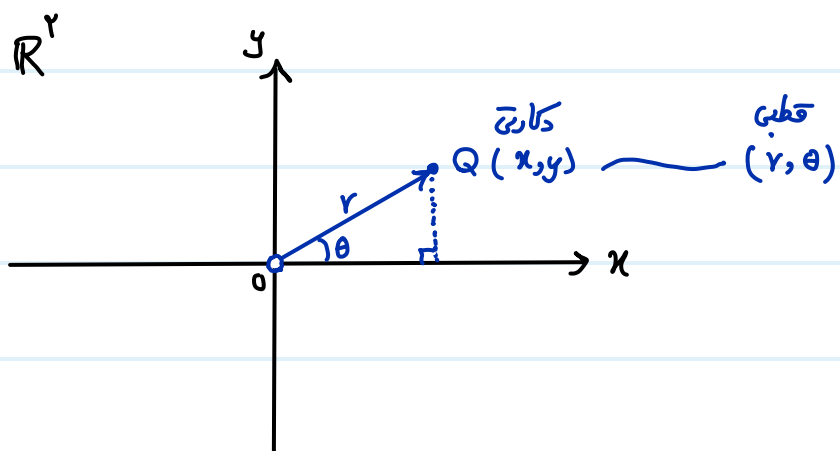


جمله هفتم

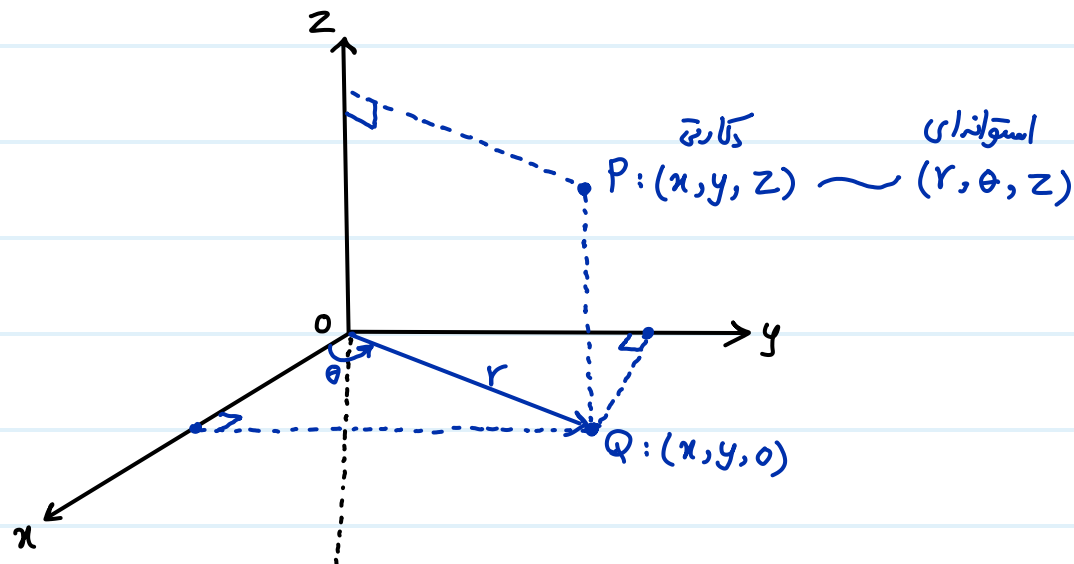
(باید آوری)



$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases}$$

$$\theta \in [0, 2\pi)$$

$$r > 0$$



$$P: (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \setminus \{ \text{محور } z \}$$

$$\in \mathbb{R}^3 \setminus \{ (0, 0, z) \mid z \in \mathbb{R} \}$$

$$\in \mathbb{R}^3 \setminus \{ x=0, y=0 \}$$

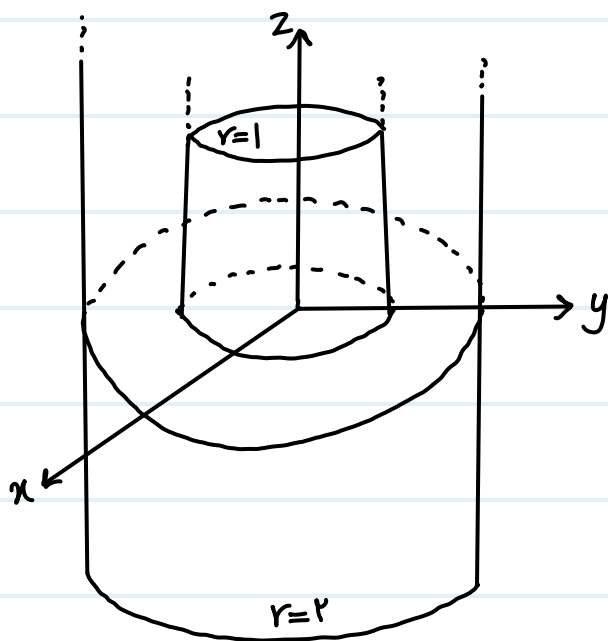
تمرین ۱: مکان هندسی کلیه نقاطی در \mathbb{R}^3 بیابید که در دستگاه مختصات استوانه‌ای توسط معادله زیر معرفی می‌شوند:

$$r^2 - 3r + 2 = 0$$

جواب: از آنجا که $r^2 - 3r + 2 = (r-1)(r-2)$ لذا عبارت $r^2 - 3r + 2$ تنها به ازای $\underline{r=1}$

و $\underline{r=2}$ برابر صفر می‌شود و بنابراین مکان هندسی کلیه نقاطی که در معادله بالا (در دستگاه مختصات استوانه‌ای)

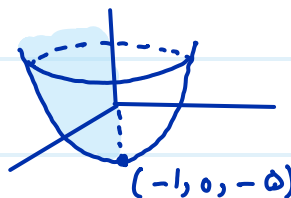
صدق می‌کنند عبارتند از دو استوانه تو در تو به شعاع‌های ۱ و ۲ در فضای \mathbb{R}^3



تمرین ۲: معادله $x^2 + y^2 + 2x - z = 4$ را در دستگاه مختصات دکارتی (x, y, z) روی فضای \mathbb{R}^3 در نظر گرفته و آن را در دستگاه مختصات استوانه‌ای بازنویسی کنید.

$$(x+1)^2 + y^2 = z+5$$

(شبه گوی بیضوی)



جواب: می‌دانیم $x = r \cos \theta$, $y = r \sin \theta$ لذا:

$$\begin{cases} x^2 + y^2 = r^2 \\ 2x = 2r \cos \theta \end{cases}$$

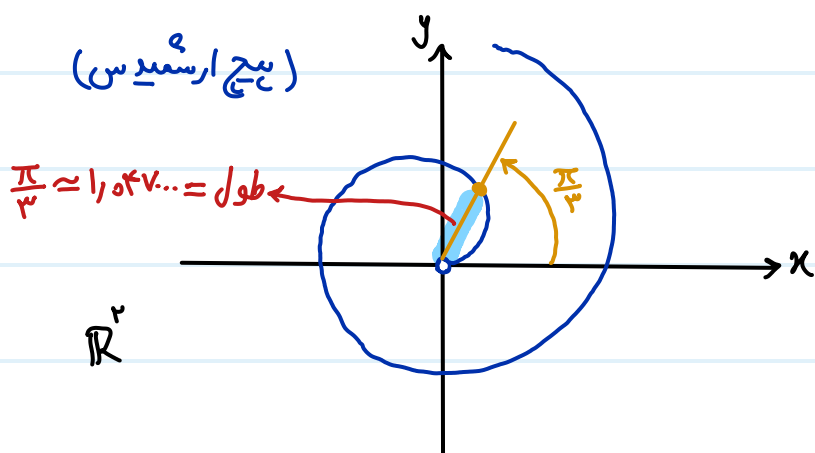
لذا معادله داده شده را می‌توان به صورت زیر در دستگاه مختصات استوانه‌ای (r, θ, z) بیان کرد.

$$r^2 + 2r \cos \theta - z = 4$$

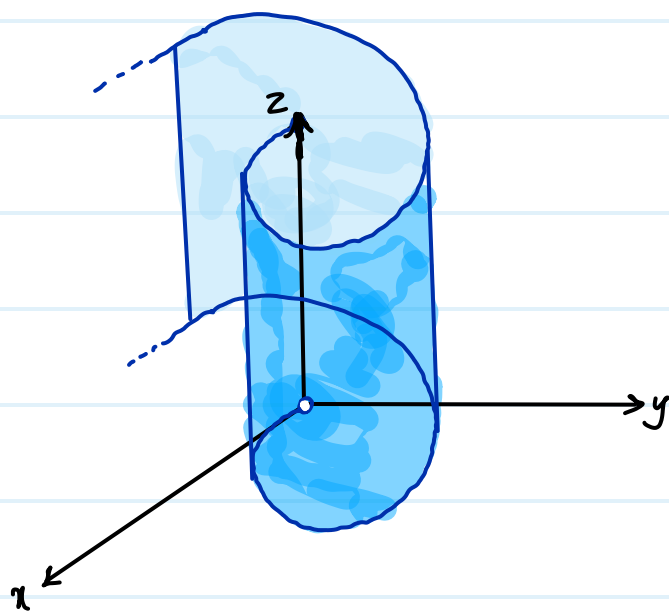
مثال (پنج ارسئیدس):

معادله $r = \theta$ را در دستگاه مختصات قطبی برای صفحه \mathbb{R}^2 (که در آن θ بر حسب رادیان اندازه‌گیری می‌شود) در نظر بگیرید.

این معادله معرف یک منحنی معروف موسوم به پنج ارسئیدس می‌باشد.



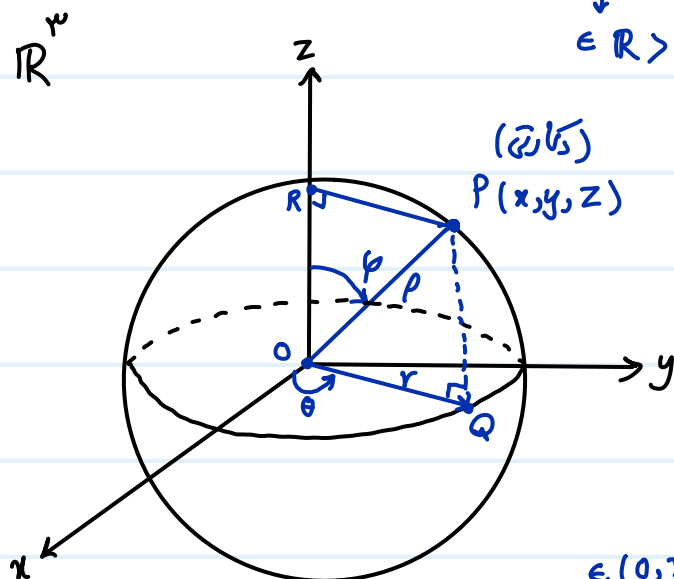
لذا معادله $r = \theta$ ، در مختصات استوانه‌ای (r, θ, z) روی فضای \mathbb{R}^3 ، معرف رویه‌ای استوانه‌ای (یا سلندر) در فضای \mathbb{R}^3 به صورت زیر می‌باشد که منحنی مولد آن همواره پنج ارسئیدس است:



* دستگاه مختصات کروی: اگر سه تایی مرتب (x, y, z) بیانگر مختصات دکارتی نقطه‌ای (دلخواه) P در فضای \mathbb{R}^3 باشد، آنگاه نقطه P را در دستگاه مختصات کروی می‌توان توسط سه تایی مرتب

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad \text{معرفی کرد که} \quad (\rho, \theta, \varphi)$$

$\rho \in \mathbb{R} > 0$



$\rho \rightarrow \text{rho}$ ρ
 $\theta \rightarrow \text{theta}$ θ
 $\varphi \rightarrow \text{phi}$ φ

برابر فاصله اقلیدسی نقطه P تا مبدأ مختصات است، φ زاویه‌ای است که بردار \vec{OP} با جهت مثبت محور z ها می‌سازد و θ زاویه‌ای است که بردار \vec{OQ} (یعنی بردار مکان‌های عمود نقطه P در صفحه (x, y)) با جهت مثبت محور x ها می‌سازد.

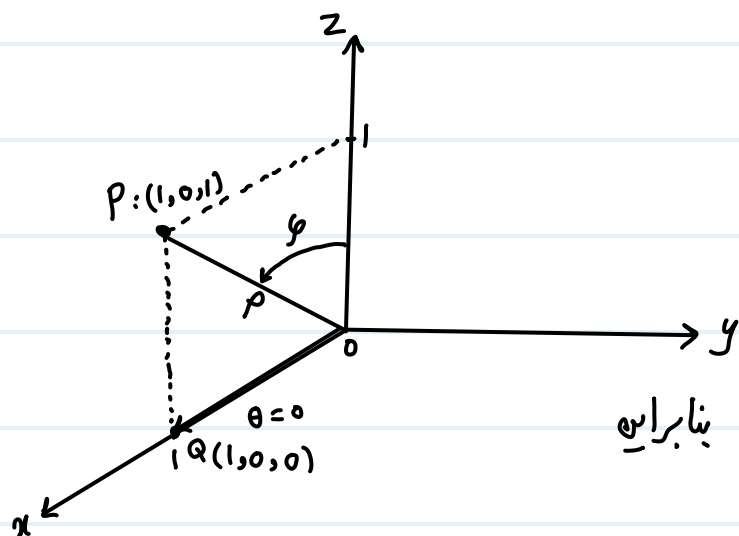
با در نظر گرفتن مثلث $\triangle OPR$ ، می‌توان دید:

$$\begin{cases} \cos \varphi = \frac{z}{\rho} \Rightarrow z = \rho \cos \varphi \\ \sin \varphi = \frac{|\vec{PR}|}{\rho} = \frac{|\vec{OQ}|}{\rho} = \frac{r}{\rho} \Rightarrow r = \rho \sin \varphi \end{cases}$$

حال از آنجا که می‌دانیم $x = r \cos \theta$ و $y = r \sin \theta$ ، می‌توان نتیجه گرفت:

$$\begin{cases} x = \rho \sin \varphi \cos \theta \\ y = \rho \sin \varphi \sin \theta \end{cases}$$

مثال: نقطه P را با مختصات دکارتی $(1, 0, 1)$ در فضای \mathbb{R}^3 در نظر بگیرید. در این صورت داریم:



$$\rho = \sqrt{1^2 + 0^2 + 1^2} = \sqrt{2}$$

$$z = \rho \cos \varphi \Rightarrow 1 = \sqrt{2} \cos \varphi \Rightarrow \varphi = \frac{\pi}{4}$$

از طرفی می‌دانیم $y = \rho \sin \varphi \sin \theta$ لذا چون $y = 0$ بنابراین $\sin \theta = 0$ و در نتیجه $\theta = 0$.

لذا نهایس نقطه P در مختصات کروی عبارتست از: $\boxed{\sqrt{2}, 0, \frac{\pi}{4}}$

* نکته: دستگاه مختصات کروی را روی \mathbb{R}^3 در نظر بگیرید. در این صورت:

① معادله $\rho = \rho_0$ ، به ازای عدد حقیقی، مثبت و ثابت $\rho_0 \in \mathbb{R} > 0$ ، معرف کره‌ای به شعاع ρ_0 در (ثابت)

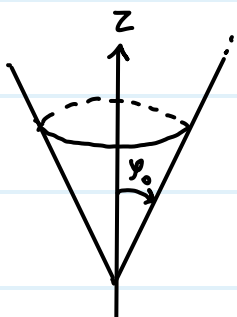
فضای \mathbb{R}^3 می‌باشد.

② معادله $\theta = \theta_0$ ، به ازای زاویه ثابت θ_0 ، معرف نیم صفحه‌ای در فضای \mathbb{R}^3 که به محور z ها تکیه کرده است (ثابت)

③ به ازای زاویه ثابت و دلخواه $\varphi \in (0, \pi)$ ، مکان هندسی کلیه نقاطی که مختصات کروی آن‌ها در معادله

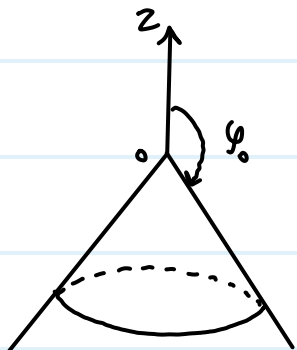
$\varphi = \varphi_0$ صدق می‌کند را می‌توان به صورت زیر رده بندی کرد:

(الف) اگر $0 < \varphi_0 < \frac{\pi}{4}$ آنگاه $\varphi = \varphi_0$ معرف نیمه بالایی یک مخروط است.



(ب) اگر $\varphi = \frac{\pi}{4}$ و آنگاه $\varphi = \varphi_0$ دقیقاً خود صفحه (x, y) را در فضای \mathbb{R}^3 معرفی می‌کند.

(ج) برای هر زاویه ثابت $\frac{\pi}{4} < \varphi_0 < \pi$ ، معادله $\varphi = \varphi_0$ بیانگر نیمه پایه یک مخروط استاندارد است:



★ تفسیر: رویه‌ای که توسط معادله $\rho = \sin \theta \sin \varphi$ (در دستگاه مختصات کروی) در فضای \mathbb{R}^3 معرفی می‌شود را در نظر بگیرید.

ابتدا معادله این رویه را در مختصات دکارتی / استوانه‌ای بیان کرده و نوع رویه را تشخیص دهید.