

Métodos Numéricos 2024

Sistemas de ecuaciones lineales Eliminación Gaussiana



**DEPARTAMENTO
DE COMPUTACION**

Facultad de Ciencias Exactas y Naturales - UBA

Sistemas de ecuaciones lineales

$$\begin{aligned}a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\&\vdots \\a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n\end{aligned}$$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$$Ax = b$$

Sistemas de ecuaciones lineales

$A \in R^{n \times n}$, $b \in R^n$ Se busca $x \in R^n$ tal que $Ax = b$

- Si $b \notin \text{Im}(A)$, el sistema no tiene solución.
- Si $b \in \text{Im}(A)$, puede existir única solución o infinitas.
¿De qué depende?

$A \in R^{n \times n}$, $b \in R^n$, $B \in R^{n \times n}$, $d \in R^n$

Los sistemas $Ax = b$ y $Bx = d$ son equivalentes si tienen el mismo conjunto de soluciones.

$D \in R^{n \times n}$ matriz diagonal, $b \in R^n$

- Si $d_{ii} \neq 0$ para todo $i = 1, \dots, n$, existe solución y es única.

$$x_i = b_i / d_{ii} \text{ para todo } i = 1, \dots, n$$

$\mathcal{O}(n)$ operaciones elementales.

- Si existe algún $d_{ii} = 0$, el sistema puede no tener solución o tener infinitas soluciones. ¿De qué depende?

Sistemas de ecuaciones lineales *fáciles*

$U \in R^{n \times n}$ matriz triangular superior, $b \in R^n$

- Si $u_{ii} \neq 0$ para todo $i = 1, \dots, n$, existe solución y es única.

$$x_n = b_n / u_{nn} \quad (1c)$$

$$x_{n-1} = (b_{n-1} - u_{n-1n}x_n) / u_{n-1n-1} \quad (1c + 1p + 1r)$$

$$\vdots$$

$$x_i = (b_i - \sum_{j=i+1}^n u_{ij}x_j) / u_{ii} \quad (1c + (n-i)p + (n-i)r)$$

$$\vdots$$

$$x_1 = (b_1 - \sum_{j=2}^n u_{1j}x_j) / u_{11} \quad (1c + (n-1)p + (n-1)r)$$

Backward substitution, $\mathcal{O}(n^2)$ operaciones elementales.

$U \in R^{n \times n}$ matriz triangular superior, $b \in R^n$

- Si existe algún $d_{ii} = 0$, el sistema puede no tener solución o tener infinitas soluciones. ¿De qué depende?

$L \in R^{n \times n}$ matriz triangular inferior, $b \in R^n$

- Solución similar al caso de triangular superior, comenzando desde x_1 hasta x_n . Forward substitution.

Sistemas de ecuaciones lineales *generales*

$$A \in R^{n \times n}, b \in R^n$$

- Construir un sistema equivalente cuya matriz asociada sea *fácil*.
- ¿Como hacerlo? Sumar/restar ecuaciones, multiplicar ecuaciones por un escalar, permutar ecuaciones.

Método de Eliminación Gaussiana

Método de Eliminación Gaussiana

Un ejemplo

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & -1 & 3 \\ -2 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & -2 & 4 \\ -6 & -1 & 2 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 13 \\ -2 \\ 24 \\ -10 \end{bmatrix}$$

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & -1 & 3 & 13 \\ -2 & 0 & 0 & 0 & -2 \\ 4 & 1 & -2 & 4 & 24 \\ -6 & -1 & 2 & -3 & -10 \end{array} \right] \xrightarrow{\substack{F_2 - (-1)F_1 \\ F_3 - (2)F_1 \\ F_4 - (-3)F_1}} \left[\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & -1 & 3 & 13 \\ 0 & 1 & -1 & 3 & 11 \\ 0 & -1 & 0 & -2 & -2 \\ 0 & 2 & -1 & 6 & 29 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{\substack{F_3 - (-1)F_2 \\ F_4 - (2)F_2}} \left[\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & -1 & 3 & 13 \\ 0 & 1 & -1 & 3 & 11 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 9 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 7 \end{array} \right]$$

$$\xrightarrow{F_4 - (-1)F_3} \left[\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & -1 & 3 & 13 \\ 0 & 1 & -1 & 3 & 11 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 9 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 16 \end{array} \right]$$

Un ejemplo

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & -1 & 3 \\ -2 & 0 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & -2 & 4 \\ -6 & -1 & 2 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 13 \\ -2 \\ 24 \\ -10 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 13 \\ 11 \\ 9 \\ 16 \end{bmatrix}$$

Sistemas equivalentes

$$x_4 = 16$$

$$x_3 = (9 - x_4)/(-1) = (9 - 16)/(-1) = 7$$

$$x_2 = 11 + x_3 - 3x_4 = 11 + 7 - 48 = -30$$

$$x_1 = (13 - x_2 + x_3 - 3x_4)/2 = 1$$

$$\text{Solución } (x_1, x_2, x_3, x_4) = (1, -30, 7, 16)$$

Método de Eliminación Gaussiana

El algoritmo: primer paso

$$\begin{bmatrix} a_{11}^0 & a_{12}^0 & \cdots & a_{1n}^0 & | & b_1^0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & | & \vdots \\ a_{i1}^0 & a_{i2}^0 & \cdots & a_{in}^0 & | & b_i^0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & | & \vdots \\ a_{n1}^0 & a_{n2}^0 & \cdots & a_{nn}^0 & | & b_n^0 \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{array}{l} F_2 - (a_{21}^0/a_{11}^0)F_1 \\ \vdots \\ F_i - (a_{i1}^0/a_{11}^0)F_1 \\ \vdots \\ F_n - (a_{n1}^0/a_{11}^0)F_1 \end{array} \longrightarrow$$

$$\begin{bmatrix} a_{11}^1 & a_{12}^1 & \cdots & a_{1n}^1 & | & b_1^1 \\ 0 & a_{22}^1 & \cdots & a_{2n}^1 & | & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & | & \vdots \\ 0 & a_{i2}^1 & \cdots & a_{in}^1 & | & b_i^1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & | & \vdots \\ 0 & a_{n2}^1 & \cdots & a_{nn}^1 & | & b_n^1 \end{bmatrix}$$

Método de Eliminación Gaussiana

El algoritmo: paso i-ésimo

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11}^{i-1} & a_{12}^{i-1} & \cdots & a_{1i}^{i-1} & \cdots & a_{1n}^{i-1} & b_1^{i-1} \\ 0 & a_{22}^{i-1} & \cdots & a_{2i}^{i-1} & \cdots & a_{2n}^{i-1} & b_2^{i-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{ii}^{i-1} & \cdots & a_{in}^{i-1} & b_i^{i-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{ni}^{i-1} & \cdots & a_{nn}^{i-1} & b_n^{i-1} \end{array} \right] \longrightarrow \begin{array}{l} F_{i+1} - (a_{i+1i}^{i-1}/a_{ii}^{i-1})F_i \\ \vdots \\ F_n - (a_{ni}^{i-1}/a_{ii}^{i-1})F_i \end{array}$$

$$\longrightarrow \left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11}^i & a_{12}^i & \cdots & a_{1i}^i & a_{1i+1}^i & \cdots & a_{1n}^i & b_1^i \\ 0 & a_{22}^i & \cdots & a_{2i}^i & a_{2i+1}^i & \cdots & a_{2n}^i & b_2^i \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{ii}^i & a_{ii+1}^i & \cdots & a_{in}^i & b_i^i \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{i+1i+1}^i & \cdots & a_{i+1n}^i & b_{i+1}^i \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & a_{ni+1}^i & \cdots & a_{nn}^i & b_n^i \end{array} \right]$$

El algoritmo: último paso

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11}^{n-1} & a_{12}^{n-1} & \dots & a_{1i}^{n-1} & \dots & a_{1n}^{n-1} & b_1^{n-1} \\ 0 & a_{22}^{n-1} & \dots & a_{2i}^{n-1} & \dots & a_{2n}^{n-1} & b_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{ii}^{n-1} & \dots & a_{in}^{n-1} & b_i^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & a_{nn}^{n-1} & b_n^{n-1} \end{array} \right]$$

Método de Eliminación Gaussiana

Esquema básico

Para $i = 1$ a $n - 1$

Para $j = i + 1$ a n

$$m_{ji} = a_{ji}^{i-1} / a_{ii}^{i-1}$$

Para $k = i$ a $n + 1$

$$a_{jk}^i = a_{jk}^{i-1} - m_{ji} a_{ik}^{i-1}$$

Fin

Fin

Fin

Condición necesaria: $a_{ii}^{i-1} \neq 0$ para todo $i = 1, n - 1$

¿Qué podemos hacer si en algún paso del algoritmo no se cumple la condición necesaria?

Si en el paso i -ésimo nos encontramos con $a_{ii}^{i-1} = 0$, pueden darse dos posibles situaciones:

- $a_{ji}^{i-1} = 0$ para todo $j = i + 1$ a n . En este caso, la columna i -ésima desde la posición $i + 1$ a la n ya tiene los coeficientes nulos, por lo cual puede procederse al próximo paso del algoritmo.
- existe $a_{j'i}^{i-1} \neq 0$ para algún $j' \geq i + 1$. En este caso, basta permutar la fila i con la j' y continuar con el algoritmo.

Método de Eliminación Gaussiana

Operaciones elementales

Para $i = 1$ a $n - 1$

Para $j = i + 1$ a n

$$m_{ji} = a_{ji}^{i-1} / a_{ii}^{i-1} \quad (1c)$$

Para $k = i$ a $n + 1$

$$a_{jk}^i = a_{jk}^{i-1} - m_{ji} a_{ik}^{i-1} \quad (1p + 1r)$$

Fin

Fin

Fin

Total

$$\sum_{i=1}^{n-1} (n-i)c + (n-i)(n-i+2)p + (n-i)(n-i+2)r \longrightarrow \mathcal{O}(n^3)$$

Estrategias de pivoteo

Evitar errores por trabajar con aritmética finita

- Pivoteo parcial: entre las filas i a n , utilizar como fila *pivote* aquella con mayor $|a_{ji}^{i-1}|$. Realizar la permutación necesaria entre las filas para ubicar en el lugar ii dicho coeficiente.
- Pivoteo completo: entre las filas i a n y las columnas i a n , calcular el mayor $|a_{kl}^{i-1}|$. Realizar la permutación necesaria entre las filas y columnas para ubicar en el lugar ii dicho coeficiente.

Recomendamos consultar la numerosa bibliografía existente sobre el tema. Algunas sugerencias:

- Análisis numérico, Richard L. Burden, J. Douglas Faires, International Thomson Editores, 2002.
- Applied Numerical Linear Algebra, James Demmel, SIAM, 1997.
- Matrix Computations, Gene H. Golub, Charles F. Van Loan, JHU Press, 2013.
- Numerical Analysis, Timothy Sauer, Pearson, 3rd Edition, 2017
- An Introduction to Numerical Analysis, Endre Süli, David F. Mayers, Cambridge University Press, 2003.
- Numerical Linear Algebra, Lloyd N. Trefethen, SIAM, 1997.