

0809 # T2bc性能双控测试 [9:15装车出发]

目的：

1. 测试T2b, T2c长距离飞行功能，并进行性能分析，每次记录电池序号
2. 测试双控功能
3. 尝试航路速度超调的改进
4. 14m/s速度测试
5. 测试航路存储功能

试验飞机：1号机：T2b , ID:19 ; T2c, ID:23 人员： [1] 李华春 [2] 邦桃 [3] 章磊
[4] 胡健力 [5] 晓烟

准备

1. [纯午] 1号机版本： 2号机版本：
 2. [李洋] 速度限制改到15m/s
 3. [李洋] 提供改进速度波动的方案2~3种，进行飞行测试
- 
4. [邦桃] 地面测试UPS+HUB现场取数据的能力
 5. [晓烟、华春] 地面确认T2bc的自动运行情况，双控功能
 6. [邦桃] 准备电池8组
 7. [邦桃] 测试g1版本的航路存储功能，预先存好航路

出发：

- [华春] 大灰狼，飞机，遥控器01，遥控器Oray，遥控器Huxt
- [邦桃] 电池（7组），工具箱，大雨伞1把，望远镜2个，1.0#靶标板红色3块，试验记录，遮光板1，3G上网卡，网线20米，5米*2
- [邦桃] 书包：对讲机长距离4台及耳机3副，摄像及电池2块，实验笔记本3，备用电池（确认充满），移动电源，数传电台1组，路由器及电源适配器，网线，UPS1个，插线板1个
- [邦桃] 冷藏饮料4人份

流程：

1. 准备天幕，摄像，地面站电脑联网，飞机，卸下飞机摄像头保护套
2. [1] T2b手动遥控飞行
3. [2] T2b 设置航线，保存航路“NH0809-1-1”测试逆时针小四边航路控制效果，修改 PIXHAWK, MPC_XY_VEL_D, 从0.01改为0.015，观察效果



4. [2] T2b 设置航线，保存航路“NH0809-1-2”测试顺时针小四边航路控制效果



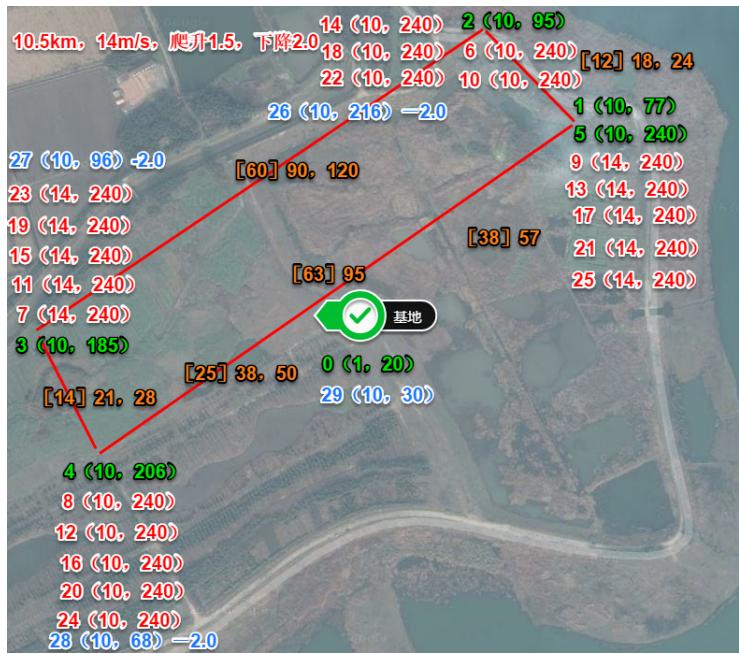
5. [2] T2b 设置航线，保存航路“NH0809-1-3”设置垂直爬升2.0m/s, 2.5m / s, 下降2.5m/s, 2.0m/s, 降落，240高度小航线测试



6. [2] T2b 设置1.5km航线，保存航路“NH0809-1-4” 2,3航路最大速度14m/s



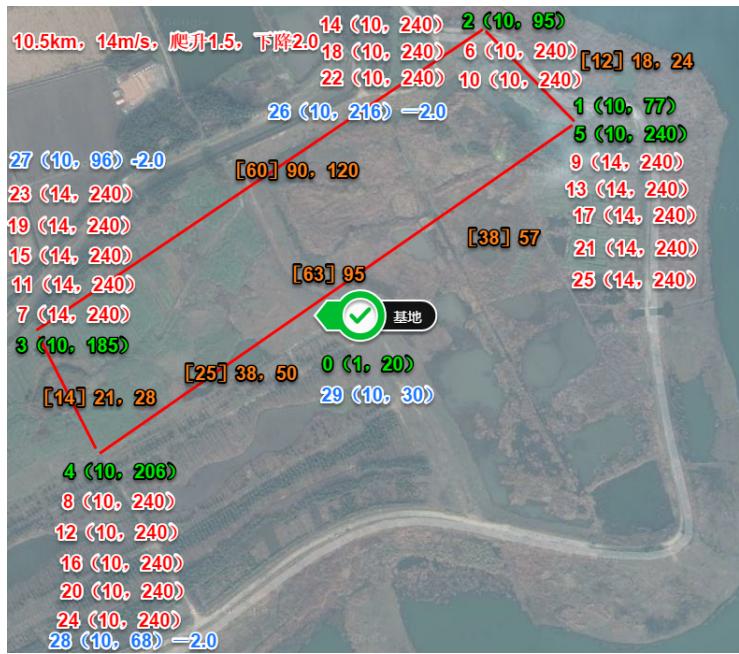
7. [2] , [T2b] 设置航线，保存航路“NH0809-1-5” 测试10.5km, 1.5m/s爬升到240米高度，下降2.0m/s，长直平飞均为14m/s，降落设置航线，测试10.5km, 1.5m/s爬升到240米高度，下降2.0m/s，降落



8. [1] T2c手动遥控飞行,确定悬停油门位置
9. [2] T2c手动遥控飞行,确定悬停油门位置
10. [5] [1] T2c加载“NH0809-1-4”设置1.5km航线, 2,3航路最大速度14m/s , 修
改PIXHAWK, MPC_XY_VEL_D,从0.01改为0.015, 观察效果 。0号, 1号, 2号航路
由 [5] 飞手保障 ; 2, 3号航路中点进行控制权交接; 3号, 4号, 5号航路由 [1]
飞手保障



11. [5] [1] [2] T2c加载航路“NH0809-1-5”, 测试10.5km, 1.5m/s爬升到240米高
度, 下降2.0m/s, 长直平飞均为14, 降落 设置航线, 测试10.5km, 1.5m/s爬升到
240米高度, 下降2.0m/s, 长直平飞均为14, 降落



12. 结束