

6. Sea $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz con autovalores reales $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ distintos y autovectores $\{v_1, \dots, v_n\}$.

a) Demostrar que $\{v_1, \dots, v_n\}$ es un conjunto linealmente independiente.

b) Demostrar que A es diagonalizable, es decir, existe una matriz no singular $S \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y una matriz diagonal $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$, tal que $A = SDS^{-1}$.

a)

Inducción en n .

Caso base: $n=2$

QVQ : $\{v_1, v_2\}$ son LI.

Supongamos que no lo son. $\exists \alpha \neq 0$ tq $v_2 = \alpha v_1$.

$$\begin{cases} Av_1 = \lambda_1 v_1 \\ Av_2 = \lambda_2 v_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} Av_1 = \lambda_1 v_1 \\ A\alpha v_1 = \lambda_2 \alpha v_1 \end{cases} \xrightarrow{\alpha \neq 0} \begin{cases} Av_1 = \lambda_1 v_1 \\ Av_1 = \lambda_2 v_1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \lambda_1 v_1 = \lambda_2 v_1$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2$$

Absurdo pues $\lambda_1 \neq \lambda_2$ por hipótesis.

$\therefore \{v_1, v_2\}$ son LI.

Paso inductivo

HI: $\{v_1, \dots, v_k\}$ son LI $\forall k < n$.

QVQ : $\{v_1, \dots, v_n\}$ son LI sabiendo que los autovalores asociados $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ son todos distintos.

Supongamos que $\{v_1, \dots, v_n\}$ son LD. Por HI $\{v_1, \dots, v_{n-1}\}$ son LI, entonces podemos escribir a v_n como combinación lineal de $\{v_1, \dots, v_{n-1}\}$ con coeficientes no todos nulos pues $v_n \neq 0$.

$$V_n = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i V_i \quad \Leftrightarrow \quad A V_n = A \cdot \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i V_i$$

$$\Leftrightarrow A V_n = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i \lambda_i V_i \quad (1) \quad A V_i = \lambda_i V_i$$

$$V_n = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i V_i \quad \Leftrightarrow \quad \lambda_n V_n = \lambda_n \cdot \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i V_i$$

$$\Leftrightarrow A V_n = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i \lambda_n V_i \quad (2)$$

Por (1) y (2)

$$\sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i \lambda_i V_i = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i \lambda_n V_i$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i \lambda_i V_i - \alpha_i \lambda_n V_i = 0$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^{n-1} (\alpha_i \lambda_i - \alpha_i \lambda_n) V_i = 0$$

Por HI $\{V_1, \dots, V_{n-1}\}$ son LI. Cualquier CL de $\{V_1, \dots, V_{n-1}\}$ que genere el vector nulo implica que todos los coeficientes son 0.

$$\alpha_i \lambda_i - \alpha_i \lambda_n = 0 \quad \forall i = 1 \dots n-1$$

Por otro lado, supusimos que $\{V_1, \dots, V_n\}$ son LD y escribimos a V_n como CL de $\{V_1, \dots, V_{n-1}\}$ con coeficientes α_i no todos nulos pues $V_n \neq 0$ por ser autovector. $\exists k < n$ tq $\alpha_k \neq 0$.

$$\alpha_k \lambda_k - \alpha_k \lambda_n = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \alpha_k (\lambda_k - \lambda_n) = 0 \quad \overset{\alpha_k \neq 0}{\Leftrightarrow} \quad \lambda_k = \lambda_n$$

Absurdo pues $\lambda_i \neq \lambda_j \quad \forall i, j$ por hipótesis.

$\therefore \{V_1, \dots, V_n\}$ son LI.

b) QVQ: A tiene autovalores $\lambda_1 \dots \lambda_n$ reales distintos
 \Rightarrow A es diagonalizable

Por a) el conjunto de autovectores $\{v_1 \dots v_n\}$ es LI.
Luego $\{v_1 \dots v_n\}$ es una base de \mathbb{R}^n .

Buscamos $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$ diagonal, $S \in \mathbb{R}^{n \times n}$ inversible tq $A = SDS^{-1}$.

Sea $D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_n \end{bmatrix}$ la matriz con los autovalores $\lambda_1 \dots \lambda_n$ en la diagonal.

Sea $S = \begin{bmatrix} | & & | \\ v_1 & \dots & v_n \\ | & & | \end{bmatrix}$ la matriz formada por $\{v_1 \dots v_n\}$ como columnas.
Como $\{v_1 \dots v_n\}$ son LI $\Rightarrow \text{rango}(S) = n \Rightarrow S$ inversible.

$$QVQ: A = SDS^{-1} \Leftrightarrow Aw = SDS^{-1}w \quad \forall w \in \mathbb{R}^n$$

$\{v_1 \dots v_n\}$ es una base de \mathbb{R}^n . Podemos escribir cualquier $w \in \mathbb{R}^n$ como CL de $\{v_1 \dots v_n\}$.

$$\text{Sea } w \in \mathbb{R}^n \text{ tq } w = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i.$$

$$SDS^{-1}w = SDS^{-1} \cdot \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i = \sum_{i=1}^n \alpha_i SDS^{-1}v_i \quad (*)$$

$$\text{Por construcción: } Se_i = v_i \quad \forall i=1 \dots n \Leftrightarrow S^{-1}v_i = e_i \quad \forall i=1 \dots n$$

$$SDS^{-1}v_i = SD e_i = S d_{ii} e_i = S \lambda_i e_i = \lambda_i S e_i = \lambda_i v_i \quad \forall i=1 \dots n$$

$$(*) = \sum_{i=1}^n \alpha_i \lambda_i v_i = \sum_{i=1}^n \alpha_i A v_i = A \cdot \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i = Aw$$

$$\therefore A = SDS^{-1}$$