



第三章 进程与处理机管理

第2讲：进程的创建

文艳军
计算机学院

回顾

一. 进程的描述

task_struct, TSS

二. 独学&讨论：TSS & TR

三. 进程的状态变化模型

五种基本状态, Linux 0.11的两种睡眠态

四. 独学&讨论：**sys_alarm, sleep_on**

目录

- 一. fork系统调用的功能
- 二. “进程创建”的处理过程
- 三. 独学&讨论

一. fork系统调用的功能

● fork(): 创建子进程

- ➡ 返回值: 父进程: 子进程的PID; 子进程: 0
- ➡ 子进程从fork系统调用之后开始运行
- ➡ 子进程会复制父进程的地址空间 (代码和数据等)

```
...          /* 1.c */
main() {
    pid_t  pid;    int  stat;
    pid = fork();
    if (pid == 0) {
        printf("I am Child process\n");
        exit(0);
    }
    printf("I am Parent process\n");
    pid = wait(&stat);  /* 等待子进程结束 */
}
```

二. “进程创建” 的处理过程

- ① 接收参数：如进程初始优先级、可执行程序及输入参数等；
- ② 申请PCB空间和PID，初始化PCB；
- ③ 设置进程地址空间相关数据结构，建立代码段、数据段、用户栈等。
- ④ 初始化进程现场；
- ⑤ 将进程置成就绪状态。

Linux 0.11中的fork系统调用

■ 执行过程

- 查找空进程
- 申请并设置新进程控制块（包括现场）
- 内存拷贝（设置地址空间）
- 修改GDT
- 返回

```
sys_fork:
    call find_empty_process
    testl %eax,%eax
    js 1f
    push %gs
    pushl %esi
    pushl %edi
    pushl %ebp
    pushl %eax
    call copy_process
    addl $20,%esp
1:    ret
```

Linux 0.11中的fork系统调用

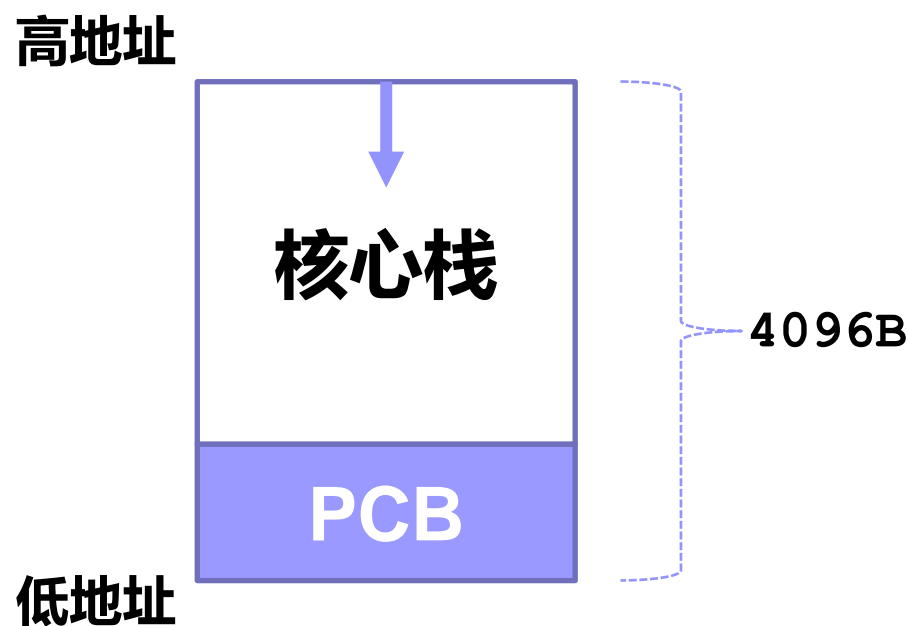
① 设置新进程控制块

```
p = (struct task_struct *) get_free_page();  
if (!p)  
    return -EAGAIN;  
task[nr] = p;  
__asm__ volatile ("cld");    /* by wyj */  
*p = *current; /* NOTE! this doesn't copy th
```

分配新进程控制块，拷贝父进程的控制块

Linux 0.11中的fork系统调用

① 设置新进程控制块



设置新进程控制块

```
p->state = TASK_UNINTERRUPTIBLE;  
p->pid = last_pid;  
p->father = current->pid;  
  
p->counter = p->priority;  
p->signal = 0;  
p->alarm = 0;  
p->leader = 0; /* process 1  
p->utime = p->stime = 0;  
p->cutime = p->cstime = 0;  
p->start_time = jiffies;
```

修改新进程控制块：有些属性与父进程不同

设置新进程控制块

核心栈

```
p->tss.back_link = 0;  
p->tss.esp0 = PAGE_SIZE + (long) p;  
p->tss.ss0 = 0x10;  
p->tss.eip = eip;  
p->tss.eflags = eflags;  
p->tss.eax = 0;  
p->tss.ecx = ecx;  
p->tss.edx = edx;  
p->tss.ebx = ebx;  
p->tss.esp = esp;  
p->tss.ebp = ebp;  
p->tss.esi = esi;  
p->tss.edi = edi;
```



设置新进程的CPU现场

一号进程执行的第一条指令

```
p->tss.back_link = 0;
p->tss.esp0 = PAGE_SIZE + (long) p;
p->tss.ss0 = 0x10;

p->tss.eip = eip;
p->tss.eflags = eflags;
p->tss.eax = 0;
p->tss.ecx = ecx;
p->tss.edx = edx;
p->tss.ebx = ebx;
p->tss.esp = esp;
p->tss.ebp = ebp;
p->tss.esi = esi;
p->tss.edi = edi;
```

(gdb) n

```
147      if (!fork()) {
```

(gdb) x/3i \$eip

```
=> 0x692b <main+288>:  mov    $0x2,%eax
    0x6930 <main+293>:  int     $0x80
    0x6932 <main+295>:  mov     %eax,0x2c(%esp)
```

Linux 0.11中的fork系统调用

■ 执行过程

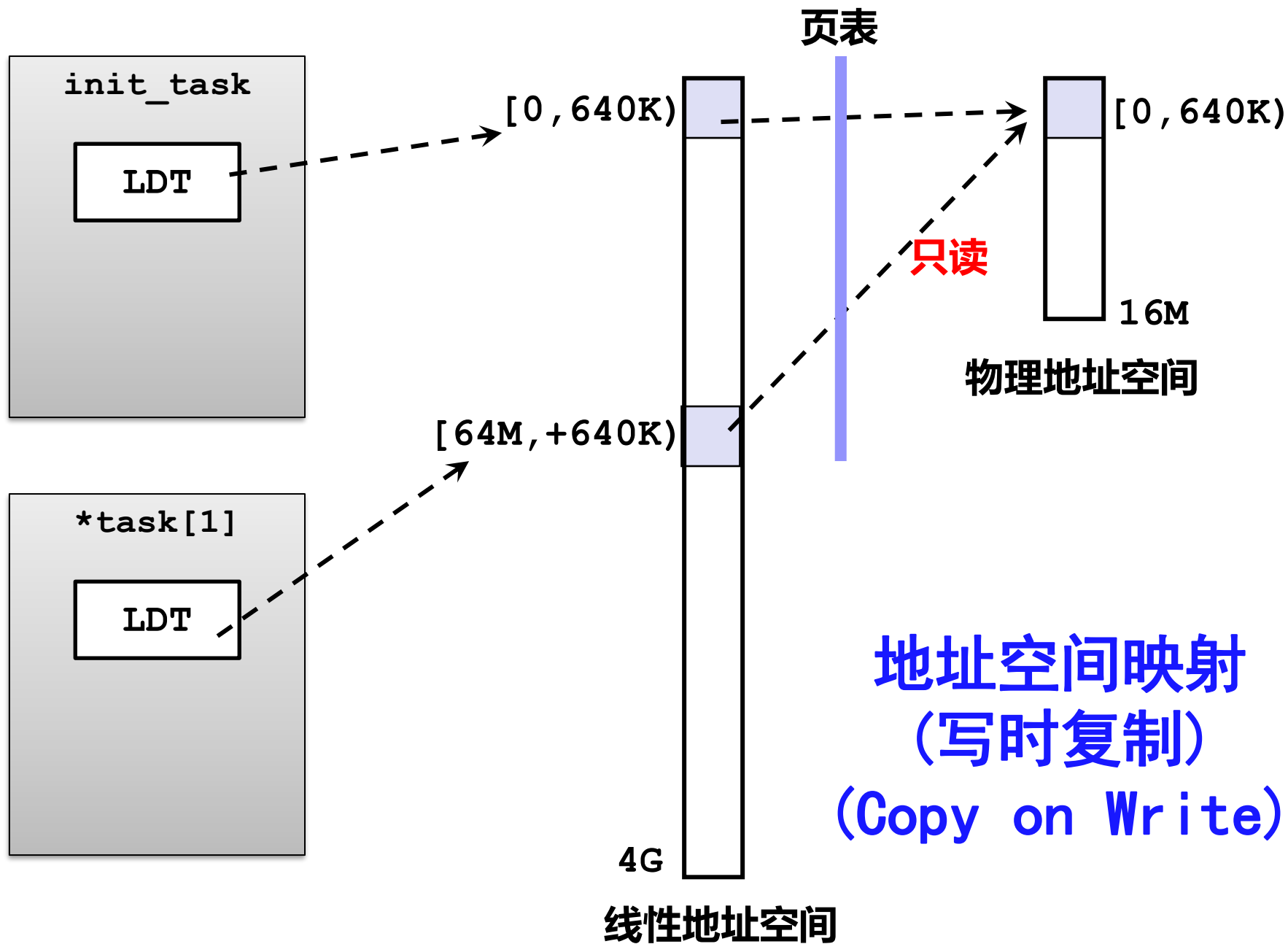
- ☐ 查找空进程
- ☐ 申请并设置新进程控制块（包括现场）
- ☐ 内存拷贝（设置地址空间）
- ☐ 修改GDT
- ☐ 返回

Linux 0.11中的fork系统调用

② 内存拷贝

目的：建立起新进程的地址空间。

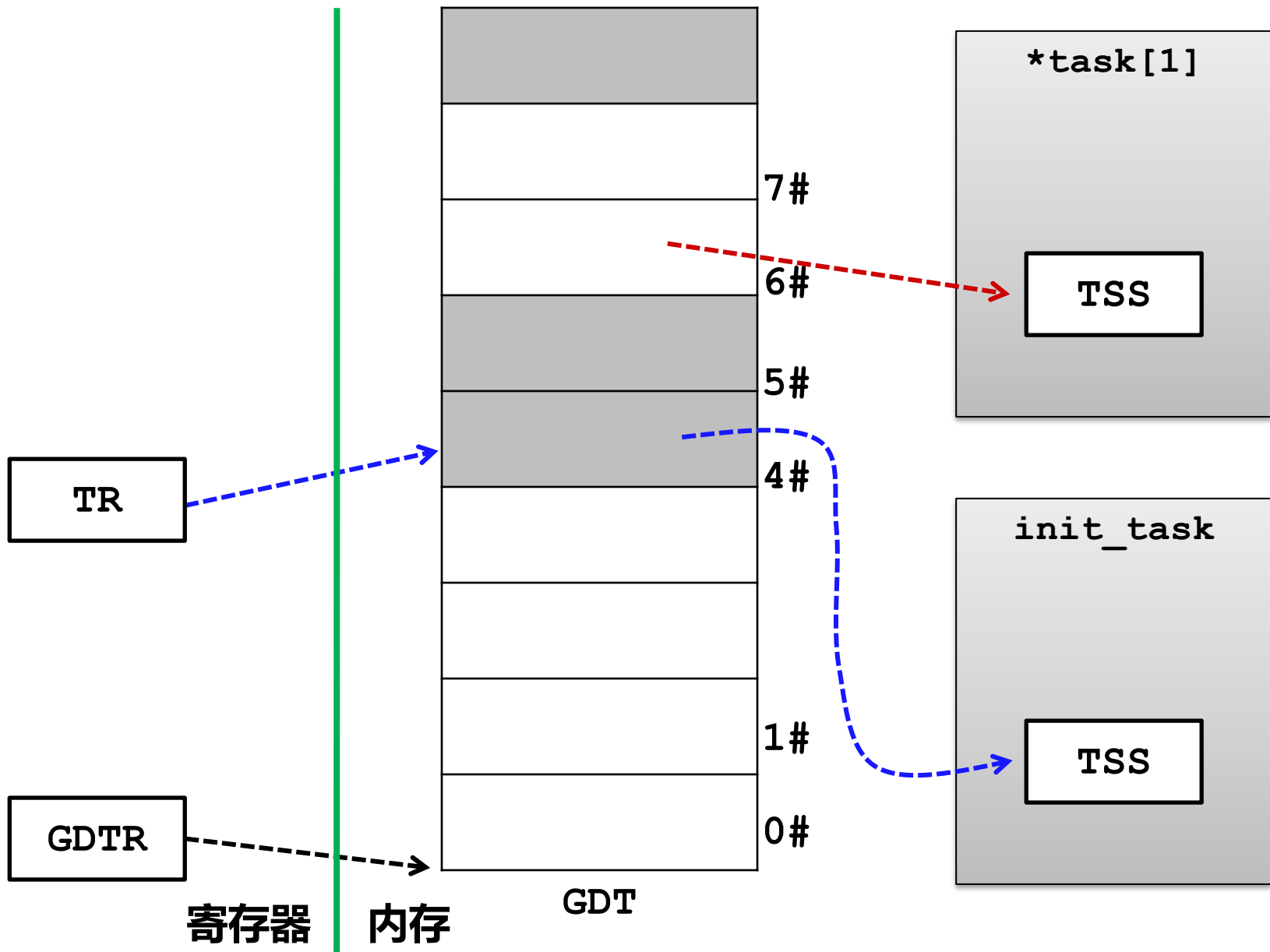




Linux 0.11中的fork系统调用

■ 执行过程

- ☐ 查找空进程
- ☐ 申请并设置新进程控制块（包括现场）
- ☐ 内存拷贝（设置地址空间）
- ☐ 修改GDT
- ☐ 返回



Linux 0.11中的fork系统调用

■ 演示:

#1进程的创建

- 位置: fork之前, 0x6932
- 数据: task数组、GDT、current

小结

一. 进程描述

二. 进程状态

进程状态变化模型、**“进程创建”处理过程**

三. 进程控制与调度

四. 线程的引入