

社会シミュレーションを並列化するための新しい言語機構の研究へ向けて

夏 澄彦 佐藤 芳樹 千葉 滋 @東京大学

社会シミュレーションを並列化して、
HPC上で動かしたい！！

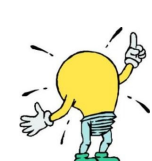
社会シミュレーションの特徴

- 計算粒度が大きく、依存関係が複雑になることが多い
- 社会シミュレーションの研究者はコンピュータの専門家ではない

並列化しづらい

目標

計算の依存関係を記述し、容易に
並列化できる言語機構の開発



現在、産業総合研究所と連携し、歩行者シミュレータ「CrowdWalk」をHPC環境へ移植中

例) 歩行者シミュレーション

- 歩行者(agent)はグラフ構造の道路(link)を辿り、ゴールまで進む
- 単位時間ごとにagentの速度、位置を再計算し、移動させる

1. 並列化しよう

Java 8から導入される並列
コレクションとlambdaを利用

2. 衝突回避を導入したい

- linkにはcapacityがある
- 先にlinkに辿り着いたagentが優先され、入りきれなかったagentはlink手前で停止する

linkに辿り着いた順では無く、Threadが
割り当てられた順に実行される
(シミュレーションモデル×、再現性×)

並列コレクションの処理の一部で、部
分集合を指定し、バリア同期や実行の
順序関係を制御できる必要がある

```
void update() {
    speed = calcSpeed()
    nextPlace = calcNextPlace()
    if (place.link != nextPlace.link) {
        linkLeftTime = (place.link.length - place.distance) / speed
        waitOthers (nextPlace.link.neighborAgents) {
            orderIf (another -> nextPlace.link == another.nextPlace.link,
                    another -> linkLeftTime - another.linkLeftTime) {
                tryToMoveToNextPlace()
            }
        }
    }
}
```

```
agents.parallel().map(agent -> agent.update)
```

```
void update() {
    speed = calcSpeed()
    nextPlace = calcNextPlace()
    if (place.link != nextPlace.link) {
        tryToMoveToNextPlace()
    }
    position = nextPosition }
}
```

```
agents.parallel(call(tryToMoveToNextPlace).around {
    linkLeftTime = (place.link.length - place.distance) / speed
    waitOthers (nextPlace.link.neighborAgents) {
        orderIf (another -> nextPlace.link == another.nextPlace.link,
                another -> linkLeftTime - another.linkLeftTime) {
            proceed()
        }
    }
}).map(agent -> agent.update)
```

aspect

```
class Agent {
    void update() {
        speed = calcSpeed()
        nextPlace = calcNextPlace()
        if (place.link != nextPlace.link) {
            nextPlace.link.agents.add(this)
            place.link.agents.remove(this)
        }
        place = nextPlace
    }
}
```

```
agents.map(agent -> agent.update)
```

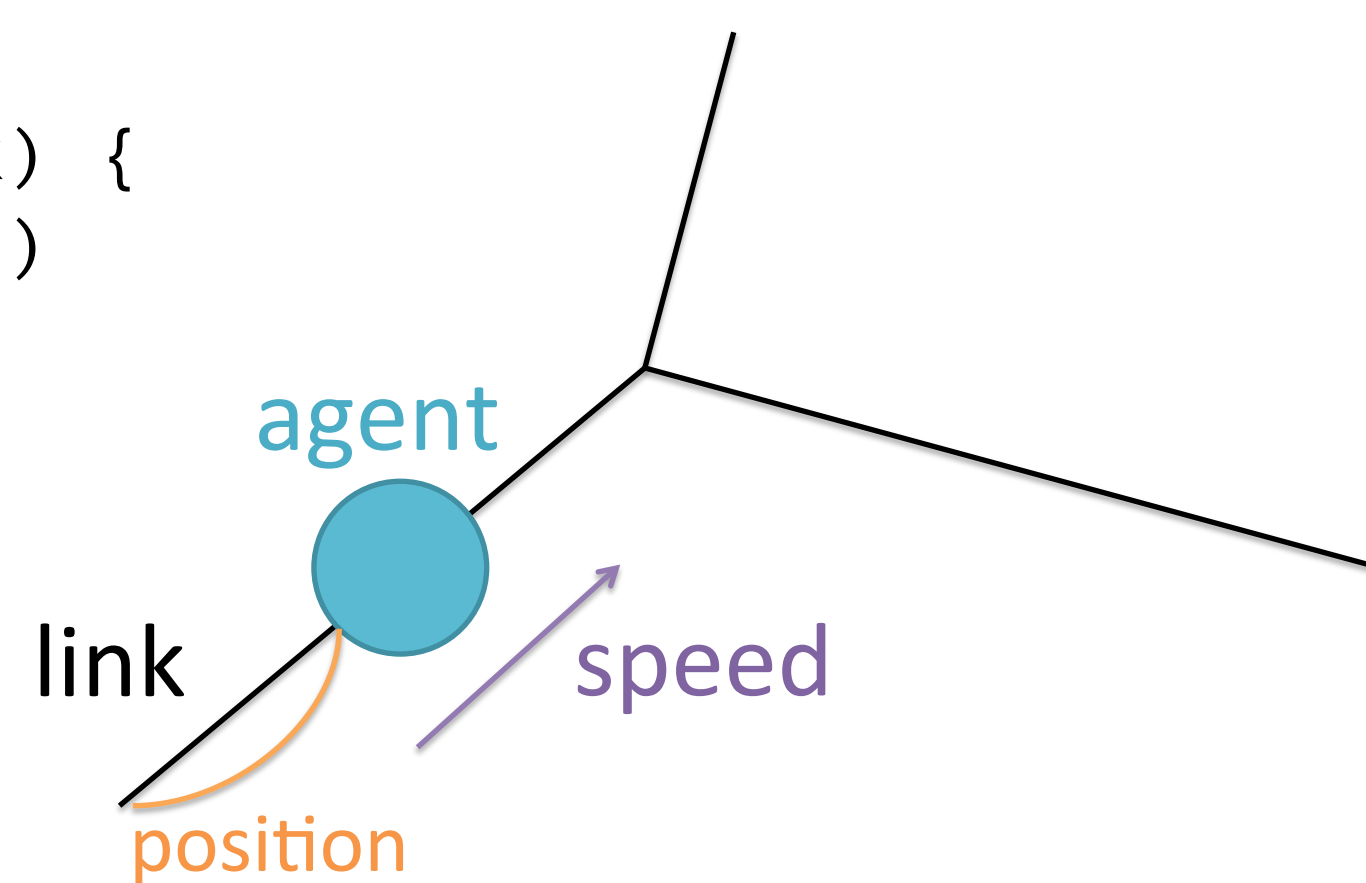
```
void update() {
    speed = calcSpeed()
    nextPlace = calcNextPlace()
    if (place.link != nextPlace.link) {
        synchronized (nextPlace.link.agents) {
            nextPlace.link.agents.add(this)
            place.link.agents.remove(this)
        }
    }
    place = nextPlace }
}
```

```
agents.parallel().map(agent -> agent.update)
```

```
void tryToMoveToNextPlace() {
    if (nextPlace.link.agents.size < nextPlace.link.capacity) {
        nextPlace.link.agents.add(this)
        place.link.agents.remove(this)
        place = nextPlace
    } else {
        place.position = link.length }
}
```

```
void update() {
    speed = calcSpeed()
    nextPlace = calcNextPlace()
    if (place.link != nextPlace.link) {
        synchronized (nextPlace.link.agents) {
            tryToMoveToNextPlace()
        }
    }
}
```

```
agents.parallel().map(agent -> agent.update)
```



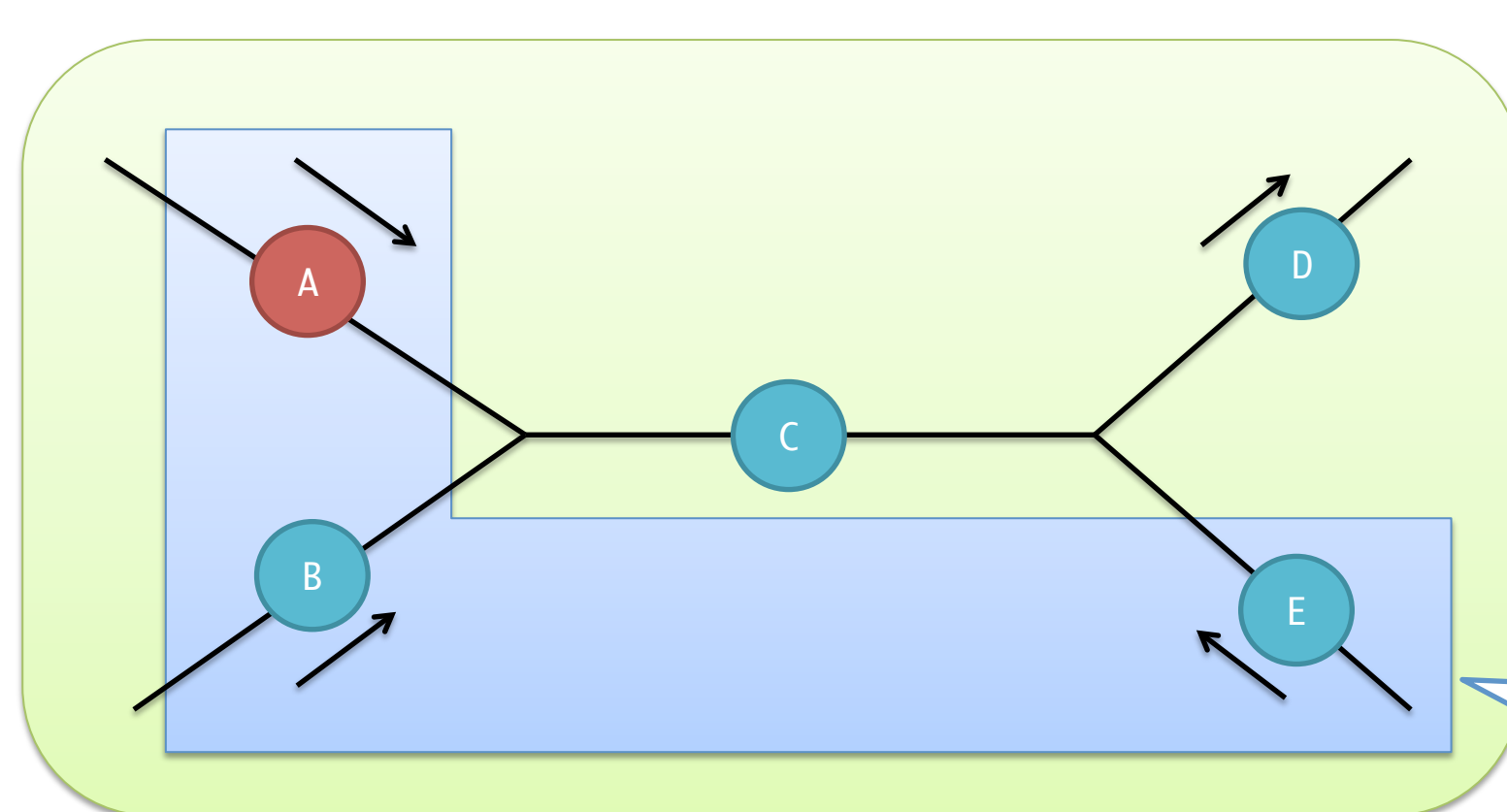
```
class Agent {
    Double speed,
    Place place,
    Place nextPlace }
```

```
class Place {
    Link link,
    Double position }
```

```
class Link {
    List<Agent> agents }
```

• waitOthers (agents) { ... }

指定したagentsがこのブロック直前まで実行が終わるまでwaitする



AのnextPlace.linkに進む可
能性のあるagentsをwait

実際にAのnextPlace.linkに
進むagentsを逐次実行

• orderIf (condition, comparable) { ... }

conditionがtrueになるような他のagentsがいた場合、そのagentsは
comparable順にブロックが逐次実行される