

تمارش شماره دوم

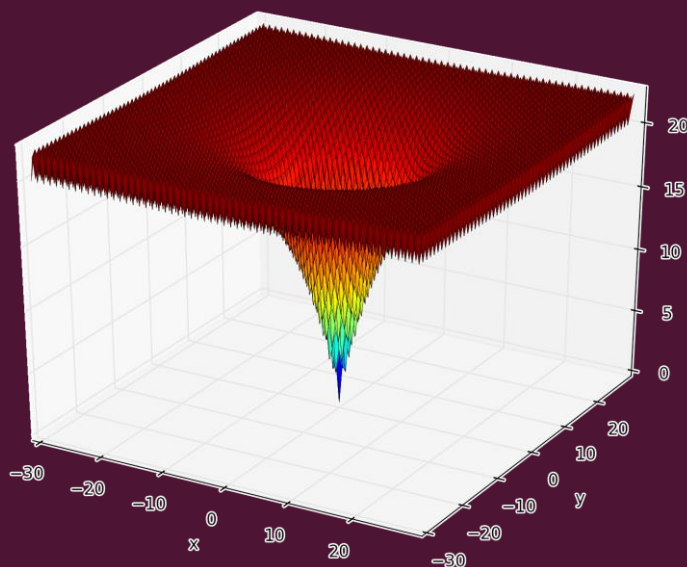
تهیه کنندگان:

امیرحسین وطنی باف

حسین دماوندی

زیر نظر استاد محترم:

دکتر امیرفرید امینیان مدرس



یافتن مینیمم تابع Ackley

به کمک الگوریتم های تکاملی

مقدمات و تعریف توابع جانبی

```
[1]: import random
import numpy as np
import math
import matplotlib.pyplot as plt
```

install requirements:

```
pip install numpy
```

برای اجرای این برنامه نیاز به نصب کتابخانه numpy خواهید داشت.

همچنین پیشنهاد می‌شود سورس کد برنامه را در محیط [Jupyter Notebook](#) یا [Google Colab](#) اجرا فرمایید

مقدمات و تعریف توابع جانبی

تعریف متغیر سراسری SX برای سایز مسئله

```
[25]: sx = 100
```

مرحله اول در هر الگوریتم تکاملی کدگذاری یا همان coding می باشد.
در این مرحله می بایست تعیین کنیم که در هر کروموزوم چه اطلاعاتی باید ذخیره شود.

در مسئله یافتن مقدار مینیمم تابع Ackley هر نقطه از یک x,y بوجود آمده که هر کدام از این نقاط (موجودات) دارای ارتفاع h می باشند.

هر نقطه از صفحه و ویژگی های آنرا داخل یک DS ذخیره میکنیم.

در حل این مسئله ما تصمیم گرفتیم کلاس point را ایجاد کنیم و هر نقطه را یک شی در نظر بگیریم. (در اسلاید بعدی قابل مشاهده است)

```
[26]: class point:

    def __init__(self, x , y):
        self.x = x
        self.y = y
        self.h = fitness_value(x, y)
        self.xbin = to_binary(x)
        self.ybin = to_binary(y)
        self.x_dec_place = to_binary_NoneSigin(x)
        self.y_dec_place = to_binary_NoneSigin(y)
```

همانطور که قابل مشاهده است در این بلاک کلاس point با اشیاء مختلفی تعریف شده.

برای راحتی کار ما در همین قسمت، مرحله ارزیابی یا همان evaluation را نیز انجام میدهیم و برای هر موجود محاسبه انتفاع نیز با استفاده از تابع fitness_value (که در اسلاید های آینده قابل مشاهده است) انجام میپذیرد.

باتوجه به اینکه در الگوریتم های تکاملی غالباً رشته باینری است تابعی برای تبدیل به باینری با عنوان to_binary در نظر گرفته شده و همچنین برای تبدیل قسمت اعشاری نیز یک تابع دیگر با نام to_binary_NoneSigin در نظر گرفتیم.

to_binary(num)

کدگذاری

```
[29]: def to_binary(num):  
    x = num  
    if x < 0 :  
        x = x * -1  
  
    x_bin = "{0:b}".format(int(x))  
    x_str = ['0','0','0','0','0']  
  
    j = 0  
    for i in range(len(x_str) - len(x_bin) , 5):  
        x_str[i] = x_bin[j]  
        j +=1  
  
    if num >= 0 :  
        x_str.insert(0,'0')  
    else :  
        x_str.insert(0,'1')  
  
    return x_str
```

برای هر value تعداد 6 بیت در نظر میگیریم و یک بیت را به بیت علامت اختصاص میدهیم (طبق تعریف تابع در بازه -30,30 می باشد و در 5 بیت قابل نمایش دادن است)

to_binary_NoneSigin(x)

کدگذاری

```
[30]: def to_binary_NoneSigin(x):
```

```
    x = round(x,4)
```

```
    x2 = str(x)
```

```
    temp = ''
```

```
    for i in range(len(x2)):
```

```
        if x2[i] == '.':
```

```
            index = i
```

```
            break
```

```
    for i in range(index + 1 , len(x2)):
```

```
        temp = temp + x2[i]
```

```
    while len(temp) < 4:
```

```
        temp = '0' + str(temp)
```

```
    x_bin = "{0:b}".format(int(temp))
```

```
    x_str = ['0','0','0','0','0','0','0','0','0','0','0','0','0','0']
```

```
    j = 0
```

```
    for i in range(len(x_str) - len(x_bin) , 14):
```

```
        x_str[i] = x_bin[j]
```

```
        j +=1
```

```
    return x_str
```

برای هر value قسمت اعشار آن را تا چهار رقم اعشار در 14 بیت اعشاری در x_str قرار میدهد

to_decimal(xbin, x_dec_place)

to_decimal_z(xbin)

to_decimal_place(x_dec_place)

[31]: `def to_decimal(xbin, x_dec_place) :`

```
x = to_decimal_z(xbin)
x += to_decimal_place(x_dec_place)

if xbin[0] == '1':
    x *= -1

return x
```

تابع اصلی

با توجه به نیاز چند تابع نیز برای تبدیل به اعداد دهدهی در نظر گرفته شده است

[32]: `def to_decimal_z(xbin) :`

```
x=''
for i in range(1,len(xbin)):
    x = x[:len(xbin)] + xbin[i] + x[len(xbin):]

x = int(x, 2)

return x
```

قسمت صحیح

[33]: `def to_decimal_place(x_dec_place) :`

```
x=''
for i in range(0,len(x_dec_place)):
    x = x[:len(x_dec_place)] + x_dec_place[i] + x[len(x_dec_place):]

x = int(x, 2)

return x * (10 ** -4)
```

قسمت اعشاری

fitness_value(x, y)

ارزیابی

```
[703]: def fitness_value(x, y):  
        value = -20.0 * np.exp(-0.2 * np.sqrt(0.5 * (x**2 + y**2))) - np.exp(0.5 * (np.cos(2 * np.pi * x) + np.cos(2 * np.pi * y))) + np.e + 20  
        return value
```

هر موجود توسط این تابع ارزیابی میگردد
بدلیل اینکه قصد ما یافتن مینیمم است، این تابع برای موجودات بهتر مقدار کمتری را بر میگرداند

مراحل یک الگوریتم تکاملی

- تولید جمعیت اولیه
- محاسبه برازندگی (ارزیابی جمعیت ورودی)
- انتخاب برای تولید مثل
- باز ترکیب والدین (تولید مثل)
- جهش فرزندان تولید شده
- محاسبه برازندگی (ارزیابی جمعیت فرزندان)
- انتخاب برای جایگزینی
- بررسی شرط توقف

first_population(size)

1- تولید جمعیت اولیه

روش تصادفی - پوشش یکنواخت فضا

```
[34]: def first_population(size):  
    popu = []  
    for i in range(size):  
        x = random.uniform(-30 , 30)  
        y = random.uniform(-30 , 30)  
        popu.append(point(x,y))  
  
    return popu
```

در مرحله اول یعنی تولید جمعیت اولیه از روش تصادفی (تولید مقادیر تصادفی در بازه -30 تا 30 برای هر ژن)

این تابع در ازای تعداد size دریافتی جمعیت تصادفی ایجاد می‌کند.

first_population(size)

1- تولید جمعیت اولیه

روش هیوریستیک - پوشش بخش های مهم فضا

```
•[34]: def first_population(size):  
    popu = []  
    for i in range(size):  
        x = random.uniform(-15 , 15)  
        y = random.uniform(-15 , 15)  
        popu.append(point(x,y))  
  
    return popu
```

همچنین می‌توانیم از روش هیوریستیک استفاده کنیم، به این گونه که نقاط تصادفی را در جایی که فکر می‌کنیم جواب است تولید کنید

در قسمت نتیجه گیری به تفاوت خروجی های این دو روش می‌پردازیم

fitness_value(x, y)

2- تابع برازش

همانطور که قبلا در بخش ارزیابی معرفی شد این اقدام با استفاده از تابع `fitness_value(x, y)` انجام میپذیرد

```
[703]: def fitness_value(x, y):  
        value = -20.0 * np.exp(-0.2 * np.sqrt(0.5 * (x**2 + y**2))) - np.exp(0.5 * (np.cos(2 * np.pi * x) + np.cos(2 * np.pi * y))) + np.e + 20  
        return value
```

select_parents(population,size)

3 - عملگر انتخاب

روش نسبی - fitness بیشتر ؛ شانس انتخاب بیشتر

```
[35]: def select_parents(population,size):  
  
    All_Parent = []  
    sort_population = []  
    weights = []  
    sort_population = sorted(population, key=lambda p: p.h, reverse=True)  
  
    for i in range(len(sort_population)):  
        weights.append(i+1)  
  
    All_Parent = random.choices(sort_population, weights = weights , k = size)  
  
    return All_Parent
```

ابتدا جمعیت را بر اساس ارتفاع مرتب کرده و برای هر کدام یک وزن (شانس) با توجه به جایگاهش داده می‌شود؛ و با توجه به وزن هر موجود شانس بیشتر برای انتخاب دارد

select_parents_computation(population,size)

3 - عملگر انتخاب

روش مسابقه ای

```
[13]: def select_parents_computation(population,size):  
  
    All_Parent = []  
    sort_population = []  
  
    for i in range(0,size) :  
        temp_population = population.copy()  
        random_population = []  
        for j in range(0,len(population)//5) :  
            index = random.randint(0,len(population)-1-j)  
            random_population.append(temp_population[index])  
            temp_population.pop(index)  
  
        sort_population = sorted(random_population, key=lambda p: p.h, reverse=False)  
        All_Parent.append(sort_population[0])  
  
    return All_Parent
```

ابتدا انتخاب تصادفی از بین موجودات داریم و سپس بر اساس انتفاع آن ها را مرتب کرده و بهترین را انتخاب میکنیم

cross_over(parents)

4 - عملگرهای الگوریتم ژنتیک

```
[19]: def cross_over(parents) :  
    children = []  
    for i in range(0, len(parents)-1) :  
  
        # xbin_child1 = cross_one_point_z(parents[i].xbin, parents[i+1].xbin)  
        xbin_child1 = cross_uniform_z(parents[i].xbin, parents[i+1].xbin)  
        xbin_child2 = xbin_child1[::-1]  
        # ybin_child1 = cross_one_point_z(parents[i].ybin, parents[i+1].ybin)  
        ybin_child1 = cross_uniform_z(parents[i].ybin, parents[i+1].ybin)  
        ybin_child2 = ybin_child1[::-1]  
  
        # x_dec_place_child1 = cross_one_point_palce(parents[i].x_dec_place, parents[i+1].x_dec_place)  
        x_dec_place_child1 = cross_uniform_palce(parents[i].x_dec_place, parents[i+1].x_dec_place)  
        x_dec_place_child2 = x_dec_place_child1[::-1]  
        # y_dec_place_child1 = cross_one_point_palce(parents[i].y_dec_place, parents[i+1].y_dec_place)  
        y_dec_place_child1 = cross_uniform_palce(parents[i].y_dec_place, parents[i+1].y_dec_place)  
        y_dec_place_child2 = y_dec_place_child1[::-1]  
  
        x_child1 = to_decimal(xbin_child1, x_dec_place_child1)  
        y_child1 = to_decimal(ybin_child1, y_dec_place_child1)  
        x_child2 = to_decimal(xbin_child2, x_dec_place_child2)  
        y_child2 = to_decimal(ybin_child2, y_dec_place_child2)  
  
        children.append(point(x_child1, y_child1))  
        children.append(point(x_child2, y_child2))  
  
        i += 1  
  
    return children
```

بر روی value که یک عدد اعشاری می باشد (قسمت صحیح و اعشاری توسط دو تابع اسلاید بعدی) ترکیب یک نقطه ای (One point) انجام می دهیم.


```
select_parents(population,size)
cross_one_point_z(parent1,parent2)
```

4 - عملگرهای الگوریتم ژنتیک

روش اول: ترکیب یک نقطه ای (One point)

```
[36]: def cross_one_point_z(parent1, parent2) :
        index = random.choice([1,2,3,4,5])
        child = []

        for i in range(0,len(parent1)) :

            if i < index :
                child.append(parent1[i])
            else :
                child.append(parent2[i])

        return child
```

```
[37]: def cross_one_point_palce(parent1, parent2) :

        index = random.choice([0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13])
        child = []

        for i in range(0,len(parent1)) :
            if i < index :
                child.append(parent1[i])
            else :
                child.append(parent2[i])

        return child
```

```
select_parents(population,size)
cross_one_point_z(parent1,parent2)
```

4 - عملگرهای الگوریتم ژنتیک

روش دوم: ترکیب یکنواخت (Uniform)

```
[16]: def cross_uniform_z(parent1, parent2) :
      child = []

      for i in range(0,len(parent1)) :
          if random.choice(['1', '2']) == '1' :
              child.append(parent1[i])
          else :
              child.append(parent2[i])

      return child
```

```
[18]: def cross_uniform_palce(parent1, parent2) :
      child = []

      for i in range(0,len(parent1)) :
          if random.choice(['1', '2']) == '1' :
              child.append(parent1[i])
          else :
              child.append(parent2[i])

      return child
```

mutate(children)

5 - عملگرهای الگوریتم ژنتیک

جهش (mutation) - جهش ژنتیکی

یکی از کروموزوم‌ها را بصورت تصادفی انتخاب کرده و یکی از ژن‌های آن را (اینبار هم با احتمال 50 درصد) تغییر می‌دهیم

```
[39]: def mutate(children):
    mutant = children

    for i in range(0, len(mutant)) :
        index = random.randint(0, len(mutant[i].xbin)-1)
        if random.choice(['0', '1']) == '1' :
            if random.random() < 0.2:
                mutant[i].xbin[index] = random.choice(['0', '1'])
        else :
            if random.random() < 0.2:
                mutant[i].ybin[index] = random.choice(['0', '1'])

    for i in range(0, len(mutant)) :
        index = random.randint(0, len(mutant[i].x_dec_place)-1)
        if random.choice(['0', '1']) == '1' :
            if random.random() < 0.2:
                mutant[i].x_dec_place[index] = random.choice(['0', '1'])
        else :
            if random.random() < 0.2:
                mutant[i].y_dec_place[index] = random.choice(['0', '1'])

    return mutant
```

replacement(population, parents, children)

6 - جایگزینی نسل

```
[40]: def replacement(population, parents, children) :  
    population_copy = population.copy()  
    parents_copy = parents.copy()  
    children_copy = children.copy()  
  
    newlistChild = []  
    newlistParent = []  
    newlistChild = sorted(children_copy, key=lambda ch: ch.h, reverse=False)      #STEP 6  
    newlistParent = sorted(parents_copy, key=lambda p: p.h, reverse=True)  
  
    for i in range(0, int((len(parents_copy)*30/100)+0.5)) :  
        newlistParent[i] = newlistChild[i]  
  
    newpopulation = newlistParent  
    sort_pop = sorted(population_copy, key=lambda p: p.h, reverse=True)  
  
    for i in range(0, len(newpopulation)) :  
        sort_pop[i] = newpopulation[i]  
  
    return sort_pop
```

توسط این تابع از بین والدین یکسری را انتخاب میکنیم و به نسل بعدی انتقال می‌دهیم (نسبت 30 - 70) به عبارت دیگر بخش بزرگی از والدین و بخش کمتری از فرزندان به دلیل جلوگیری از همگرا شدن سریع (در الگوریتم های تکاملی میبایست سرعت همگرایی کم باشد زیرا ممکن از موجودی که میتواند بهترین نقطه را پیدا کند از بین برود)

main()

تابع اصلی

```
[146]: def main():
draw_fitness = []    #for draw result
cnt=0                # for count number of repeat best in generations
Best=100              # maximum of ackley
gen=0                 # for count number of generations
target=0              # minimum of ackley
firstpopulation = first_population(sx) #STEP 1
current_population = firstpopulation   #STEP 2
while True :
    if gen > 1000 :
        break
    if cnt == 800 :
        break
    parents = select_parents(current_population,sx//2) #STEP 3
    children = cross_over(parents) #STEP 4
    children = mutate(children) #STEP 5
    next_population = replacement(current_population, parents, children) #STEP 6
    BestNew = GetBest(current_population) #STEP 7

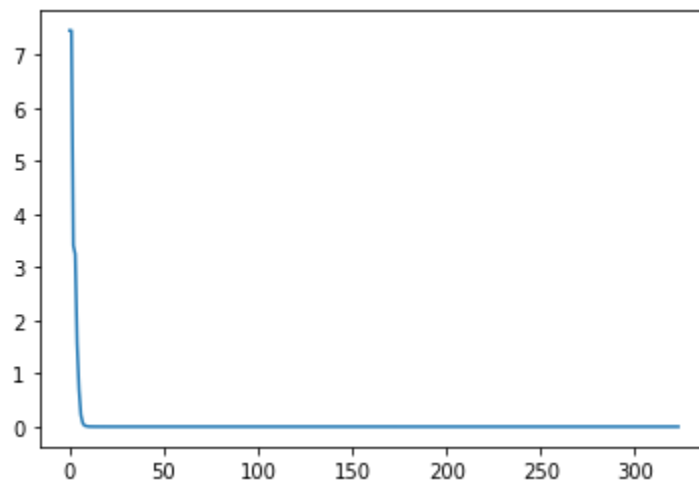
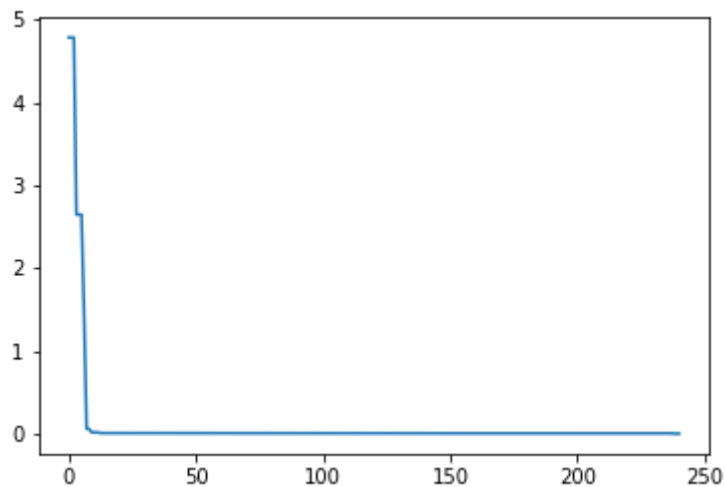
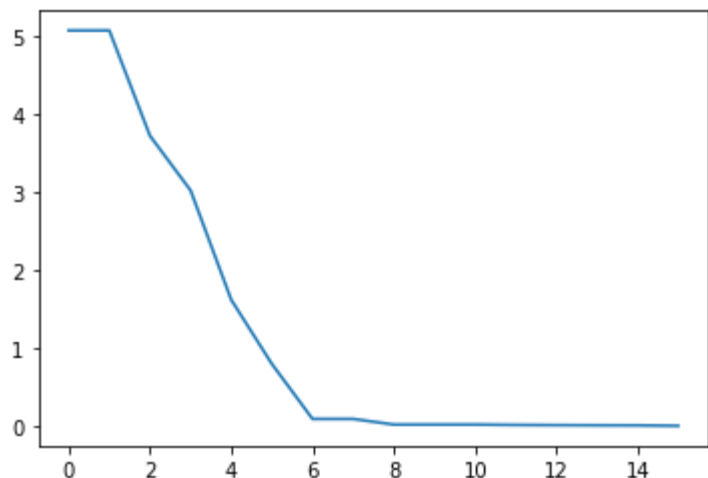
    if Best == BestNew :
        cnt += 1
    elif Best > BestNew :
        cnt=0
        Best = BestNew
    else :
        cnt = 0

    print('gen :', gen)
    print("Best (in gen ",gen,") :",Best)
    print("*****")
    draw_fitness.append(Best)
    if Best == target :
        break

    current_population = next_population
    gen += 1
hist = draw_fitness
plt.plot(hist)
```

نمودار رسیدن به انتفاع ایده آل در چند اجرای متفاوت

همانطور که مشاهده می‌شود در نسل های متمادی مقدار برازش ما به مقدار ایده آل 0 نزدیک و نزدیک تر می‌شود تا در نهایت به آن برسد

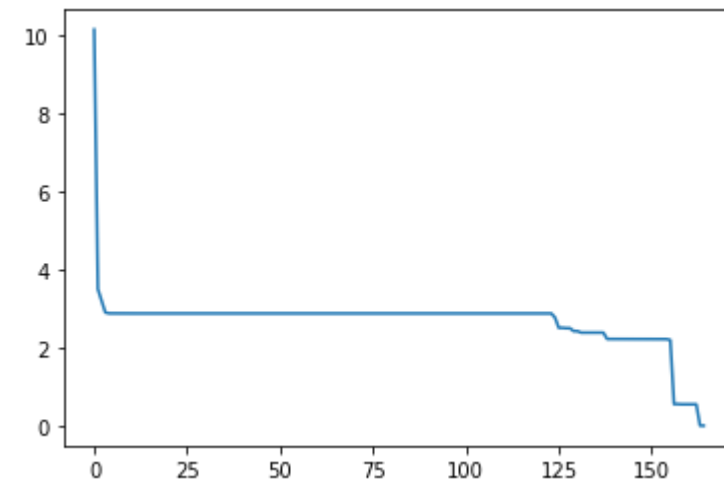


نتیجه گیری

تفاوت در پاسخ تولید جمعیت اولیه به روش های هیوریستیک و تصادفی

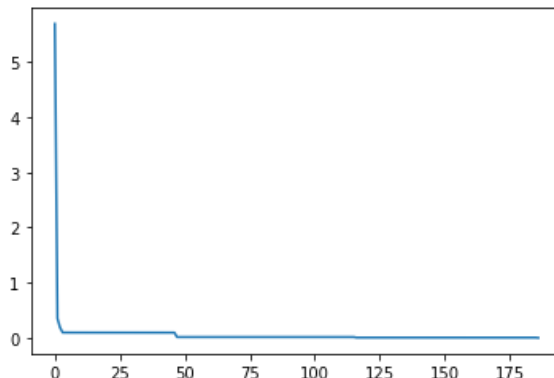
روش تصادفی:

مشاهده می شود که با استفاده از این روش اغلب موارد بین 40 تا 150 نسل طول میکشد که به پاسخ ایده آل برسیم



روش هیوریستیک:

باتوجه به اینکه در این روش در بازه نزدیک تری از نقطه ایده آل جمعیت ایجاد شده بود، انتظار میرفت که سریعتر به پاسخ برسیم اما بدلیل اینکه ما در پیاده سازی خود و استراکچر مورد استفاده تعداد بیت ها را برای بازه -30 تا 30 در نظر گرفته بودیم دیرتر از روش تصادفی به پاسخ می رسیدیم. اما نکته قابل توجه این است که همگرایی به سمت پاسخ درست تر زودتر انجام میشود



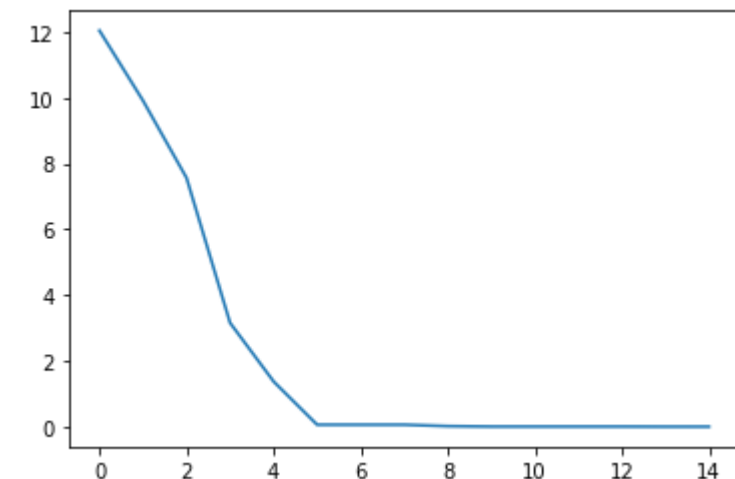
مستندات در فایل های پوشه first population قابل مشاهده است

نتیجه گیری

تفاوت در پاسخ انتخاب پدر و مادر به روش های نسبی و مسابقه ای

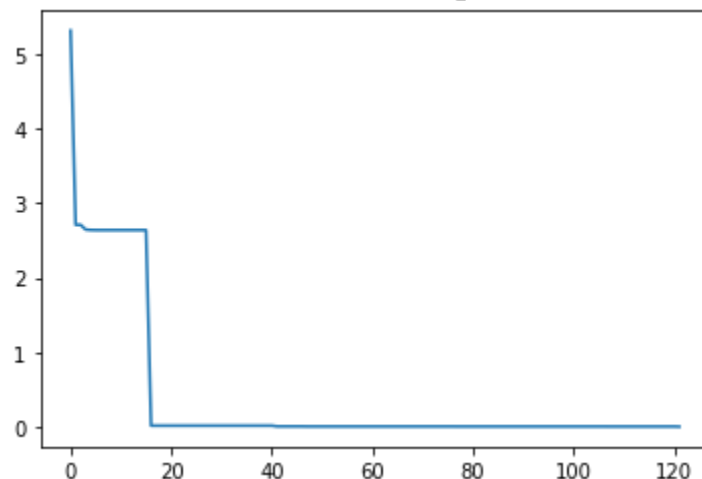
روش نسبی:

در این روش ما با توجه به ارتفاع به هر موجود شانس را انتصاب می دهیم (مدت زمان رسیدن به پاسخ معمولاً زیر 100 نسل)



روش مسابقه ای:

بنظر می رسد که به دلیل اینکه در روش مسابقه ای ابتدا بصورت تصادفی انتخاب می کنیم و سپس بهترین را انتخاب می کنیم گاهی اوقات سریعتر از نسبی پاسخ می گیریم اما در بیشتر مواقع اینطور نیست (مدت زمان رسیدن به پاسخ بین 90 تا 200 نسل)



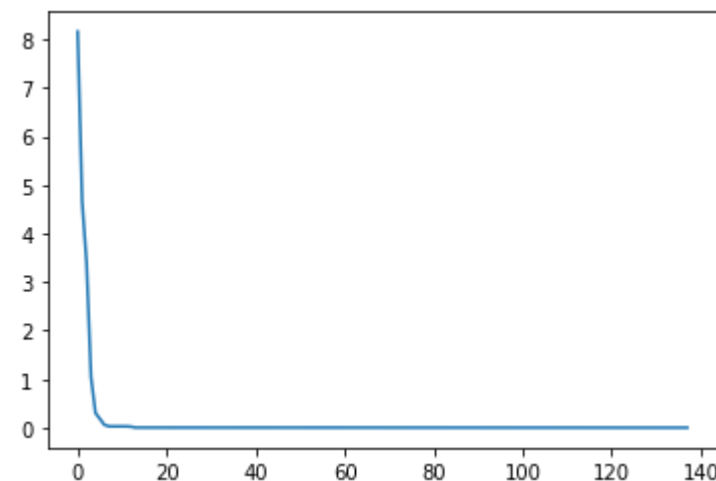
مستندات در فایل های پوشه select parents قابل مشاهده است

نتیجه گیری

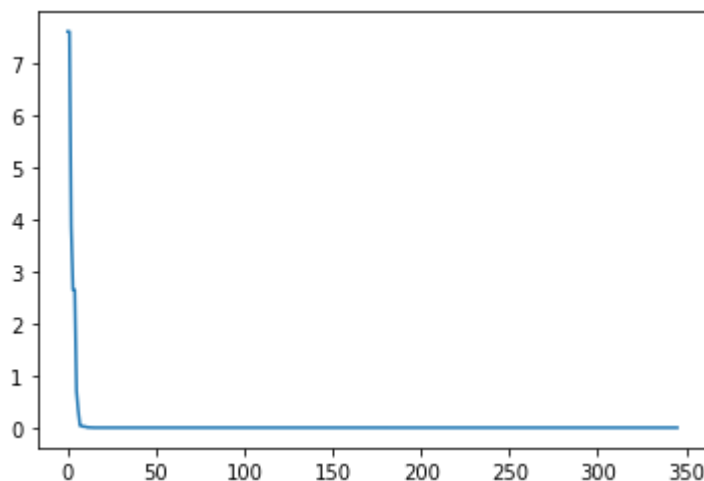
تفاوت در پاسخ تولید مثل به روش های وان پوینت و یونیفرم

زمان رسیدن به پاسخ در روش یونیفرم نسبت به وان پوینت بیشتر است. دلیل این اتفاق میتواند تنوع زیاد در فرزندی که بوجود می آیند باشد و ممکنه فرزندی بوجود آیند که از جواب بسیار دور تر باشند

روش وان پوینت:



روش یونیفرم:



مستندات در فایل پوشه cross over قابل مشاهده است