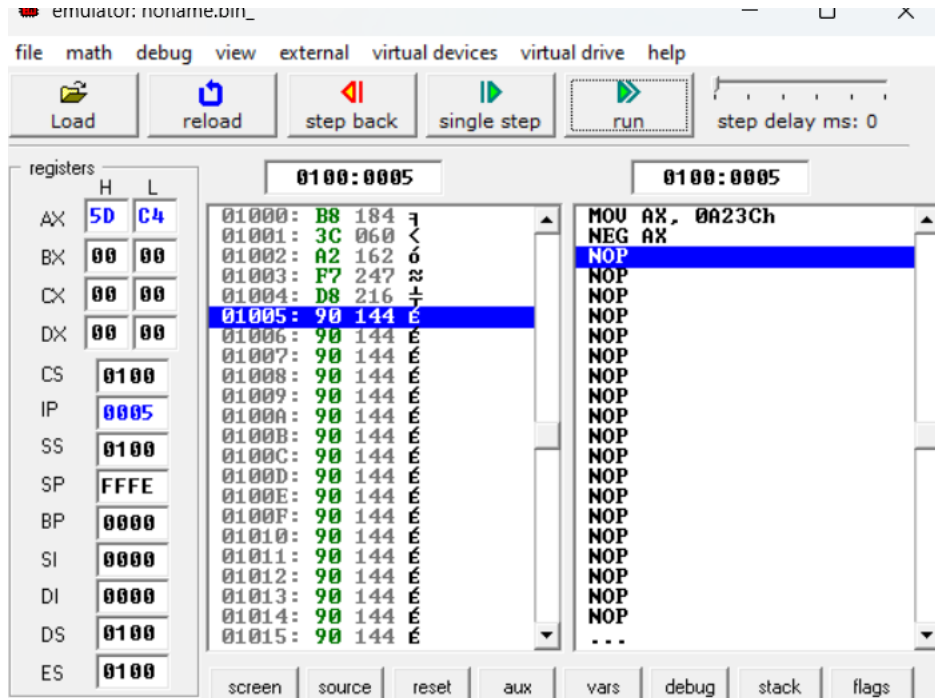
Giá trị các thanh ghi cờ :

- AF=1 , CF=1 Bởi vì thực chất lệnh NEG là tìm số âm của ĐÍCH , hay nói cách khác là 0-ĐÍCH , hoặc 0+bù 2 của ĐÍCH với  $0 < \text{ĐÍCH} \Rightarrow \text{AF}$  và CF bằng 1

=> Khi sử dụng lệnh NEG thì có AF và CF bằng 1

- PF = 1 , ZF = 0 , SF = 0 , OF = 0

### 2.5.4 Test trên Assemblye emu8086



Test ví dụ 2.5.3

## 3 Câu lệnh so sánh

### 3.1 CMP - Compare 2 operands to Update the Flags

#### 3.1.1 Đặc điểm

- Lệnh so sánh 2 toán hạng để cập nhật cờ
- Lệnh so sánh 2 byte hoặc 2 từ
- Cú pháp : CMP ĐÍCH,NGUỒN
- Thực hiện : thực hiện phép trừ ĐÍCH-NGUỒN rồi cập nhật cờ
- + ĐÍCH = NGUỒN -> SF = 0 , ZF = 1
- + ĐÍCH < NGUỒN -> SF = 0 , ZF = 0
- + ĐÍCH > NGUỒN -> SF = 1 , ZF = 0
- Giới hạn : toán hạng phải cùng độ dài và không được là 2 ô nhớ

```
MOV AL,11h
MOV BL,11h
CMP AL,BL
```

Trừ :

11h

Như vậy  $SF = 0$  ,  $ZF = 11$

[illegible]

### 3.2 CMPS

- Đại học Bách Khoa Hà Nội

- Thực hiện :
- + DS:SI là địa chỉ của phần tử trong CHUỖI NGUỒN
- + ES:DI là địa chỉ của phần tử trong CHUỖI ĐÍCH
- + Sau mỗi lần so sánh  $SI=SI +/- 1$  ,  $DI=DI +/- 1$  hoặc  $SI=SI +/- 2$  ,  $DI=DI +/- 2$
- + Cập nhật cờ AF , CF , OF , PF , SF , ZF

### 3.3 TEST - AND 2 operands to Update the Flags

#### 3.3.1 Đặc điểm

- Lệnh TEST sẽ AND 2 toán hạng sau đó cập nhật các bit của thanh ghi cờ
- Cú pháp : TEST ĐÍCH,NGUỒN - Thực hiện : ĐÍCH AND NGUỒN , sau đó update thanh ghi cờ

#### 3.3.2 Ví dụ

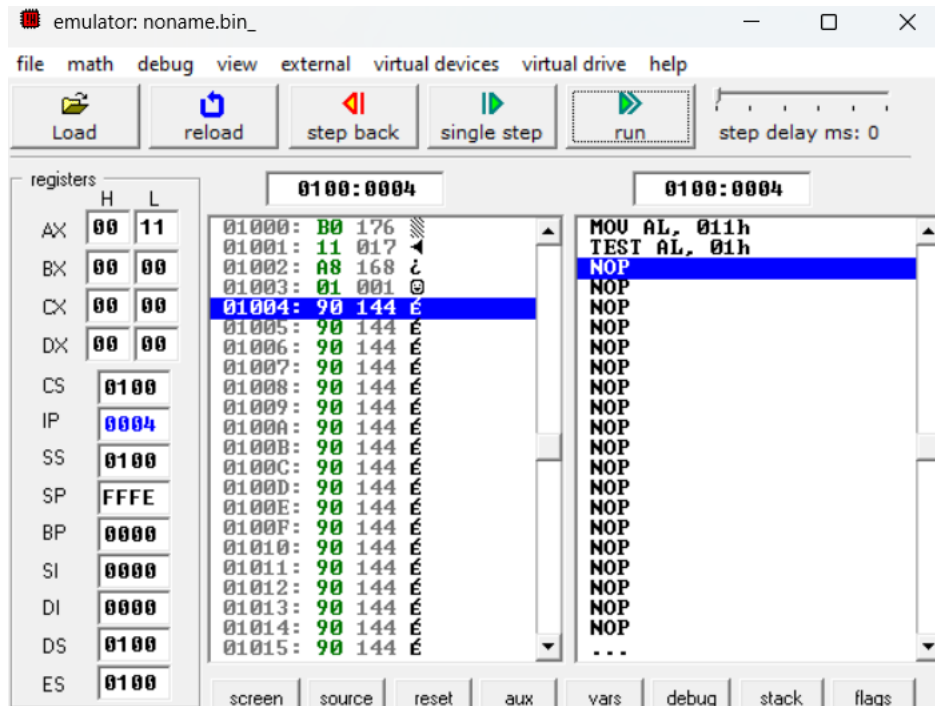
Kiểm tra bit 0 của AL :

TEST AL,01h

- + ZF = 1 nếu  $AL.0 = 0$  - bit 0 của AL bằng 0
- + ZF = 0 nếu  $AL.0 = 1$  - bit 0 của AL bằng 1



### 3.3.3 Test trên Assemblye emu8086



Test ví dụ 3.3.2

## 3.4 Các lệnh thiết lập cờ

### 3.4.1 STC - Set the Carry Flag

CF=1

### 3.4.2 STD - Set the Direction Flag

DF=1

### 3.4.3 STI - Set the Interrupt Flag

IF=1

### 3.5 Các lệnh xóa cờ

#### 3.5.1 CLC - Clear the Carry Flag

CF=0

#### 3.5.2 CLD - Clear the Direction Flag

DF=0

#### 3.5.3 CLI - Clear the Interrupt Flag

IF=0

### 3.6 CMC- Complement the Carry Flag

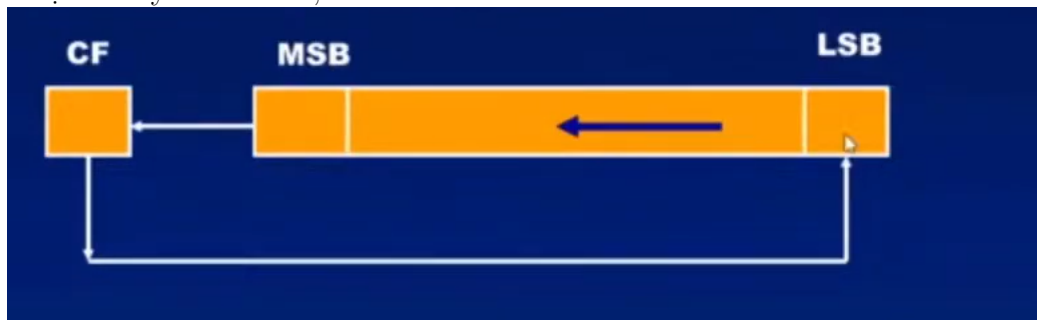
Lệnh đảo cờ nhớ -> sau khi dùng lệnh ta có CF bằng đảo của CF :  $CF = \text{NOT}(CF)$

## 4 Các lệnh Dịch và quay

### 4.1 RCL - Rotate through Carry flag to the Left

#### 4.1.1 Đặc điểm

- Lệnh quay trái thông qua cờ nhớ
- Cú pháp : RCL ĐÍCH,CL  
RCL ĐÍCH,SỐ LẦN QUAY
- Thực hiện : quay trái CL lần
- Lệnh thay đổi cờ CF, OF



### 4.1.2 Ví dụ

Cho AL=9Ah , CF= 0. thực hiện RCL AL,1

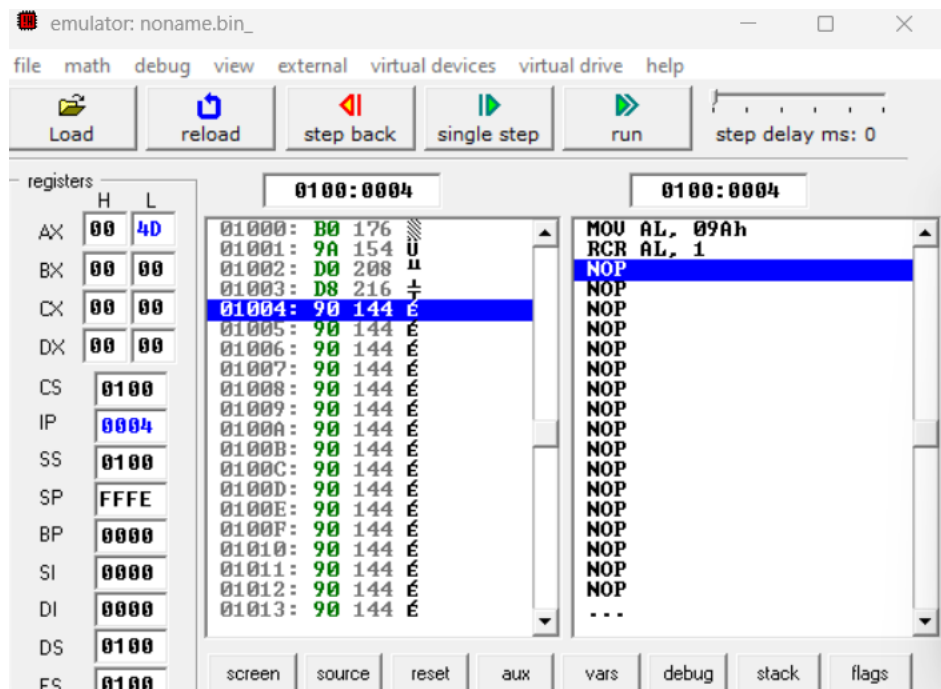
- Thực hiện :

AL ; 9Ah -> nhị phân 1001 1010

Dịch 1 lần : CF = 0 , AL = 0011 0100

=> AL = 34h

### 4.1.3 Test trên Assemblye emu8086



Test ví dụ 4.1.2

## 4.2 RCR - Rotate through Carry flag to the Right

### 4.2.1 Đặc điểm

- Lệnh quay phải thông qua cờ nhớ
- Cú pháp : RCR ĐÍCH,CL
- RCR ĐÍCH,SỐ LẦN QUAY
- Thực hiện : quay phải CL lần

- Lệnh thay đổi cờ CF, OF
- Tương tự RCL nhưng chiều ngược lại

#### 4.2.2 Ví dụ

Cho AL=9Ah , CF= 0. thực hiện RCR AL,1

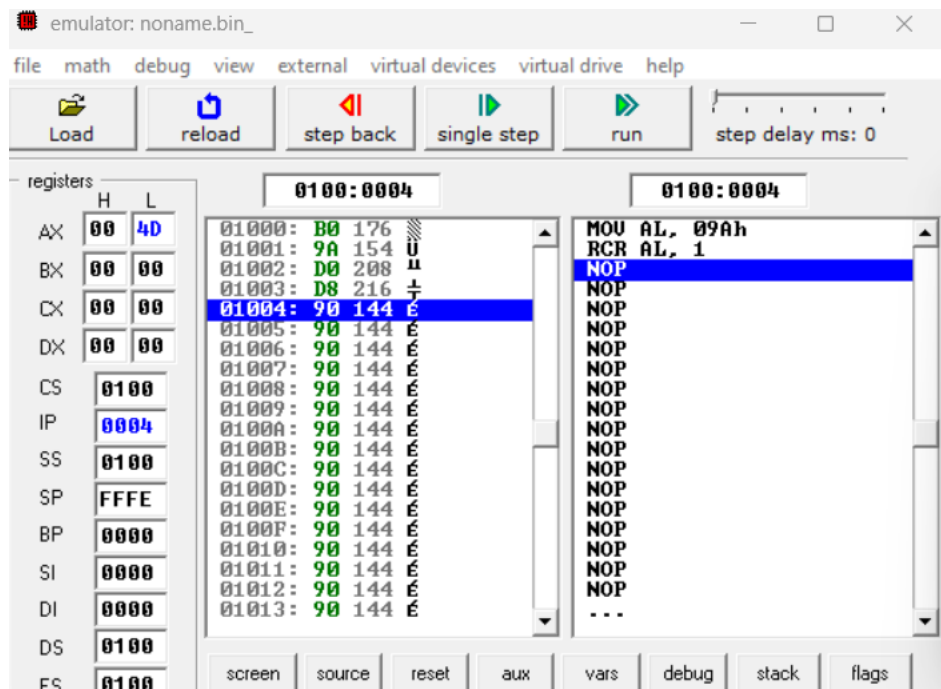
- Thực hiện :

AL ; 9Ah -> nhị phân 1001 1010

Dịch 1 lần : CF = 0 , AL = 0100 1101

=> AL = 34h

#### 4.2.3 Test trên Assemblye emu8086



Test ví dụ 4.1.2

### 4.3 SAL - Shift Arithmetically Left

- Lệnh dịch trái số học
- Cú pháp : SAR ĐÍCH,CL
- Thực hiện : dịch trái ĐÍCH đi CL bit
- Lệnh này thay đổi cờ SF , ZF , PF , CF mang giá trị của LSB



### 4.4 SHL - Shift Left

Chức năng tương tự SAL

### 4.5 SAR - Shift Arithmetically Right

- Lệnh dịch phải số học
- Cú pháp : SAR ĐÍCH,CL
- Thực hiện : dịch phải ĐÍCH đi CL bitbit
- Lệnh này thay đổi cờ SF , ZF , PF , CF mang giá trị của LSB



### 4.6 SHR - Shift Right

- Lệnh dịch phải logic
- Cú pháp SHR ĐÍCH,CL
- Thực hiện : dịch phải CL bit
- Lệnh này thay đổi giá trị OF , SF , ZF , PF , CF



## 5 Lời kết

Vậy là đã xong cái deadline về các lệnh LOGIC sau mấy ngày rền cày =)))