基于 SAM 大模型的遥感影像分析

一、实验背景

在现代军事行动中,高效、精确的情报获取是制胜的关键。遥感和无人机影像作为战场侦察和目标监控的重要手段,为指挥官提供了高分辨率的情报数据。然而,大量的影像数据需要高效地进行分析和分类,以实现战场实时感知。为了应对这一挑战,本实验旨在采用先进的 SAM(Segment Anything Model)算法,对遥感或无人机影像进行精确分割与分类,并实现对目标数目的自动统计,从而提升战场信息的获取速度与精度。

二、实验目的

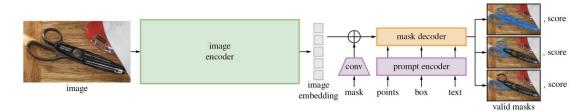
- 1、掌握 SAM 分割算法的基本原理及其在影像分类中的应用;
- 2、提高对遥感和无人机影像的解读与分析能力,能够精准锁定军事目标;
- 3、强化对先进信息技术在军事侦察与情报处理中的实际应用技能。

三、实验原理

3.1、SAM 模型的工作原理

Segment Anything Model (SAM) 是一种基于视觉变换器(Vision Transformer, ViT)的深度学习模型。其主要原理包括以下几个方面:

- (1) 视觉特征提取: SAM 模型通过预训练好的 ViT 对影像中的像素信息进行深度提取。该过程能够生成影像的高维度特征表达,确保对复杂环境和目标细节有足够的敏感度。
- (2) 注意力机制分割: SAM 利用多头注意力机制(Multi-head Self-Attention, MHSA)将每个像素点与其他像素点关联起来,实现对影像不同区域的分割。该机制能够针对影像中的军事目标和地理特征进行精确的区域识别。
- (3)前景目标标注: SAM 模型根据特定的分割策略对影像进行前景目标标注,通过对军事目标(如车辆、建筑物、地形特征)的高效分割,实现精准分类。



SAM 分割的演示 demo: https://segment-anything.com/demo#

SAM 项目链接: https://github.com/facebookresearch/segment-anything

3.2、遥感图像分类的工作原理

在遥感图像分类中,使用机器学习方法来实现分类。首先,从遥感图像中提取特征,例如颜色直方图、纹理特征等,作为每个像素的描述。在此过程中,通过解析 VOC 格式(或者其他格式)的标注文件,可以为图像中的不同区域分配正确的标签。随后,使用这些特征和标签来训练模型(例如随机森林、支持向量机等)。

四、实验任务说明

1、实验内容

(1) 参考提供的代码框架,学习如何调用 SAM 的预训练模型对遥感图像进行分割(根据个人电脑情况,选择 gpu 或者 cpu);

- (2)基于 SAM 模型的分割结果,设计一个 ui,来实现对遥感图像的标注(标注出每一块 sam 分割得到的区域是什么类型,比如建筑、稻田、广场等),尽量合理设计 ui 减少人工工作量:
- (3)基于上一步标注的数据集,使用机器学习方法训练遥感影像分割后每一块区域的分类标注,能够用不同颜色的 mask 表示不同区域。将自己标注的数据分为训练集和测试集,在测试集计算分类的准确率 (Overall Accuracy, OA) 和 Kappa 系数;
- (4) 在分类基础上,实现每个类别计数。这一步可以使用图像形态学中的连通区域统计方法或者其他方法。
- (5) 开放题:尝试将遥感图像进行放大(面积放大到4倍、9倍,即将原图切分为4块、9块)再进行上述的分割、分类、统计流程,分析下方法能否鲁棒,如果不能,利用数据增强等方式来提升算法对输入尺度的鲁棒性。

2、实验数据

- --asset
- --- sam_vit_b_01ec64.pth (默认使用的 SAM 模型)
- --dataset
- ----example (任务 1-调用 SAM 进行自动化分割的测试图)
- ----image (提供的用于半自动化标注数据)
- ----label (自行标注的数据结果)
- --utils
- ----tif processing.py
- ----others.py
- --class reference.py (用于分类的参考代码)

其中,实验的遥感数据来源于 https://zenodo.org/records/5706578 中的部分。如需扩充,可自行选择。

五、实验步骤

3、学习如何调用 SAM 分割模型进行单图像的分割

直接加载 sam_vit_b_01ec64.pth 的预训练模型进行分割。设置可以选择自己电脑的 GPU 或者 CPU。根据自己电脑配置自由选择

另外,对于 gpu 显存不足的同学,可以尝试修改 sam_kwargs 的参数(可能导致分割效果下降)。另外也可以探索减少输入图像分辨率等方法降低显存消耗等等。参考代码:

```
def sam segmentation(image path, segmentation path, str device):
```

```
checkpoint = r'asset\sam_vit_b_01ec64.pth'
```

if str_device == "GPU":

device = 'cuda' if torch.cuda.is_available() else 'cpu'

else:

device = 'cpu'

sam_kwargs = {

"points_per_side": 16, # 降低密度

"crop_n_layers": 0, # 关闭多层裁剪

"crop_overlap_ratio": 0.2, # 降低裁剪区域重叠}

```
sam = SamGeo(
    checkpoint=checkpoint,
    model_type='vit_b',
    device=device,
    # sam_kwargs=None,
    sam_kwargs=sam_kwargs,)
with torch.no_grad():
    sam.generate(image_path, segmentation_path)
```

4、基于 SAM 完成遥感数据的半自动化标注

调用 SAM 模型写一个半自动化标注 UI 界面,进行辅助性标注。标注数据的存储格式自由选择,可以存储为 json 格式或者 txt 格式或者遥感图像的.shp 格式。需要保证后续分类读取能顺利读取该标注格式即可。

参考性 UI 界面如图所示:



存储数据 json 格式参考:

```
"info": {
   "description": "ISAT",
   "folder": "/home/zhifeng/Desktop/projects/jiaofu/ISAT with segment anything-master/example/images".
   "name": "000000000113.jpg",
   "width": 416.
   "height": 640.
   "depth": 3,
"objects": [
       "category": "house",
       "group": 1,
       "segmentation": [
               36.0,
               514.0
               35.0,
               516.0
               34.0,
               521.0
```

5、分类和计数

采用随机森林的方法进行分类,并对分类结果 predicted 里面的类别数和每个类别里面的个数进行统计。参考代码:

```
def main_classification(img_path, segmentation_path, samples_path, classification_path,
train radio, classification method):
    #-----read file-----
    print("Starting classification")
    im_data, im_geotrans, im_proj, im_width, im_height = tif_processing.read_tif(img_path)
    segmentation, _, _, _, = tif_processing.read_tif(segmentation_path)
    im_data = im_data[0:3]
    temp = im data.transpose((2, 1, 0))
    segmentation = segmentation.transpose((1, 0))
    #----split train,test-----
    # Need to fill in the code
    #-----build feature-----
    segment ids = np.unique(segmentation)
    objects = []
    object_ids = []
    for i in segment_ids:
         segment pixels = temp[segmentation == i]
         object features = other.segment features(segment pixels)
         objects.append(object_features)
         object ids.append(i) # 修复 ID 添加
    #----get train/test objects using train/test samples------
    # Need to fill in the code
    #-----classify-----
    if classification method == "DT":
         classifier = DecisionTreeClassifier(random_state=0)
    classifier.fit(training_objects, training_labels)
    predicted = classifier.predict(objects)
    # 打印类别数和统计信息
    # Need to fill in the code
    #-----output-----
    clf = segmentation.copy()
    for segment_id, klass in zip(segment_ids, predicted):
         clf[clf == segment_id] = klass
    mask = np.sum(temp, axis=2)
    mask[mask > 0.0] = 1.0
    mask[mask == 0.0] = -1.0
    clf = np.multiply(clf, mask)
    clf[clf < 0] = 0
    clf[clf > 255] = 255
    clf = clf.transpose((1, 0))
    driverTiff = gdal.GetDriverByName("GTiff")
    clfds = driverTiff.Create(classification_path, im_width, im_height, 1, gdal.GDT_Byte)
    clfds.SetGeoTransform(im geotrans)
```

```
clfds.SetProjection(im_proj)
clfds.GetRasterBand(1).SetNoDataValue(255)
clfds.GetRasterBand(1).WriteArray(clf)
clfds = None
# 准确度评估
# Need to fill in the code
return {
# Need to fill in the code
}
```

六、实验效果

需要输出分类的类别数和每个类别下的物体个数。以及分类的准确率等。

输入图	分割图	分类图

七、得分点

- 1、学习如何调用 SAM 分割模型,用于图片的自动化分割 (10分):
- 2、基于 SAM 模型,写一个半自动化的数据标注工具。要求,在该 UI 界面上,可以通过点击物体就能通过 SAM 模型框选整个物体,并标注上相应的类别(25 分);
- 3、基于各自标注的数据。采用随机森林等方法训练一个分类算法,用于遥感影像的分类训练与测试(30分);
- 4、在分类基础上完成分类后的类别计数(15分)。

开放题(20分):

尝试将遥感图像进行放大或者缩小(面积放大到 4 倍、9 倍,即将原图切分为 4 块、9 块,缩小面积,可以复制原图 4 次再缩放成原图大小,即缩小面积 4 倍)再进行上述的分割、分类、统计流程,分析下方法能否鲁棒,如果不能,利用数据增强等方式来提升算法对输入尺度的鲁棒性。

(如优化标注算法,不能简单换用其他的预训练模型,这种提升效果的方式将不给分,建议利用数据增强等方式,增强数据集进行分类训练)。