

# Operating Systems

Isfahan University of Technology  
Electrical and Computer Engineering Department

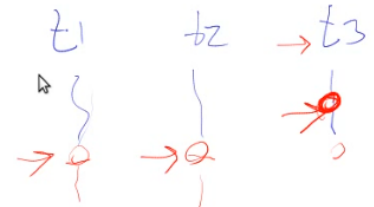
Zeinab Zali

Synchronization-Condition Variables-monitors

همگام سازی - متغیرهای شرط - مانیتور

# Condition Variable

- there are many cases where a thread wishes to check whether a condition is true before continuing its execution
- To wait for a condition to become true, a thread can make use of what is known as a condition variable
- A condition variable is an **explicit queue** that threads can put themselves on when some state of execution (i.e., some condition) is not as desired (by waiting on the condition)
- some other thread, when it changes said state, can then **wake one (or more)** of those waiting threads and thus allow them to continue (by signaling on the condition)



## Condition Variable چیست؟

یه موقعی هست که نیاز داریم که یه جایی یه کاری انجام بشه و بعد ادامه کار رو انجام بدیم ینی اجرای یک کدی یا تردی رو مشروط به برقرار بودن یک شرط بکنیم تا وقتی که اون شرط برقرار نشده اون ترد در حالت بلاک بره و cpu بهش تعلق نگیره تا وقتی که اون شرط برقرار شد و ترد بتونه ادامه پیدا کنه

مثلا چندین تا ترد داریم و این ها توی یک نقطه ای باید بهم دیگه سینک بشن مثلا اگر ترد  $t_1$ ,  $t_2$ ,  $t_3$  داشته باشیم اینا یه سری خطوطی واسه اجرا دارن و می خوایم مطمئن بشیم که از یه جایی به بعد توی ترد  $t_1$ ,  $t_2$  حتما  $t_3$  هم به یک نقطه خاصی رسیده باشه --> ما نمی دونیم که سیستم اینارو چجوری اسکچول می کنه ممکنه که  $t_1, t_2$  به اون خط رسیده باشند در حالی که  $t_3$  هنوز نرسیده باشه اون نقطه می خوایم یه کاری بکنیم که  $t_1, t_2$  توی اون خط بلاک بشن و دیگه پیش نرن تا اینکه  $t_3$  برسه به اون نقطه مورد نظر و بعد که رسید  $t_1, t_2$  بتونن به اجراشون ادامه بدن  
متن توی این اسلاید:

**Condition Variable:** وقتی که یک تردی رو دوست داریم که یک شرط خاصی رو چک بکنه و اگر اون شرط برقرار بود اجراش ادامه پیدا بکنه و اگر برقرار نبود همون جا بلاک بشه در این صورت می تونیم از **Condition Variable** استفاده بکنیم  
از طرف دیگه یک ترد دیگه میتونه وجود داشته باشه که اگر اون شرط برقرار شد تردی که منتظر برقرار شرط بوده رو بتونه **wake** اش بکنه

پس **Condition Variable** یک صفی میشه که تردهایی که خودشون تمایل داشته باشند رو می ریزه توی این صف تا وقتی که اون **Condition** که مدنظر است برقرار بشه و تا وقتی که اون **Condition** برقرار نیست این تردها می رن توی اون صف و دیگه اجرا نمیشن و از طرف دیگه یک ترد دیگه می تونه در صورتی که شرط برقرار بود اون تردهایی که رفتن توی صف رو **wake** شون بکنه حالا ممکنه یکشون رو **wake** بکنه یا همشون یا چندتاشون..  
پس اینجا این حالتو داریم که میتونه یه جوری سیگنال بکنه که چندتا ترد با هم **wake** بشن یا می تونه هم جوری باشه اون سیگنال که یکیشون **wake** بشه فقط

# CV definitions and routines

- `pthread_cond_t c`
- `pthread_cond_wait(pthread_cond_t *c, pthread_mutex_t *m):`  
The `wait()` call is executed when a thread wishes to put itself to sleep
  - The responsibility of `wait()` is to release the lock and put the calling thread to sleep (atomically); when the thread wakes up (after some other thread has signaled it), it must re-acquire the lock before returning to the caller.
- `pthread_cond_signal(pthread_cond_t *c):` the `signal()` call is executed when a thread has changed something in the program and thus wants to wake a sleeping thread waiting on this condition

-  
pthread\_cond\_t c: وقتی میخوایم CV رو بسازیم از این استفاده میکنیم

و برای wait کردن روی CV از تابع pthread\_cond\_wait استفاده میکنیم که باید دوتا ارگومان ورودی بگیره یکی همون CV است که توی تابع قبلی گفتیم اینو و یکی هم mutex است که ما همیشه این mutex رو نیاز داریم

وقتی که داریم wait می کنیم روی CV یا سیگنال میکنیم حتما باید قبلش هم با استفاده از یک mutex باید اون ناحیه ای که داره از CV استفاده میکنه رو قفلش بکنیم  
پس CV غیر از اینکه خودش امکان این wait کردن و سیگنال کردن رو داره باید حتما وقتی که داریم ازش استفاده میکنیم اون ناحیه رو داخل یک lock قرارش بدیم و مثلا می تونیم از یک mutex استفاده بکنیم و با اون mutex بیایم قفلش بکنیم  
و وقتی هم که میخوایم سیگنال بکنیم کافیه که فقط CV رو به سیگنال بدیم تا این سیگنال بدون به بکاره wake بکنه

فرق دیگه ای که این wait با wait های سمافور داره اینه که اون تردی که این wait رو داره فراخوانی میکنه حتما خودش رو می بره توی حالت lock و بلاک میشه در واقع ولی توی سمافور اگه اون مقدارش بیشتر از صفر بود اون lock نمیشد و می تونست رد بشه ولی اینجا توی wait همیشه اون تردی که wait رو فراخوانی کرده رو توی حالت بلاک می بره  
پس این یک wait است که با اختیار یک ترد اون ترد رو می بره توی حالت بلاک ولی امکان این رو داریم که از جای دیگه با تردهای دیگه با یک فراخوانی سیگنال هرجایی که نیاز داشتیم رو اون تردی که رفته بود توی حالت wait رو بیدارش بکنیم

# CV example 1

```
1 void *child(void *arg) {
2     printf("child\n");
3     // XXX how to indicate we are done?
4     return NULL;
5 }
6
7 int main(int argc, char *argv[]) {
8     printf("parent: begin\n");
9     pthread_t c;
10    Pthread_create(&c, NULL, child, NULL); // create child
11    // XXX how to wait for child?
12    printf("parent: end\n");
13    return 0;
14 }
```

Desired	parent: begin
Output:	child
	parent: end

مثال:

یک مین یک تردی رو می سازه و بعد میخوایم مطمئن بشیم که بدنه ترد حتما اجرا میشه کامل و بعد مینمون تموم بشه

کاری که قبلا می کردیم این بود که join می داشتیم روی ترد

ما اینجا می خوایم مثلا خودمون جوین رو پیاده سازی بکنیم

یا مثلا توی فانکشن ترد که داره اجرا میشه ممکنه به یک نقطه خاصی که رسید اون فانکشن ترد از

اونجا به بعد دیگه به مین اجازه بدیم که اگر خواست اتمام پیدا کنه و اینطور نباشه که اجرای کامل

فانکشن ترد رو بخوایم و اینجا میخوایم به صورت دستی بریم جلو به جای نوشتن جوین

اجرا:

در این کد اول حتما childمون کامل اجرا بشه و بعد parent خاتمه پیدا کنه

نکته: اون ناحیه ای که داره از CV استفاده می کنه رو باید قفل بکنیم و همینطور بخاطر متغیر شیر

هم از mutex استفاده میکنیم <-- done متغیر done توی مقدار done توی

چندتا ترد است پس از mutex قبلش استفاده میکنیم



```
1  int done  = 0;
2  pthread_mutex_t m = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
3  pthread_cond_t c  = PTHREAD_COND_INITIALIZER;
4
5  void thr_exit() {
6
7
8
9
10 }
11
12 void *child(void *arg) {
13     printf("child\n");
14     thr_exit();
15     return NULL;
16 }
17
18 void thr_join() {
19
20
21
22
23 }
24
25 int main(int argc, char *argv[]) {
26     printf("parent: begin\n");
27     pthread_t p;
28     Pthread_create(&p, NULL, child, NULL);
29     thr_join();
30     printf("parent: end\n");
31     return 0;
32 }
```

بنابراین نیاز داریم که دو تابع اینجا بنویسیم:

یک تابع جوین و یک تابع **exit** و به این صورت استفاده میکنیم که بعد از ساختن ترد توی مین ابتدا جوین رو فراخوانی میکنیم و توی فرزند هم هر جایی که خواستیم **exit** رو فراخوانی میکنیم و اونجا به این معنی است که دیگه الان جایی که جوین فراخوانی شده می تونه ازش رد بشه و دیگه لازم نیست اینجا بلاک بشه برنامه روی خط جوین پس هدف این است که این توابع جوین و **exit** رو به نحوی خودمون کدش رو بنویسیم

```
1  int done = 0;
2  pthread_mutex_t m = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
3  pthread_cond_t c = PTHREAD_COND_INITIALIZER;
4
5  void thr_exit() {
6      pthread_mutex_lock(&m);
7      done=1;
8      pthread_cond_signal(&c)
9      pthread_mutex_unlock(&m)
10 }
11
12 void *child(void *arg) {
13     printf("child\n");
14     thr_exit();
15     return NULL;
16 }
17
18 void thr_join() {
19     pthread_mutex_lock(&m);
20     while(done==0)
21         pthread_cond_wait(&c,&m);
22     pthread_mutex_unlock(&m);
23 }
24
25 int main(int argc, char *argv[]) {
26     printf("parent: begin\n");
27     pthread_t p;
28     pthread_create(&p, NULL, child, NULL);
29     thr_join();
30     printf("parent: end\n");
31     return 0;
32 }
```

# What is the problem with this solution?

```
1  void thr_exit() {
2      Pthread_mutex_lock(&m);
3      Pthread_cond_signal(&c);
4      Pthread_mutex_unlock(&m);
5  }
6
7  void thr_join() {
8      Pthread_mutex_lock(&m);
9      Pthread_cond_wait(&c, &m);
10     Pthread_mutex_unlock(&m);
11 }
```

راه حل:  
اینجا یک mutex تعریف کردیم که اینجا گلوبال است توی این برنامه

اگر کدمون رو به این صورت پیاده سازی میکردیم:

ینی `done` نمی داشتیم داخلش

در این حالت مشکلی که پیش میاد این است که:

این سناریو در نظر بگیر که این ترد ساخته میشه و والد این ترد رو می سازه و ترد زودتر از والد

اجرا میشه ینی زودتر از والد اسکچولر میشه ینی اجرا میاد روی خط بچه و بعد `thr_exit`

فراخوانی میشه و هنوز `thr_join` فراخوانی نشده باشه در این صورت اگر کد به صورت روبرو

پیاده شده باشه اول `m` قفل میشه و بعد `CV` رو سیگنال میکنه در صورتیکه هنوز جایی `wait`

فراخوانی نشده در این حالت `CV` به این صورت عمل میکنه که از این سیگنال رد میشه و عملا

انگار کار خاصی انجام نمیده چون چیزی نبوده که بخواد `wake` اش بکنه و بعد `Exit` و `child`مون

کامل میشه

اینجا `CV` ما مقدار نداره

حالا که اجرای ترد کامل شد و والد میخواد جوین رو فراخوانی بکنه در این حالت ابتدا `m` رو لاک

میکنه و بعد میاد روی خط `wait` و چون `if` هم اینجا نداریم پس می ره توی حالت لاک و چون ترد

فرزند هم سیگنال رو قبلا فراخوانی کرده و رد شده دیگ این توی لاک می مونه پس برنامه توی

مین دیگه جلو نمی ره هیچ وقت و توی همون خط جوین لاک میشه

پس اینجا نشون میده که حتما باید از اون `done` استفاده میکردیم و اونو چک میکردیم

# What is the problem with this solution?

```
1  void thr_exit() {
2      done = 1;
3      Pthread_cond_signal(&c);
4  }
5
6  void thr_join() {
7      if (done == 0)
8          Pthread_cond_wait(&c);
9  }
```

اگر بچه هنوز اجرا نشده ینی done اش هنوز صفره اینجا wait بشه و خودشو بیره توی حالت  
بلاک این مال قسمت جوین است

توی این حالت اگر به جای while از if می رفتیم چی میشد؟ توی مثال بعدی جواب اینو میده

# Producer/Consumer Problem

```
1  int loops; // must initialize somewhere...
2  cond_t  cond;
3  mutex_t mutex;
4
5  void *producer(void *arg) {
6      int i;
7      for (i = 0; i < loops; i++) {
8
9
10
11
12
13
14      }
15  }
16
17  void *consumer(void *arg) {
18      int i;
19      for (i = 0; i < loops; i++) {
20
21
22
23
24
25
26
27      }
28  }
```

// p1  
// p2  
// p3  
// p4  
// p5  
// p6

// c1  
// c2  
// c3  
// c4  
// c5  
// c6

مثال:

فعلا اندازه بافر رو یک در نظر می گیریم  
تولیدکننده مرتبا می تونه مقداری رو قرار بده توی اون بافر و مصرف کننده هم باید از اون بافر  
مصرف کنه با توابع `put` , `get`  
که `put` رو تولیدکننده استفاده میکنه و `get` رو مصرف کننده  
تابع `assert` نشون دهنده خطا است مثلا برای `put` میگه اگر `count != 0` شد باید خطا بده در  
غیر اینطوری که میره خط های پایینی رو اجرا میکنه  
`count` در ابتدا صفر است ینی مقدار دهی اولیه اش را صفر می داریم چون بافر در ابتدا خالی  
است

نکته: برای تولیدکننده `-->` اگر `count=1` بود ینی بافر ما الان پر است پس باید صبر بکنه که خالی  
بشه و بعد داخل بافر بریزه  
برای مصرف کننده هم اگر `count=0` بود باید صبر بکنه چون بافر خالی است و باید صبر بکنه تا  
بافر پر بشه

`put(i)` ینی مقدار `i` رو توی بافر قرار میده و بعد سیگنال می کنیم `CV` رو  
توی مصرف کننده `--> get` می کنه یک مقداری رو از بافر و بعد سیگنال می کنیم `CV` رو

جلوتر کد کاملش هست....



# Producer/Consumer Problem

```
1  int buffer;  
2  int count = 0; // initially, empty  
3  
4  void put(int value) {  
5      assert(count == 0);  
6      count = 1;  
7      buffer = value;  
8  }  
9  
10 int get() {  
11     assert(count == 1);  
12     count = 0;  
13     return buffer;  
14 }
```

# Producer/Consumer Problem

```
1  int loops; // must initialize somewhere...
2  cond_t  cond;
3  mutex_t mutex;
4
5  void *producer(void *arg) {
6      int i;
7      for (i = 0; i < loops; i++) {
8          Pthread_mutex_lock(&mutex);           // p1
9          if (count == 1)                       // p2
10             Pthread_cond_wait(&cond, &mutex); // p3
11             put(i);                             // p4
12             Pthread_cond_signal(&cond);         // p5
13             Pthread_mutex_unlock(&mutex);       // p6
14         }
15     }
16
17     void *consumer(void *arg) {
18         int i;
19         for (i = 0; i < loops; i++) {
20             Pthread_mutex_lock(&mutex);         // c1
21             if (count == 0)                     // c2
22                 Pthread_cond_wait(&cond, &mutex); // c3
23             int tmp = get();                     // c4
24             Pthread_cond_signal(&cond);         // c5
25             Pthread_mutex_unlock(&mutex);       // c6
26             printf("%d\n", tmp);
27         }
28     }
```

# Producer/Consumer broken solution with if

$T_{c1}$	State	$T_{c2}$	State	$T_p$	State	Count	Comment
c1	Running		Ready		Ready	0	
c2	Running		Ready		Ready	0	
c3	Sleep		Ready		Ready	0	Nothing to get
	Sleep		Ready	p1	Running	0	
	Sleep		Ready	p2	Running	0	
	Sleep		Ready	p4	Running	1	Buffer now full
	Ready		Ready	p5	Running	1	$T_{c1}$ awoken
	Ready		Ready	p6	Running	1	
	Ready		Ready	p1	Running	1	
	Ready		Ready	p2	Running	1	
	Ready		Ready	p3	Sleep	1	Buffer full; sleep
	Ready	c1	Running		Sleep	1	$T_{c2}$ sneaks in ...
	Ready	c2	Running		Sleep	1	
	Ready	c4	Running		Sleep	0	... and grabs data
	Ready	c5	Running		Ready	0	$T_p$ awoken
	Ready	c6	Running		Ready	0	
c4	Running		Ready		Ready	0	Oh oh! No data

می‌خوایم کدی که صفحه قبلی زدیم رو چک بکنیم:

سناریو: توی این سناریو دوتا مصرف کننده داریم و یک دونه تولیدکننده  
توی این جدول ما هرجایی که یکی از تردها می‌تونستن اجرا بشن و توی حالت `ready` بودن  
استیتشون رو `ready` نوشتیم و موقعی که `cpu` بهشون داده بشه استیتشون `running` است و وقتی  
که به دلیل `wait` می‌رن توی حالت بلاک رو استیتشون رو `sleep` گذاشتیم  
فرض میکنیم توی لحظه اول یکی از مصرف کننده‌ها اجرا میشه مثلاً `Tc1` و بعد از اون به `Tp`  
میایم و `cpu` میدیم  
توی نقطه `p5` که سیگنال فراخوانی شد باید `Tc1` بیدار `ready` بشه اما فرض میکنیم که همچنان  
`cpu` بهش تعلق نگرفته و `cpu` دوباره دست `Tp` است و بعد که میاد از اول و توی `if` می‌بینه که  
`count=1` است پس بلاک میشه و دیگه نمی‌تونه بره جلو پس `p3` میشه `sleep`  
و بعد `cpu` داده میشه به `Tc2`  
و بعد از این `cpu` دست `Tc1` می‌افته ینی به `Tc1` داده میشه و می‌خواد `c4` اجرا بکنه و یک  
مقداری رو از توی بافر برداره ولی الان توی بافر چیزی نیست چون قبلاًش `Tc2` اونو برداشته پس  
اینجا می‌ره توی تابع `get` و توی خط `assert` می‌بینه که `count=0` است و توی این نقطه باعث  
میشه مصرف کننده قطع بشه و از برنامه بیدار بیرون پس اینجا مشکل ایجاد شد

باید چجوری این مسئله رو حل بکنیم الان که مشکل رفع بشه؟

اگر مصرف کننده به جای اون `if` می‌اومد `while` می‌داشت مشکل حل میشد ---> چون بعد از اینکه  
به مصرف کننده `cpu` دوباره داده میشد همچنان باز توی حلقه بود و باید دوباره شرط حلقه رو چک  
می‌کرد

```

1  int loops;
2  cond_t  cond;
3  mutex_t mutex;
4
5  void *producer(void *arg) {
6      int i;
7      for (i = 0; i < loops; i++) {
8          Pthread_mutex_lock(&mutex);          // p1
9          while (count == 1)                  // p2
10             Pthread_cond_wait(&cond, &mutex); // p3
11             put(i);                          // p4
12             Pthread_cond_signal(&cond);      // p5
13             Pthread_mutex_unlock(&mutex);    // p6
14         }
15     }
16
17     void *consumer(void *arg) {
18         int i;
19         for (i = 0; i < loops; i++) {
20             Pthread_mutex_lock(&mutex);      // c1
21             ✱ while (count == 0)             // c2
22                 Pthread_cond_wait(&cond, &mutex); // c3
23             int tmp = get();                 // c4
24             Pthread_cond_signal(&cond);      // c5
25             Pthread_mutex_unlock(&mutex);    // c6
26             printf("%d\n", tmp);
27         }
28     }

```



```

1  int loops;
2  cond_t  cond;
3  mutex_t mutex;
4
5  void *producer(void *arg) {
6      int i;
7      for (i = 0; i < loops; i++) {
8          Pthread_mutex_lock(&mutex);          // p1
9          while (count == 1)                    // p2
10             Pthread_cond_wait(&cond, &mutex); // p3
11         ...

```

### TIP: USE WHILE (NOT IF) FOR CONDITIONS

When checking for a condition in a multi-threaded program, using a `while` loop is always correct; using an `if` statement only might be, depending on the semantics of signaling. Thus, always use `while` and your code will behave as expected.

```

18      int i;
19      for (i = 0; i < loops; i++) {
20          Pthread_mutex_lock(&mutex);          // c1
21          while (count == 0)                    // c2
22             Pthread_cond_wait(&cond, &mutex); // c3
23          int tmp = get();                      // c4
24          Pthread_cond_signal(&cond);          // c5
25          Pthread_mutex_unlock(&mutex);        // c6
26          printf("%d\n", tmp);
27      }
28  }

```

پس به طور کلی قانونی که گفته میشه این است که وقتی که داریم از CV ها استفاده می کنیم حتما سعی بکنیم از while استفاده بکنیم به جای if که توی حالت های خاص به همچین مشکل هایی نخورنیم و راه حل مون اشتباه نباشه



# Producer/Consumer still a broken solution

$T_{c1}$	State	$T_{c2}$	State	$T_p$	State	Count	Comment
c1	Running		Ready		Ready	0	
c2	Running		Ready		Ready	0	
c3	Sleep		Ready		Ready	0	Nothing to get
	Sleep	c1	Running		Ready	0	
	Sleep	c2	Running		Ready	0	
	Sleep	c3	Sleep		Ready	0	Nothing to get
	Sleep		Sleep	p1	Running	0	
	Sleep		Sleep	p2	Running	0	
	Sleep		Sleep	p4	Running	1	Buffer now full
	Ready		Sleep	p5	Running	1	$T_{c1}$ awoken
	Ready		Sleep	p6	Running	1	
	Ready		Sleep	p1	Running	1	
	Ready		Sleep	p2	Running	1	
	Ready		Sleep	p3	Sleep	1	Must sleep (full)
c2	Running		Sleep		Sleep	1	Recheck condition
c4	Running		Sleep		Sleep	0	$T_{c1}$ grabs data
c5	Running		Ready		Sleep	0	Oops! Woke $T_{c2}$
c6	Running		Ready		Sleep	0	
c1	Running		Ready		Sleep	0	
c2	Running		Ready		Sleep	0	
c3	Sleep		Ready		Sleep	0	Nothing to get
	Sleep	c2	Running		Sleep	0	
	Sleep	c3	Sleep		Sleep	0	Everyone asleep...

سناریوی بعدی با داشتن while:  
که باز باعث میشه راه حل ما راه حل درستی نباشه : خط آخر رو ببین همشون رفتن توی حالت  
sleep ینی یک حالتی شبیه بن بست اینجا پیش اومده

راه حل ما برای رفع این مشکل:  
اینجا برای چک کردن پر بودن بافر و خالی بودن بافر از یک CV استفاده کردیم و راه درست این  
است که ما دوتا CV مختلف رو استفاده بکنیم --> صفحه بعدی...

# Producer/Consumer with buffer size MAX

```
1  cond_t empty, fill;
2  mutex_t mutex;
3
4  void *producer(void *arg) {
5      int i;
6      for (i = 0; i < loops; i++) {
7          Pthread_mutex_lock(&mutex);          // p1
8          while (count == MAX)                 // p2
9              Pthread_cond_wait(&empty, &mutex); // p3
10         put(i);                               // p4
11         Pthread_cond_signal(&fill);           // p5
12         Pthread_mutex_unlock(&mutex);        // p6
13     }
14 }
15
16 void *consumer(void *arg) {
17     int i;
18     for (i = 0; i < loops; i++) {
19         Pthread_mutex_lock(&mutex);          // c1
20         while (count == 0)                   // c2
21             Pthread_cond_wait(&fill, &mutex); // c3
22         int tmp = get();                      // c4
23         Pthread_cond_signal(&empty);         // c5
24         Pthread_mutex_unlock(&mutex);        // c6
25         printf("%d\n", tmp);
26     }
27 }
```



# Producer/Consumer with buffer size MAX

```
1  int buffer[MAX];
2  int fill_ptr = 0;
3  int use_ptr  = 0;
4  int count    = 0;
5
6  void put(int value) {
7      buffer[fill_ptr] = value;
8      fill_ptr = (fill_ptr + 1) % MAX;
9      count++;
10 }
11
12 int get() {
13     int tmp = buffer[use_ptr];
14     use_ptr = (use_ptr + 1) % MAX;
15     count--;
16     return tmp;
17 }
```

توابع `put` , `get` برای حالتی که اندازه بافر بیشتر از یک باشد هست مثلاً مقدارش `MAX` است  
فرقش با قبلی ها این است که ما بافر رو به صورت چرخشی با `put` پرش میکنیم و توی مصرف  
کننده هم با `get` باید مقدار برداریم از توش و دیگه `count` رو صفر یا یک نمی کنیم بلکه کم یا  
زیاد می کنیم  
و اینجا هم باید ایندکس بافر رو به درستی توی مصرف کننده یا تولیدکننده جلو ببریم



# Monitors

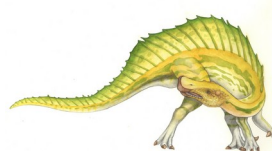
- A high-level abstraction that provides a convenient and effective mechanism for process synchronization
- *Abstract data type*, internal variables only accessible by code within the procedure
- Only one process may be active within the monitor at a time
- Pseudocode syntax of a monitor:

```
monitor monitor-name
{
    // shared variable declarations
    procedure P1 (...) { ... }

    procedure P2 (...) { ... }

    procedure Pn (...) {.....}

    initialization code (...) { ... }
}
```



-  
یکی دیگر از ابزارهایی که برای همگام سازی پروسس ها در اختیارمون است **Monitors** است به چه صورت این مدل تعریف میشه؟

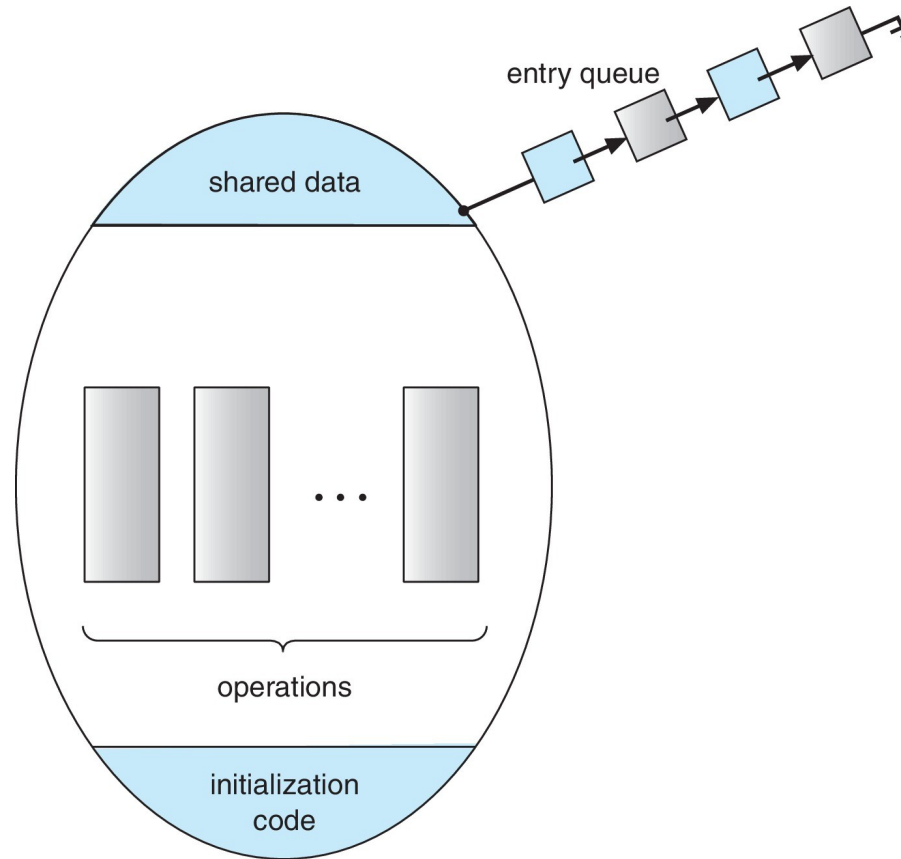
در واقع یک مانیتور شامل تعدادی **shared variable** و تعدادی **procedure** است که این **shared variable** ها فقط توسط این پروسیجرها قابل دسترسی و تغییر و اپدیت هستن و **initialization code** هم داریم مثل کانستراکتور کلاس که این **shared variable** ها رو برای دفعه اول **initialize** می کنه ولی از اون به بعد توسط پروسیجرها قابل اپدیت هستن و این پروسیجرها هم خاصیتشون این است که اتومیک هستن ینی اگر دوتا پروسس توی مانیتور قرار بگیره ینی مثلا دوتا پروسس بخواد **p1** رو از این مانیتور اجرا بکنه نمیتونه چون این مانیتور به صورتی نوشته شده که جلوگیری میکنه از این کار و در هر لحظه فقط یک پروسیجر می تونه اجرا بشه

نکته: فقط یک پروسس در یک زمان واحد می تونه داخل مانیتور باشه ینی تمام این پروسیجرها به طوری هستن که فقط یکیشون در هر لحظه قابل اجرا است و اگر پروسس های مختلفی بخوان توی یک پروسیجر باشن باز هم نمی تونن





# Schematic view of a Monitor



اگر پروسس های مختلفی بخوان از این مانیتور استفاده بکنن در حالی که یکی از پروسس ها در حال استفاده از مانیتور باشه بقیه باید وارد صف بشن پس مثل این است که این مانیتور یک صف داره که اگر مانیتور ازاد نبود پروسس ها رو داخل صف قرار میده تا اینکه مانیتور ازاد بشه و یکی از پروسس ها بتونه از مانیتور استفاده بکنه  
اپریشن ها در هر لحظه فقط یکیشون می تونه اجرا بشه



# Monitor Implementation Using Semaphores

- Variables

```
semaphore mutex  
mutex = 1
```

- Each procedure ***P*** is replaced by

```
wait(mutex) ;  
    ...  
    body of P ;  
    ...  
signal(mutex) ;
```

- Mutual exclusion within a monitor is ensured



پیاده سازی:

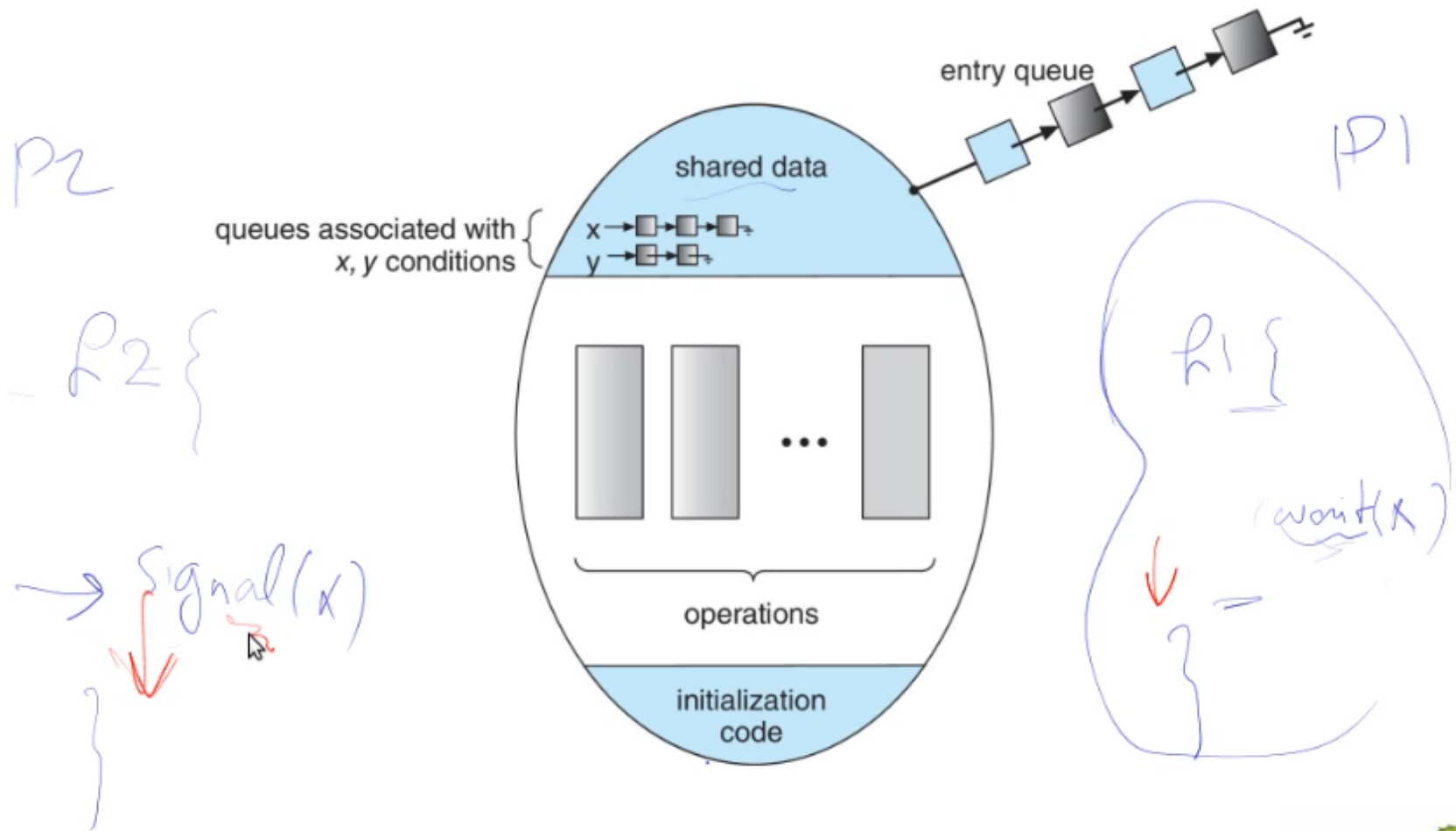
بدنه هر پروسجری رو داخل یک Mutual exclusion گذاشته باشیم ینی یک wait وسیگنالی

داشته باشیم قبل و بعد کل بدنه یک پروسیجر

و با یک سمافوری که مقدار اولیه اش یک است می تونیم بدنه این پروسیجرها رو پیاده سازی بکنیم



# Monitor with Condition Variables



یک چیزی که می تونه خیلی مفید باشه توی مانیتورها استفاده از CV است  
به چه صورت؟

با کمک این CV ها می تونیم اجازه این رو بدیم که اگر ما توی یکی از فانکشن های این تابع هستیم تحت شرایط خاصی بریم توی حالت **waiting** یعنی پروسی که خودش داره اون فانکشن رو فراخوانی میکنه مثلا فانکشن **f1** خودش رو بیره توی حالت **Sleep** و منتظر برقراری یک شرطی باشه در این صورت **mutex** مربوط به این فانکشن ازاد میشه وقتی این پروسی که **f1** رو فراخوانی کرده می ره توی حالت **Sleep** و یک پروس دیگه میتونه از اپریشن ها استفاده بکنه یا از مانیتور استفاده بکنه و پروس های دیگه الان باید اون شرط رو برقرار کنن و وقتی که برقرار شد مثلا یک پروس دیگه ای جایی داشته باشیم مثلا توی یکی از فانکشن های این مانیتور ممکنه اون همون CV رو سیگنالش بکنه که باعث میشه پروس دیگه ای که توی حالت بلاک بوده **wake** بشه و بتونه وارد مانیتور بشه

ما می تونیم CV های مختلفی روی توی **shared data** مانیتور تعریف بکنیم برحسب نیازمون نکته: اگر **f1** اینجا **wait** شده باشه روی **x --> CV** و یک پروس دیگه ای داره یک فانکشن دیگه ای رو توی مانیتور اجرا می کنه که می رسه به خط سیگنال کردن **x** الان خود این پروس **p2** داخل مانیتور است و وقتی که **x** رو میاد سیگنال میکنه باعث میشه که **p1** هم وارد مانیتور بشه و اتفاقی که می افته این است که باعث میشه همزمان هر دوتای این ها داخل مانیتور قرار بگیرند در صورتی که ما مانیتور رو اینطوری تعریف کرده بودیم که در هر لحظه فقط یک پروس می تونه ازش استفاده بکنه

این که اینجا چجوری مسئله رو حل بکنیم وابسته به این است که ما مانیتور رو چجوری فرض کرده باشیم: دوتا فرض وجود داره:

بعضی ها می گن توی این حالت اشکالی نداره یعنی **p2** که خودش باعث **wake** شدن **p1** شد باید بتونه ادامه پیدا بکنه ولی بعضی ها میگن نه یعنی **p2** بلاک بشه و اونی که سیگنال شده بتونه اجرا بشه و دو نوع پیاده سازی می تونه اینجا وجود داشته باشه



# Usage of Condition Variable Example

- Consider  $P_1$  and  $P_2$  that need to execute two statements  $S_1$  and  $S_2$  and the requirement that  $S_1$  to happen before  $S_2$

- Create a monitor with two procedures  $F_1$  and  $F_2$  that are invoked by  $P_1$  and  $P_2$  respectively
- One condition variable “x” initialized to 0
- One Boolean variable “done”

- **F1:**

```
 $S_1;$   
  
done = true;  
  
x.signal();
```

- **F2:**

```
if done = false  
    x.wait()  
  
 $S_2;$ 
```



-

مثال:

توی دوتا از فانکشن های مانیتور استفاده شده یی فانکشن F1 , F2  
هدف این بوده که حتما `done= true` بشه و بعدا ادامه F2 اجرا بشه





# Monitor Solution to Dining Philosophers

```
monitor DiningPhilosophers
```

```
{
```

```
    enum { THINKING, HUNGRY, EATING} state [5] ;
```

```
    condition self [5];
```

```
    void pickup (int i) {  
        }
```

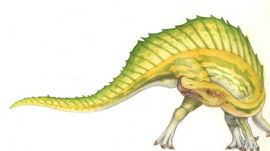
```
    void putdown (int i) {  
    }
```

- Each philosopher “i” invokes the operations **pickup()** and **putdown()** in the following sequence:

```
DiningPhilosophers.pickup(i) ;
```

```
    /** EAT **/
```

```
DiningPhilosophers.putdown(i) ;
```







# Monitor Solution to Dining Philosophers

```
monitor DiningPhilosophers
{
    enum { THINKING; HUNGRY, EATING} state [5] ;
    condition self [5];

    void pickup (int i) {
        state[i] = HUNGRY;
        test(i);
        if (state[i] != EATING) self[i].wait;
    }

    void putdown (int i) {
        state[i] = THINKING;
        // test left and right neighbors
        test((i + 4) % 5);
        test((i + 1) % 5);
    }
}
```



اینجا برای هر فیلسوفی 3 تا استیت در نظر گرفتیم:

## THINKING; HUNGRY, EATING

**hungry**: حالتی است که فیلسوف می خواد بخوره ولی چوبش ازاد نیست حالا یا یه دونه چوب یا دوتا چوبش و مجبوره که صبر بکنه

یه دونه **CV** هم تعریف میکنیم و به ازای هر فیلسوف یه دونه تعریف می کنیم و اسمشو گذاشتیم **self** و با این **CV** می خوایم مانع خوردن اون فیلسوف بشیم اگر چوب هاش ازاد نبود فیلسوفی که قصد خوردن داره تابع **pickup** رو فراخوانی میکنه

توی تابع **pickup** باید چک بکنه که چوب های سمت راست و چپش ازاد هستن هر دو یا نه و اگر هر دو ازاد بودن هر دو بر میداره در غیر اینصورت هیچ کدوم رو برنمیداره پس ما اینجا باید چک بکنیم که فیلسوف های کناریش توی حالت **eating** هستن یا نه و اگر توی این حالت بودن با اینکه ما الان میخوایم غذا بخوریم ولی نمیتونیم بخوریم پس اینجا باید باید روی **self** بیایم **wait** بکنیم حالا کی این **wait** ازاد میشه و کی میشه این **CV** رو سیگنال کرد؟ اگر یکی از این دوتا همسایه های کناریش خوردنشون تموم بشه

پس توی تابع **putdown** که چوب ها رو می خوان زمین بذارن باید نگا کنیم اگر فیلسوف همسایه ای وجود داره که **hungry** است ینی میخواسته غذا بخوره ولی **wait** شده اون فیلسوف رو بیایم **wake** بکنیم یا **CV** اش رو سیگنال بکنیم

برای اینکه **pickup** , **putdown** رو بنویسیم به یک تابع دیگه هم نیاز داریم:

به اسم **test** و این **test** قراره هر بار بیاد چک بکنه که ایا فیلسوف **i** ام الان می خواد غذا بخوره یا نه و کارهای لازم رو انجام بده و اگر مثلا میخواست غذا بخوره و کناری هاش ازاد بودن **CV** فیلسوف **i** ام رو سیگنال بکنه

تابع **initialization\_code** هم صرفا برای اینکه مقدارهای اولیه استیت رو مشخص بکنیم که برای همه فیلسوف ها باید اینجا استیت رو روی **thinking** قرار بدیم



# Solution to Dining Philosophers (Cont.)

```
void test (int i) {
    if ((state[(i + 4) % 5] != EATING) &&
        (state[i] == HUNGRY) &&
        (state[(i + 1) % 5] != EATING) ) {
        state[i] = EATING ;
        self[i].signal () ;
    }
}

initialization_code() {
    for (int i = 0; i < 5; i++)
        state[i] = THINKING;
}
}
```







# Solution to Dining Philosophers (Cont.)

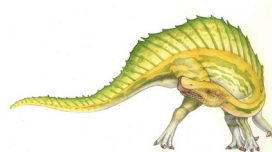
- Each philosopher “i” invokes the operations `pickup()` and `putdown()` in the following sequence:

```
DiningPhilosophers.pickup(i);
```

```
/** EAT **/
```

```
DiningPhilosophers.putdown(i);
```

- No deadlock, but starvation is possible



-

اگر یک فیلسوفی خواست غذا بخوره می تونه pickup بکنه و eat رو انجام بده و بعد putdown بکنه

همینطور می تونیم یه کاری بکنیم که گرسنگی پیش بیاد اینجا





# End of Chapter 6

---

