



ZS110A-硬件外设示例
发布 **1.1.0**

2019 年 03 月 04 日

目录

1	文档介绍	1
1.1	文档目的	1
1.2	术语说明	1
1.3	参考文档	1
1.4	版本历史	2
2	硬件外设示例概述	3
2.1	概述	3
2.2	示例模板	3
3	gpio 示例	6
3.1	设置	6
3.2	测试	6
4	pwm 示例	8
4.1	设置	8
4.2	测试	8
5	dma 示例	9
5.1	设置	9
5.2	测试	9
6	nvrAm 示例	11
6.1	设置	11
6.2	测试	11
7	i2c 示例	13
7.1	设置	13
7.2	测试	13
8	mxkeypad 示例	15
8.1	设置	15
8.2	测试	15

9	adckey 示例	17
9.1	设置	17
9.2	测试	17
10	button 示例	19
10.1	设置	19
10.2	测试	19
11	uart pipe 示例	21
11.1	设置	21
11.2	测试	21

1.1 文档目的

介绍硬件外设示例的通用模板以及多个硬件外设示例。

1.2 术语说明

表 1.1: 术语说明

术语	说明
ZEPHYR	为所有资源受限设备，构建了针对低功耗、小型内存微处理器设备而进行优化的物联网嵌入式小型、可扩展的实时操作系统（RTOS）

1.3 参考文档

- <http://docs.zephyrproject.org/>

1.4 版本历史

表 1.2: 版本历史

日期	版本	注释	作者
2018-08-22	1.0	初始版本	ZS110A 项目组
2019-03-04	1.1	增加 gpio 按键和 uart pipe 示例	ZS110A 项目组

硬件外设示例概述

2.1 概述

硬件外设示例运行在 zephyr 多任务环境下。为了调试方便，zephyr 的串口打印功能默认打开了。

示例都是基于模板开发的。模板已经配置好了 zephyr 环境和串口打印相关的内核模块和驱动。

示例开发只需要在模板基础上添加被测硬件模块的驱动、应用代码，以及一些简单的配置就可以了。

2.2 示例模板

下面以 pwm 示例来介绍示例模板。

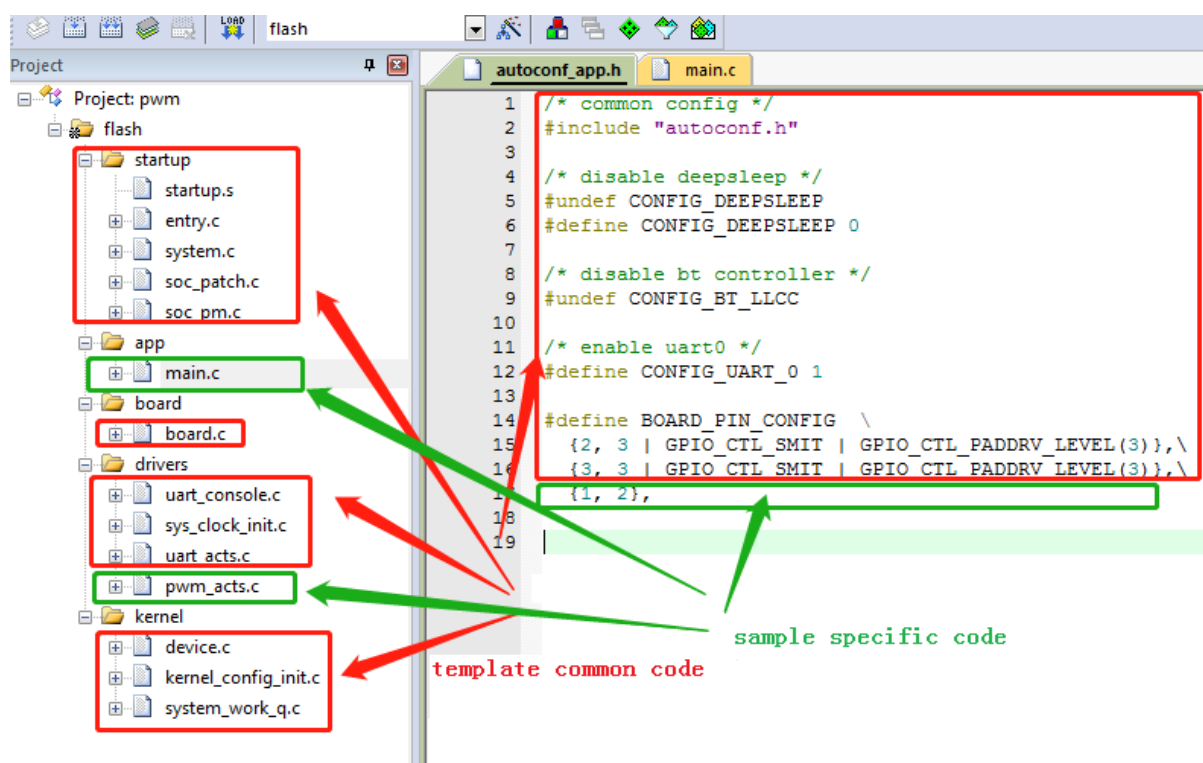


图 2.1: pwm 示例工程

红框部分为模板，示例不要修改。绿框部分为硬件外设示例相关部分。

硬件外设示例

1. 驱动: pwm_acts.c
2. 应用示例: main.c
3. 配置: autoconf_app.h

配置文件 autoconf_app.h 中包含模板定义部分和硬件外设相关部分。

1. 模板定义了 3 个配置，示例不要修改：

- 系统不进入 deepsleep 模式

```
#undef CONFIG_DEEPSLEEP
#define CONFIG_DEEPSLEEP 0
```

- 不打开蓝牙功能

```
#undef CONFIG_BT_LLCC
```

- 使用 uart0 作为打印串口

```
/* enable uart0 */
#define CONFIG_UART_0 1

#define BOARD_PIN_CONFIG \
```

(continues on next page)

(续上页)

```
        {2, 3 | pwm_CTL_SMIT | pwm_CTL_PADDRV_  
↪LEVEL(3)}, \n  
        {3, 3 | pwm_CTL_SMIT | pwm_CTL_PADDRV_  
↪LEVEL(3)}, \n
```

2. 与 pwm 示例硬件相关配置:

```
#define BOARD_PIN_CONFIG      \n    {1, 2},
```


GPIO1 配置为输出,GPIO0 配置为输入，两个 GPIO 短接。GPIO1 不断切换输出高低电平，GPIO0 接收电平并与 GPIO 输出的电平做比较。如果电平相同，则在串口打印“Consistent GPIO read/write value”；否则打印“Inconsistent GPIO read/write value”。

3.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\gpio

硬件设置

- GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口
- 用杜邦线连接 GPIO0 和 GPIO1

3.2 测试

测试步骤如下：

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口工具 (SecureCRT)，串口配置如下：
 - 波特率: 115200
 - 数据位: 8
 - 奇偶校验: None

- 停止位: 1
- 流控: None

3. 按 reset 键后观察串口打印

串口会持续打印 “Consistent GPIO read/write value”。

```
GPIO testing
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
Consistent GPIO read/write value
```

示例中 GPIO1 配置为 PWM 功能, 与 LED1 相连。通过调整 PWM 的占空比来改变 led 的闪烁频率。

4.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\pwm

硬件设置

- 用杜邦线连接 GPIO1(PWM1) 和 LED1

4.2 测试

测试步骤如下:

1. 编译并烧写程序
2. 按 reset 键后观察 LED1

LED1 会从慢闪变为快闪 (0.5Hz->1Hz->2Hz->4Hz->8Hz->16Hz), 然后再变为慢闪 (16Hz->8Hz->4Hz->2Hz->1Hz->0.5Hz)。反复如此一致循环。

通过 dma0 将 ram 中数据由源地址搬到目的地址，并比较源地址和目的地址的数据。

5.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\dma

硬件设置

- GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口

5.2 测试

测试步骤如下：

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口工具 (SecureCRT)，串口配置如下：
 - 波特率: 115200
 - 数据位: 8
 - 奇偶校验: None
 - 停止位: 1
 - 流控: None

3. 按 reset 键后观察串口打印

- 源地址和目的地址的数据完全相同, 串口打印 “compare pass”。

```
dma testing
test_task: chan 0
Preparing DMA Controller: Chan_ID=0
Starting the transfer
DMA half transfer done
DMA transfer done
rxdata: It is harder to be kind than to be wise
compare pass
```

- 源地址和目的地址的数据存在差异, 串口打印 “compare error”。

示例中示范了 nvram 驱动 4 个接口的使用方法

- nvram_config_set
- nvram_config_set_factory
- nvram_config_get_factory
- nvram_config_get

6.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\nvram

硬件设置

- GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口

6.2 测试

测试步骤如下：

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口工具 (SecureCRT)，串口配置如下：
 - 波特率: 115200

- 数据位: 8
- 奇偶校验: None
- 停止位: 1
- 流控: None

3. 按 reset 键后观察串口打印

串口打印如下:

```
NVRAM testing
region Factory Config: base addr 0x3f0000 total size 0x4000
region offs 0x100, size 0x100, data size 0x1c, age 0x2
[ 0] config addr 0x3f0100 size 0x1c data size 0x7
      config name: fcfg1
      config data:
00000000: 66 64 61 74 61 31 00
      fdata1.
region User Config: base addr 0x3f4000 total size 0xc000
region offs 0x100, size 0x100, data size 0x1c, age 0x2
[ 0] config addr 0x3f4100 size 0x1c data size 0x7
      config name: ucfg1
      config data:
00000000: 75 64 61 74 61 31 00
      udata1.
data_len 7, fcfg1: fdata1
data_len 7, fcfg1: fdata1
data_len 7, ucfg1: udata1
region Factory Config: base addr 0x3f0000 total size 0x4000
region offs 0x200, size 0x100, data size 0x1c, age 0x3
[ 0] config addr 0x3f0200 size 0x1c data size 0x7
      config name: fcfg1
      config data:
00000000: 66 64 61 74 61 31 00
      fdata1.
region User Config: base addr 0x3f4000 total size 0xc000
region offs 0x200, size 0x100, data size 0x1c, age 0x3
[ 0] config addr 0x3f4200 size 0x1c data size 0x7
      config name: ucfg1
      config data:
00000000: 75 64 61 74 61 31 00
      udata1.
```

示例中通过 i2c 读写 eeprom 来示范 i2c 操作方法。示例中流程如下：

- 先写入 32byte 到 eeprom
- k_sleep(10) 确保写操作完成
- 从 eeprom 读出 32byte，并与写入值比较。

7.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\i2c

硬件设置

- GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口
- GPIO8(I2C0_SCL)、GPIO9(I2C0_SDA)、VCC、GND 分别连到 EEPROM 子板上对应的 pin 脚

7.2 测试

测试步骤如下：

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口工具 (SecureCRT)，串口配置如下：

- 波特率: 115200
 - 数据位: 8
 - 奇偶校验: None
 - 停止位: 1
 - 流控: None
3. 按 **reset** 键后观察串口打印 读写数据完全正确时串口打印 “E2PROM test pass!”。如果出错会有相应的打印提示。

示例中示范了如何使能 mxkeypad 成为 input 设备，以及如何注册 input 设备的 notify 接口

8.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\mxkeypad

硬件设置

- GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口
- GPIO10(KEY1)、GPIO11(KEY2)、GPIO8(KEY6)、GPIO9(KEY7) 分别连接到 KEY0/KEY1/KEY2/KEY3

8.2 测试

测试步骤如下：

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口工具 (SecureCRT)，串口配置如下：
 - 波特率: 115200
 - 数据位: 8
 - 奇偶校验: None

- 停止位: 1
- 流控: None

3. 按 reset 键后观察串口打印 6 个 key, 按不同 key 串口会打印不同的键值。

```
Test martrix keypad driver
Wait for martrix keypad key pressed
mxkeypad input value
    type 1, code 7, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 7, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 7, value 0
mxkeypad input value
    type 1, code 9, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 9, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 9, value 0
mxkeypad input value
    type 1, code 6, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 6, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 6, value 0
mxkeypad input value
    type 1, code 2, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 2, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 2, value 0
mxkeypad input value
    type 1, code 3, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 3, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 3, value 0
mxkeypad input value
    type 1, code 8, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 8, value 1
mxkeypad input value
    type 1, code 8, value 0
```

示例中示范了如何使能 adckey 成为 input 设备，以及如何注册 input 设备的 notify 接口

9.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\adckey

硬件设置

- GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口
- GPIO1 连接到 AD_KEY

9.2 测试

测试步骤如下：

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口工具 (SecureCRT)，串口配置如下：
 - 波特率: 115200
 - 数据位: 8
 - 奇偶校验: None

- 停止位: 1
- 流控: None

3. 按 reset 键后观察串口打印 3 个 adckey, 按不同 key 串口会打印不同的键值。

```
Test adc keypad driver
Wait for adc keypad key pressed
adckey input value
    type 1, code 163, value 1
adckey input value
    type 1, code 163, value 0
adckey input value
    type 1, code 165, value 1
adckey input value
    type 1, code 165, value 0
adckey input value
    type 1, code 174, value 1
adckey input value
    type 1, code 174, value 0
```

示例中示范了 gpio 用作按键的使用方法

10.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\button

硬件设置

- GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口
- GPIO7 连接到 KEY0

10.2 测试

测试步骤如下：

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口工具 (SecureCRT)，串口配置如下：
 - 波特率: 115200
 - 数据位: 8
 - 奇偶校验: None
 - 停止位: 1

- 流控: None

3. 按 reset 键后观察串口打印

按下按键 KEY7, 串口会出现如下打印:

```
button test
pin=7 Button pressed at 54451630
pin=7 Button pressed at 76449812
pin=7 Button pressed at 89106967
pin=7 Button pressed at 99299354
pin=7 Button pressed at 103368394
pin=7 Button pressed at 108253831
pin=7 Button pressed at 112788719
pin=7 Button pressed at 116798099
pin=7 Button pressed at 120734317
pin=7 Button pressed at 125611915
pin=7 Button pressed at 133481859
pin=7 Button pressed at 140830516
```

示例中示范了 uart pipe 的使用方法，使用到了两个串口: UART0, UART1。UART0 用作数据收发，UART1 用作打印。UART0 每收到 20 个字节的数据会对其进行回显。

11.1 设置

源码目录

- \samples\peripheral\uart_pipe

硬件设置

- 通信口: GPIO2(UART0_RX)、GPIO3(UART0_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的串口
- Debug 口: GPIO5(UART1_RX)、GPIO4(UART1_TX)、VCC、GND 分别连接到 PC 的另一个串口

11.2 测试

测试步骤如下:

1. 编译并烧写程序
2. 打开 pc 端串口调试助手，选择 Debug 口对应的 com 口，配置如下：
 - 波特率: 115200
 - 数据位: 8
 - 奇偶校验: None

- 停止位: 1
 - 流控: None
3. 打开 pc 端串口调试助手, 选择通信口对应的 com 口, 配置如下:

- 波特率: 115200
- 数据位: 8
- 奇偶校验: None
- 停止位: 1
- 流控: None

4. 按 reset 键后观察串口打印

通过步骤 3 中的串口调试助手向 UART0 发送数据, 如字符串”12345678901234567890”, 将会出现如下打印:

```
uart pipe test
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
received data: 31 32 33 34 35 36 37 38 39 30 31 32 33 34 35 36
↪37 38 39 30
```

List of Figures

2.1 pwm 示例工程 4

List of Tables

1.1	术语说明	1
1.2	版本历史	2