集合源码: Java7 ConcurrentHashMap

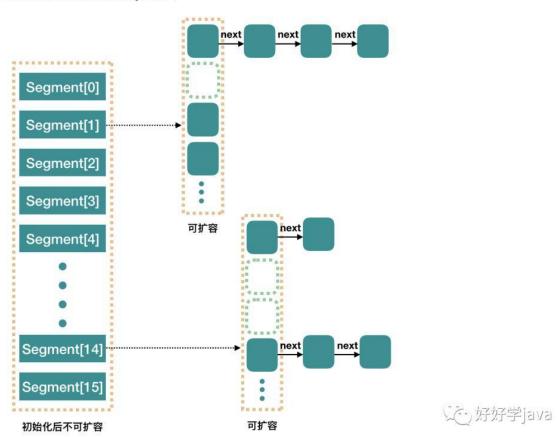
Java7 ConcurrentHashMap

ConcurrentHashMap 和 HashMap 思路是差不多的,但是因为它支持并发操作,所以要复杂一些。

整个 ConcurrentHashMap 由一个个 Segment 组成, Segment 代表"部分"或"一段"的意思, 所以很多地方都会将其描述为分段锁。注意, 行文中, 我很多地方用了"槽"来代表一个 segment。

简单理解就是,ConcurrentHashMap 是一个 Segment 数组,Segment 通过继承 ReentrantLock 来进行加锁,所以每次需要加锁的操作锁住的是一个 segment,这样只要 保证每个 Segment 是线程安全的,也就实现了全局的线程安全。

Java7 ConcurrentHashMap 结构



concurrencyLevel:并行级别、并发数、Segment 数,怎么翻译不重要,理解它。默认是 16,也就是说 ConcurrentHashMap 有 16 个 Segments,所以理论上,这个时候,最多可以同时支持 16 个线程并发写,只要它们的操作分别分布在不同的 Segment 上。这个值可以在初始化的时候设置为其他值,但是一旦初始化以后,它是不可以扩容的。

再具体到每个 Segment 内部,其实每个 Segment 很像之前介绍的 HashMap,不过它要保证线程安全,所以处理起来要麻烦些。

初始化

- initialCapacity:初始容量,这个值指的是整个 ConcurrentHashMap 的初始容量, 实际操作的时候需要平均分给每个 Segment。
- loadFactor: 负载因子, 之前我们说了, Segment 数组不可以扩容, 所以这个负载 因子是给每个 Segment 内部使用的。

```
public ConcurrentHashMap(int initialCapacity,
                     float loadFactor, int concurrencyLevel) {
   if (!(loadFactor > 0) || initialCapacity < 0 || concurrencyLevel <= 0)</pre>
      throw new IllegalArgumentException();
   if (concurrencyLevel > MAX_SEGMENTS)
      concurrencyLevel = MAX_SEGMENTS;
   // Find power-of-two sizes best matching arguments
   int sshift = 0;
   int ssize = 1;
   // 计算并行级别 ssize , 因为要保持并行级别是 2 的 n 次方
   while (ssize < concurrencyLevel) {</pre>
      ++sshift;
      ssize <<= 1;
   }
   // 我们这里先不要那么烧脑,用默认值, concurrencyLevel 为 16, sshift 为 4
   // 那么计算出 segmentShift 为 28, segmentMask 为 15, 后面会用到这两个值
   this.segmentShift = 32 - sshift;
   this.segmentMask = ssize - 1;
   if (initialCapacity > MAXIMUM_CAPACITY)
      initialCapacity = MAXIMUM CAPACITY;
   // initialCapacity 是设置整个 map 初始的大小,
   // 这里根据 initialCapacity 计算 Segment 数组中每个位置可以分到的大小
   // 如 initialCapacity 为 64,那么每个 Segment 或称之为"槽"可以分到 4 个
   int c = initialCapacity / ssize;
   if (c * ssize < initialCapacity)</pre>
      ++c;
   // 默认 MIN_SEGMENT_TABLE_CAPACITY 是 2,这个值也是有讲究的,因为这样的话,对于具
体的槽上,
   // 插入一个元素不至于扩容,插入第二个的时候才会扩容
   int cap = MIN_SEGMENT_TABLE_CAPACITY;
   while (cap < c)
      cap <<= 1;
   // 创建 Segment 数组,
```

初始化完成,我们得到了一个 Segment 数组。

我们就当是用 new ConcurrentHashMap() 无参构造函数进行初始化的,那么初始化完成后:

- Segment 数组长度为 16,不可以扩容
- Segment[i] 的默认大小为 2,负载因子是 0.75,得出初始阈值为 1.5,也就是以后插入第一个元素不会触发扩容,插入第二个会进行第一次扩容
- 这里初始化了 segment[0] ,其他位置还是 null ,至于为什么要初始化 segment[0] , 后面的代码会介绍
- 当前 segmentShift 的值为 32 4 = 28 , segmentMask 为 16 1 = 15 , 姑且 把它们简单翻译为移位数和掩码 , 这两个值马上就会用到

put 过程分析

我们先看 put 的主流程,对于其中的一些关键细节操作,后面会进行详细介绍。

```
public V put(K key, V value) {
  Segment<K,V> s;
  if (value == null)
     throw new NullPointerException();
  // 1. 计算 key 的 hash 值
  int hash = hash(key);
  // 2. 根据 hash 值找到 Segment 数组中的位置 j
       hash 是 32 位,无符号右移 segmentShift(28) 位,剩下低 4 位,
       然后和 segmentMask(15) 做一次与操作,也就是说 j 是 hash 值的最后 4 位,也就是
槽的数组下标
  int j = (hash >>> segmentShift) & segmentMask;
  // 刚刚说了, 初始化的时候初始化了 segment[0], 但是其他位置还是 null,
  // ensureSegment(j) 对 segment[j] 进行初始化
  (segments, (j << SSHIFT) + SBASE)) == null) // in ensureSegment
     s = ensureSegment(j);
  // 3. 插入新值到 槽 s 中
```

```
return s.put(key, hash, value, false);
}
```

第一层皮很简单,根据 hash 值很快就能找到相应的 Segment,之后就是 Segment 内部的 put 操作了。

Segment 内部是由 数组+链表 组成的。

```
final V put(K key, int hash, V value, boolean onlyIfAbsent) {
   // 在往该 segment 写入前,需要先获取该 segment 的独占锁
        先看主流程,后面还会具体介绍这部分内容
   HashEntry<K,V> node = tryLock() ? null :
      scanAndLockForPut(key, hash, value);
   V oldValue;
   try {
      // 这个是 segment 内部的数组
      HashEntry<K,V>[] tab = table;
      // 再利用 hash 值 , 求应该放置的数组下标
      int index = (tab.length - 1) & hash;
      // first 是数组该位置处的链表的表头
      HashEntry<K,V> first = entryAt(tab, index);
      // 下面这串 for 循环虽然很长,不过也很好理解,想想该位置没有任何元素和已经存在一
个链表这两种情况
      for (HashEntry<K,V> e = first;;) {
         if (e != null) {
            K k;
            if ((k = e.key) == key ||
               (e.hash == hash && key.equals(k))) {
               oldValue = e.value;
               if (!onlyIfAbsent) {
                  // 覆盖旧值
                  e.value = value;
                  ++modCount;
               }
               break;
            // 继续顺着链表走
            e = e.next;
         else {
            // node 到底是不是 null,这个要看获取锁的过程,不过和这里都没有关系。
            // 如果不为 null, 那就直接将它设置为链表表头; 如果是 null, 初始化并设置为
链表表头。
```

```
if (node != null)
             node.setNext(first);
          else
             node = new HashEntry<K,V>(hash, key, value, first);
          int c = count + 1;
          // 如果超过了该 segment 的阈值 , 这个 segment 需要扩容
          if (c > threshold && tab.length < MAXIMUM_CAPACITY)</pre>
             rehash(node); // 扩容后面也会具体分析
          else
             // 没有达到阈值,将 node 放到数组 tab 的 index 位置,
             // 其实就是将新的节点设置成原链表的表头
             setEntryAt(tab, index, node);
          ++modCount;
          count = c;
          oldValue = null;
          break;
      }
   }
} finally {
   // 解锁
   unlock();
}
return oldValue;
```

整体流程还是比较简单的,由于有独占锁的保护,所以 segment 内部的操作并不复杂。至于这里面的并发问题,我们稍后再进行介绍。

到这里 put 操作就结束了,接下来,我们说一说其中几步关键的操作。

初始化槽: ensureSegment

ConcurrentHashMap 初始化的时候会初始化第一个槽 segment[0],对于其他槽来说,在插入第一个值的时候进行初始化。

这里需要考虑并发,因为很可能会有多个线程同时进来初始化同一个槽 segment[k],不过只要有一个成功了就可以。

```
private Segment<K,V> ensureSegment(int k) {
    final Segment<K,V>[] ss = this.segments;
    long u = (k << SSHIFT) + SBASE; // raw offset
    Segment<K,V> seg;
    if ((seg = (Segment<K,V>)UNSAFE.getObjectVolatile(ss, u)) == null) {
```

```
// 这里看到为什么之前要初始化 segment[0] 了 ,
   // 使用当前 segment[0] 处的数组长度和负载因子来初始化 segment[k]
   // 为什么要用"当前",因为 segment[0] 可能早就扩容过了
   Segment<K,V> proto = ss[0];
   int cap = proto.table.length;
   float 1f = proto.loadFactor;
   int threshold = (int)(cap * lf);
   // 初始化 segment[k] 内部的数组
   HashEntry<K,V>[] tab = (HashEntry<K,V>[])new HashEntry[cap];
   if ((seg = (Segment<K,V>)UNSAFE.getObjectVolatile(ss, u))
      == null) { // 再次检查一遍该槽是否被其他线程初始化了。
      Segment<K,V> s = new Segment<K,V>(1f, threshold, tab);
      // 使用 while 循环,内部用 CAS,当前线程成功设值或其他线程成功设值后,退出
      while ((seg = (Segment<K,V>)UNSAFE.getObjectVolatile(ss, u))
            == null) {
         if (UNSAFE.compareAndSwapObject(ss, u, null, seg = s))
             break;
      }
   }
}
return seg;
```

总的来说, ensureSegment(int k) 比较简单, 对于并发操作使用 CAS 进行控制。

获取写入锁: scanAndLockForPut

前面我们看到,在往某个 segment 中 put 的时候,首先会调用 node = tryLock()? null:scanAndLockForPut(key, hash, value),也就是说先进行一次 tryLock() 快速获取该 segment 的独占锁,如果失败,那么进入到 scanAndLockForPut 这个方法来获取锁。 下面我们来具体分析这个方法中是怎么控制加锁的。

```
private HashEntry<K,V> scanAndLockForPut(K key, int hash, V value) {
    HashEntry<K,V> first = entryForHash(this, hash);
    HashEntry<K,V> e = first;
    HashEntry<K,V> node = null;
    int retries = -1; // negative while locating node
    // 循环获取锁
    while (!tryLock()) {
        HashEntry<K,V> f; // to recheck first below
        if (retries < 0) {</pre>
```

```
if (e == null) {
            if (node == null) // speculatively create node
               // 进到这里说明数组该位置的链表是空的,没有任何元素
               // 当然,进到这里的另一个原因是 tryLock() 失败,所以该槽存在并发,不
 -定是该位置
               node = new HashEntry<K,V>(hash, key, value, null);
            retries = 0;
         }
         else if (key.equals(e.key))
            retries = 0;
         else
            // 顺着链表往下走
            e = e.next;
      }
      // 重试次数如果超过 MAX_SCAN_RETRIES(单核 1 多核 64),那么不抢了,进入到阻塞队
列等待锁
          lock() 是阻塞方法,直到获取锁后返回
      else if (++retries > MAX_SCAN_RETRIES) {
         lock();
         break;
      else if ((retries & 1) == 0 &&
             // 这个时候是有大问题了,那就是有新的元素进到了链表,成为了新的表头
                  所以这边的策略是,相当于重新走一遍这个 scanAndLockForPut 方法
             (f = entryForHash(this, hash)) != first) {
         e = first = f; // re-traverse if entry changed
         retries = -1;
      }
   }
   return node;
```

这个方法有两个出口,一个是 tryLock() 成功了,循环终止,另一个就是重试次数超过了 MAX_SCAN_RETRIES, 进到 lock()方法,此方法会阻塞等待,直到成功拿到独占锁。这个方法就是看似复杂,但是其实就是做了一件事,那就是获取该 segment 的独占锁,如果需要的话顺便实例化了一下 node。

扩容: rehash

重复一下, segment 数组不能扩容, 扩容是 segment 数组某个位置内部的数组 HashEntry[] 进行扩容, 扩容后, 容量为原来的 2 倍。

首先,我们要回顾一下触发扩容的地方,put的时候,如果判断该值的插入会导致该 segment的元素个数超过阈值,那么先进行扩容,再插值,读者这个时候可以回去 put 方法看一眼。

该方法不需要考虑并发,因为到这里的时候,是持有该 segment 的独占锁的。

```
// 方法参数上的 node 是这次扩容后,需要添加到新的数组中的数据。
private void rehash(HashEntry<K,V> node) {
   HashEntry<K,V>[] oldTable = table;
   int oldCapacity = oldTable.length;
   // 2 倍
   int newCapacity = oldCapacity << 1;</pre>
   threshold = (int)(newCapacity * loadFactor);
   // 创建新数组
   HashEntry<K,V>[] newTable =
      (HashEntry<K,V>[]) new HashEntry[newCapacity];
   // 新的掩码 , 如从 16 扩容到 32 , 那么 sizeMask 为 31 , 对应二进制 '000...00011111'
   int sizeMask = newCapacity - 1;
   // 遍历原数组,老套路,将原数组位置 i 处的链表拆分到 新数组位置 i 和 i+oldCap 两个位
置
   for (int i = 0; i < oldCapacity ; i++) {</pre>
     // e 是链表的第一个元素
      HashEntry<K,V> e = oldTable[i];
      if (e != null) {
         HashEntry<K,V> next = e.next;
         // 计算应该放置在新数组中的位置 ,
         // 假设原数组长度为 16,e 在 oldTable[3] 处,那么 idx 只可能是 3 或者是 3 +
16 = 19
         int idx = e.hash & sizeMask;
         if (next == null) // 该位置处只有一个元素, 那比较好办
             newTable[idx] = e;
          else { // Reuse consecutive sequence at same slot
             // e 是链表表头
             HashEntry<K,V> lastRun = e;
             // idx 是当前链表的头结点 e 的新位置
             int lastIdx = idx;
             // 下面这个 for 循环会找到一个 lastRun 节点,这个节点之后的所有元素是将
要放到一起的
             for (HashEntry<K,V> last = next;
                 last != null;
                 last = last.next) {
                int k = last.hash & sizeMask;
```

```
if (k != lastIdx) {
                    lastIdx = k;
                    lastRun = last;
                }
             }
             // 将 lastRun 及其之后的所有节点组成的这个链表放到 lastIdx 这个位置
             newTable[lastIdx] = lastRun;
             // 下面的操作是处理 lastRun 之前的节点 ,
                  这些节点可能分配在另一个链表中,也可能分配到上面的那个链表中
             for (HashEntry<K,V> p = e; p != lastRun; p = p.next) {
                V v = p.value;
                int h = p.hash;
                int k = h & sizeMask;
                HashEntry<K,V> n = newTable[k];
                newTable[k] = new HashEntry<K,V>(h, p.key, v, n);
             }
          }
      }
   }
   // 将新来的 node 放到新数组中刚刚的 两个链表之一 的 头部
   int nodeIndex = node.hash & sizeMask; // add the new node
   node.setNext(newTable[nodeIndex]);
   newTable[nodeIndex] = node;
   table = newTable;
}
```

这里的扩容比之前的 HashMap 要复杂一些 ,代码难懂一点。上面有两个挨着的 for 循环 ,第一个 for 有什么用呢?

仔细一看发现,如果没有第一个 for 循环,也是可以工作的,但是,这个 for 循环下来,如果 lastRun 的后面还有比较多的节点,那么这次就是值得的。因为我们只需要克隆 lastRun 前面的节点,后面的一串节点跟着 lastRun 走就是了,不需要做任何操作。

我觉得 Doug Lea 的这个想法也是挺有意思的,不过比较坏的情况就是每次 lastRun 都是链表的最后一个元素或者很靠后的元素,那么这次遍历就有点浪费了。不过 Doug Lea 也说了,根据统计,如果使用默认的阈值,大约只有 1/6 的节点需要克隆。

get 过程分析

相对于 put 来说, get 真的不要太简单。

- 计算 hash 值,找到 segment 数组中的具体位置,或我们前面用的"槽"
- 槽中也是一个数组,根据 hash 找到数组中具体的位置

● 到这里是链表了,顺着链表进行查找即可

```
public V get(Object key) {
   Segment<K,V> s; // manually integrate access methods to reduce overhead
   HashEntry<K,V>[] tab;
   // 1. hash 值
   int h = hash(key);
   long u = (((h >>> segmentShift) & segmentMask) << SSHIFT) + SBASE;</pre>
   // 2. 根据 hash 找到对应的 segment
   if ((s = (Segment<K,V>)UNSAFE.getObjectVolatile(segments, u)) != null &&
       (tab = s.table) != null) {
       // 3. 找到 segment 内部数组相应位置的链表,遍历
       for (HashEntry<K,V> e = (HashEntry<K,V>) UNSAFE.getObjectVolatile
               (tab, ((long)(((tab.length - 1) & h)) << TSHIFT) + TBASE);
           e != null; e = e.next) {
          K k;
          if ((k = e.key) == key || (e.hash == h && key.equals(k)))
              return e.value;
       }
   }
   return null;
```

并发问题分析

现在我们已经说完了 put 过程和 get 过程,我们可以看到 get 过程中是没有加锁的,那自然我们就需要去考虑并发问题。

添加节点的操作 put 和删除节点的操作 remove 都是要加 segment 上的独占锁的 , 所以它们之间自然不会有问题 , 我们需要考虑的问题就是 get 的时候在同一个 segment 中发生了 put 或 remove 操作。

- 1、put 操作的线程安全性。
 - 初始化槽,这个我们之前就说过了,使用了 CAS 来初始化 Segment 中的数组。
 - 添加节点到链表的操作是插入到表头的,所以,如果这个时候 get 操作在链表遍历的过程已经到了中间,是不会影响的。当然,另一个并发问题就是 get 操作在 put 之后,需要保证刚刚插入表头的节点被读取,这个依赖于 setEntryAt 方法中使用的 UNSAFE.putOrderedObject。
 - 扩容。扩容是新创建了数组,然后进行迁移数据,最后面将 newTable 设置给属性 table。所以,如果 get 操作此时也在进行,那么也没关系,如果 get 先行,那么 就是在旧的 table 上做查询操作;而 put 先行,那么 put 操作的可见性保证就是 table 使用了 volatile 关键字。

- 2、remove 操作的线程安全性。
 - remove 操作我们没有分析源码,所以这里说的读者感兴趣的话还是需要到源码中去求实一下的。
 - get 操作需要遍历链表,但是 remove 操作会"破坏"链表。
 - 如果 remove 破坏的节点 get 操作已经过去了,那么这里不存在任何问题。
 - 如果 remove 先破坏了一个节点,分两种情况考虑。 1、如果此节点是头结点,那么需要将头结点的 next 设置为数组该位置的元素,table 虽然使用了 volatile 修饰,但是 volatile 并不能提供数组内部操作的可见性保证,所以源码中使用了 UNSAFE 来操作数组,请看方法 setEntryAt。2、如果要删除的节点不是头结点,它会将要删除节点的后继节点接到前驱节点中,这里的并发保证就是 next 属性是 volatile 的。
- 1、在一个线程中 Sleep (1000) 方法,将使得该线程在多少时间后获得对 CPU 的控制 (假设睡眠过程中不会有其他事件唤醒该线程)? C
 - A. 正好 1000 毫秒
 - B. 1000 毫秒不到
 - C. =>1000 毫秒
 - D. 不一定
 - 2、说出 Servlet 的生命周期,并说出 Servlet 和 CGI 的区别

Servlet 被服务器实例化后,容器运行其 init 方法,请求到达时运行其 service 方法, service 方法自动派遣运行与请求对应的 doXXX 方法 (doGet, doPost)等,当服务器决定将实例销毁的时候调用其 destroy 方法。

与 cgi 的区别在于 servlet 处于服务器进程中,它通过多线程方式运行其 service 方法,一个实例可以服务于多个请求,并且其实例一般不会销毁,而 CGI 对每个请求都产生新的进程,服务完成后就销毁,所以效率上低于 servlet

3、用 socket 通讯写出客户端和服务器端的通讯,要求客户发送数据后能够回显相同的数据。

Server.java:源代码

```
import java.net.*;
import java.io.*;
class Server{
  public Server(){
    BufferedReader br = null;
    PrintWriter pw = null;
    try{
```

```
ServerSocket server = new ServerSocket(8888);//建立服务器端
      Socket socket = server.accept();//监听客户端
      //得到该连接的输入流
      br = new BufferedReader(new InputStreamReader(socket.getInputStream()));
      //得到该连接的输出流
      pw = new PrintWriter(socket.getOutputStream(),true);
     //先读后写
     String data = br.readLine();
     System.out.println(data);//输出到控制台
     pw.println(data);//转发给客户端
     }catch(Exception e){
        e.printStackTrace();
     }finally{
           try{
           //关闭读写流
            br.close();
           pw.close();
            }catch(Exception e)
            {}
   }
}
   public static void main(String[] args){
      Server server = new Server();
   }
```

Client.java:源代码

```
pw.println("Client:你好!");
      String data = null;
      while(true){
         data = br.readLine();
         if(data!=null) break;
      }
      System.out.println(data);
  }catch(Exception e){
        e.printStackTrace();
  }finally{
           try{
             br.close();
             pw.close();
             }catch(Exception e)
              {}
 }
public static void main(String[] args){
   Client c = new Client();
}
```