

Tabella morsetti — Blitz retrofit

| Gruppo | Morsetto | Segnale/Linea | Tensione | Da → A | Note |
|----------------|----------|-------------------------|----------|--------------------------------------|----------------------------|
| AC IN | T1 | L (fase) | 230VAC | Ingresso → Sezionatore/MT | In alto SX |
| AC IN | T2 | N (neutro) | 230VAC | Ingresso → Sezionatore/MT | |
| AC IN | T3 | PE (terra) | PE | Ingresso → Barra PE | |
| DC 48V | T10 | +48V | 48V | TDR-960 → DCS810 | Potenza |
| DC 48V | T11 | 0V | 48V | TDR-960 → DCS810 | Ritorno |
| DC 24V | T20 | +24V F1 (I/O) | 24V | F1 → Moduli I/O | Alimentazione logica campo |
| DC 24V | T21 | +24V F2 (EV SX) | 24V | F2 → EV Testa SX | Comune bobine SX |
| DC 24V | T22 | +24V F3 (EV DX) | 24V | F3 → EV Testa DX | Comune bobine DX |
| DC 24V | T23 | +24V F4 (Friz/Freno) | 24V | F4 → Frizione/Freno | |
| DC 24V | T24 | 0V (comune 24V) | 0V | Ritorni bobine/sensori → Barra 0V | Punto stella |
| DC 12V | T30 | +12V AUX | 12V | SDR-120 → Campo | Servizi |
| DC 12V | T31 | 0V AUX | 0V | Ritorno | |
| DC 5V | T40 | +5V | 5V | MDR-10 → Arduino/ESP32 | Servizi |
| DC 5V | T41 | 0V | 0V | Ritorno | |
| EV Lama SX | T50 | Bobina EV LAMA SX (+) | 24V | Pulsantiera → (serie INIB NC) → EV | Contatto NC su OUT5 Mod#1 |
| EV Lama SX | T51 | Bobina EV LAMA SX (–) | 0V | EV → 0V | |
| EV Lama DX | T52 | Bobina EV LAMA DX (+) | 24V | Pulsantiera → (serie INIB NC) → EV | Contatto NC su OUT6 Mod#1 |
| EV Lama DX | T53 | Bobina EV LAMA DX (–) | 0V | EV → 0V | |
| Inclinaz. SX | T60 | 0° (bobina B) | 24V | OUT2 Mod#1 → EV | Impulso |
| Inclinaz. SX | T61 | 45° (bobina A) | 24V | OUT1 Mod#1 → EV | Impulso |
| Inclinaz. DX | T62 | 0° (bobina B) | 24V | OUT4 Mod#1 → EV | Impulso |
| Inclinaz. DX | T63 | 45° (bobina A) | 24V | OUT3 Mod#1 → EV | Impulso |
| Morsa SX | T70 | CHIUDI (A) | 24V | OUT1 Mod#2 → EV | Consentita in modalità SW |
| Morsa SX | T71 | APRI (B) [inibibile HW] | 24V | OUT2 Mod#2 → (serie INIB NC SX) → EV | Inibizione HW lato SX |
| Morsa DX | T72 | CHIUDI (A) | 24V | OUT3 Mod#2 → EV | Consentita in modalità SW |
| Morsa DX | T73 | APRI (B) | 24V | OUT4 Mod#2 → EV | Normalmente non inibita |
| Freno | T80 | BLOCCO (A) | 24V | OUT5 Mod#2 → EV | Impulso |
| Freno | T81 | SBLOCCO (B) | 24V | OUT6 Mod#2 → EV | Impulso |
| Frizione | T82 | FRIZIONE (ON/OFF) | 24V | OUT7 Mod#2 → Bobina | Inserita = trazione |
| Sensori | T90 | FC_MIN | 24V | Sensore → IN1 Mod#1 | NPN NO |
| Sensori | T91 | FC_MAX | 24V | Sensore → IN2 Mod#1 | Microswitch NA |
| Sensori | T92 | EMERG Stato | 24V | Contatto aux → IN3 Mod#1 | 1=OK 0=EMERG |
| Sensori | T93 | CNT SX | 24V | Micro NC → IN1 Mod#2 | Conteggio su apertura (de |
| Sensori | T94 | CNT DX | 24V | Micro NC → IN2 Mod#2 | Conteggio su apertura (de |
| Bus | T100 | RS485 A | RS485 | RPi→Mod#1→Mod#2→Ard SX→Ard DX | Terminare ultimo nodo |
| Bus | T101 | RS485 B | RS485 | RPi→Mod#1→Mod#2→Ard SX→Ard DX | |
| Driver | T110 | RS232 TX/RX/GND | RS232 | RPi ↔ DCS810 | Cavo schermato |
| Encoder motore | T120 | A+/A–/B+/B–/V/G | TTL/5V | ELTRA ↔ DCS810 | Schermato; calza a PE lato |

| Gruppo | Morsetto | Segnale/Linea | Tensione | Da → A | Note |
|--------|----------|---------------|----------|-------------------------|-----------------------|
| PE | T200 | PE Schermi | PE | Schermi cavi → Barra PE | Un solo lato (quadro) |