

# Metoda hraničních prvků

Úvod do metody



### **Motivace**

#### Laplaceova rovnice

$$\nabla^2 u(x) = 0 \qquad \text{in } \Omega \ (x \in \Omega)$$

S okrajovými podmínkami

Dirichletova o. p. 
$$u(x) = \overline{u}(x)$$
 in  $\Gamma_1$   $(x \in \Gamma_1)$ 

Neumannova o. p. 
$$q(x) = \frac{\partial u(x)}{\partial n} = \overline{q}(x)$$
 in  $\Gamma_2$   $(x \in \Gamma_2)$ 



#### Metoda vážených reziduí

$$\int_{\Omega} (\nabla^2 u) w \ d\Omega = 0$$

Greenova věta = integrace per partes

$$\iiint_{V} \operatorname{grad} u \operatorname{grad} v \ dV = -\iiint_{V} u \Delta v \ dV + \iint_{S} u \operatorname{grad} v \ dS$$



#### Klasifikace aproximačních metod

Původní formulace

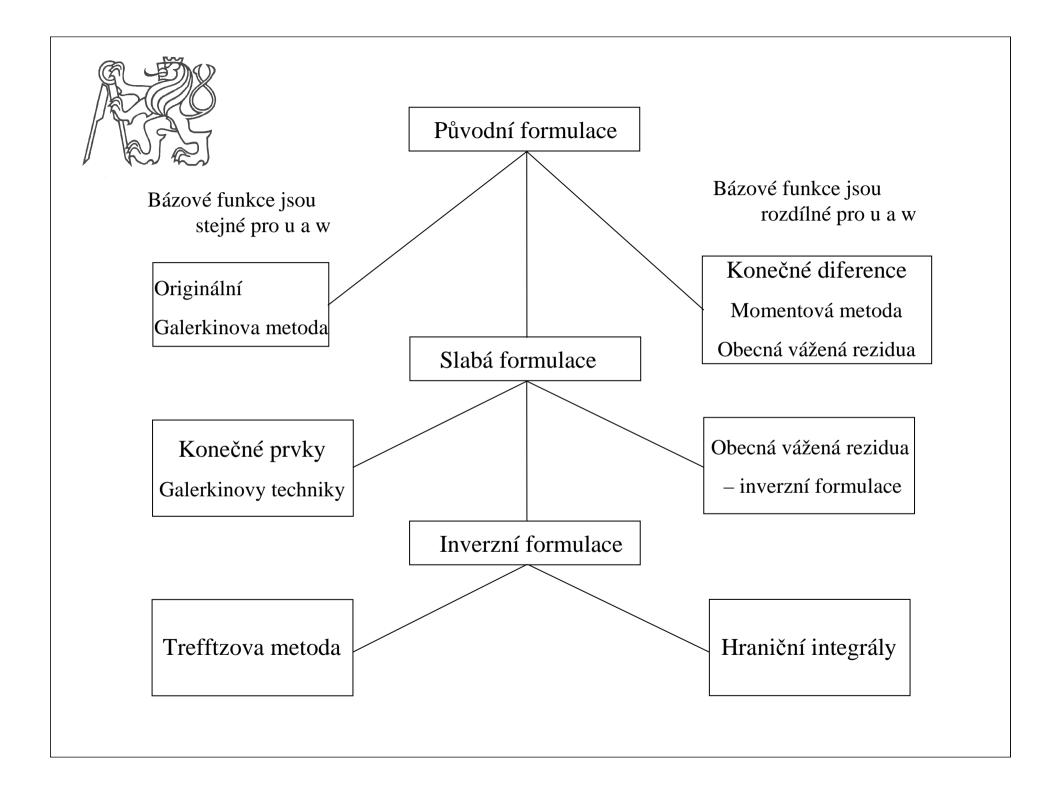
$$\int_{\Omega} (\nabla^2 u) w \ d\Omega = \int_{\Gamma_2} (q - \overline{q}) w \ d\Gamma - \int_{\Gamma_1} (u - \overline{u}) w \ d\Gamma$$

Slabá formulace (řešení)

$$\int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial x_k} \frac{\partial w}{\partial x_k} d\Omega = \int_{\Gamma_2} \overline{q} w d\Gamma + \int_{\Gamma_1} q w d\Gamma + \int_{\Gamma_1} (u - \overline{u}) \frac{\partial w}{\partial n} d\Gamma$$

Inverzní formulace

$$\int_{\Omega} (\nabla^2 w) u \ d\Omega = -\int_{\Gamma_2} \overline{q} w \ d\Gamma - \int_{\Gamma_1} q w \ d\Gamma + \int_{\Gamma_2} u \frac{\partial w}{\partial n} \ d\Gamma + \int_{\Gamma_1} \overline{u} \frac{\partial w}{\partial n} \ d\Gamma$$





### MHP formulace

$$\int_{\Omega} \nabla^{2} u^{*}(\xi, x) u(x) \ d\Omega(x) = -\int_{\Gamma_{2}} \overline{q}(x) u^{*}(\xi, x) \ d\Gamma(x) - \int_{\Gamma_{1}} q(x) u^{*}(\xi, x) \ d\Gamma(x) 
+ \int_{\Gamma_{2}} u(x) \frac{\partial u^{*}(\xi, x)}{\partial n} \ d\Gamma(x) + \int_{\Gamma_{1}} \overline{u}(x) \frac{\partial u^{*}(\xi, x)}{\partial n} \ d\Gamma(x)$$

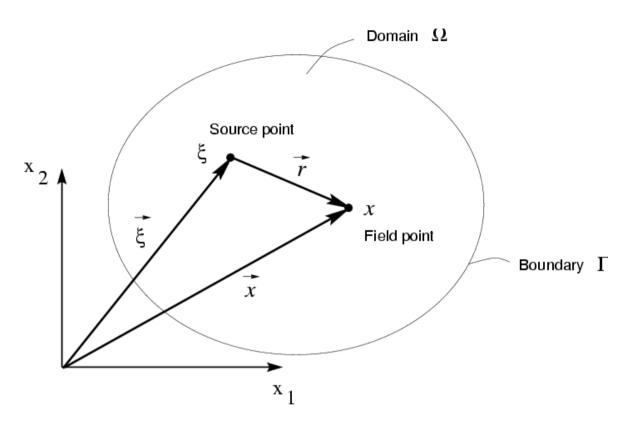
kde  $u^*$  je tzv. fundamentální řešení

$$\nabla^2 u * (\xi, x) = -\Delta(\xi, x)$$

Poznámka:

$$\int_{\Omega} u(x)\Delta(\xi, x) \ d\Omega = u(\xi)$$





#### Diracova funkce delta

$$\Delta(\xi, x) = 0$$
 for  $\xi = x$ 

$$\Delta(\xi, x) = 0$$
 for  $\xi = x$   
 $\Delta(\xi, x) = \infty$  for  $\xi \neq x$ 



# Rovnice pro hraniční integrály

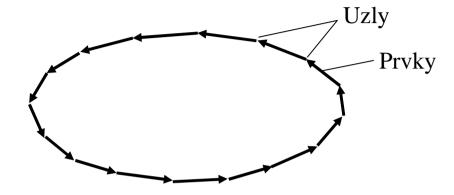
$$c(\xi)u(\xi) + \int_{\Gamma} u(x)q^*(\xi, x) \ d\Gamma(x) = \int_{\Gamma} q(x)u^*(\xi, x) \ d\Gamma(x)$$

Fundamentální řešení pro Laplaceovu rovnici

$$u^* = \ln \left(\frac{1}{r}\right)$$



### Diskretizace



$$c_i u_i + \sum_{j=1}^N \int_{\Gamma_j} u \ q * d\Gamma = \sum_{j=1}^N \int_{\Gamma_j} u * q \ d\Gamma$$

$$c_i u_i + \sum_{j=1}^N \left\{ \int_{\Gamma_j} q * d\Gamma \right\} u_j = \sum_{j=1}^N \left\{ \int_{\Gamma_j} u * d\Gamma \right\} q_j$$



$$\sum_{j=1}^{N} H_{ij} u_{j} = \sum_{j=1}^{N} G_{ij} q_{j}$$

$$H_{ij} = H_{ij}$$
 for  $i \neq j$ 

$$H_{ij} = H_{ij} + c_i$$
 for  $i = j$ 

Maticový zápis:

$$HU = GQ$$

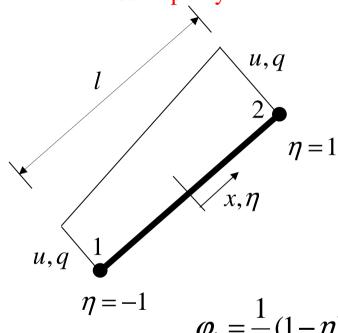
$$AY = F$$

Poznámka: matice  $oldsymbol{A}$  je nesymetrická



### 2D-Interpolační funkce

Lineární prvky



$$u(\boldsymbol{\eta}) = \boldsymbol{\varphi}_1 u_1 + \boldsymbol{\varphi}_2 u_2 = \left[\boldsymbol{\varphi}_1 \boldsymbol{\varphi}_2\right] \begin{Bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{Bmatrix} = \boldsymbol{\varphi}^T \boldsymbol{u}^T$$

$$u(\eta) = \varphi_1 u_1 + \varphi_2 u_2 = \left[\varphi_1 \varphi_2\right] \begin{Bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{Bmatrix} = \varphi^T \boldsymbol{u}^n$$

$$q(\eta) = \varphi_1 q_1 + \varphi_2 q_2 = \left[\varphi_1 \varphi_2\right] \begin{Bmatrix} q_1 \\ q_2 \end{Bmatrix} = \varphi^T \boldsymbol{q}^n$$

$$\eta = -1$$
 $\varphi_1 = \frac{1}{2}(1 - \eta), \qquad \varphi_2 = \frac{1}{2}(1 + \eta)$ 

- Bilineární prvky
- Kvadratické prvky
- Kubické prvky



### Lineární statika

Bettiho věta o vzájemnosti

$$\int_{\Omega} \sigma \varepsilon^* \ d\Omega = \int_{\Omega} \sigma^* \varepsilon \ d\Omega$$

Rovnice pole

$$\partial \boldsymbol{\sigma} + \overline{\boldsymbol{X}} = 0 \qquad \text{in } \Omega$$

in 
$$\Omega$$

$$\boldsymbol{\varepsilon} - \partial^T \boldsymbol{u} = 0 \qquad \text{in } \Omega$$

in 
$$\Omega$$

$$\sigma = D(\varepsilon - \varepsilon_0)$$
 in  $\Omega$ 

in 
$$\Omega$$

Okrajové podmínky

$$u = \overline{u}$$

$$u = \overline{u}$$
 on  $\Gamma_u$ 

$$p = n\sigma = \overline{p}$$
 on  $\Gamma_p$ 

on 
$$\Gamma_p$$

Lameho rovnice

$$\partial \boldsymbol{D}(\partial^T \boldsymbol{u} - \boldsymbol{\varepsilon}_0) + \overline{\boldsymbol{X}} = 0$$



#### Fundamentální řešení

Lameho rovnice

$$\partial \mathbf{D}\partial^T \mathbf{u} * (\mathbf{x}) + \mathbf{I} \delta(\mathbf{x}) = 0$$

2D-Kelvinovo řešení

$$u_{ij}^* = \frac{1}{8\pi(1-\nu)G} \left| (3-4\nu)\ln(1/r)\delta_{ij} + \frac{r_i}{r} \frac{r_j}{r} \right|$$

síla

$$p_{ij}^* = -\frac{1}{4\pi(1-\nu)r} \left[ \frac{dr}{dn} \left\{ (1-2\nu)\delta_{ij} + 2\frac{r_i}{r} \frac{r_j}{r} \right\} + (1-2\nu) \left( \frac{r_j}{r} n_i - \frac{r_i}{r} n_j \right) \right]$$

$$\sigma_{ijk}^* = -\frac{1}{4\pi(1-\nu)r} \left[ (1-2\nu)(-\frac{r_i}{r}\delta_{jk} + \frac{r_j}{r}\delta_{ik} + \frac{r_k}{r}\delta_{ij}) + 2\frac{r_i}{r}\frac{r_j}{r}\frac{r_k}{r} \right]$$



#### Somiglianova formulace

Na hranici 
$$c(\xi)u(\xi) = \int_{\Gamma_u} U^*(\xi, x)p(x) \ d\Gamma - \int_{\Gamma_p} P^*(\xi, x)u(x) \ d\Gamma + u_I(\xi)$$

#### Pro vnitřní bod:

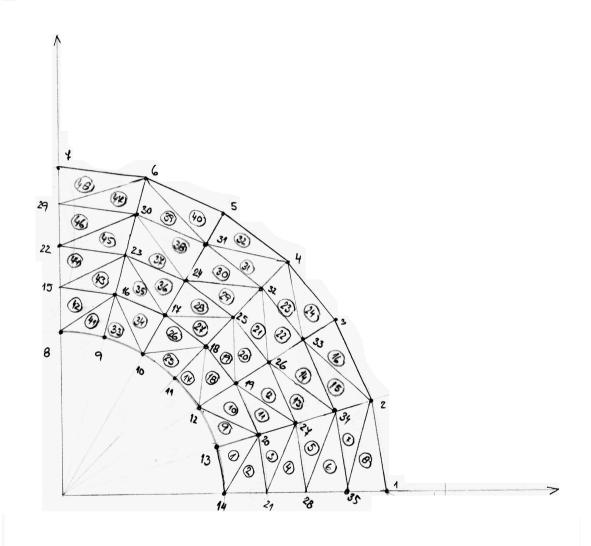
posunutí 
$$u(\xi) = \int_{\Gamma_u} U^*(\xi, x) p(x) \ d\Gamma - \int_{\Gamma_p} P^*(\xi, x) u(x) \ d\Gamma + u_I(\xi)$$

napětí 
$$\sigma(\xi) = \int_{\Gamma_u} D^*(\xi, x) p(x) \ d\Gamma - \int_{\Gamma_p} S^*(\xi, x) u(x) \ d\Gamma + \sigma_I(\xi)$$

$$u_{I}(\xi) = \int_{\Gamma_{p}} U^{*}(\xi, x) \overline{p}(x) \ d\Gamma - \int_{\Gamma_{u}} P^{*}(\xi, x) \overline{u}(x) \ d\Gamma$$
$$+ \int_{\Omega} U^{*}(\xi, x) \overline{X}(x) \ d\Omega + \int_{\Omega} \Sigma^{*}(\xi, x) \overline{\varepsilon}_{0}(x) \ d\Omega$$

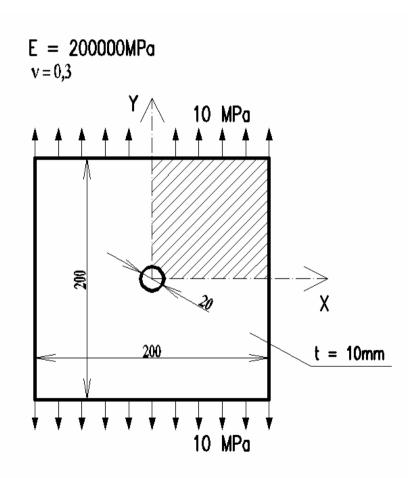


### Interní buňka





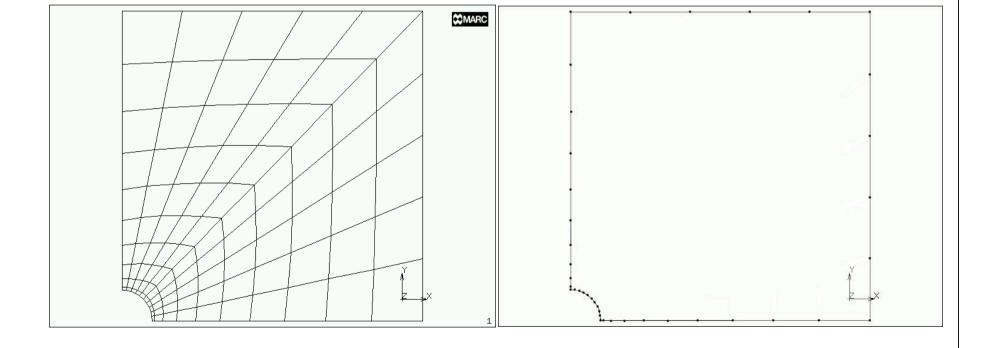
# Numerický příklad





### Diskretizace

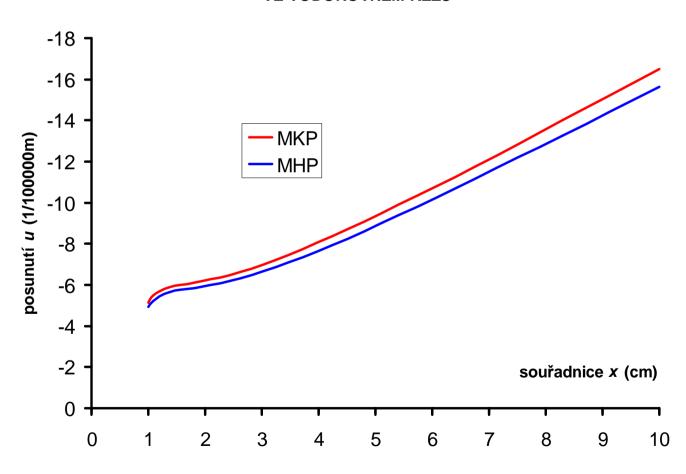
FEM BEM





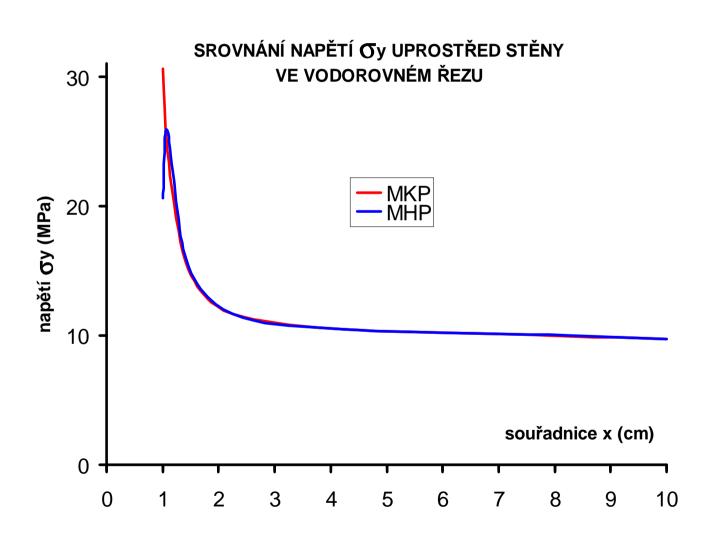
# Výsledky

# POROVNÁNÍ POSUNU u (VE SMĚRU OSY X) UPROSTŘED STĚNY VE VODOROVNÉM ŘEZU





# Výsledky





#### Další "problémy"

2D, 3D, axisymetrie

Ohyb desky

#### Difuzní problémy

- Lineární
- Nelineární
- Časová diskretizace časově nezávislé fundamentální řešení

– časově závislé fundamentální řešení

Přenos tepla

Sdružený přenos tepla a vlhkosti

Konsolidace