6 树和二叉树

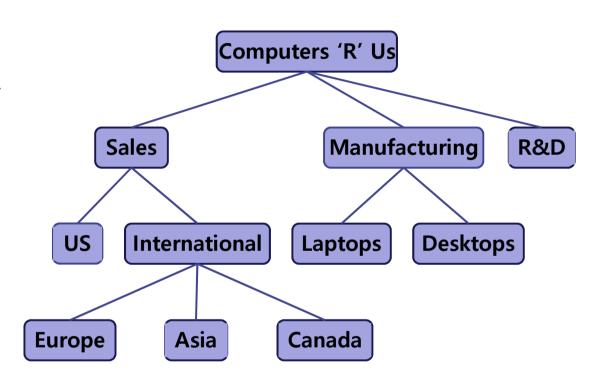
董洪伟

http://hwdong.com

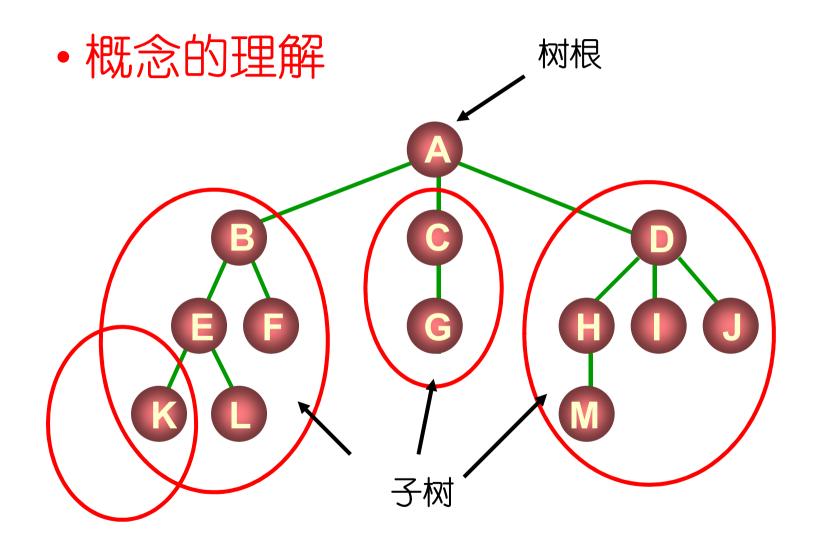
树和工义树

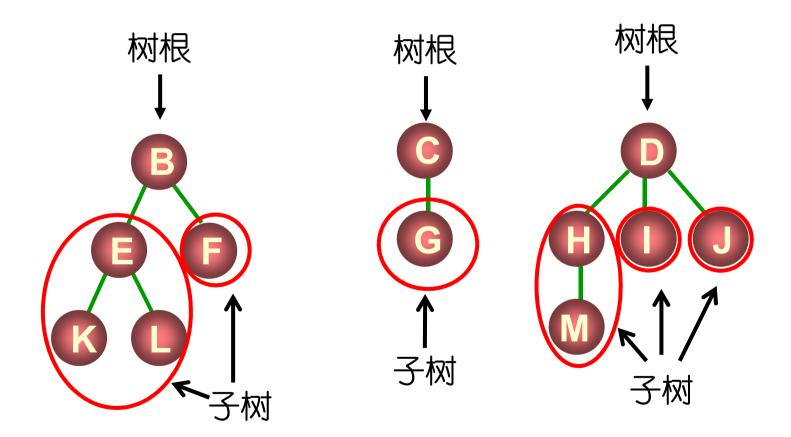
- 主要内容
 - 一、树的类型定义
 - 二、二叉树的类型定义
 - 三、二叉树的存储结构
 - 四、二叉树的操作
 - 五、线索二叉树
 - 六、树和森林
 - 七、赫夫曼树
 - 八、树的计数

- 树是一个层次结构的抽象模型
- 树是由具有父子 关系的结点构成 的
- 应用示例:
 - -组织结构
 - -文件系统

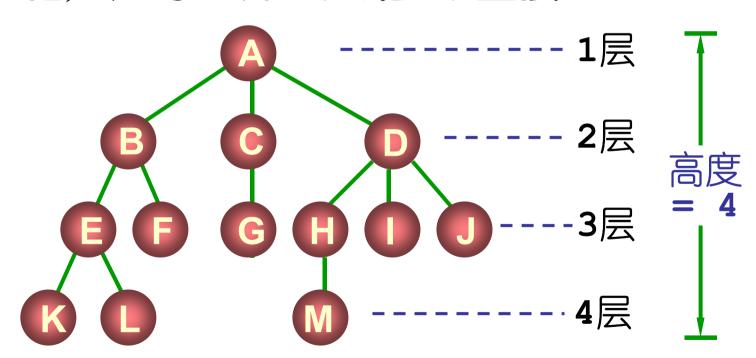


- ·树的定义(Tree)
 - 树是由n (n>=0) 个结点组成的有限集合
 - 如果**n=0**,称为空树
 - -如果**n>0,**则
 - 有一个特定的称之为根 (root) 的结点,它只有直接后继,但没有直接前驱
 - •除根以外的其它结点划分为m(m>=0)个互不相交的有限集合 $T_0, T_1, ..., T_{m-1}$,每个集合又是一棵树,并且称之为根的子树





- 树的特点
 - 每棵子树的根结点有且仅有一个直接前驱,但可以有0个或多个直接后继



• 树和线性结构的对比

- 线性结构: 一对一

- 树结构: 一对多

线性结构	树结构
第一个元素(无前驱)	根结点 (无前驱)
最后一个元素(无后继)	多个叶子结点 (无后继)
其它数据元素(一个前驱、一个后继)	树中的其它结点(一个前驱、多个后继)

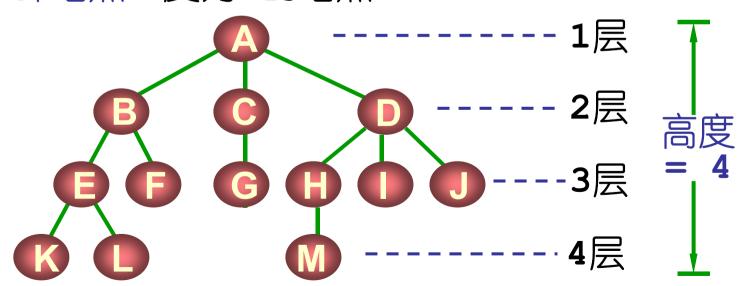
• 基本概念

- 结点的度: 子树的个数

- 树的度: 结点的度的最大值

- 分支结点: 度不为0的结点

- 叶结点: 度为0的结点



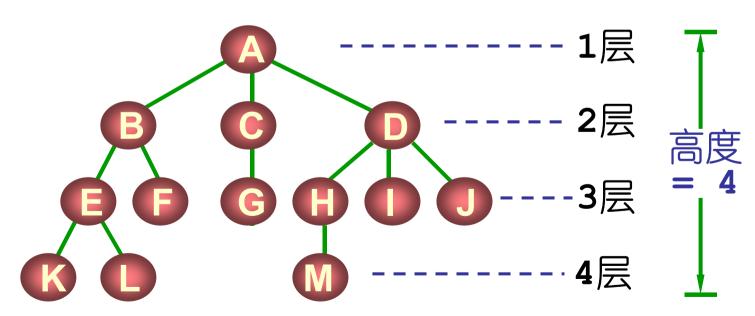
- 孩子: 某结点的子树的根

- 双亲:该结点称为孩子的双亲(不妨记成父亲)

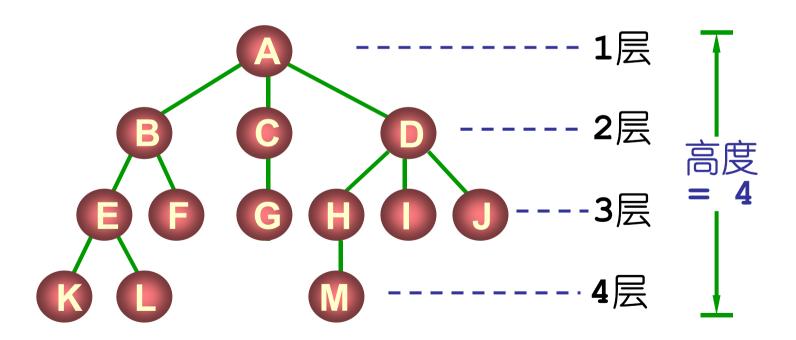
- 兄弟: 同一个双亲的孩子之间互为兄弟

- 祖先: 从根到该结点所经分支的所有结点

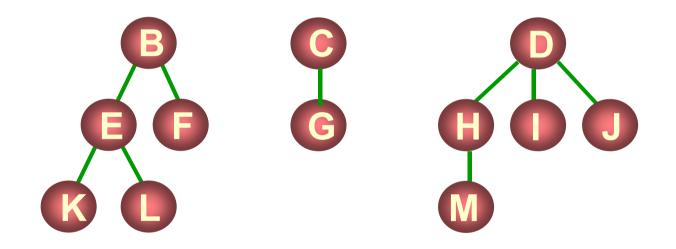
- 子孙: 以某结点为根的子树中的任一结点



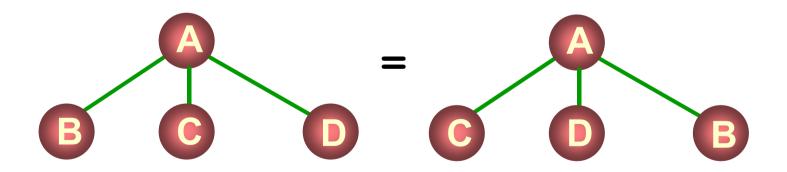
- 结点的层次:根为第一层,孩子为第二层...
- 堂兄弟: 双亲在同一层的结点互为堂兄弟
- 树的深度(高度): 树中结点的最大层次



-森林: m(m>=0) 棵互不相交的树的集合



- 有序树
 - 子树有次序之分
- 无序树
 - 子树无次序之分



树的类型定义: ADT Tree

- 数据关系: 父子关系
- 基本操作:

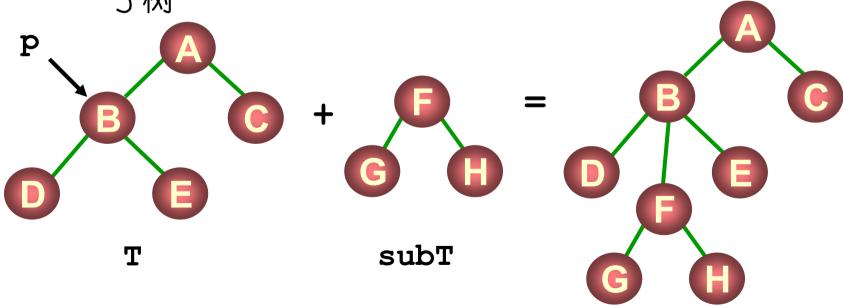
```
bool Init(&T) //初始化树
int size(T); //树中结点个数
bool isEmpty(T) ;//是否空树?
Node root(T) ; // 返回树根结点
int Depth(T); //查询树的深度
bool Destory(&T); //销毁树
void Clear(&T); //清空树
void Create(&T, definition);//创建树
```

树的类型定义: ADT Tree

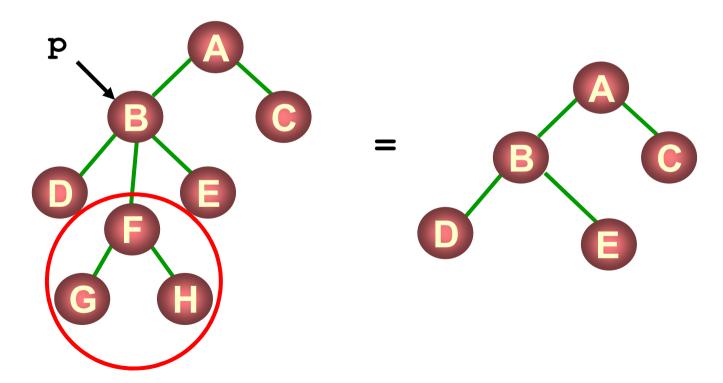
基本操作:

```
Node Find(T. condition); //查询
Node Parent(T, Node p); //查询双亲
Node[] Children(T, Node p); //查询子女
bool Insert(T, &p, i, subTree) //插入子树
bool Delete(T, &p,i) //删除p的第i个子树
void Traverse(T, visit()) //遍历
                 visit()做什么用?
                 1) 打印 2) 统计 3)...
```

- InsertChild(&T, &p, i, subT)
 - ·初始条件:树T存在,p指向T中某个结点,1≤i≤p 所指向结点的度+1,非空树subT与T不相交
 - ·操作结果: subT插入T中,作为p所指结点的第i棵 子树



- DeleteChild(&T, &p, i)
 - •初始条件: 树 T 存在, p 指向 T 中某个结点, 1≤i≤p所指向结点的度
 - •操作结果: 删除 T 中 p 所指结点的第 i 棵子树



• 本节小结

- 树的定义: 递归定义

- 树的各种术语:建议和家族树类比记忆

- 树的类型定义:理解即可

二叉树

- 为什么要引入二叉树?
 - 树太一般, 子树的个数无限制, 表示困难
 - 事实上很多问题最多只需要2个子树
- 二叉树
 - 树的一种
 - 每个结点最多有2棵子树(即度<=2)
 - 子树有左右之分 B C

- 二叉树的五种基本形态
 - -空树

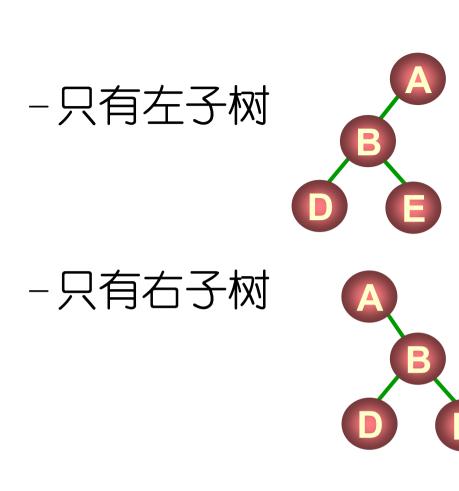




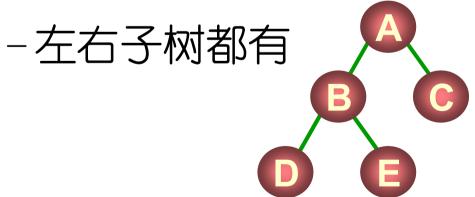
- 只有树根









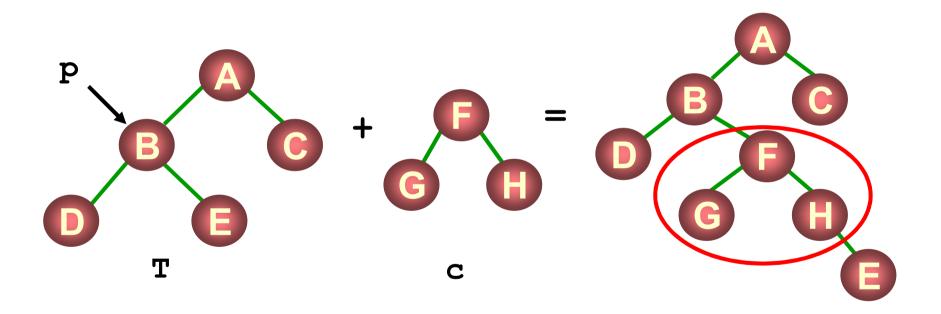




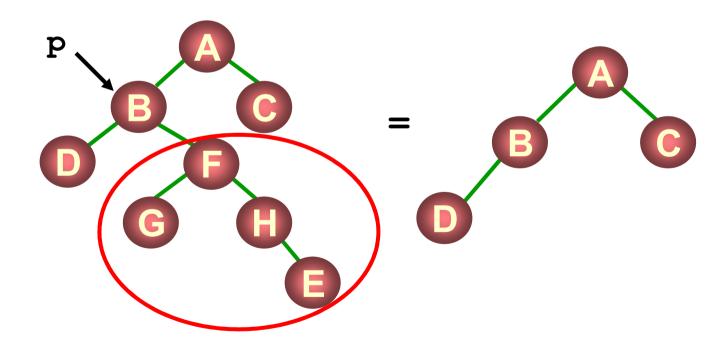
二叉树的类型定义:ADT BiTree

- 数据关系: 父子关系
 - 有一个称为"根结点"的结点没有双亲
 - 每个结点最多两个孩子结点
- 基本操作:除一般树的方法外,还有下列方法
 Node leftChild(T,p); //返回结点p的左孩子
 Node rightChild(T,p); //返回结点p的右孩子
 bool hasLeft(T,p); //结点p有左孩子吗?
 bool hasRight(T,p); //结点p有右孩子吗?

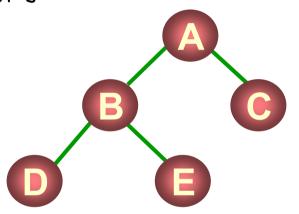
- InsertChild(&T, &p, LR, subT)
 - ·若LR=0/1,插入subT为T中p所指结点的左/右子树.



- DeleteChild(&T, &p, LR)
 - •若LR=0/1,则删除T中p所指结点的左/右子树

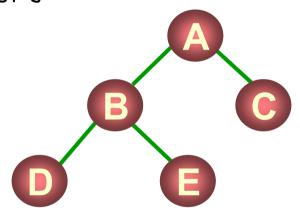


- LevelOrderTraverse(T, visit())
 - ·依层序遍历次序对二叉树 T 的每个数据元素调用函数visit进行访问



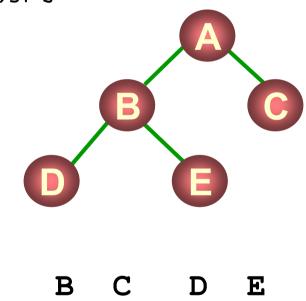
A

- LevelOrderTraverse(T, visit())
 - ·依层序遍历次序对二叉树 T 的每个数据元素调用函数visit进行访问



A B C

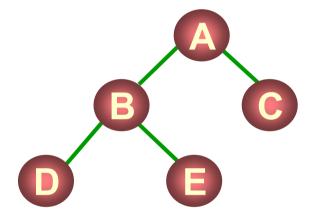
- LevelOrderTraverse(T, visit())
 - ·依层序遍历次序对二叉树 T 的每个数据元素调用函数visit进行访问



- PreOrderTraverse(T, visit())

• 依先序遍历次序对二叉树T的每个数据元素调用函数

visit进行访问

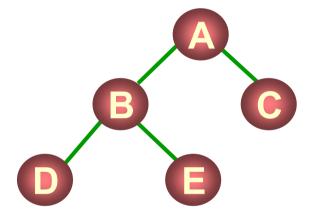


ABDEC

- InOrderTraverse(T, visit())

• 依中序遍历次序对二叉树T的每个数据元素调用函数

visit进行访问

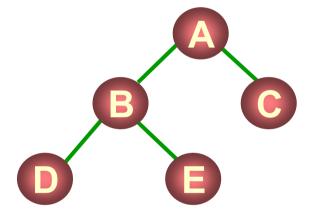


D B E A C

- PostOrderTraverse(T, visit())

• 依后序遍历次序对二叉树**T**的每个数据元素调用函数

visit进行访问



D E B C A

• 性质1:

- 在二叉树的第i层最多有*2ⁱ⁻¹*个结点(i>=1)
- 证明:
 - 当i=1时,显然成立
 - •假设当i=k时,也成立,即第k层最多2k-1个结点
 - 当i=k+1时,由于二叉树的每个结点最多有2个孩子, 所以第k+1层最多有2*2^{k-1}=2^{(k+1)-1}个结点
 - •所以对于任意i(i>=1),二叉树的第i层最多有2i-1

个结点

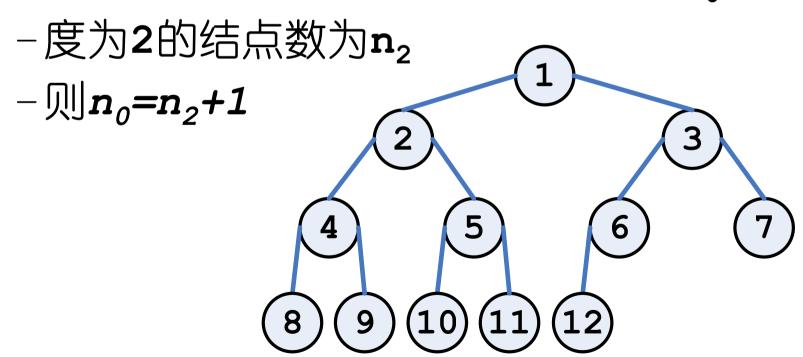
• 性质2:

- 深度为k的二叉树最多有 2^k-1 个结点(k>=1)
- 证明:
 - •由性质1可知:第i层最多有2i-1个结点
 - 所以总的结点数最多为

$$\sum_{i=1}^{k} 2^{i-1} = 2^k - 1$$

• 性质3:

- -对任何一棵二叉树T,
- 若叶结点数 (即度为0的结点数)为n₀

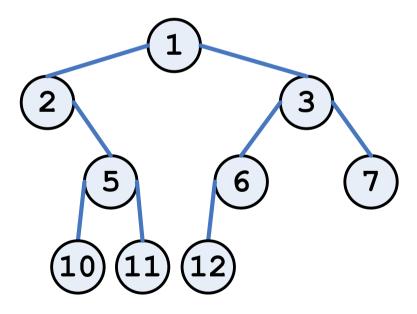


-证明:

- 总结点数 $n=n_0+n_1+n_2$
- •设分支数为B,则*n=B+1*
- $\nabla B = n_1 + 2n_2$
- •解方程组:

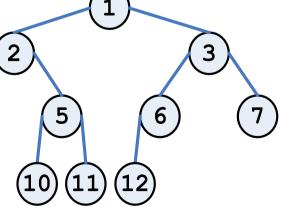
$$egin{cases} m{n} = m{n}_0 + m{n}_1 + m{n}_2 \ m{n} = m{B} + m{1} \ m{B} = m{n}_1 + m{2}m{n}_2 \end{cases}$$

得: n₀=n₂+1

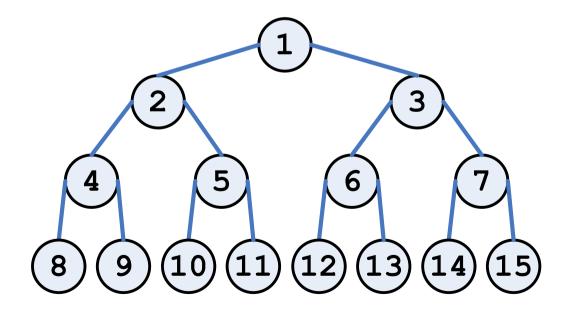


-理解

- 方程1: n=n₀+n₁+n₂
 - -结点无外乎度为0、1、2三种情况
- 方程2: n=B+1
 - "五个手指四个叉"
 - -除了树根,其余每个结点"上方"都有一个分支
- 方程3: B=n₁+2n₂
 - 度为2的结点"下方"有2个分支
 - 度为1的结点"下方"有1个分支
 - 度为0的结点"下方"有0个分支2

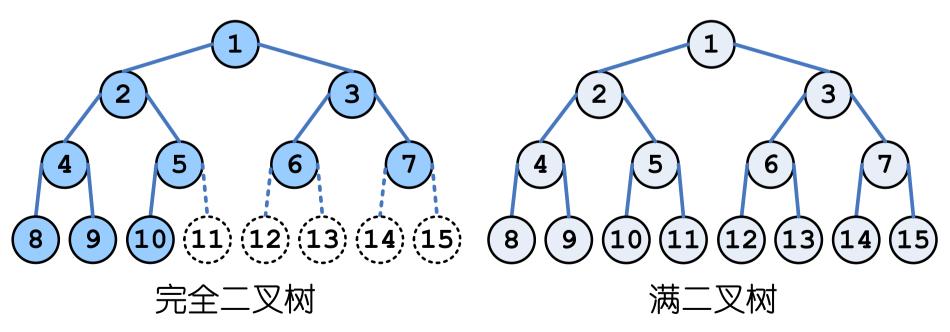


- 特殊形态的二叉树
 - -满二叉树 (Full Binary Tree)
 - •深度为k, 结点数为2k-1
 - 即结点数达到最大值

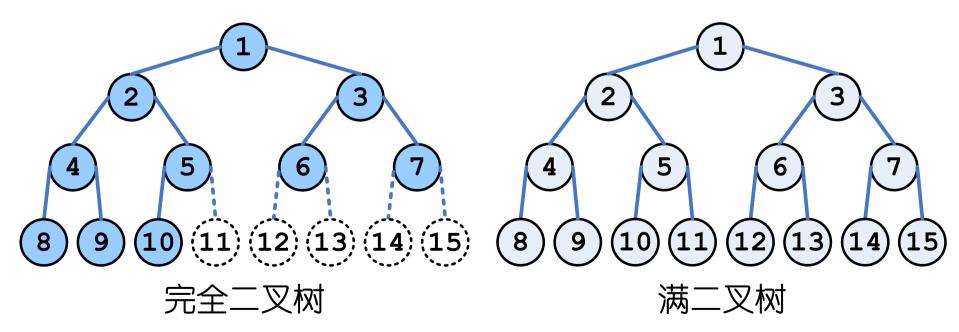


-完全二叉树 (Complete Binary Tree)

- 从上到下,从左到右对结点编号
- 该树的每一个结点的编号都与一个同深度的满二叉树的结点——对应

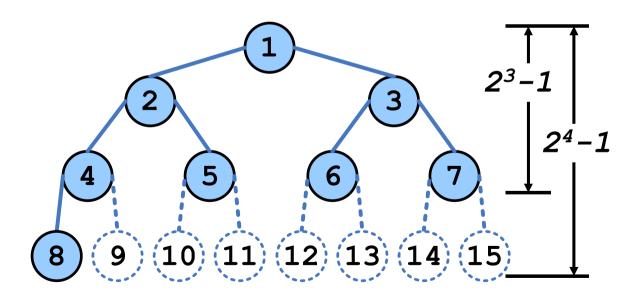


- •理解1:和满二叉树相比,就是最底层最右边连续缺少一些结点
- •理解2:结点是按照从上到下,从左到右的顺序一个一个地加到树上的



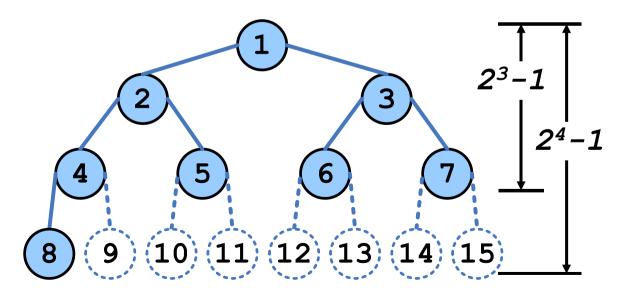
• 性质4:

-具有 \mathbf{n} 个结点的完全二叉树的深度为 $\left[\log_{2} n\right]+1$



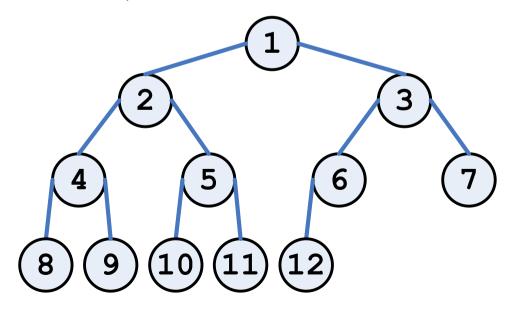
-证明:

- •设深度为k,则: $2^{k-1} <= n < 2^k$
- •两边求对数: $k-1 <= log_2 n < k$
- •所以: $k = |\log_2 n| + 1$

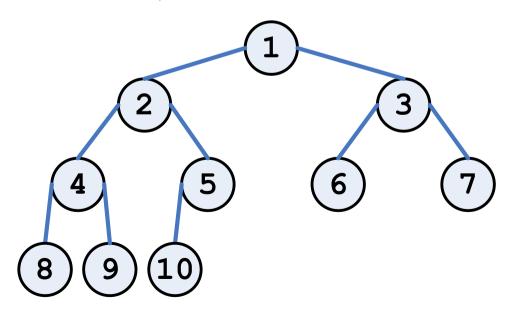


• 性质5:

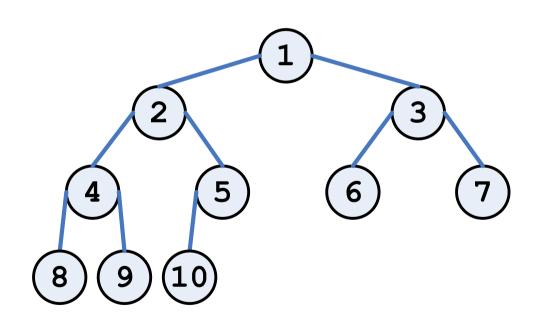
- 若将一棵有n个结点的完全二叉树自顶向下, 同一层自左向右连续给结点编号:
 - (1) 若i=1,则结点i是树根,无双亲若i>1,则其双亲是节点 [i/2]



- (2) 若2i>n,则结点i无左孩子(即i为叶结点) 否则其左孩子为2i
 - •理解:
 - 结点i如果有左孩子的话, 其编号应该为2i
 - 如果2i>n,则左孩子不存在



(3) 若2i+1>n,则结点i无右孩子 否则其右孩子为2i+1 由(2)(3)可以推导出(1)



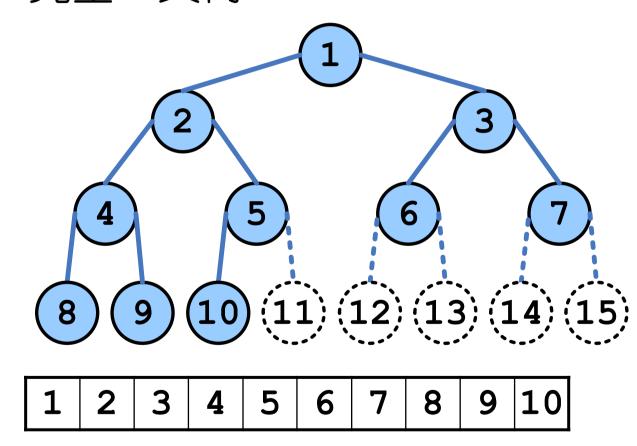
- 本节小结
 - 二叉树的概念和类型定义
 - •注意和树的类型定义的对比
 - 二叉树的性质
 - •要求自己能推导、应用、推广

• 顺序表示

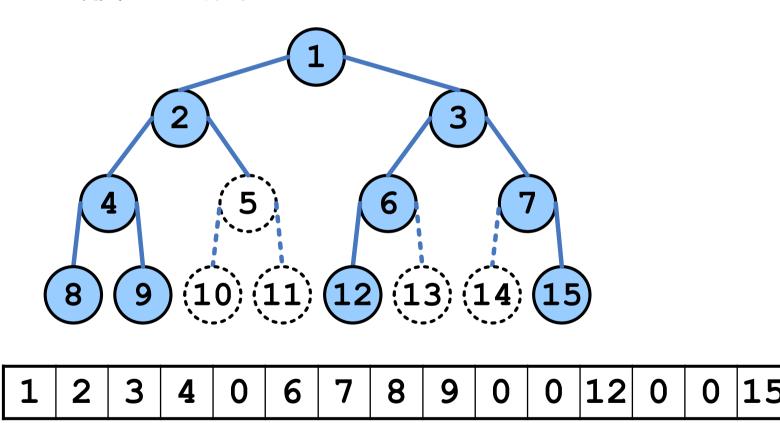
-用一维数组来表示

-按照满二叉树的顺序存放

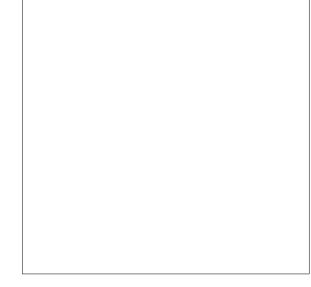
-完全二叉树



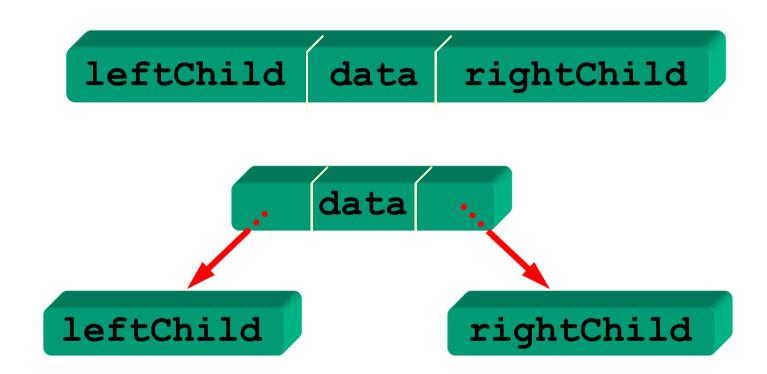
-一般二叉树



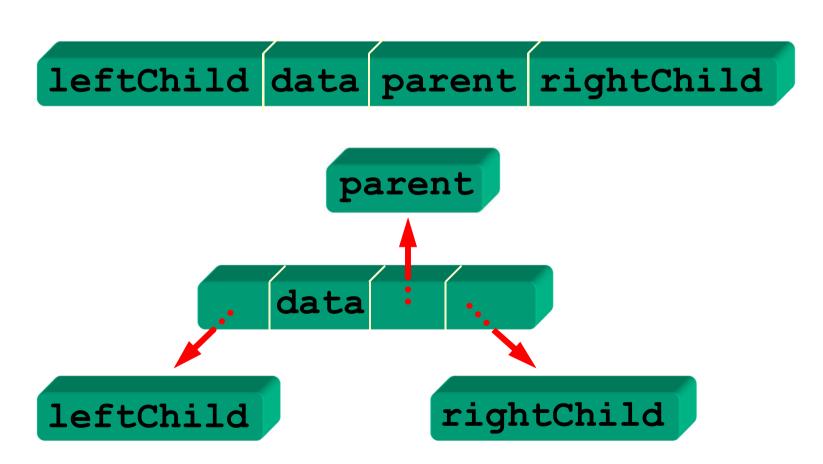
- -极端情形:单支树
 - ·深度为k的二叉树,最少只有k个结点
 - 却需要2k-1个存储单元



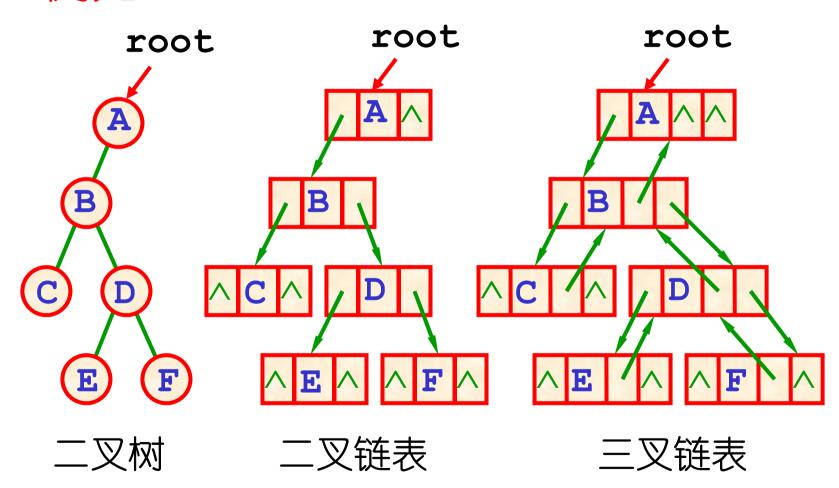
•二叉链表



• 三叉链表



• 例如



• 结构的定义

```
typedef struct _BiNode{
    TElemType data;
    struct _BiNode *lchild, *rchild;
}BiNode;
typedef BiNode* BiTree;
```

二叉树的存储结构

- 本节小结
 - 各种存储结构
 - •注意各自的优缺点
 - 比如顺序存储空间浪费大
 - •二叉链表不能直接找到父结点

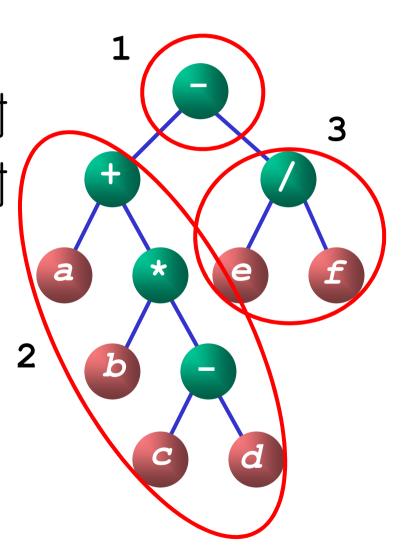
二叉树的遍历

- 遍历
 - -按照某种搜索路径访问每个单元,且每个单元仅被访问一次
- 二叉树的遍历
 - 深度优先遍历
 - 先(前)序遍历
 - •中序遍历
 - •后序遍历
 - 广度优先遍历 (层序)

- 先序遍历 (Preorder Traversal)
 - -若二叉树为空,则空操作 POT (Tree T) {
 - -否则
 - 先访问根结点
 - 再先序遍历左子树
 - •最后先序遍历右子树

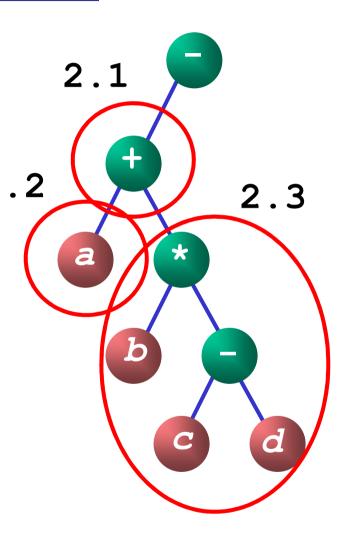
```
POT(Tree T) {
    if(!T) return;
    visit(T的根);
    POT(T的左子树)
    POT(T的右子树)
}
```

- 1 先访问树根 "-"
- 2 再访问 "-"的左子树
- 3 再访问 "一"的右子树



2 访问 "-"的左子树 对于这棵左子树

- 2.1 先访问树根 "+"
- 2.2 再访问 "+"的左子树
- 2.3 再访问 "+"的右子树



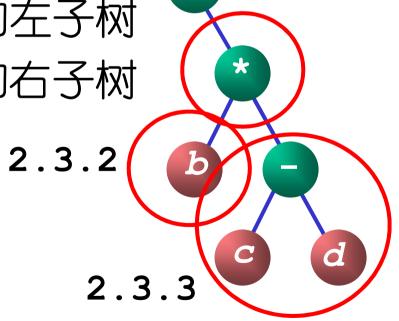
- 2.2 访问"+"的左子树 对于这棵左子树
 - 2.2.1 先访问树根 "a"
 - 2.2.2 再访问 "a"的左子树 (空)
 - 2.2.3 再访问 "a"的右子树 (空)

2.3 访问"+"的右子树 对于这棵右子树

2.3.1 先访问树根 "*"

2.3.2 再访问 "*" 的左子树

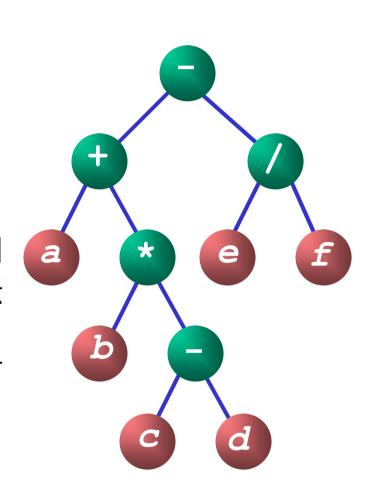
2.3.3 再访问 "*" 的右子树



2.3.1

理解

- 如果是空树,直接结束
- 如果树非空
 - 先访问树根
 - 把左子树看成跟原来地位相同的另一棵树,用同样的方法去遍历它
 - 左子树遍历完以后再同样的方法去遍历右子树
- 右图的先序遍历结果为:
 - •- + a * b c d / e f



理解

- 如果是空树,直接结束
- 如果树非空
 - 先访问树根
 - 把左子树看成跟原来地位相同的另一棵树,用同样的方法去遍历它
 - 左子树遍历完以后再同样的方法去遍历右子树

```
POT(Tree T){
    if(!T) return;
    visit(T的根);
    POT(T的左子树)
    POT(T的右子树)
}
```

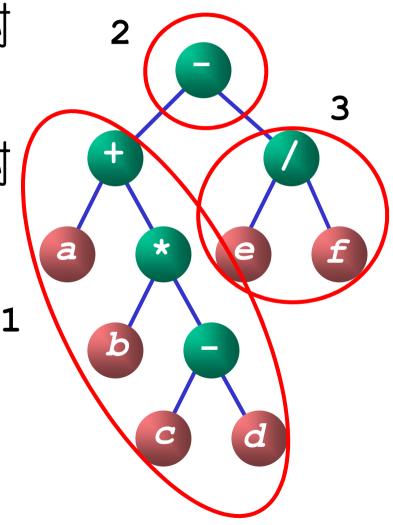
- 中序遍历 (Inorder Traversal)
 - -若二叉树为空,则空操作 IOT(Tree T){
 - -否则
 - 先中序遍历左子树
 - 再访问根结点
 - •最后中序遍历右子树

```
IOT(Tree T){
    if(!T) return;
    IOT(T的左子树)
    visit(T的根);
    IOT(T的右子树)
}
```

1 先访问 "一"的左子树

2 再访问树根 "-"

3 再访问 "一"的右子树



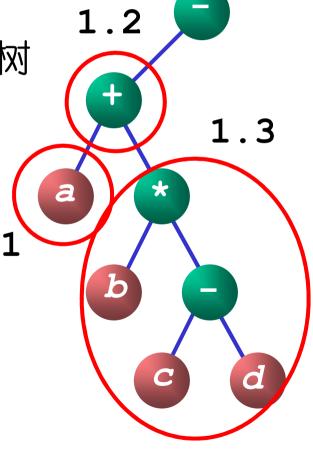
1 访问 "-"的左子树

对于这棵左子树

1.1 先访问子树根 "+"的左子树

1.2 再访问子树根 "+"

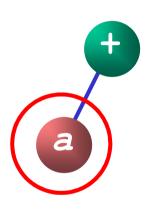
1.3 最后访问"+"的右子树



1.1 访问 "+"的左子树

对于这棵左子树

- 1.1.1 先访问 "a"的左子树 (空)
- 1.1.2 再访问树根 "a"
- 1.1.3 最后访问 "a"的右子树 (空)



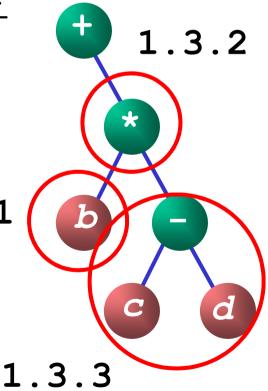
1.3 访问 "+"的右子树

对于这棵右子树

1.3.1 先访问子树根 "*" 的左子

- 1.3.2 再访问子树根 "*"
- 1.3.3 最后访问 "*" 的右子树

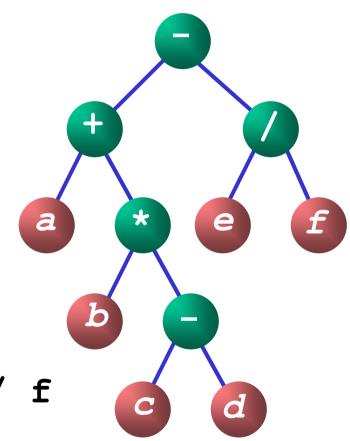
子树 1.3.1



理解

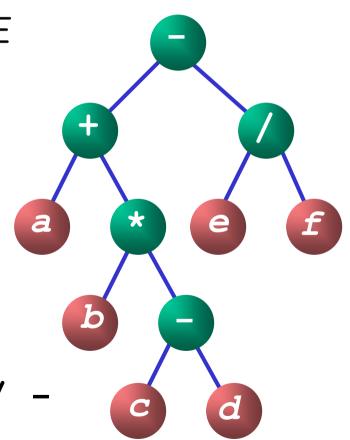
- -原理和先序遍历相同
- -区别在于递归的顺序:
 - 树根在左右两棵子树的中间被访问
- -右图中序遍历结果为:

•a + b * c - d - e / f



- 后序遍历 (Postorder Traversal)
 - 若二叉树为空,则空操作
 - -否则
 - 先后序遍历左子树
 - 再后序遍历右子树
 - •最后访问根结点
 - -右图后序遍历结果为:

•a b c d - * + e f / -



二叉树的遍历

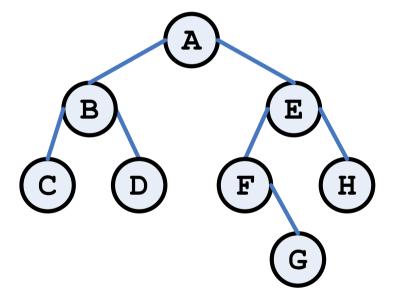
• 练习

-请写出下图先、中、后序遍历的结果

• 先序: ABCDEFGH

•中序: CBDAFGEH

•后序: CDBGFHEA



二叉树的遍历: 算法

- 回忆一下递归算法的适用情况
 - (1)问题本身直接用递归定义的
 - -(2)问题的规律有递归的特点
- 二叉树及其遍历是用递归定义的
 - 用递归算法肯定可以解决
 - 如果不用递归呢?

二叉树的遍历: 递归算法

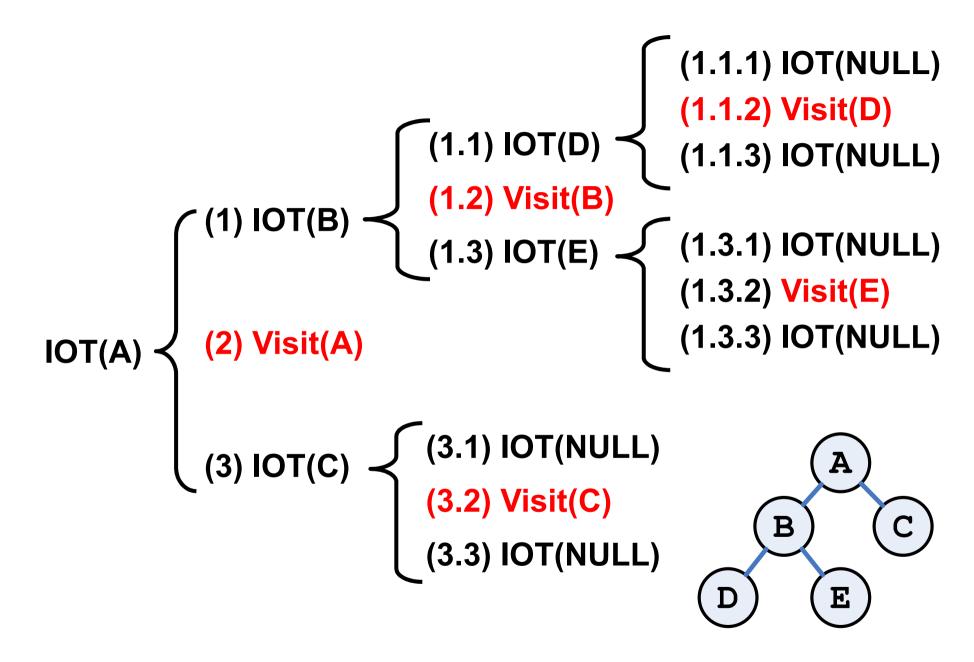
- 编写递归程序的要点
 - -(1)把部分看成整体
 - 把整体的解决分成若干部分
 - 每个部分的解决方法和整体相同
 - •解决整体时假设部分已经解决
 - (2)注意留递归出口

二叉树的遍历: 递归算法

• 以中序遍历为例

```
void IOT(BiTree T, int(*Visit)(TElemType e))
{
   if(!T) return; //递归出口
   IOT(T->lchild); //中序遍历左子树
   Visit(T->data);
   IOT(T->rchild); //中序遍历右子树
}
```

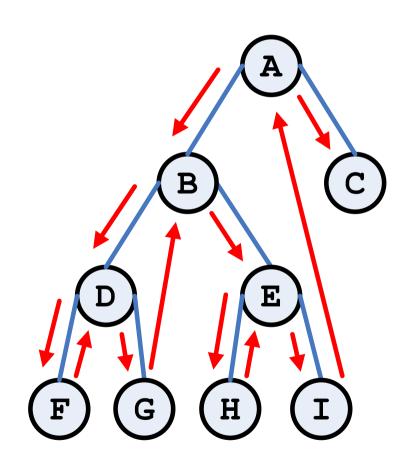
IOT: InOrderTraverse



二叉树的遍历: 非递归算法

- •回顾遍历的过程(以中序为例)
 - 1 先走到最左
 - 2 往回访问父结点
 - 3 往右访问右子树
 - 3.1 走到最左
 - 3.2 回访父结点
 - 3.3 访问右子树

• • •



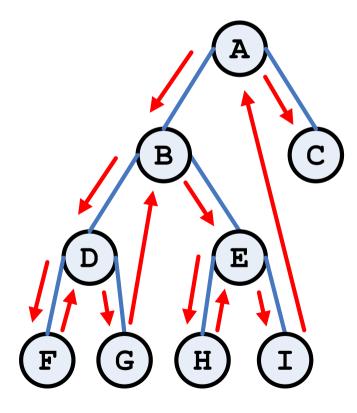
二叉树的遍历: 非递归算法

• 有一个问题

- 当向左/右走到底时怎么办?
- 需要返回到祖先
- 那个祖先?
- 某个尚未访问的祖先
- 这就需要一种机制能记录 访问的"历史信息",以便 能

够回溯回去

- "历史信息":路过却未访问的结点



算法1:

```
Status InOrderTraverse (BiTree T) {
   InitStack(S); Push(S, T); //先把树根入栈
                        //只要栈非空
   while (!StackEmpty(S)) {
       while (GetTop (S, p) && p) //向左走到头
          Push(S, p->lchild);
                          //弹出多入栈的空结点
       Pop(S, p);
       if(!StackEmpty(S)){ //如果栈非空
                            //弹出一个元素
          Pop(S, p);
          if(!Visit(p->data) //访问之
              return ERROR;
          Push(S, p->rchild); //再向右走
   return OK;
```

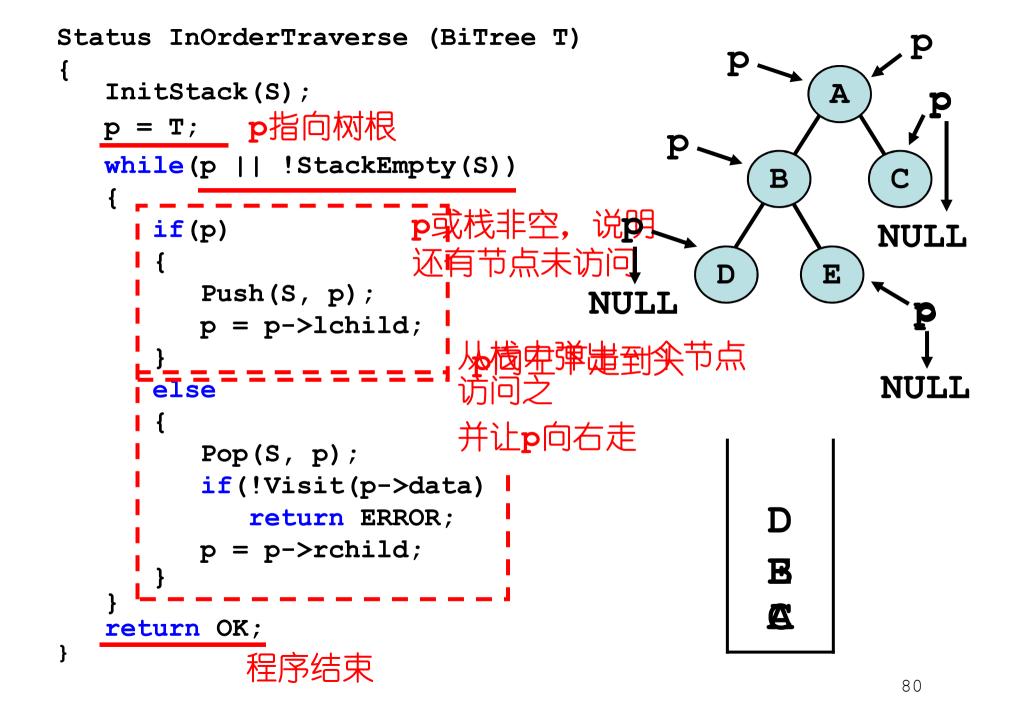
```
Status InOrderTraverse (BiTree T)
  InitStack(S); Push(S, T); 树根入栈
  while (!StackEmpty(S))
                     只要栈非空
                                      B
    Push(S, p->lchild);
    Pop(S, p); 弹出多入枝即冠霜离子入栈
    if(!StackEmpty(S))
       Pop(S, p); 弹出一个, 访问之
       if(!Visit(p->data))
                                   NULL
         return ERROR;
                                   NELL
       Push(S, p->rchild);
                                   NELL
                    p的右孩子入栈
                                   NELL
  return OK;
```

算法1:

```
Status InOrderTraverse (BiTree T) {
   InitStack(S); Push(S, T); //先把树根入栈
                           //只要栈非空
   while (!StackEmpty(S)) {
     Push(S, p->lchild);
                       //弹出多入栈的空结点
      Pop(S, p);
      if (!Stack oty(S)
         Pop(S,
             re
         Push (S'
   return OK;
```

算法2:

```
Status InOrderTraverse (BiTree T) {
                            //新建一个堆栈
  InitStack(S);
                            //从树根开始
  p = T;
  while(p || !StackEmpty(S)){ //还有未访问的
                          //一首向左走到底
     if(p) {
       Push(S, p);
       p = p->lchild;
                       //p为NULL,说明走到了底
     else {
       Pop(S, p); //弹出一个还没访问的结点
        if(!Visit(p->data) //访问之
          return ERROR;
                          //再向右走
       p = p->rchild;
  return OK;
```



算法2:

```
Status InOrderTraverse (BiTree T) {
  InitStack(S); p = T; //从树根开始
  while(p || !StackEmpty(S)){ //还有未访问的
                           //一首向左走到底
    if(p) {
       Push(S, p);
       p = p->lchild;
                         p向左下走到底
     else {
                       并记录下沿途的节点
       Pop(S, p);
       if(!Visit(p->data)
          return ERROR;
       p = p->rchild;
                       栈顶结点的左子树访
                       问完, 开始访问该结
  return OK;
```

树的遍历: 非递归算法

• 用一个栈Stack跟踪访问的历史

```
• 伪代码: void dfs(root){ //输入: root node of tree
             InitStack(S);
             PushStack(S, root); //push root to the stack S
             while(!isEmpty(S)){ //只要栈S不空
               node = S.pop(); //出栈一个结点
               visit(node); //访问它
               //push node's right and left children
               if(node有右孩子rchild) PushStack(S, rchild);
               if(node有左孩子lchild) PushStack(S, lchild);
```

后序非涕归遍历

```
vector<int> postorderTraversal(TreeNode *root) {
    list<int> result;
    stack<TreeNode *> S;
    TreeNode *p = root;
    while (!S.empty() || p!= nullptr) {
        if (p!= nullptr) {//访问p,并走向右子树
           S.push(p);
           result.push_front(p->val);
           p = p->right;
       else { //右子树走完了
           TreeNode *cur = S.top();
           S.pop();
           p = cur->left;
    return vector<int>(result.rbegin(), result.rend());
}
```

后序非涕归遍历

```
vector<int> postorderTraversal(TreeNode *root) {
   vector<int> result:
   stack<const TreeNode *> s;
   /* p. 正在访问的结点, q. 刚刚访问过的结点 */
   const TreeNode *p = root, *q = nullptr;
   do {
       while (p != nullptr) { /* 往左下走 */
           s.push(p);
           p = p->left;
       q = nullptr;
       while (!s.empty()) {
           p = s.top();
           s.pop();
           /* 右孩子不存在或已被访问. 访问之 */
           if (p-\rangle right == q) {
              result.push_back(p->val);
              q = p; /* 保存刚访问过的结点 */
           } else {
              /* 当前结点不能访问, 需第二次进栈 */
              s.push(p);
              /* 先处理右子树 */
              p = p->right;
              break;
   } while (!s.empty());
   return result;
}
```

二叉树的遍历: 算法效率

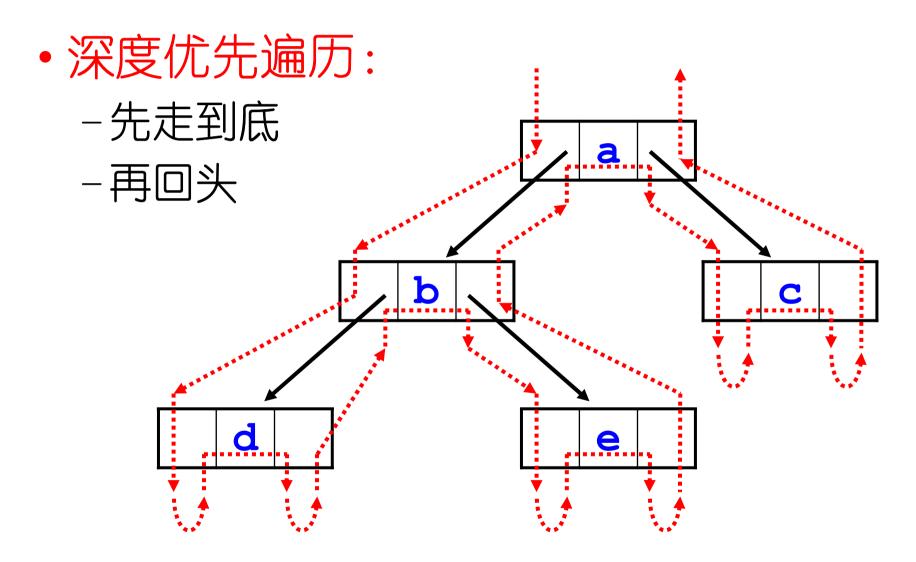
• 时间复杂度

- n个结点,每一个都要访问一次
- 显然时间复杂度为O(n) (这里n为结点数)

• 空间复杂度

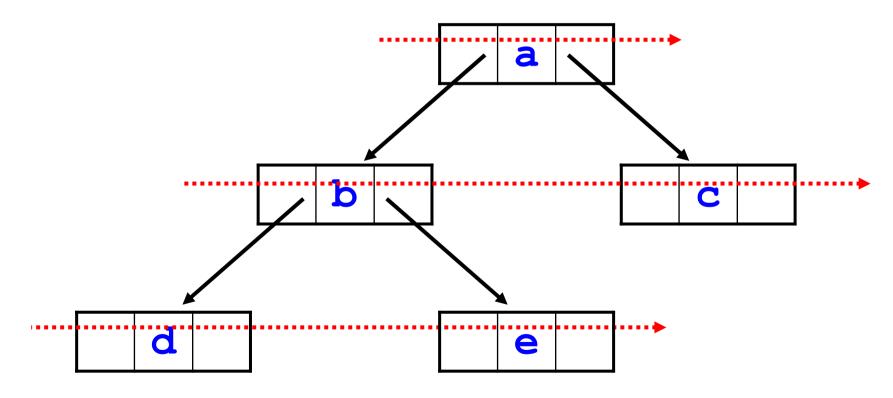
- 不论是递归还是非递归算法都要用到堆栈
- 堆栈的最大深度 = 树的深度
- 所有空间复杂度为O(k) (这里k为树的深度)

二叉树的其它操作: 广度优先遍历



二叉树的其它操作: 广度优先遍历

- 广度优先遍历
 - -也叫层序遍历

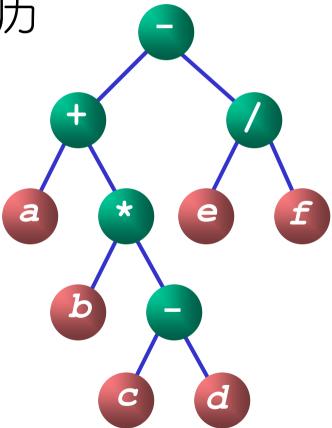


二叉树的其它操作:广度优先遍历

• 练习

- 对右图进行广度优先遍历

--+/a*efb-cd



二叉树的其它操作: 广度优先遍历

规律

- 一个层次完成后才进入下一层

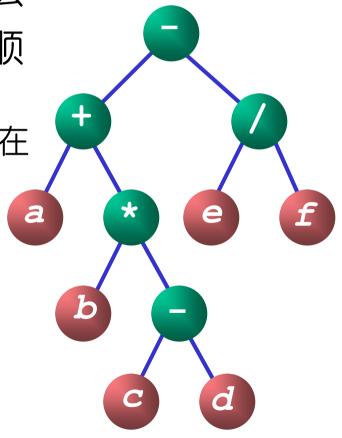
- 下一层的结点按照上一层的顺 序进行访问

· "老爸在长辈中在先,则儿子在晚辈中也在先"

- 总之, 先遇上的先访问

• 对比深度优先遍历:

- 先遇上的后访问
- 算法使用了堆栈



算法:

```
Status LevelOrderTraverse (BiTree T)
 InitQueue(Q); AddQueue(Q, T); //树根入队
 while(!QueueEmpty(Q)) {
                               //只要队列非空
                             //出队一个结点
    DeleteQueue(Q, p);
                             //访问之
    if(!Visit(p->data))
        return ERROR;
                                //左孩子入队
    if (p->lchild)
        AddQueue(Q, p->lchild);
                                //右孩子入队
    if (p->rchild)
        AddQueue(Q, p->rchild);
 return OK;
```

```
Status LevelOrderTraverse(BiTree T)
 InitQueue(Q); AddQueue(Q, T);
                                            p
 while (!QueueEmpty(Q))
                      只要队列非空
                                      B
    DeleteQueue(Q, p);
    if(!Visit(p->data))
                                        E
       return ERROR;
                       并访问之"
    if (p->lchild)
                                如果p有左孩子
       AddQueue(Q, p->lchild);
                                则左孩子入队
    if(p->rchild)
                                如果p有右孩子
       AddQueue(Q, p->rchild);
                                则右孩子入队
 return OK; 程序结束
                                    E
```

• 建议思考以下问题:

- 判断两棵二叉树是否相同
- 复制一棵二叉树
- 交换一棵二叉树的所有左右子树
- 计算一棵二叉树叶结点的个数
- 计算一棵二叉树的深度、宽度(每层结点数的最大值)
- 判断一棵二叉树是否是完全二叉树

- . . .

```
1. 求二叉树的深度(后序遍历)
int Depth (BiTNode* T ) {
  if (!T) return 0 ;
  int l = Depth(T->lchild);
  int r = Depth(T->rchild);
  return l>r?l+1:r+1;
}
```

2. 按带空子树标记(#符号)的先序序列建立二叉链表.

A B D # G # # # C E # # F # # # #

```
//ABD #G # # #CE ##F ##
void PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T)
  scanf(ch);
   if(ch== '#'){ T = 0; return;} //递归出口
   if(!(T= new BiTNode) ){ //处理根
     throw "内存不够!";return;
  T->data = ch;
  PreOrderCreatBiTree (T->lchild);//左子树
  PreOrderCreatBiTree (T->rchild);//右子树
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
       if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if (ch== '#') T = NULL;
  else{
       if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
       T->data = ch;
       PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
       PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
         throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
  else{
      if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
      T->data = ch;
      PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
      PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
   else{
       if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
       T->data = ch;
       PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
       PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
              \mathbf{B}
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if (ch== '#') T = NULL;
   else{
       if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
       T->data = ch;
       PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
       PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
              \mathbf{B}
```

```
A B D # G # # # C E # # F # #
int PreOrderCreatBiTree(BiTNode* &T) {
   scanf(ch);
   if(ch=='#')T = NULL;
   else{
       if( !(T = new BiTNode)) )
          throw "内存不够!";
       T->data = ch;
       PreOrderCreatBiTree(T->lchild);
       PreOrderCreatBiTree(T->rchild);
              \mathbf{B}
```

二叉树的操作

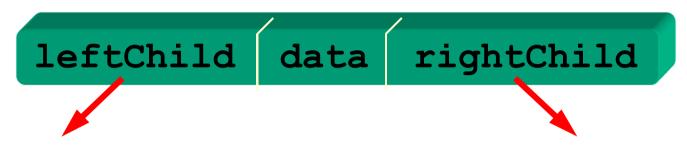
- 本节小结
 - -深度优先遍历(包括先、中、后序)
 - 手工能写出先、中、后序遍历的结果
 - •要求能够写出递归和非递归的算法
 - -广度优先遍历
 - 了解其算法:为什么要用队列
 - 其它操作
 - •能把握大致方向:借助深度优先遍历、递归、 广度优先遍历等等

二叉树的其它操作

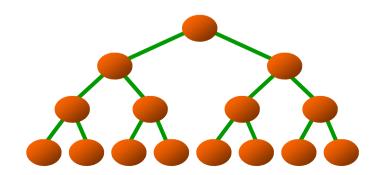
- 作业1
 - 习题集6.8、6.9

线索二叉树

• 二叉链表的空间浪费

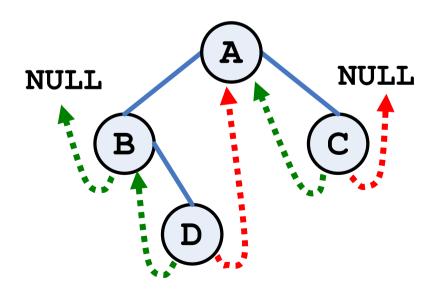


- 对于叶结点, 左右孩子指针无用!
 - 度为1的结点也闲置了一个指针
- 而所有结点中最多有一半以上是叶结点



线索二叉树

- •闲置指针的"废物利用"
 - 二叉树最常用的操作是遍历
 - 不妨让这些闲置的指针指向遍历时要访问的前驱/后继结点
 - 比如对于中序遍历
 - ·结果应该是: BDAC



• 练习

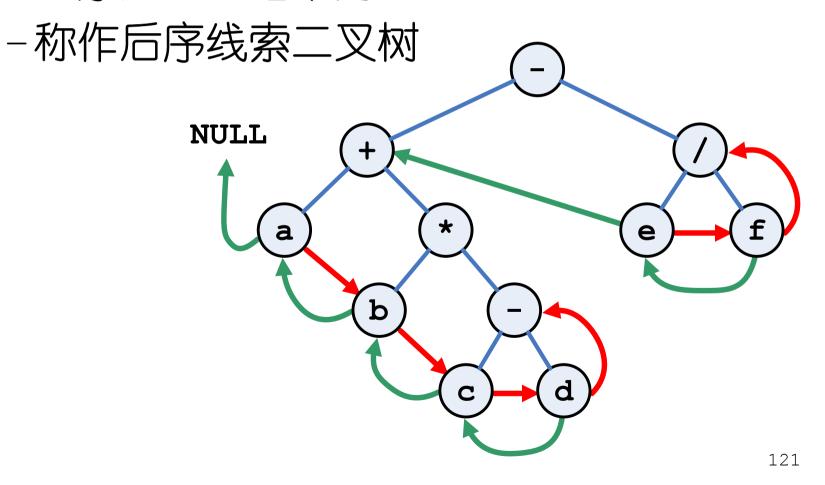
- 对下图按照中序遍历进行线索化

- 中序遍历的结果为: **a+b*c-d-e/f**

-称作中序线索二叉树
NULL
(a) (*) (e) (f)

• 练习

- 对下图按照后序遍历进行线索化
- 后序遍历的结果为: **abcd-*+ef/-**



线索工叉树

- 课后练习
 - 例题5

结点的结构

- 现在1child有2个功能
 - (1)指向左孩子
 - (2)指向前驱结点
- 如何区别呢?
 - 增加一个标记说明其当前的功能
 - 当LTag=0时: 指向左孩子
 - 当LTag=1时:指向前驱结点
- rchild类似处理

lchild LTag Data RTag rchi

结点的结构

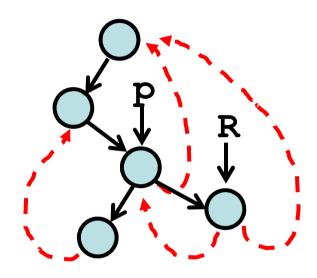
```
enum PointerTag{Link,Thread};
template <class TElemType>
class BiThrNode {
private:
   TElemType data;
   Struct BiThrNode *lchild;
   Struct BiThrNode *rchild;
   PointerTag LTag;
   PointerTag RTag;
```

初始化一个头结点

```
bool InitThrTree (BiThrNode *& head) {
  head = (BiThrNode *)
          malloc(sizeof(BiThrNode));
   if(!head) return false;
   head->Ltag = 1; //线索
   head->Rtag = 1; //线索
   head->lchild = 0;
   head->rchild = 0;
   return true;
```

线索二叉树:插入一个右孩子

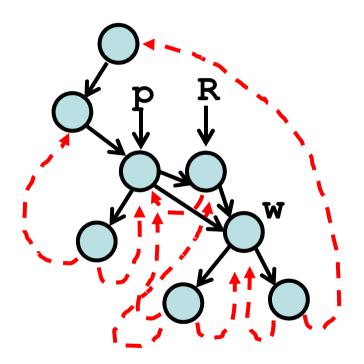
1) P没有右孩子



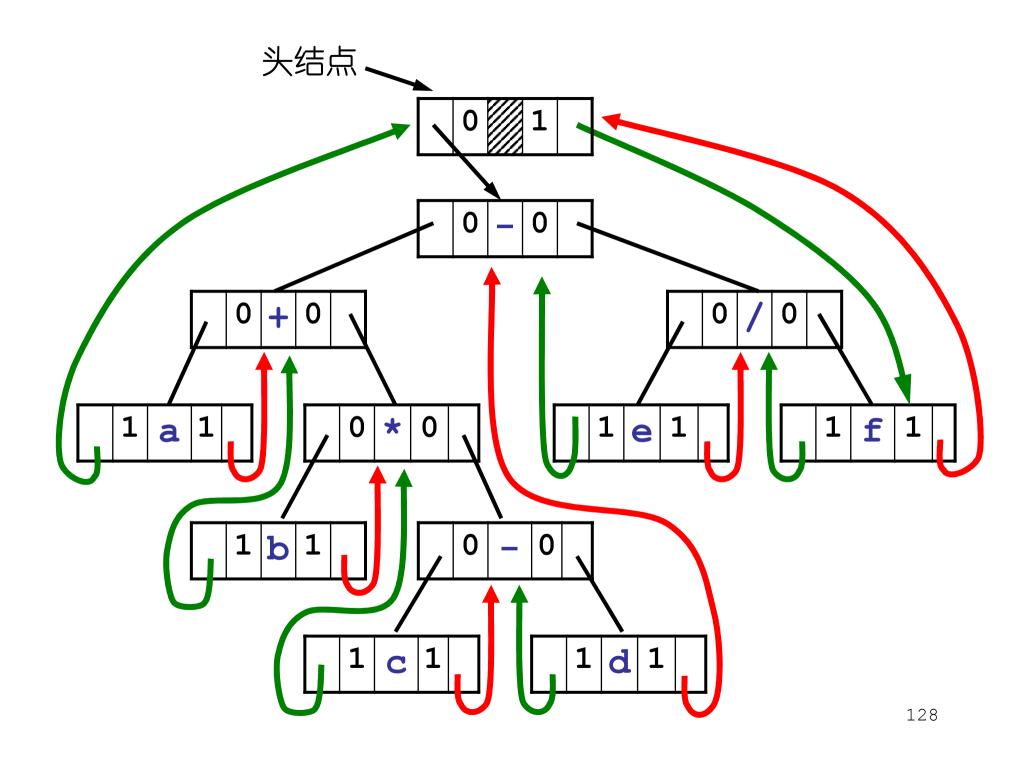
```
R->rchild = p->rchild
R->Rtag = p->Rtag;
R->lchild = p;
R->Ltag = 1; //线索
P->rchild = R;
P->Rtag = 0; //孩子
```

插入一个右孩子

2) P有右孩子



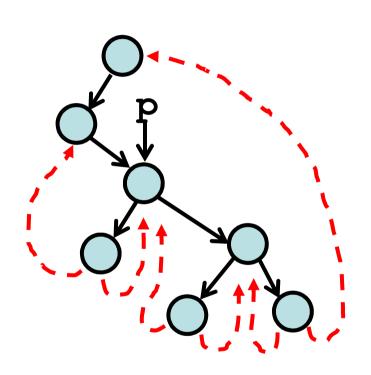
```
R->rchild = p->rchild
R->Rtag = p->Rtag;
R->lchild = p;
R->Ltag = 1; //线索
P->rchild = R;
P->Rtag = 0; //孩子
if(R->Rtag) return;//线索
w= R->rchild;
while(w->LRag)
   w = w->lchild;
W->lchild = R;
                      127
```



中序线索二叉树的遍历

• 基本思想

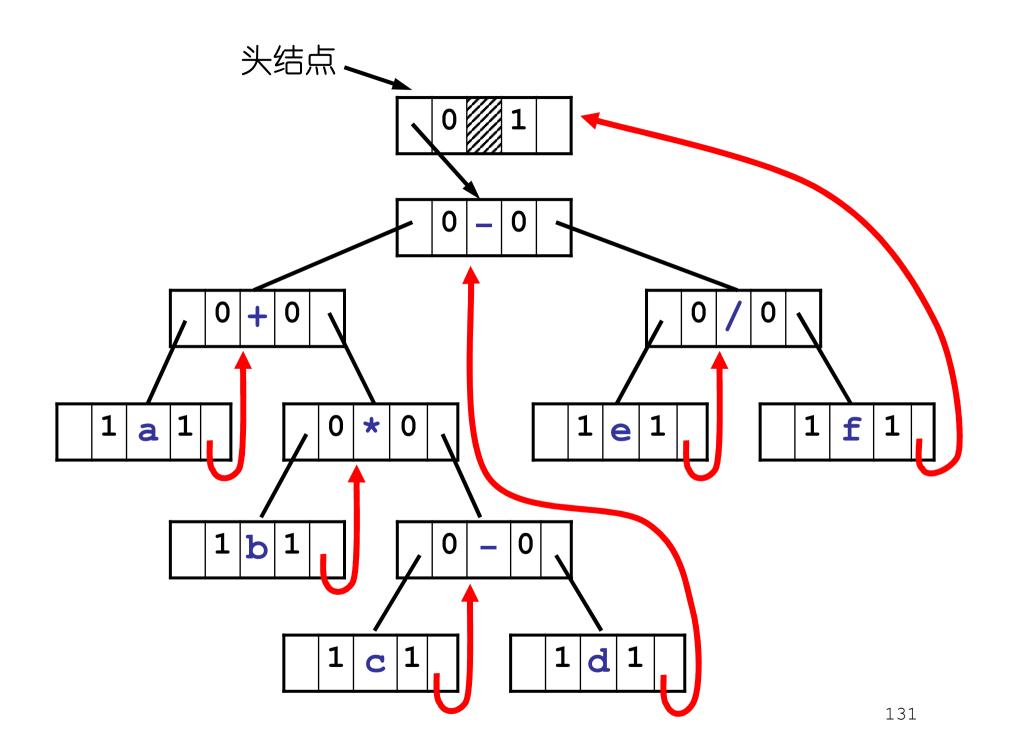
- 第一个访问的结点应该是最左下角的结点
- -假设刚才访问的结点是p
- 然后P的后继是谁?
 - ·若p->rchild是指针,说明P有右子树,下一个结点应该是P右子树中最左下角的结点
 - ·若p->rchild是线索,直接访问p->rchild
- -如此循环往复...



然后P的后继是谁?

1) 若p->rchild是指针,说明P有 右子树,下一个结点应该是P右子树 中最左下角的结点

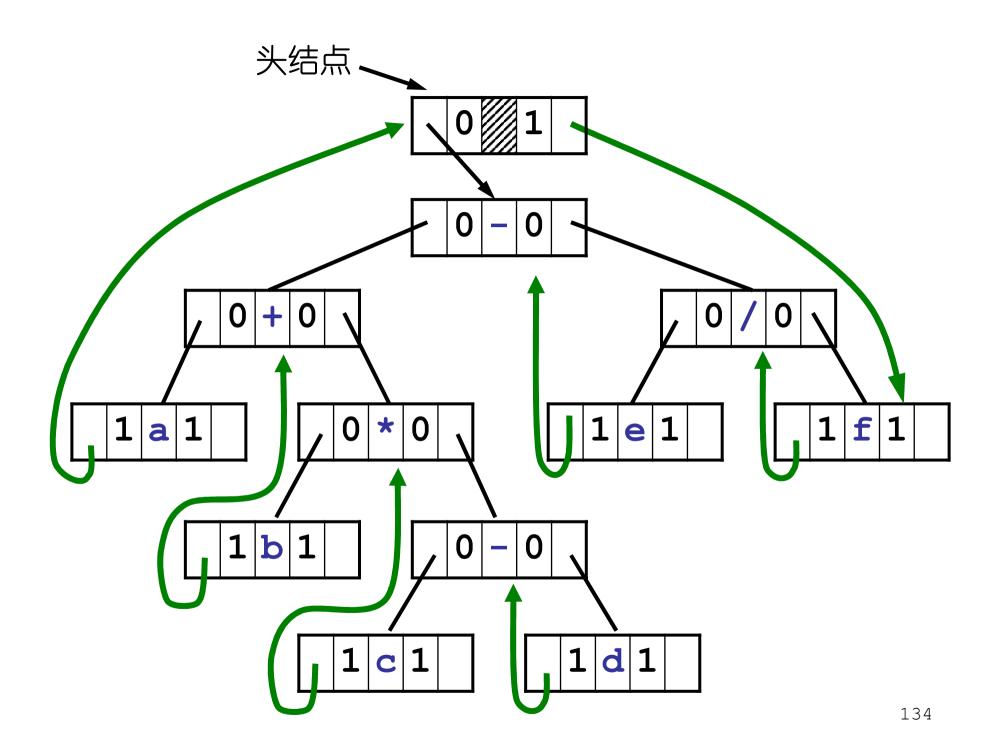
```
if (p->Rtag==Link) {
    p = p->rchild;
    while (p->Ltag==Link)
        p = p->lchild;
}
2) 若p->rchild是线索, 直接访问p->rchild
    p = p->rchild;
```



```
Status InOrderTraverse Thr(BiTree Head) { //T为头节点
  p = Head ->lchild; //p指向树根
  while (p->LTag == Link) //p->lchild为指针
        p = p->lchild; //则向左下走到底
  while(p != Head) { //p等于T则说明已经遍历完毕
     std::cout << p->data;//visit(p->data)
     if (p->Rtag==Link) {
        p = p->rchild;
        while (p->Ltag==Link)
           p = p->lchild; //则向左下走到底
     else p = p->rchild;
  return OK;
```

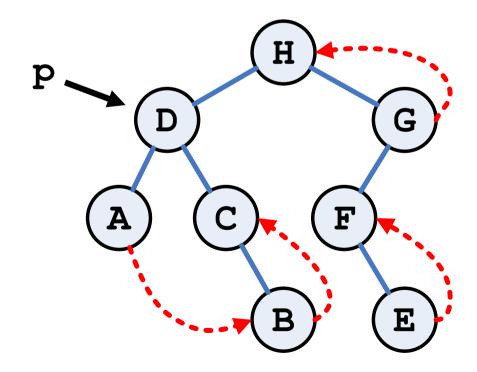
中序线索二叉树的(反向)遍历

- 思考: 如果反方向进行遍历呢?
 - 第一个访问的结点应该是最右下角的结点
 - -假设刚才访问的结点是p
 - 然后P的后继是谁?
 - •若p->lchild是指针,说明p有左子树,下一个结点应该是p左子树中最右下角的结点
 - •若p->lchild是线索,直接访问p->lchild
 - -如此循环往复...



先/后序线索二叉树的遍历

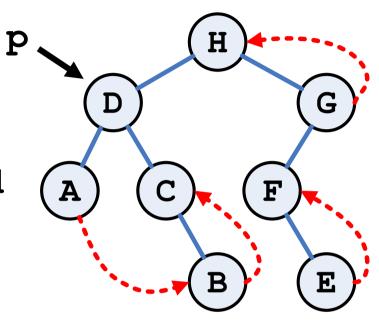
- 以后序线索二叉树为例
 - 第一个访问的应该是最左下角的结点
 - -假设刚才访问的是p, p的后继是谁?



先/后序线索二叉树的遍历

解答

- 若p->rchild是线索
 - •则后继就是p->rchild
- -否则
 - •若p是树根,则无后继
 - · 若p是右孩子或者是唯一的左孩子,则后继 是其父结点
 - 若p是左孩子,且有右兄弟,则后继是p的父 结点的右子树中第一个访问的结点



先/后序线索二叉树的遍历

• 困难

- 对于后序线索二叉树
- 想要找结点p的后继结点,可能需要知道p的父结点是谁
- 可是这是很难办到的
- 两种方法
 - 从树根开始查找
 - 改用三叉链表来表示二叉树
- 此困难对于后序线索二叉树找前驱结点、先序 线索二叉树找后继/前驱结点同样存在

普通二叉树的线索化

- 普通的二叉树怎么变成线索二叉树?
 - 称作线索化
- 基本思想
 - -线索其实就是按照遍历的顺序把闲置的指针链接到前驱/后继结点:
 - ·遍历过程中维护两个指针: pre和p, 分别指向遍历序列中一前一后的两个结点
 - 若pre->rchild闲置, pre->rchild = p
 - •若p->lchild闲置, p->lchild = pre

```
Status InOrderThreading(BiThrTree &Thrt,BiThrTree T) {
  Thrt = (BiThrTree) malloc(sizeof(BiThrNode)); //头结点
  if(!Thrt) exit(OVERFLOW);
  Thrt->LTag = Link; //头结点的lchild是指针
  Thrt->RTag = Thread; //头结点的rchild是线索
                       //若T为空树,头结点的左右指针回指
  if(!T) {
     Thrt->lchild=Thrt; Thrt->rchild=Thrt; }
  else {
     Thrt->lchild=T; //头结点的lchild指向树根
     pre = Thrt; //pre是全局变量
     InThreading(T); //调用中序线索化函数处理二叉树T
     pre->rchild = Thrt; //InThreading调用完以后
     pre->RTag = Thread; //就差最后一个结点没有链接好
     Thrt->rchild = pre; //此时, pre指向最后一个结点
  return OK;
```

```
void InThreading(BiThrTree p) {
                            //p为空则返回
  if(p) {
     InThreading (p->lchild); //左子树线索化
     if(!p->lchild) { //若p->lchild闲置
        p->lchild = pre;
        p->LRaq = Thread;
     if(!pre->rchild) { //若pre->rchild闲置
        pre->rchild = p;
        pre->RTag = Thread;
                  //维持pre和p一前一后的关系
     pre = p;
     InThreading (p->rchild); //右子树线索化
```

```
void InThreading(BiThrTree p) {
                                       pre
   if(p)
      InThreading(p->lchild);
      if(!p->lchild)
                          以p->lchild为参数
                          递归调用
        p->lchild = pre;
        p->LRag
                  = Thread;
      if(!pre->rchild)
        pre->rchild = p;
        pre->RTag = Thread;
     pre = p;
      InThreading(p->rchild);
```

```
void InThreading(BiThrTree p) {
                          此时的p就是
   if(p)
                          原来的p->lchild
      InThreading(p->lchild);
      if(!p->lchild)
                          以p->lchild为参数
                          递归调用
                                              B
        p->lchild = pre;
        p->LRag
                   = Thread;
      if(!pre->rchild)
        pre->rchild = p;
        pre->RTag = Thread;
     pre = p;
      InThreading(p->rchild);
```

```
void InThreading(BiThrTree p) {
                                         头节点
                                 pre
                       此时的p就是
  if(p)
                       原来的p->lchild
     InThreading(p->lchild);
                                     p
                                           A
    if(!p->lchild)
                      以p->lchild为参数
                      递归调用
                                pre
        p->lchild = pre;
        p->LRag
                 = Thread;
                           此时p->lchild闲置
                           应作为线索,指向pre
     if(!pre->rchild)
                           此时pre->rchild闲置
        pre->rchild = p;
                           应作为线索,指向p
        pre->RTag = Thread;
                           注意:这次操作是无效的
     pre = p; pre跟进
                           以p->rchild为参数
     InThreading(p->rchild);
                           递归调用
```

```
void InThreading(BiThrTree p) {
                                           头节点
  if(p)
     InThreading(p->lchild);
                                     pre
                         调用完毕
    if(!p->lchild)
                                  pre
        p->lchild = pre;
        p->LRag
                 = Thread;
                             p->lchild不闲置
     if(!pre->rchild)
                             pre->rchild闲置
        pre->rchild = p;
                             应作为索引,指向p
        pre->RTag = Thread;
     pre = p; pre跟进
                             以p->rchild为参数
     InThreading(p->rchild);
                             递归调用
```

```
void InThreading(BiThrTree p) {
                                           头节点
                        此时的p就是
  if(p)
                        原来的p->lchild
     InThreading(p->lchild);
                     以p->lchild为参数 Pre
    if(!p->lchild)
                     递归调用
        p->lchild = pre;
        p->LRag
                 = Thread;
                            此时p->lchild闲置
                                                pre
                            应作为线索,指向pre
     if(!pre->rchild)
                            pre->rchild不闲置
        pre->rchild = p;
        pre->RTag = Thread;
     pre = p; pre跟进
                            以p->rchild为参数
     InThreading(p->rchild);
                            递归调用
```

```
Status InOrderThreading(BiThrTree &Thrt,
                     BiThrTree T)
     InThreading (T);调用完毕
                       pre此时指向遍历序
     pre->rchild = Thrt;
     pre->RTag = Thread;
                         苗点的thillid植指
     Thrt->rchild = pre;
                       return OK; 程序结束
                                    pre
```

线索二叉树

- 本节小结
 - -线索二叉树的原理
 - 手工能对二叉树进行线索化
 - 掌握线索二叉树的存储结构
 - -线索二叉树的遍历
 - 能够写出中序线索二叉树的遍历算法
 - 了解先/后序线索二叉树的遍历
 - 二叉树的线索化
 - 了解算法

线索二叉树

- 作业2
 - 习题集: 6.3

树和森林: 回顾

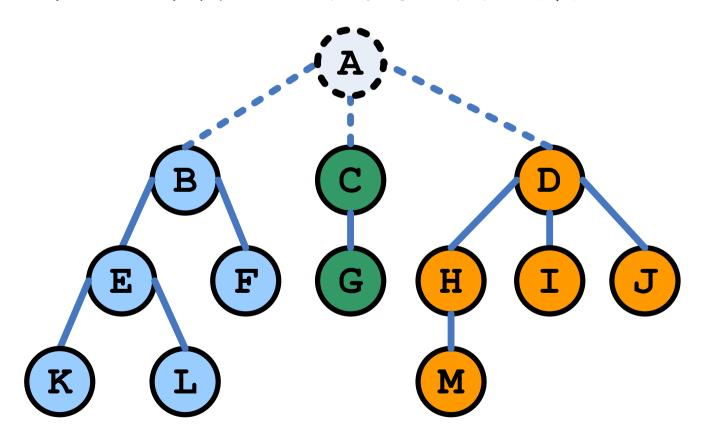
• 树:

- -n(n>=0)个结点组成的有限集合
- -如果n=0,称为空树
- -如果n>0,则
 - 有一个特定的称之为根 (root) 的结点,它只有直接后继,但没有直接前驱
 - •除根以外的其它结点划分为m(m>=0)个互不相交的有限集合 $T_0, T_1, ..., T_{m-1}$,每个集合又是一棵树,并且称之为根的子树

树和森林: 回顾

• 森林:

-m(m>=0) 棵互不相交的树的集合



树的存储结构: 孩子表示法

- 孩子表示法
 - 每个结点可以有多个孩子
 - -方法一:

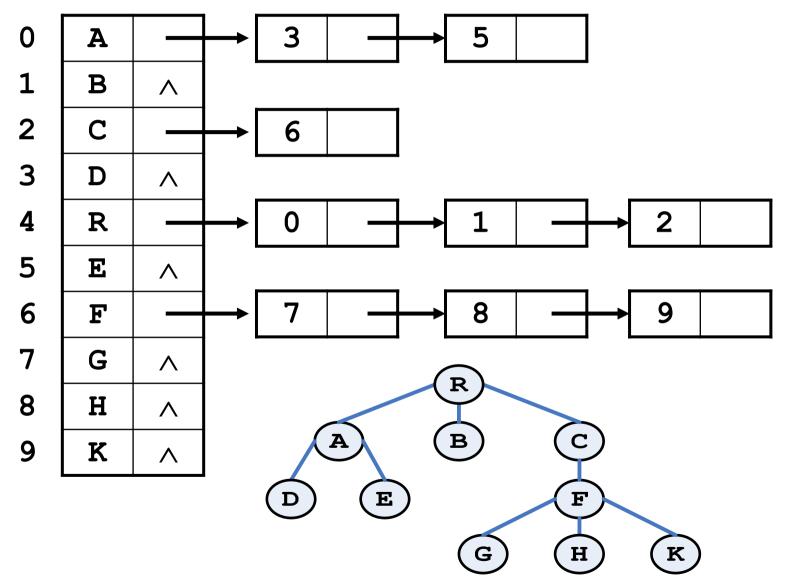


或者:

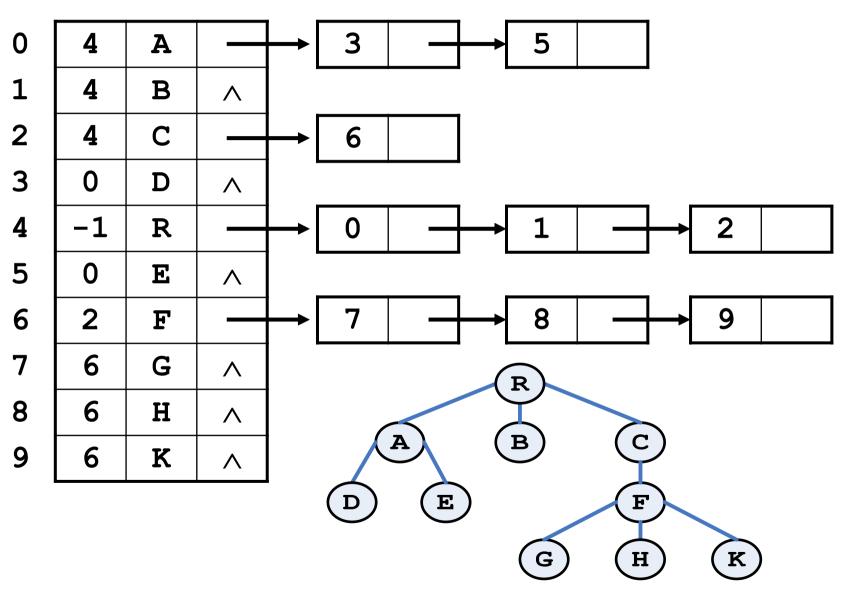


•浪费空间!

-方法二



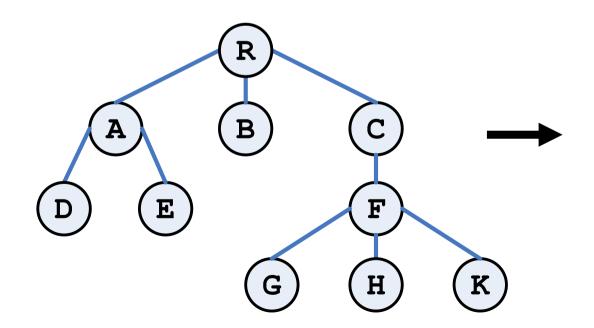
- 还可以增加双亲信息(孩子-双亲表示法)



树的存储结构: 双亲表示法

• 双亲表示法

- 树中一个结点的孩子的数量不定
- 但是双亲却只有一个
- 所以保存每个结点的双亲



4	结点	双亲
0	R	-1
1	A	0
2	В	0
3	С	0
4	D	1
5	E	1
6	F	3
7	G	6
8	Н	6

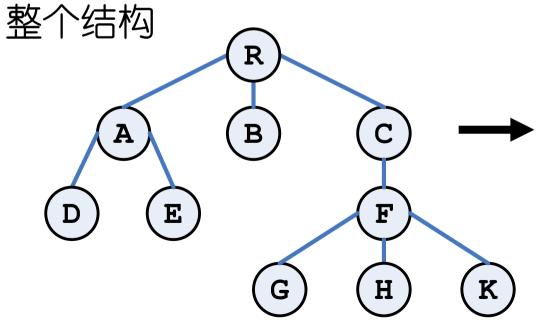
K

9

6

树的存储结构: 双亲表示法

- 优点
 - 查找双亲、树根操作很快
- -缺点
 - 查找孩子操作很慢,需要遍历



结点 双亲

0

5

8

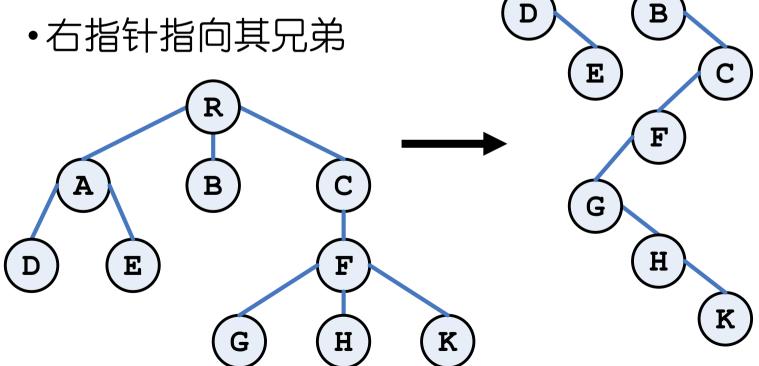
9

R	-1	
A	0	
В	0	
С	0	
D	1	
E	1	
F	3	
G	6	
Н	6	
K	6	

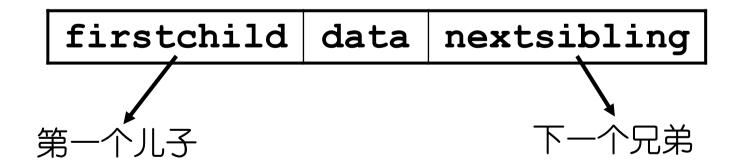
树的存储结构: 孩子兄弟表示法

• 即左孩子、右兄弟表示法

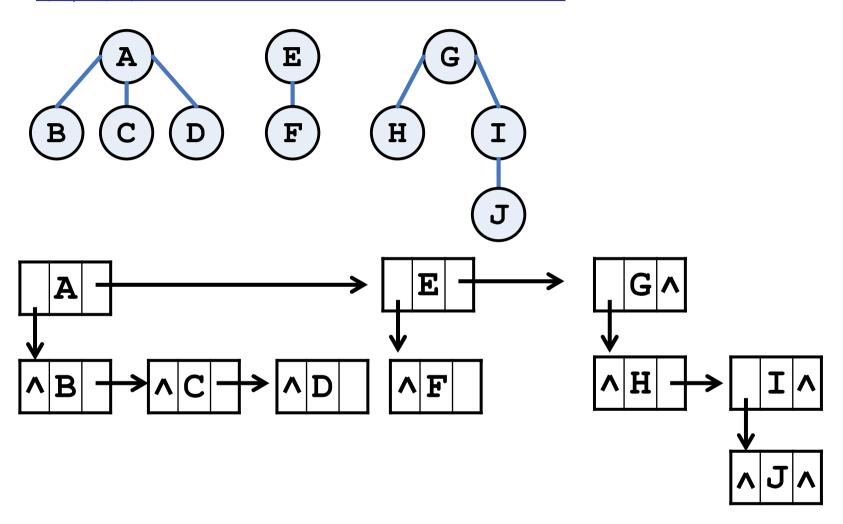
- 用二叉树来表示树
 - 左指针指向其大儿子
 - •右指针指向其兄弟

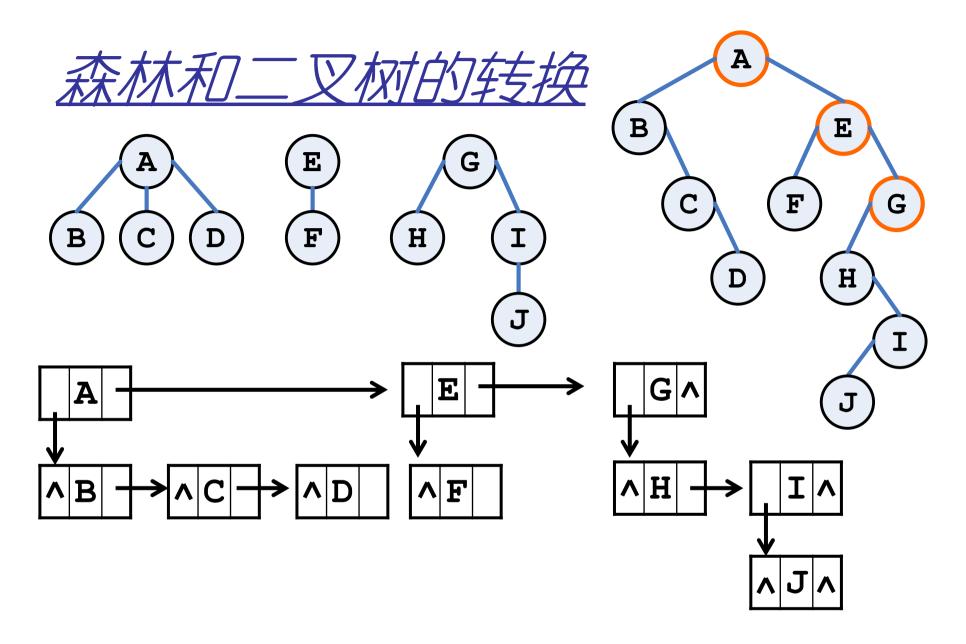


树的存储结构: 孩子兄弟表示法



森林和二叉树的转换

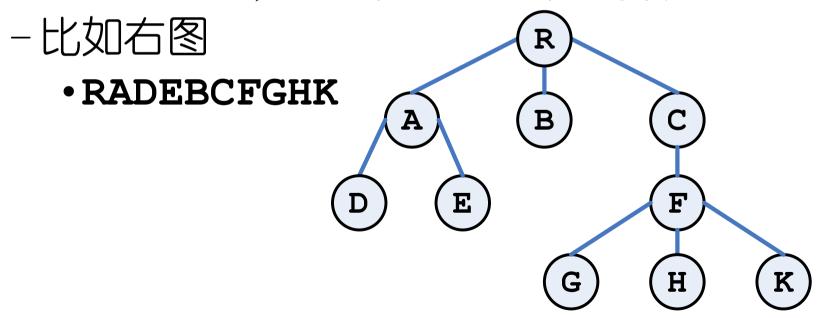




(森林)的左孩子右兄弟 二叉树的左右孩子链表

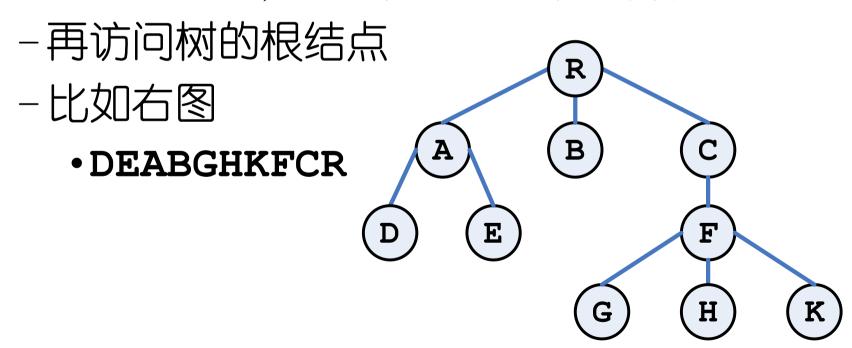
树和森林的遍历: 树的遍历

- 树的先根遍历
 - 若森林非空
 - 先访问树的根结点
 - 再从左至右,先根遍历树根的每棵子树



树和森林的遍历: 树的遍历

- 树的后根遍历
 - 若森林非空
 - 先从左至右,后根遍历树根的每棵子树



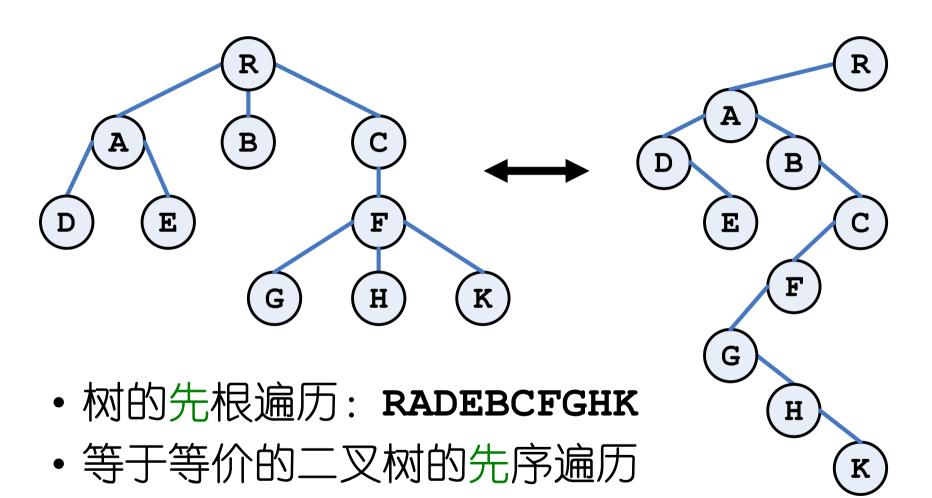
树和森林的遍历: 树的遍历

- 问题
 - 树的中根遍历呢?
 - "中"在哪里?
- 注意:

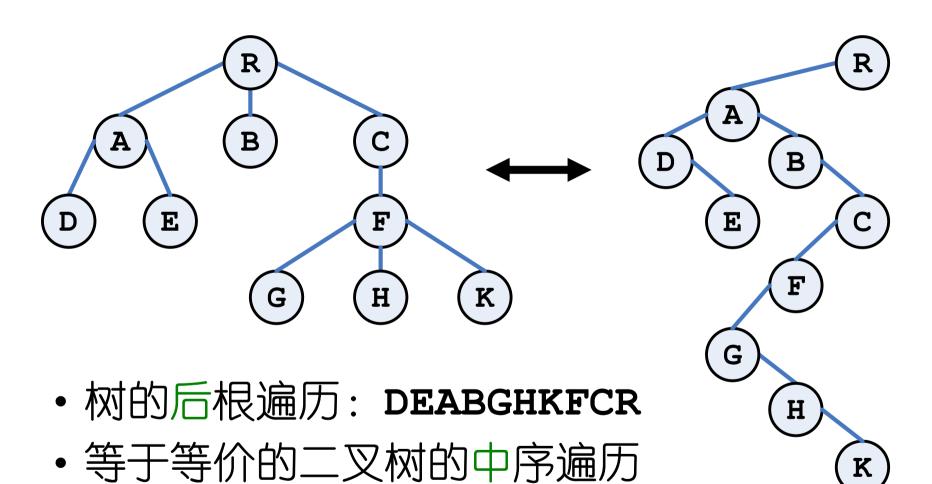
-树的遍历中的"先根""后根"指的是树根和它的孩子相比,谁先谁后

A

树的遍历和相应二叉树的遍历的关系

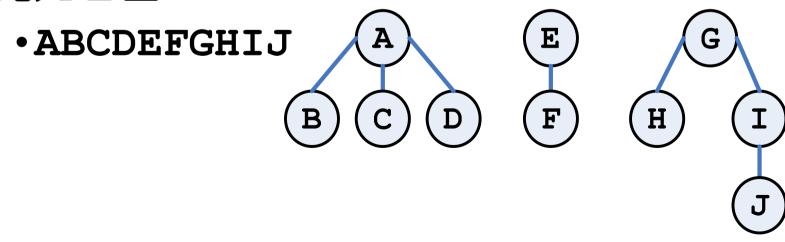


树的遍历和相应二叉树的遍历的关系



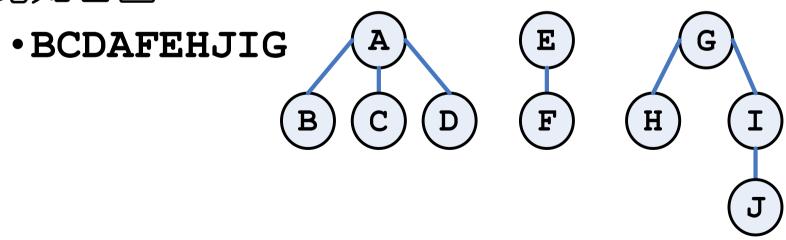
树和森林的遍历: 森林的遍历

- 森林的先序遍历
 - 先访问森林中第一棵树的树根
 - 再先序遍历第一棵树中树根的子树森林
 - -最后先序遍历剩余的树构成的森林
 - -比如右图



树和森林的遍历: 森林的遍历

- 森林的中序遍历
 - 先中序遍历第一棵树中树根的子树森林
 - -再访问森林中第一棵树的树根
 - -最后中序遍历剩余的树构成的森林
 - -比如右图



树和森林的遍历: 森林的遍历

• 注意:

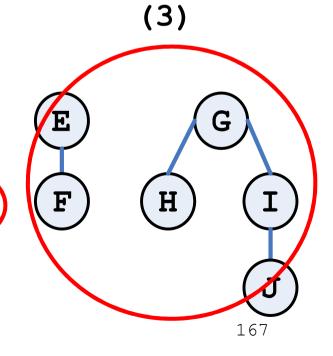
- 森林的遍历中的"先""中"指的以下三者:

(2)

- (1)第一棵树的树根
- (2) 第一棵树的树根的子树森林
- (3)剩余的树构成的森林

- "先":(1)(2)(3)

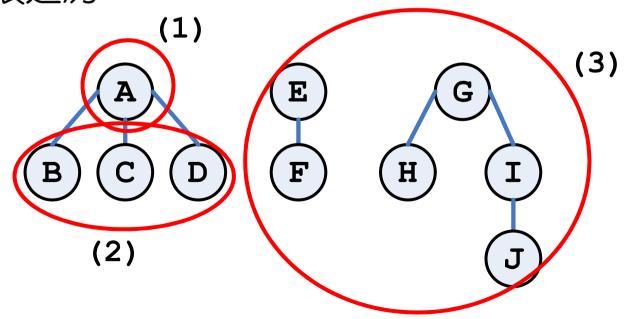
- "中":(2)(1)(3)



树和森林的遍历:森林的遍历

理解

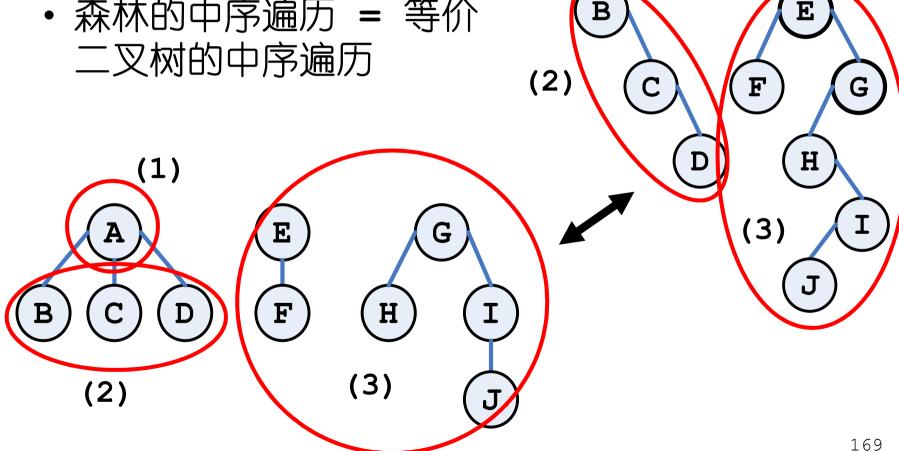
- 森林的先序遍历相当于对每棵树依次进行树的 先根遍历
- 森林的中序遍历相当于对每棵树依次进行树的后根遍历



森林的遍历及其等价___ 叉树舟

(1)

- 森林的先序遍历 = 等价 二叉树的先序遍历
- 森林的中序遍历 = 等价



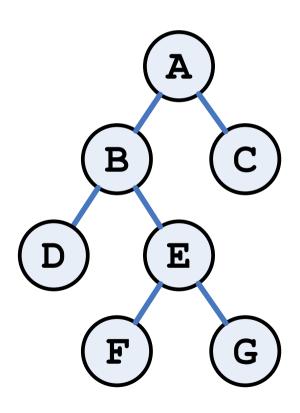
树和森林

- 本节小结
 - 树和森林的概念
 - -树的表示:
 - 手工能画出示意图
 - 树、森林 <--> 二叉树
 - 手工完成
 - 树和森林的遍历
 - 手工写出遍历结果

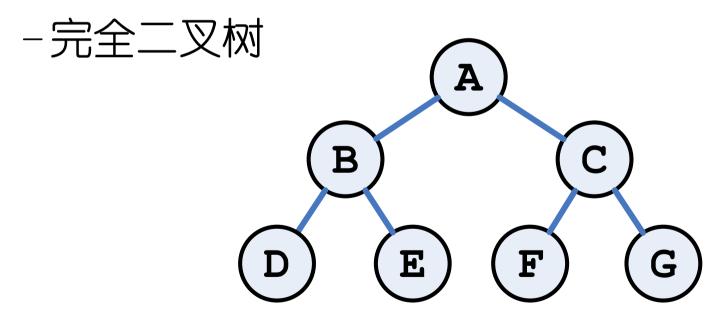
树和森林

- 课后练习
 - 习题集P40: 6.19~6.22
 - -有答案,不用交

- 路径
 - 从一个结点到另一个结点的分支构成
- 路径长度
 - -路径上的分支的个数
- 树的路径长度
 - 从树根到每一个结点的 路径长度之和

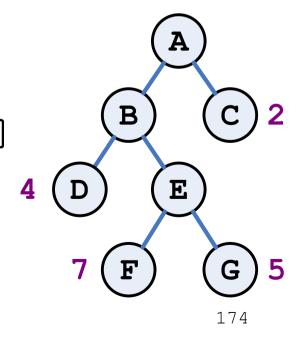


- 以下我们只讨论二叉树
- 问题:
 - 树的路径长度最短的是哪一种?

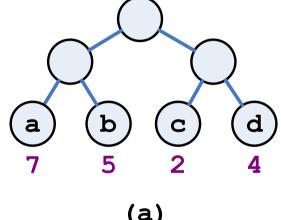


- 权 (weight)
 - 给结点赋予一定的数值
- 结点的带权路径长度
 - 从树根到该节点的路径长度×该结点的权
- 树的带权路径长度
 - -Weighted Path Length
 - 所有叶结点的带权路径长度之和

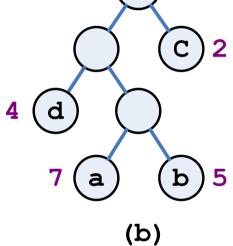
$$- \mathtt{WPL} = \sum_{k=1}^{n} \mathbf{w}_{k} \mathbf{1}_{k}$$

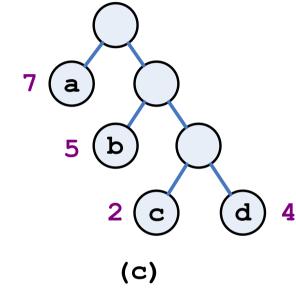


未去墨树炒耳









$$WPL_a = 7 \times 2 + 5 \times 2 + 2 \times 2 + 4 \times 2 = 36$$

$$WPL_{b} = 7 \times 3 + 5 \times 3 + 2 \times 1 + 4 \times 2 = 46$$

$$WPL_{c} = 7 \times 1 + 5 \times 2 + 2 \times 3 + 4 \times 3 = 35$$

• 最优二叉树

- -又称赫夫曼树(Huffman)
- -有 \mathbf{n} 个权值 $\{\mathbf{w}_1,\mathbf{w}_2,\ldots,\mathbf{w}_n\}$
- -构造一棵有n个叶结点的二叉树
- -每个叶结点的权值为wi
- -其中WPL最小的那一棵称作最优二叉树, 即赫夫曼树
- 最优又能怎样?

- 例
 - -一个判断成绩等级的程序

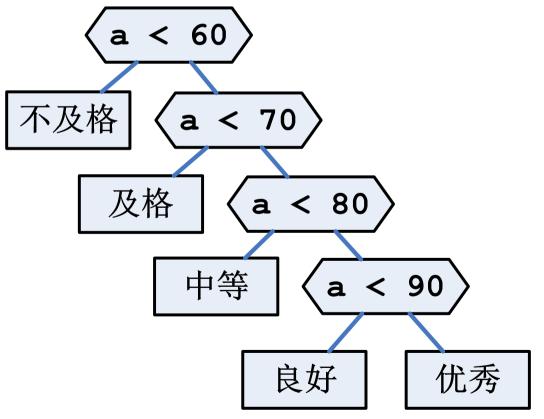
```
if(a < 60) b = "不及格"
else if(a < 70) b = "及格"
else if(a < 80) b = "中等"
else if(a < 90) b = "良好"
else b = "优秀"
```

- -一个a最多要经过4次比较才能得出b
- 我们当然希望比较的总次数最小

• 假设有如下统计数据

分数	0-59	60-69	70-80	80-89	90-100
概率	0.05	0.15	0.40	0.30	0.10

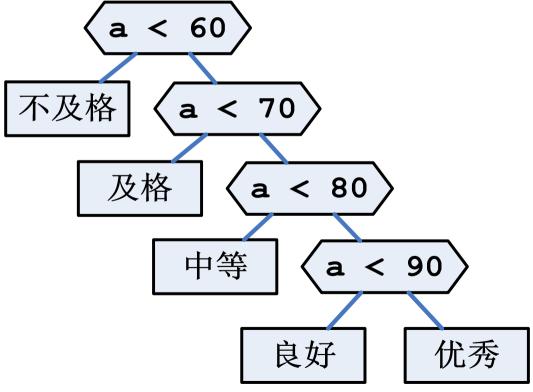
-原判定树为:



- 若一共有10000个输入数据
- -则总共的比较次数

3000*4 + 1000*4

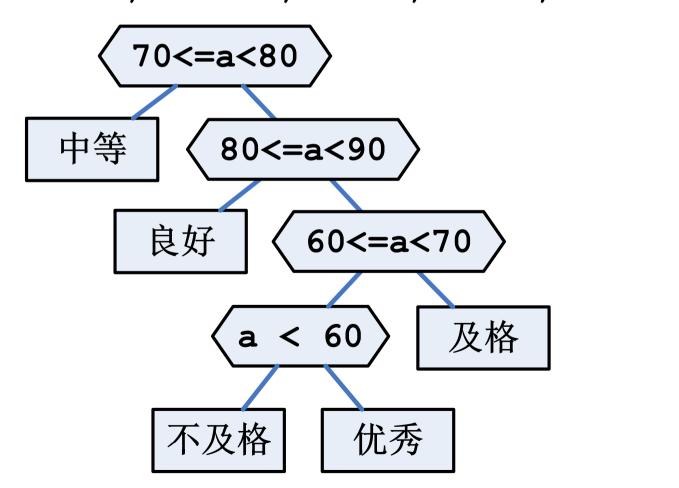
= 31500



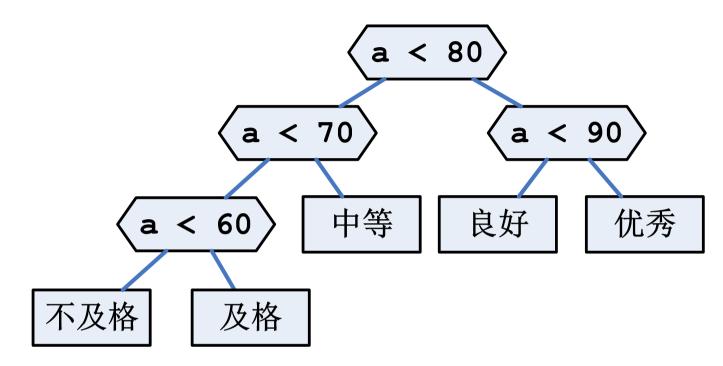
• 构造一棵赫夫曼树

-有5个叶结点,权值分别为:

0.05, 0.15, 0.4, 0.3, 0.1



• 根据这棵赫夫曼树导出新的判定树:



- 总的比较次数

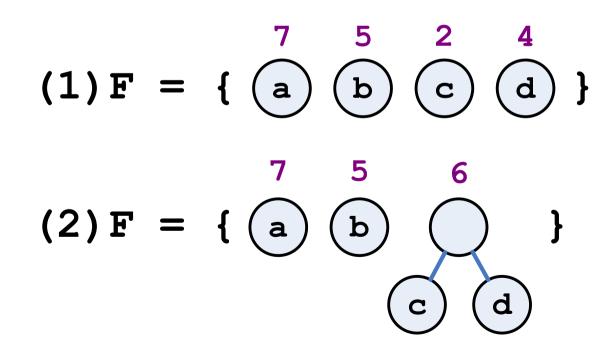
$$= 500*3 + 1500*3 + 4000*2 + 3000*2 + 1000*2$$

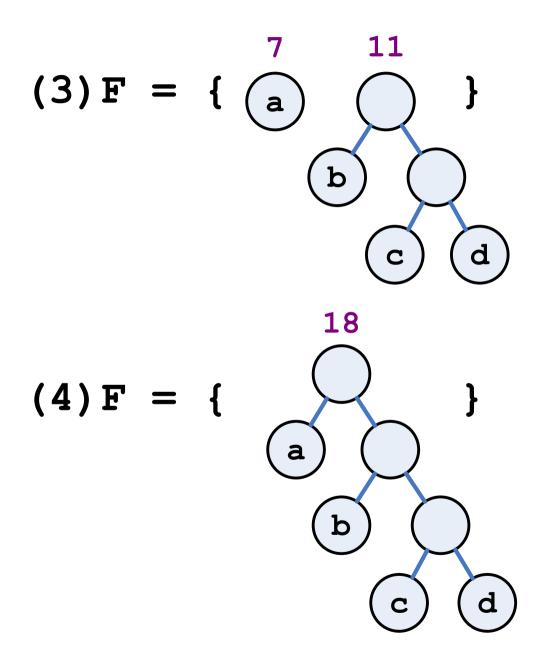
= 22000

- 赫夫曼树的构造算法
- (1) 根据给定的n个权值 {w1,w2,...,wn}构成n棵二 又树的集合F={T1,T2,...,Tn}, 其中每棵二叉树 只含一个带权的根结点, 其左右子树均空
- (2)在F中选取两棵根结点的权值最小的树作为左右 子树,构造一棵新的二叉树,且置新的二叉树的 根结点的权值为其左、右子树根结点的权值之和
- (3) 在 \mathbf{F} 中删除这两棵二叉树,同时将新得到的二叉树加入 \mathbf{F}
- (4) 重复(2)和(3), 直到F只含一棵二叉树

• 例:

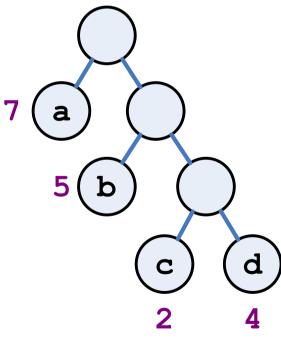
-设结点a,b,c,d的权值分别为7,5,2,4, 试构造赫夫曼树





理解

- -为什么赫夫曼树的带权路径长度最小?
- 它把权值小的结点放在底层 :
- -权值大的结点放在上层



• 例

- 某系统在通信联络中只可能出现八种字符 (A,B,C,D,E,F,G,H), 其使用概率分别为 0.05、0.29、0.07、0.08、0.14、0.23、0.03、0.11, 如何设计这些字符的二进制编码, 以使通信中总码长尽可能短?

• 方案一: 固定长度编码

- 8个字符,只需要3位二进制数就能表示
- 比如000代表A, 001代表B, ...111代表H
- 这样平均每个字符用3位二进制数表示

• 方案二: 赫夫曼编码

A	В	С	D	E	F	G	Н
0.05	0.29	0.07	0.08	0.14	0.23	0.03	0.11
0110	10	1110	1111	110	00	0111	010

- 平均每个字符的编码长度

$$= 4*0.05 + 2*0.29 + 4*0.07 +$$

$$4*0.08 + 3*0.14 + 2*0.23 +$$

$$4*0.03 + 3*0.11$$

$$= 2.71$$

• 赫夫曼编码的方法

- 以字符出现频率为权值,构造赫夫曼树
- 左分支表示0, 右分支表示1, 把从根到叶子的路径上所有分支构成的0,1作为叶子的二进制编码. 即为赫夫曼编码

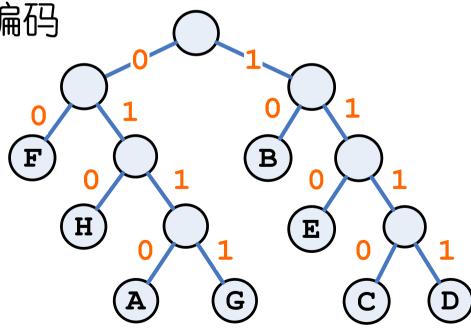
- 比如

•A: 0110

•B: 10

•C: 1110

• . . .



```
typedef struct{
 double weight;
 unsigned int p,lc,rc;
} HTNode;
typedef struct{
   HTNode *data;
   unsigned int n;
} HuffmanTree;
typedef char * HuffmanCode;
```

HT	weigh	t p	1c	rc	_
	•				0
Ш	5	0	0	0	_1
	5 29 7 8 14 23 3	0	0	0	1 2 3 4 5 6 7 8 9
	7	0	0	0	3
	8	0	0	0	_4
	14	0	0	0	5
	23	0	0	0	6
	3	0	0	0	7
	11	0	0	0	8
					9
					1 0
					11
					12 13
					<u>]</u> 14
					<u>]</u> 15

- (1)为赫夫曼树的存储开辟空间, 含 n 个叶子结点的赫夫曼树 共2n-1 个结点;
- (2)生成 n 个叶子结点, 使它们的权值为给定的 n 个权值, 双亲和左右孩子均为0;

HT	weigh	t p	1c	rc	_
Ш	5	9	0	0	_1
	29	0	0	0	_2
	29 7 8	0	0	0	1 2 3 4 5 6 7 8 9
	8	0	0	0	4
	14 23 3	0	0	0	5
	23	0	0	0	6
	3	9	0	0	$\boxed{7}$
	11	0	0	0	8
	11 8	0	1	7	9
					$\boxed{10}$
	_				11
					$\boxed{12}$
					12 13
					<u>]</u> 14
					<u>]</u> 15

- (3)在双亲为 0 的结点中选两个 权值最小的,生成以这两个 结点为左、右孩子的分支结 点。
- (4)重复(3), 直至生成 n-1 个 分支结点。

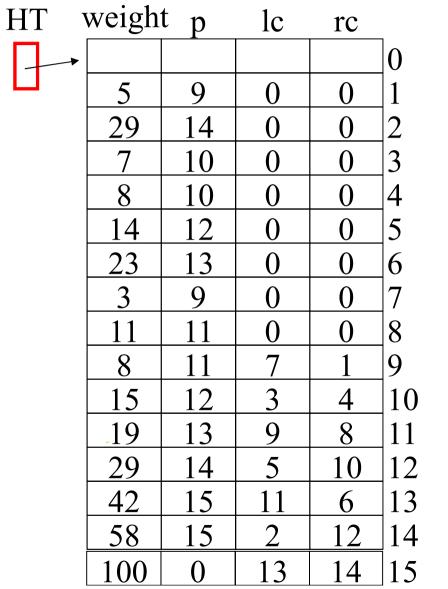
HT	weigh	t p	lc	rc	
					0
ш	5	9	0	0	1
	29	0	0	0	$\rfloor 2$
	5 29 7 8	10	0	0	1 2 3
	8	10	0	0	
	14 23 3	0	0	0	5
	23	0	0	0	6
	3	9	0	0	<u>_</u> 7
	11 8	0 9 0	0	0	4 5 6 7 8 9
	8	0	1	7	9
	15	0	3	4	10
					11
					<u> 12</u>
					12 13
					14
					<u>]</u> 15

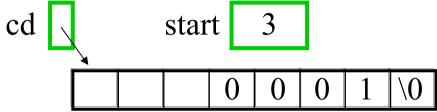
- (3)在双亲为 0 的结点中选两个 权值最小的,生成以这两个 结点为左、右孩子的分支结 点。
- (4)重复(3),直至生成 n-1 个 分支结点。

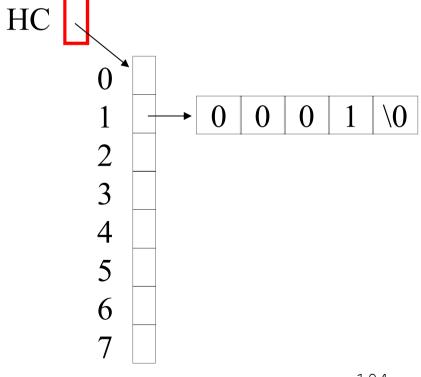
• 求出编码

对赫夫曼树中的每个叶子结点,求从根到它的路径:

- (1) 开辟 n 个存储空间,用以保存分别指向 n 个编码串的指针变量;
- (2) 开辟空间, 用以暂存当前所求编码串
- (3) 对每个叶子结点,从该结点开始向根逆 向求编码。







• 本节小结

- 树的带权路径长度: 掌握计算方法
- -最优二叉树(赫夫曼树):概念
- -赫夫曼树的构造方法: 手工
- -赫夫曼编码:手工

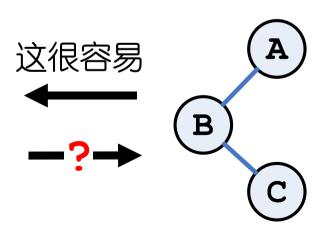
- 以下命题显然成立:
 - 给定一棵二叉树,其先序、中序、后序和层序 遍历的结果是唯一的
- 反过来呢?
 - 给定一棵二叉树先序、中序、后序或层序遍历的结果, 你能倒推回那棵二叉树么?

先序遍历: A B C

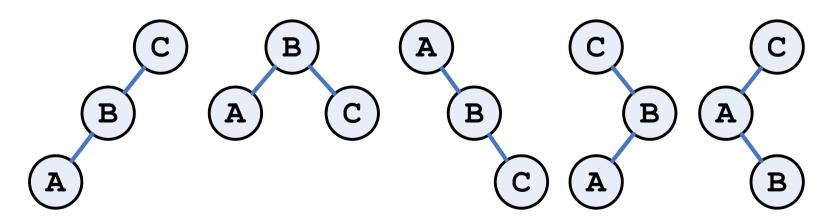
中序遍历: B C A

后序遍历: C B A

层序遍历:ABC



- 首先: 只有一个遍历的结果是不够的
- 比如:
 - 中序遍历结果是: A B C
 - -可能的二叉树有:



- 那给定两个遍历结果呢?

	B	B	B	• • •
先序	ABC	A B C	ABC	
后序	СВА	C B A	СВА	▶相同
层序	A B C	ABC	A B C	
中序	вса	C B A	A B C	

- 上面的例子告诉我们
 - -要唯一确定该二叉树,需要中序遍历的结果 + 任意一种其它遍历的结果
 - 比如中序+前序、中序+后序、中序+层序

• 例题

- 已知一棵二叉树
 - · 先序遍历的结果为ABCDEFG
 - •中序遍历的结果为CBEDAFG
- 请画出这个二叉树

• 思路

- 先序序列中的第一个一定是树根
- 中序序列...x...中,如果x是树根,则
 - X 左边的一定是左子树的结点
 - x 右边的一定是右子树的结点

• 解答

先序: A B C D E F G

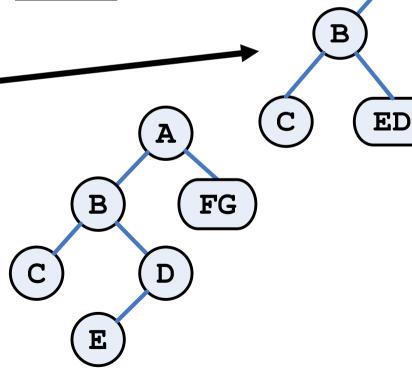
中序: C B E D A F G

先序: B C D E

中序: C B E D

先序: D €

中序: E D



CBED

- 作业3
 - 习题集6.6
- •思考
 - -证明:由一棵二叉树的先序序列和中序 序列可以唯一的确定这棵二叉树
 - •提示:数学归纳法
 - 另外,你能写出算法么?

- •一、树的类型定义
 - 树是递归定义的
 - 子树也是树
 - 相关术语可以类比家族树来记忆
- •二、二叉树的类型定义
 - 相关术语要注意跟树做对比
 - 孩子最多两个
 - •而且要分左右
 - -5个性质要牢记并且会推导

- 三、二叉树的存储结构
 - -顺序存放
 - •简单,但是空间浪费大
 - -二叉链表
 - •常用
 - -三叉链表
 - 找父亲很快

- 四、二叉树的操作
 - -遍历操作
 - •遍历的定义是递归的
 - 算法当然也可以递归
 - 非递归的话要借助堆栈
 - 层序遍历要借助队列
 - 其它操作
 - •基本方法无外乎是深度、广度和递归

- 五、线索二叉树
 - 叶子的指针的闲置
 - •只有一个孩子的结点也有一个指针闲置
 - 因此利用它来帮助遍历
 - -遍历的算法是要会写
 - -一些不足也要知道
 - 前序/后序线索二叉树难以找后继/前驱结点
 - 因为二叉链表找父亲不方便

- 六、树和森林
 - 树的表示方法多样
 - 各种方法的各有优劣
 - •要求手工能画出来就可以了
 - 树、森林←→二叉树相互转化
 - 树和森林的遍历要注意
 - 方法和二叉树有点儿不同

- 七、赫夫曼树
 - 赫夫曼树的相关概念
 - 手工构造要掌握
 - 应用: 赫夫曼编码
- 八、树的计数
 - -想要确定一棵二叉树
 - 中序序列是必须的
 - •中序序列+其它一种序列就唯一确定该树

