

Subject

Date : Year:      Month:      Day:

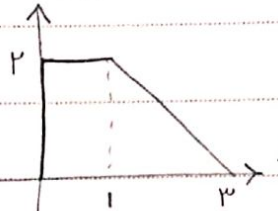
۹۸۲۱۴۱۳

توری دھس

س ←

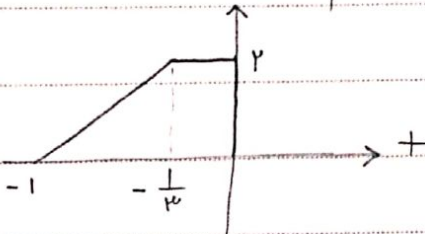
5 a)  $x(-3t-1)$

$x(t-1)$



ادل  $x(t-1)$  رسم من رسم ←

$x(-3t-1)$



←  $x(-3t-1)$  ← b

b)  $x\left(\frac{t}{2}\right) [\delta(t+1) + \delta(t-1) + \delta(t-2) - \delta(t-3) + \delta(t-4)]$

له لودار رسم دهتم

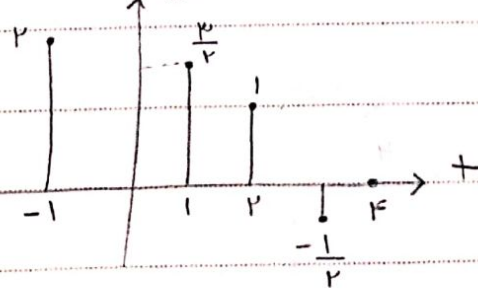
15 من رسم

$x\left(\frac{t}{2}\right)$



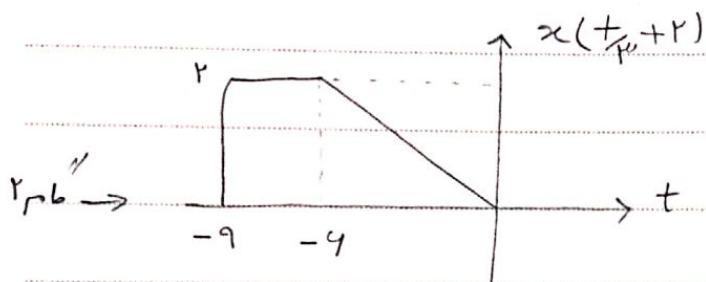
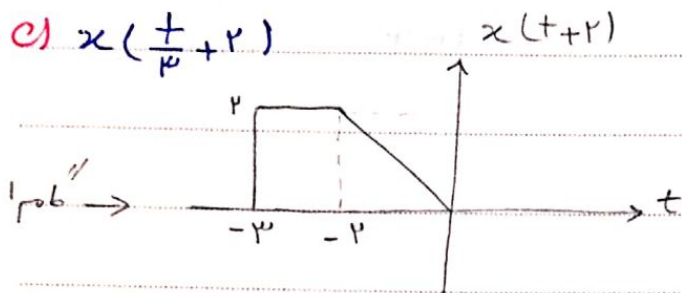
د 6

طرس



20

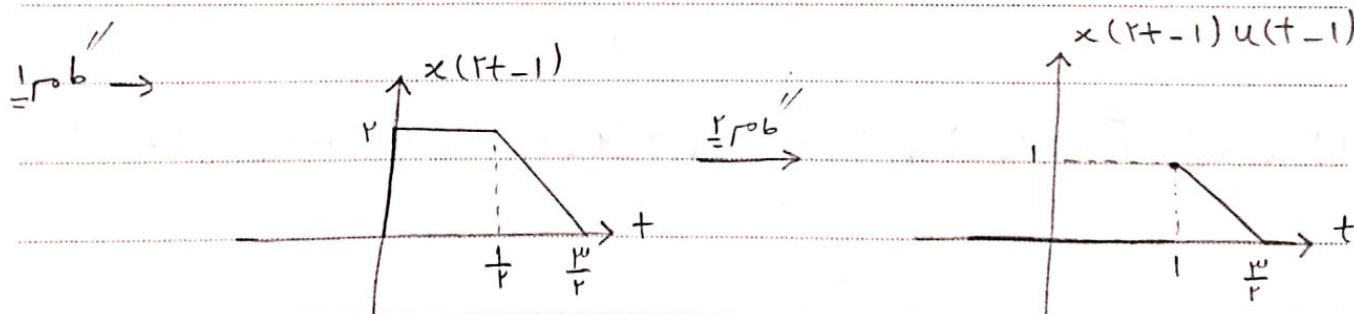
c)  $x\left(\frac{t}{r} + r\right)$



5

d)  $x(rt - 1)u(t - 1)$

10



15

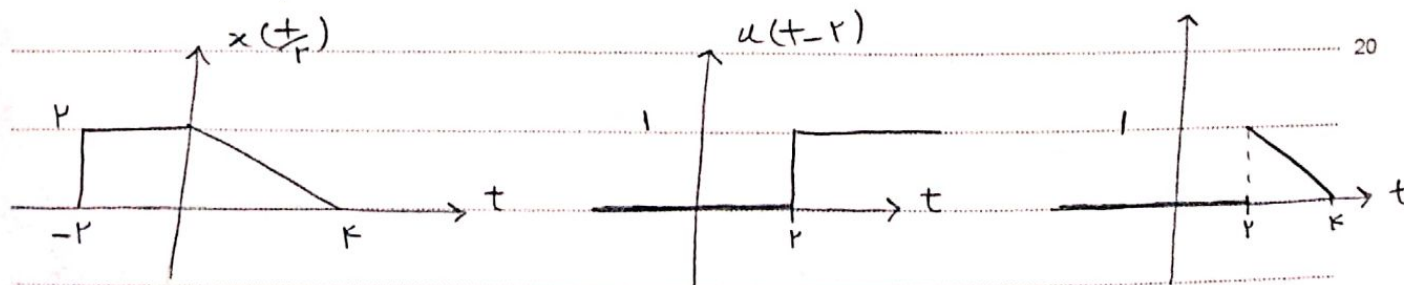
← قبل از این معبره و بعدش خودش می سه

$$-rt + 1 \leftarrow$$

e) odd  $\left(x\left(\frac{t}{r}\right)u(t - r)\right)$

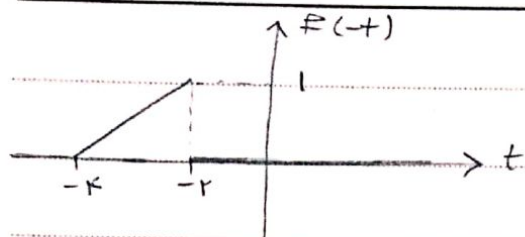
$$x(t) = x\left(\frac{t}{r}\right)u(t - r)$$

20

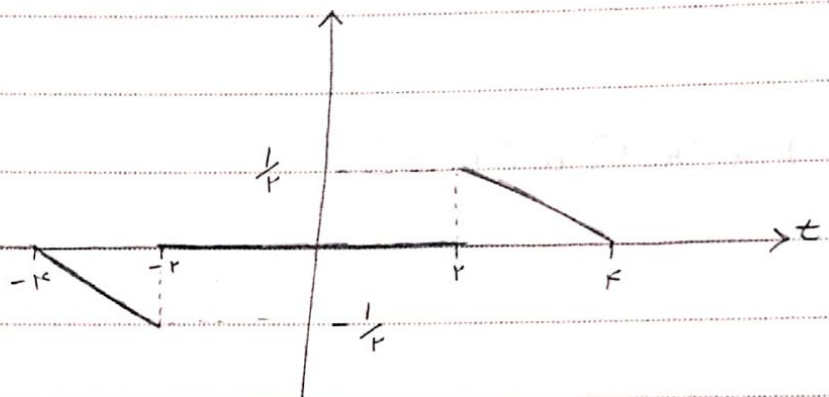


Subject

Date : Year:      Month:      Day:



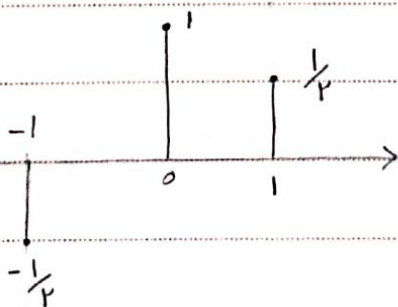
$$\text{odd } \{f(t)\} = \frac{1}{r} (f(t) - f(-t))$$



س ۲ ←

a)  $x[3h]$

نکته ← غیر متناهی حاصل می شود



b)  $\frac{1}{r} (x[n] + (-1)^n x[n])$

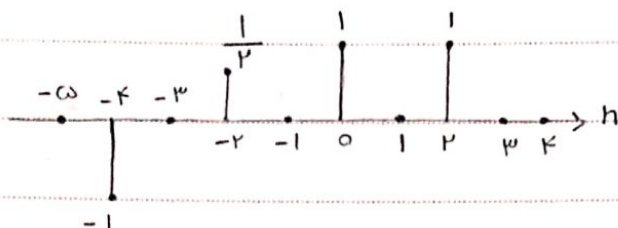
$$(-1)^n x[n] = \begin{cases} 0 & n = -\infty \\ -1 & n = -r \\ \frac{1}{r} & n = -r \\ \frac{1}{r} & n = -r \\ \frac{1}{r} & n = -r \\ -1 & n = -1 \\ 1 & n = 0 \\ -1 & n = 1 \\ 1 & n = r \\ \frac{1}{r} & n = r \\ 0 & n = \infty \end{cases}$$

$$= \begin{cases} 0 & n = -\infty \\ -1 & n = -r \\ 0 & n = -r \\ \frac{1}{r} & n = -r \\ 0 & n = -1 \\ 1 & n = 0 \\ 0 & n = 1 \\ 1 & n = r \\ 0 & n = r \\ 0 & n = \infty \end{cases}$$

parsian

۲

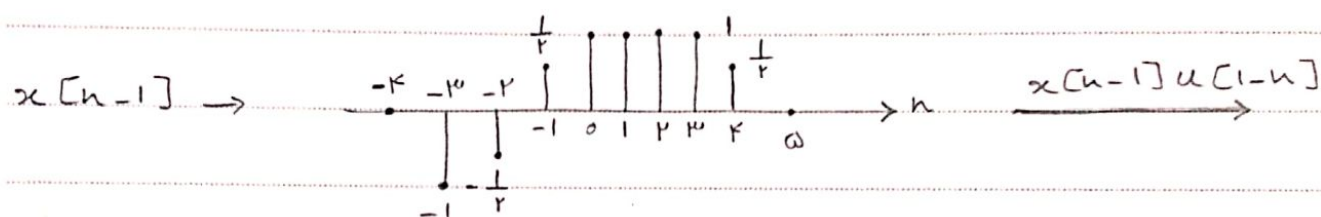




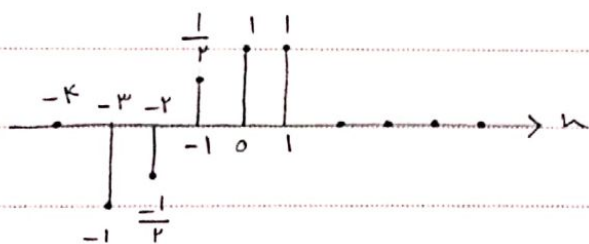
c)  $x[n-1] u[1-n]$

5

برای  $h \leq 1$  جواب دارد و برای  $h > 1$  صفر است



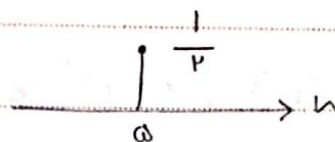
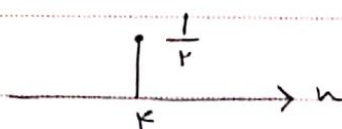
10



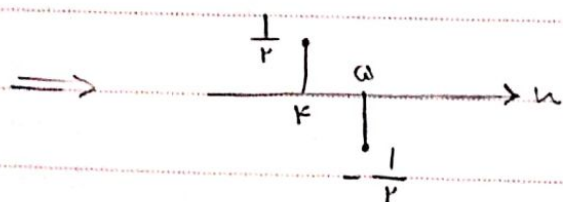
d)  $x[n-1] \delta[n-4] - x[n-2] \delta[n-5]$

15

اول واحد سیقت به راست  $h=4$   $\frac{1}{r}$  واحد سیقت به راست  $h=5$  به راست



20



س ←

(الف) در سیگنال‌های فرد  $x[n] = -x[-n]$  است پس  $x[n] + x[-n] = 0$

5 همچنین می‌دانیم در سیگنال‌های فرد  $x[0] = 0$

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n] = \underbrace{\sum_{n=-\infty}^{-1} x[n] + \sum_{n=1}^{+\infty} x[n]}_{=0} + x[0] = 0 + 0 = 0$$

$$10 \quad \dots + \underline{x[-2]} + \underline{x[-1]} + \underline{x[1]} + \underline{x[2]} + \dots = 0$$

$\downarrow \quad \downarrow$   
 $0 \quad 0$

(ب)

15  $x_1[n]$  فرد است  $\rightarrow x_1[n] = -x_1[-n]$

$x_2[n]$  زوج است  $\rightarrow x_2[n] = x_2[-n]$

$$\# [n] = x_1[n] x_2[n] = -x_1[-n] x_2[-n] = -\# [-n] \Rightarrow$$

20  $\# [n] = -\# [-n] \rightarrow \# [n]$  سیگنال فرد است

(ج)

$$\sum_{h=-\infty}^{+\infty} x^r[h] = \sum_{h=-\infty}^{+\infty} (x_e[h] + x_o[h])^r = \sum_{h=-\infty}^{+\infty} x_e^r[h] +$$

$$\sum_{h=-\infty}^{+\infty} x_o^r[h] + r \sum_{h=-\infty}^{+\infty} (x_o[h] x_e[h])$$

5

طبق مقسبت ب دیدیم حاصل ضرب سیگنال زوج و فرد فرد  
است و همچنین برای سیگنال فرد داریم  $\sum_{h=-\infty}^{+\infty} x_o[h] = 0$  پس  
این عبارت مغف می شود

10

$$\Rightarrow \sum_{h=-\infty}^{+\infty} x^r[h] = \sum_{h=-\infty}^{+\infty} x_e^r[h] + \sum_{h=-\infty}^{+\infty} x_o^r[h]$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x^r(t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} (x_e(t) + x_o(t))^r dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x_e^r(t) dt + \int_{-\infty}^{+\infty} x_o^r(t) dt +$$

15

$$\int_{-\infty}^{+\infty} x_o^r(t) dt + r \int_{-\infty}^{+\infty} (x_o(t) x_e(t)) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x_e^r(t) dt + \int_{-\infty}^{+\infty} x_o^r(t) dt$$

طبق مقسبت ب سیگنال فرد است این است که الی  
مقیه با این مغف می شود

20

مقیه  $F(x)$  یا سیگنال فرد است و فرض می کنیم  $\int_{-a}^a F(x) dx$  داریم:

$$\int_{-a}^a F(x) dx = \int_{-a}^0 F(x) dx + \int_0^a F(x) dx$$



ادامے کے سوال ۳ ←

$$\rightarrow u_{\mu} = 0$$

$$\int_0^a f(x) dx = - \int_0^a f(x) dx + \int_0^a f(x) dx = 0$$

لہذا اس راوی کو افسوس ہے محدودہ

$$\int_{-\infty}^{+\infty}$$

ہم تقسیم نہیں کی جس سے صحت اس قافیہ اختیار الیہ سببناں غمد

صلى الله عليه وسلم

←  $\frac{1}{T}$

a) Even  $\left\{ \cos(K\pi t) u(t) \right\} = x(t)$

$$x(t) = \frac{1}{T} (\cos(K\pi t) u(t) + \cos(-K\pi t) u(t))$$

دوباره  $\rightarrow x(t+T) = x(t) \rightarrow (\cos(K\pi(t+T)) + \cos(-K\pi(t+T))) \times \frac{1}{T}$

$$= \frac{1}{T} (\cos(K\pi t) + \cos(-K\pi t)) \rightarrow \cos(K\pi t + K\pi T) = \cos K\pi t$$

10

استثنا  $\rightarrow$

$$\cos(-K\pi t - K\pi T) = \cos(-K\pi t)$$

$$\Rightarrow K\pi T = 2K\pi \rightarrow T = \frac{2}{K} \quad K \in \mathbb{Z}$$

$$\Rightarrow T = \frac{1}{K} \quad \text{میاناب است}$$

$$15 \Rightarrow -K\pi T = 2K\pi \rightarrow T = \frac{-2}{K} \quad K \in \mathbb{Z}$$

$$j(\pi t - 1)$$

b)  $x(t) = e$

$$x(t) = x(t+T) \rightarrow \frac{e^{j(\pi(t+T)-1)}}{e^{j(\pi t-1)}} = e^{j\pi T}$$

20

$$\Rightarrow \frac{e^{j\pi T}}{e^{j\pi K}} = 1 \rightarrow \pi T = 2\pi K \rightarrow T = 2K \quad K \in \mathbb{Z} \quad T = 2$$

← میاناب است



$$c) x[n] = r \cos\left(\frac{\pi}{K} n\right) + \sin\left(\frac{\pi}{\Lambda} n\right) - r \cos\left(\frac{\pi}{r} n + \frac{\pi}{4}\right)$$

$$x[n + N_0] = x[n]$$

$$\hookrightarrow r \cos\left(\frac{\pi}{K} (n + N_0)\right) + \sin\left(\frac{\pi}{\Lambda} (n + N_0)\right) - r \cos\left(\frac{\pi}{r} (n + N_0) + \frac{\pi}{4}\right) =$$

$$r \cos\left(\frac{\pi}{K} n\right) + \sin\left(\frac{\pi}{\Lambda} n\right) - r \cos\left(\frac{\pi}{r} n + \frac{\pi}{4}\right)$$

$$\rightarrow r \cos\left(\frac{\pi}{K} (n + N_0)\right) = r \cos\left(\frac{\pi}{K} n\right) \rightarrow \frac{\pi}{K} N_0 = r K \pi \rightarrow N_0 = \overset{\uparrow}{\Lambda} K = \Lambda \quad \begin{matrix} K=1 \\ \uparrow \end{matrix}$$

$$\rightarrow \sin\left(\frac{\pi}{\Lambda} n\right) = \sin\left(\frac{\pi}{\Lambda} (n + N_0)\right) \rightarrow \frac{\pi}{\Lambda} N_0 = r K \pi \rightarrow N_0 = 14 K = 14 \quad 10$$

$$\rightarrow -r \cos\left(\frac{\pi}{r} (n + N_0) + \frac{\pi}{4}\right) = -r \cos\left(\frac{\pi}{r} n + \frac{\pi}{4}\right) \rightarrow \frac{\pi}{r} N_0 = r K \pi \rightarrow$$

$$N_0 = r K = r \quad 15$$

$$\rightarrow r \neq 1 \Rightarrow \underline{T = 14} \quad \text{اصل و } \bar{\omega}_0$$

$$d) x[n] = \cos\left(\frac{\pi}{r} n\right) \cos\left(\frac{\pi}{K} n\right)$$

$$x[n + N_0] = x[n] \rightarrow \cos\left(\frac{\pi}{r} (n + N_0)\right) \cos\left(\frac{\pi}{K} (n + N_0)\right) = \cos\left(\frac{\pi}{r} n\right) \cos\left(\frac{\pi}{K} n\right)$$

$$\cos\left(\frac{\pi}{r} n\right) \rightarrow \frac{\pi}{r} N_0 = r K \pi \rightarrow N_0 = r K = r \quad r \neq 1$$

$$\hookrightarrow \frac{\pi}{K} N_0 = r K \pi \rightarrow N_0 = \Lambda K = \Lambda \quad \Rightarrow T = \Lambda$$

اصل و  $\bar{\omega}_0 \leftarrow$  parsian

س ←

$$a) y(t) = \begin{cases} tx(t) & t < |x(t)| \\ x(-t) & t \geq |x(t)| \end{cases}$$

5

1- علت ← چون خروجی در لحظه  $t$  به مقدار ورودی لحظات بعد از  $t$  بستگی ندارد ← علتی است

2- پاییداری ← ناپایدار است ← چون اگر  $x(t) = 1$  داشته باشیم  $t > 1$  :

$$10 \quad y(t) = \begin{cases} t & t < 1 \\ 1 & t \geq 1 \end{cases}$$

یعنی به ازای ورودی محدود خروجی نامحدود نیست میاد

3- حاکم دار است ← زیرا با به تدریج  $|x(t)| \geq t$  مقدار خروجی به مقدار ورودی

15

یعنی  $x(-t)$  وابسته است

4- تغییر پذیر با زمان است ←

$$x(t-t_0) = \begin{cases} tx(t-t_0) & t < |x(t-t_0)| \\ x(t_0-t) & t \geq |x(t-t_0)| \end{cases}$$

20

با هم مساوی نیستند ← ← ← //

$$y(t-t_0) = \begin{cases} (t-t_0)x(t-t_0) & t-t_0 < |x(t-t_0)| \\ x(t-t_0) & t-t_0 \geq |x(t-t_0)| \end{cases}$$

$$\alpha x(t) \rightarrow \alpha y(t)$$

5- ضعی بودن ← همانی  
لجميع اثار



$$\alpha x(t) = \begin{cases} \alpha + x(t) & \frac{t}{|a|} < |x(t)| \\ \alpha x(-t) & \frac{t}{|a|} \geq |x(t)| \end{cases}$$

5

$$\Rightarrow \alpha x(t) \neq \alpha y(t) \rightarrow \text{خاصیت}$$

$$\alpha y(t) = \begin{cases} \alpha t x(t) & t < |x(t)| \\ \alpha x(-t) & t \geq |x(t)| \end{cases}$$

همانی ندارد پس ضعی نیست

10

$$b) y[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x^*[k] \delta[n - rk]$$

1- علیت ← علی نیست چون به مقادیر آینده وابسته است

15

$$\overset{نوع مثلا}{y[n]} = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x^*[k] \delta[n - rk] \rightarrow k = +\infty$$

به آینده بستگی دارد

دارد

2- حلقه دار است ← چون به مقادیر گذشته نیاز دارد

20

$$|x[n]| \leq M \rightarrow -M \leq x[n] \leq M \rightarrow \text{3- باید اراسه} \leftarrow$$

$$-\sum_{k=-\infty}^{+\infty} M \delta[n - rk] \leq y[n] \leq \sum_{k=-\infty}^{+\infty} M \delta[n - rk] \rightarrow y[n] \leq M$$



4- تغییر پذیر با زمان است ←

$$x[n - n_0] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x^*[k - n_0] \delta[n - rK] =$$

$$\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x^*[K'] \delta[n - rn_0 - rK']$$

$$y[n - n_0] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x^*[K] \delta[n - n_0 - rK]$$

$$\Rightarrow x[n - n_0] \neq y[n - n_0]$$

5- ضعیف بودن ← همگنی  
به جمع آثار

$$15 \quad \alpha x[n] \rightarrow \alpha y[n] \text{ همگنی}$$

$$\alpha x[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \alpha^* x^*[K] \delta[n - rK] = \alpha^* \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x^*[K] \delta[n - rK] = \alpha^* y[n]$$

$$\alpha y[n] = \alpha \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x^*[K] \delta[n - rK]$$

20

$\rightarrow \alpha x[n] \neq \alpha y[n] \rightarrow$  خاصیت همگنی ندارد پس ضعیف نیست

برای صفی کردن  $x^*[k]$  را به  $x[k]$  تبدیل می کنیم  $y[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k] \delta[n-k]$

برقراری سرد  $\alpha x[n] = \alpha y[n] \rightarrow$  همانی

جمع آثار  $x_1[n] \rightarrow y_1[n]$

$x_2[n] \rightarrow y_2[n]$

$x_1[n] + x_2[n] \rightarrow y_1[n] + y_2[n]$

$x[n] = x_1[n] + x_2[n] \rightarrow y[n] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} (x_1[k] + x_2[k]) \delta[n-k] =$

$y_1[n] + y_2[n]$

c)  $y[n] = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^n}{4^k} x[k]$

1- علیت  $\leftarrow$  علی نسبت چون مقادیر در لفظ می تواند به آینده نیز وابسته باشد مثلاً اگر در لفظ

$n$  را بخواهیم بدست آوریم با  $\sum_{k=0}^{+\infty} x[k]$  رابفاز داریم که این باعث می شه به آینده وابسته باشه

2- حافظه دار است  $\leftarrow$  چون مقادیرش به آینده وابسته است  $\leftarrow$  همان توضیح علیت

3- باید ارسیت  $\leftarrow$  چون  $x[n] = 1, 2, 3, \dots$  دایسته باشیم  $\leftarrow$

نی تو انیم به ازای ورودی محدود، خروجی محدود دایسته  $y[n] = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^n}{4^k}$  parsian

4- تغییر بدنه با زمان است ←

$$x[n-n_0] = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^h}{4^k} x[k-n_0]$$

// → نامساوی

$$5 \quad y[n-n_0] = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^{(n-n_0)}}{4^k} x[k-n_0]$$

5- خطی ← همگنی

← جمع آثار

$$10 \quad \alpha x[n] = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^h}{4^k} \alpha x[k] = \alpha \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^h}{4^k} x[k] =$$

$\alpha y[n]$  ← همگنی است

$$\text{جمع آثار} \rightarrow x_1[n] \rightarrow y_1[n]$$

$$15 \quad x_2[n] \rightarrow y_2[n]$$

$$x_1[n] + x_2[n] \rightarrow y_1[n] + y_2[n]$$

$$x[n] = x_1[n] + x_2[n] \rightarrow \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^h}{4^k} (x_1[n] + x_2[n])$$

//

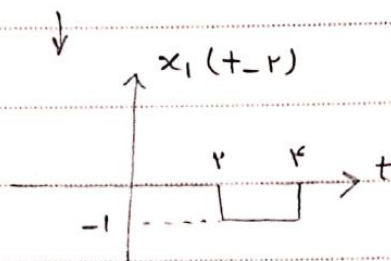
$$20 \quad y_1[n] + y_2[n] = \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^h}{4^k} x_1[n] + \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{3^h}{4^k} x_2[n]$$

← خطی است

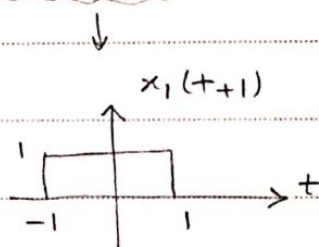


س ۶ ←

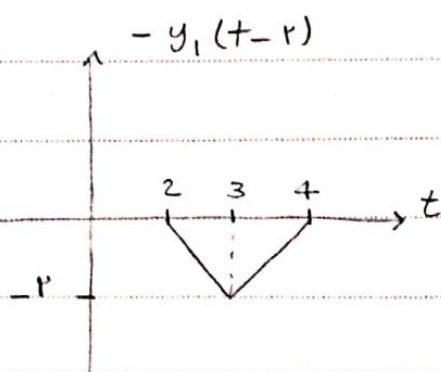
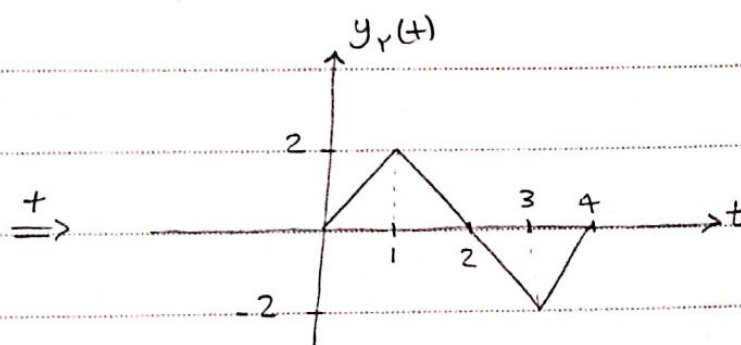
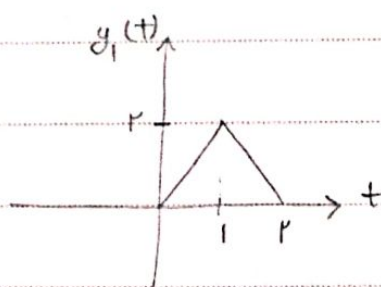
الف)  $x_2(t) = x_1(t) - \underline{x_1(t-2)}$



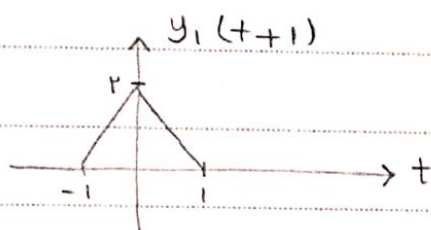
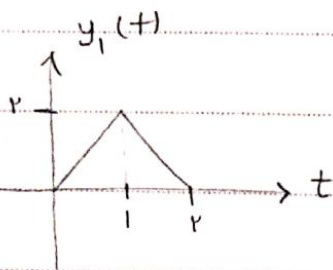
$x_{\mu}(t) = x_1(t) + \underline{x_1(t+1)}$



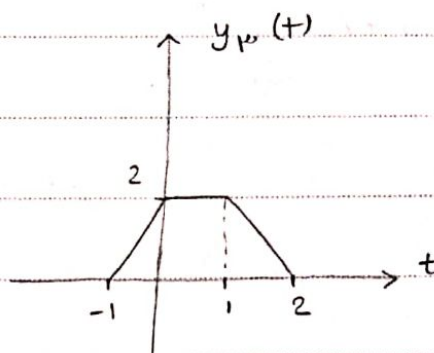
ب)  $y_2(t) = y_1(t) - y_1(t-2)$  → چون سیستم LTI است



درون سیستم LTI است  $\rightarrow y_3(t) = y_1(t) + y_1(t+1)$



$\Rightarrow$



س.  $\leftarrow$

a)  $y[n] = h x[n] \rightarrow$  وادون پذیر نیست به ادای ورودی  $\delta[n]$ ،  $3\delta[n]$  دارای خروجی یکسانی است

b)  $y[n] = x[n] x[n-1] \rightarrow$  وادون پذیر نیست به ادای ورودی  $x[n]$ ،  $x[n]$  دارای خروجی یکسانی است

$$c) y[n] = \begin{cases} x[n-1] & n \geq 1 \\ 0 & n = 0 \\ x[n] & n \leq -1 \end{cases}$$

$x[n-1]$   $n \geq 1$  وادون پذیر است  $\leftarrow$   
 $\Rightarrow$  سیستم وادون  $\rightarrow y[n] = x[n+1]$   $n \geq 0$   
 $0$   $n = 0$

$x[n]$   $n \leq -1 \Rightarrow$  system وادون  $\rightarrow y[n] = x[n]$   $n < 0$

$$d) y(t) = \begin{cases} x^k(t) & t \geq 0 \\ x(t) & t < 0 \end{cases}$$

← وارون پذیر نیست ←

$$x(t) = \begin{cases} \pm \sqrt[k]{y(t)} & t \geq 0 \\ y(t) & t < 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x(t) = u(t) \\ x(t) = -u(t) \end{cases} \Rightarrow \begin{matrix} \text{فروجه} \\ \text{بلسان} \\ \text{است} \end{matrix}$$

$$e) y(t) = \cos[x(t)]$$

10 وارون پذیر نیست، به ازای  $x(t) + 2\pi$  و  $x(t)$  فروجه  $\rightarrow$  بلسان داریم

15 وارون پذیر است، این system به اندازه  $a$  سیقت خورده  $\rightarrow y(t) = x(t - a)$  است. همین را بصورت برعکس سیقت دهیم دوباره مقدار اولیه بدست می آید ✓

$$y(t) = x(t + a) \rightarrow \text{system وارون}$$