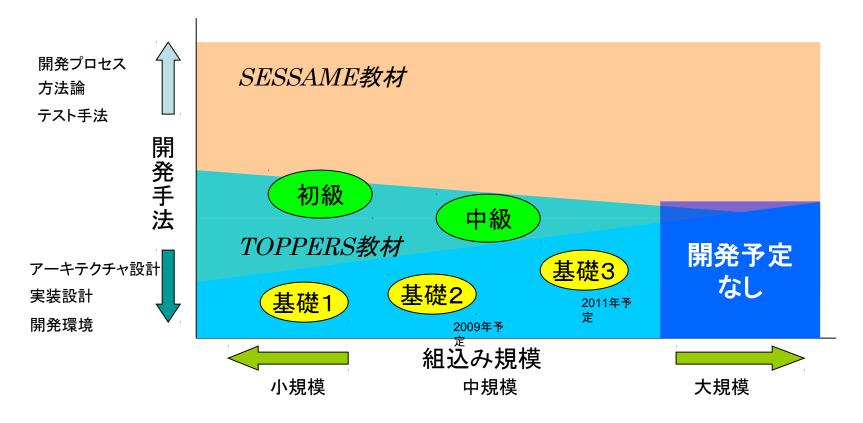
TOPPERS教育WG 基礎3講座の内容とセミナー について

教育WG主查: 竹内良輔

基礎教材について

- TOPPERS教育WGでは、組込みソフトウェアのハウツー教育のために基礎1、2、3の教材を開発してきました
- 基礎教材は組込み規模にあわせて形となっている



基礎1、2の簡単な概要

- 基礎1はワンチップマイコンを対象にRTOSを使用しない組 込みシステム対象としています
 - ハードウェア、開発環境の説明
 - HSB16C29S64ボードを使ったプログラミング実習
- 基礎2はRTOSを使用した小規模な組込みシステムを対象と しています
 - RTOS/μITRON仕様の説明、HSB16C29S64用TOPPERS/ASP
 - RTOS上のデバイス制御 プログラミング実習



基礎3コンテンツの概要説明

- 組込みプラットフォーム上にシステム構築する中規模組込 みシステムを対象としています
 - ソフトウェア規模大きいシステムではハードウェアに近い部分のソフトウェア群を機能実現するアプリケーションと分離し、APIを構築して専用開発した方が、システム全体の安全性やアプリケーション部の開発容易性を向上することができる



基礎3講座の目的

- 組込み規模と開発手法
 - 組込み機器適用機種はUSBメモリからプラント機器まで多機種に及ぶ
 - 開発規模により開発手法が異なる
 - 便宜上、小規模、中規模、大規模に分類する
- この講座では中規模用のプラットフォーム構築技術 について講義を行う

	-11 0 0 0 0 0 0		
開発規模	小規模	中規模	大規模
総ステップ数注1	2万行以下	2万行~50万行くらい	50万行以上
デバッグ方法	ICEが主流	ソフトデバッガやICE	シュミレータ等を使用しパソ コン上で開発
ベース環境	RTOS等を使用しない	RTOSやミドルウェアでプ ラットフォームを構築	汎用OSを使用する場合も ある
人数注1	10人未満	100人未満	100人以上

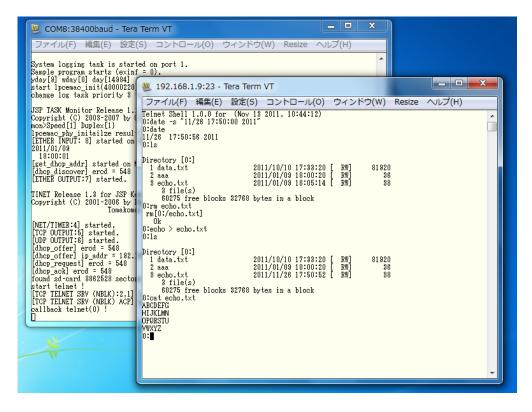
注1)目安であり、プロジェクトによって異なる

組込みプラットフォーム技術者の必要性

- LINUXや汎用組込みプラットフォームを使ってシステム構築する
 - LINUXはオープンソースであるため、組込み用のハードウェアに特化した場合(特化しなくても)OSの改変やメンテナンス、開発環境のメンテナンスが必要となる。これらを外部に委託した場合コストメリットは低くなる
 - 市販の汎用組込みプラットフォームは開発環境を含んだ高価なものが多い、最終的なカスタマイズや不具合解析は使用者が行わなければならない
- いずれにしても、プラットフォームに特化したスキル を持った技術者は必要
- この講座はLINUXや他のプラットフォームを使用する場合でも必要なスキルを提供する

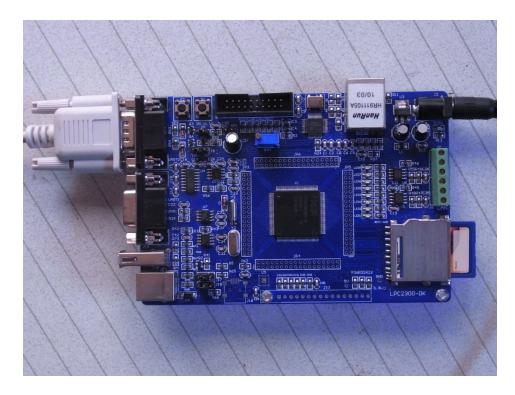
対象の組込みプラットフォーム

基礎3講座では「仮想端末を使用してSDカードのメンテナンス機器」を作成することを目標とし、このシステム用の組込みプラットフォームを構築する実習教材としました



教材として使用するボード

- マイコンボード: LPC2388
 - (株)日昇テクノロジ製
- CPUコアとしてARM7を使用
- 電源は外部5V
- デバイスとして
 - 10/100EHTER-LAN
 - SDカードソケット
 - USB-HOST(未使用)
 - USB-DEVICE(未使用)



教材の実行環境

- 無線ルータを介して、telnet通信にてパソコンと LPC2388を通信させる
- LPC2388にセットしたSDカードに対してファイル操作 する



セミナーの概要1

- 開催日時
 - 第1日目:2012年12月6日(木)10~17時
 - **第2日目:** 12**月7日(金)** 10~17時
- 場所
 - 東実年金会館または近くの会議室
- · 定員
 - 15名
- 参加条件
 - C言語とµITRON-RTOSを理解している技術者
 - RTC、SDカード、ETHERNETドライバ講習、テスト実装 があります

セミナーの概要2

• 参加費

- 必要費用の加算型に変更

	会員	非会員
基本	3,000	6,000
ボード購入	14,600	14,600
ボードレンタル	7,000	7,000
パソコンレンタル	3,000	3,000

	会員	非会員
ボード購入、PCあり	17,600	20,600
ボード、PCレンタル	13,000	16,000
ボードのみレンタル	10,000	13,000
ボード持ち込み、PCあり	3,000	6,000

セミナー設備

- 無線ルーター、HABも必要と思われる
 - PC ⇔無線ルーター 有線LAN ⇔ターゲットボード
 - 電源タップ、ストレートケーブルはこちらで用意
- PCの要件:無線LAN付き、RC232C(1つ)
 - USBシリアルを使用する場合、秋月電子900円(7/64/32)
 - Cygwin + GNUARM + TeraTerm + Flash-Magic
- ボード
 - LPC2388 13,800
 - RS232Cケーブル 300
 - 電源5V 500

14,600

コンテンツの概要を説明する

コンテンツ紹介

スケジュール 1日目

- 1. プラットフォーム構築 0.7時間
- 2. 開発環境のセットアップ 1.3時間
- 3. RTCのデバドラの説明とデバッグ 1.0時間
- 4. MCI/FAT/POSIXファイルシステム 1.0時間
- 5. SDファイルシステムの確認 1.5時間
- 6. まとめ 0.2時間

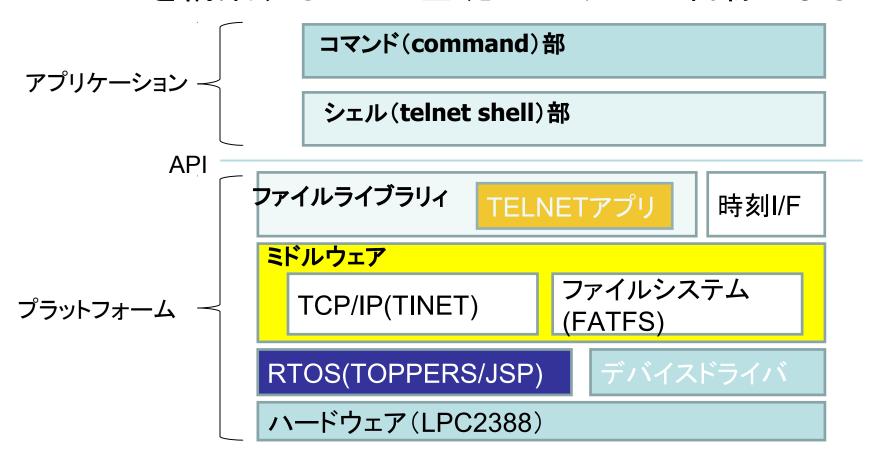
スケジュール 2日目

1. ITRON-TCP/IP仕様 1.	.5時間
---------------------------	------

- 2. TINETデバイスドライバの設計 0.5時間
- 3. DHCP+ECHOサーバの実装確認 1.5時間
- 4. プラットフォーム作成 0.5時間
- 5. 仮想端末アプリの構築 0.5時間
- 6. 仮想端末アプリの拡張 1.0時間
- 7. まとめ 0.2時間

教材となる組込みシステム構造図

TELNETアプリを構築しやすい、組込みプラットフォームを構築することが基礎3セミナーの目標となる



開発環境の紹介

ARMの開発環境

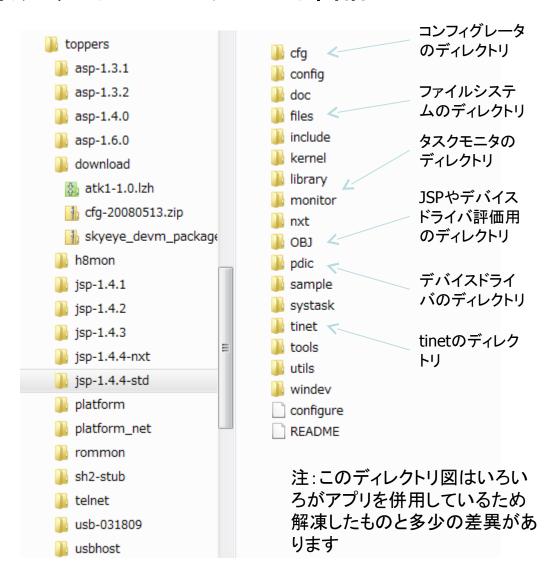
- ・ 開発環境については、試行錯誤があったが、最終的にはETロボコンと同等の環境を選択した
 - Cygwin + GNUARM
- パソコン持ち込みの受講者には、この環境のインストールを前提とする
- パソコンレンタルの場合は、インストールしてからレンタルの形となる

RS232Cによるデバッグ

- デバイスドライバの検証を行う場合、ボード上のデバッグが必要となる
- デバッグ手順は以下の流れとなる
 - FlashMagicにより、プログラムの書き込み
 - RS232Cのログ出力によるデバッグ
- 両方のツールとも、RS232Cを使用するため、RS232Cを持ったパソコンが必須となる
- Windows7の場合、64ビットシステムに対応した USBシリアルが必要となる
 - 秋月電子製のUSBシリアル(900円)が64ビットドライバを 持つことが分かっている

プラットフォームを構成するソフトウェア部品

- デバイスドライバ はpdicの下
- ミドルウェア:ファ イルシステムは filesの下
- ネットワークは tinetの下
- テストプログラム はOBJの下に配 置される



LPC2388ボード上のデバイスで、今回システム構築に必要なデバイスドライバーを紹介する

デバイスドライバー

RTCデバイスドライバー

- RTC用デバイスドライバーをpdic/rtc上に用意した
- 実習ではRTC用テストプログラム OBJ/LPC2388/RTCを用いて確認を行う

書式	機能	返り値
<pre>void rtc_isr0(void);</pre>	RTC割込みハンドラ	なし
<pre>void rtc_init(VP_INT exinf);</pre>	RTC初期化関数	なし
ER lpc23xx_rtc_start(VP_INT func);	RTCスタート設定	E_OK
ER lpc23xx_rtc_terminate(void);	RTC終了設定	E_OK
ER lpc23xx_rtc_set_time(struct tm2 *pt);	日時設定	E_OK/E_PAR
ER lpc23xx_rtc_set_alarm(struct tm2 *pt);	アラート設定	E_OK/E_PAR
ER lpc23xx_rtc_get_time(struct tm2 *pt);	日時取得	E_OK/E_PAR
ER lpc23xx_rtc_set_event(struct tm2 *pt);	インクリメント割込み設定	E_OK/E_PAR

MCIデバイスドライバ

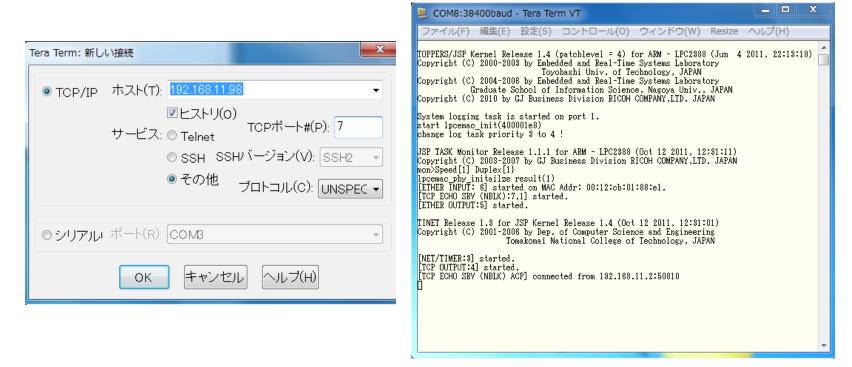
- MCIドライバーとしてpdic/mci、MCIで用いるDMAコントロール用のドライバをpdic/dmaに用意する
- MCIテストプログラムをOBJ/LPC2388/MCIに用意 する
- MCIテストプログラムはSDカードコマンドを用いて、 SDカードと通信を行い、セクターのREAD/WRITEを 行う
- 実習では、SDカードのセクターを読み出し、FATシステムと合致するかの確認を行う

ETHERNETドライバー

- ETHERNETドライバーはtinet/netdev/lpcemacに用意した
- TINETのETHERNETドライバーインターフェイスと LPC2388-EMAC用プログラムを比べることにより 理解を深める
- ・ドライバーのテストはTINETに付属したアプリケーションを用いて行う

エコーサーバーの接続: TeraTerm

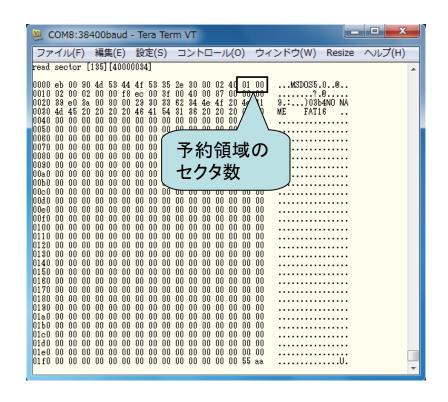
- TeraTermを起動し、新しい接続からTCP/IP:サービス・その他:TCPポート#・7を選択する
- 接続後、TerTermの192.168.11.98:7-Tera Term VT から文字を入力するとエコーバック表示される



ミドルウェア

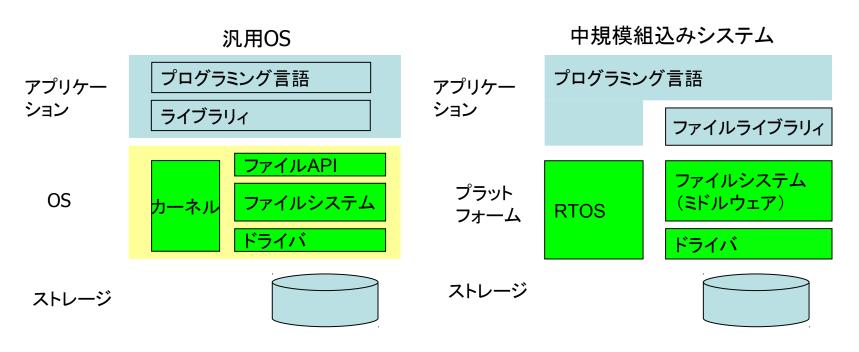
FATFS

- ファイルシステムとしてFATFSを使用した
- FATFSの説明だけではなく、FATファイルシステム の説明も行っている
- 実習ではBPBやFATの DUMP確認を行う



ファイルライブラリィ

 教材のプラットフォームではファイルシステム (FATFS)の上位にファイルライブラリィを配置し、ア プリではC89準拠のファイル関数を用いてファイル 操作ができるようにしている



TINET

- ネットワークのミドルウェアとしてTINETを使用する
- この章では、TCP/IP、ITRON TCP/IP仕様の講義 を行い、TINETの概要を説明する
- ETHERNETドライバーの検証としてTINETに添付されたECHOサーバーを使用する
- 実習として、DHCPモジュールを用いて、DHCPによるIP取得処理の拡張を行う

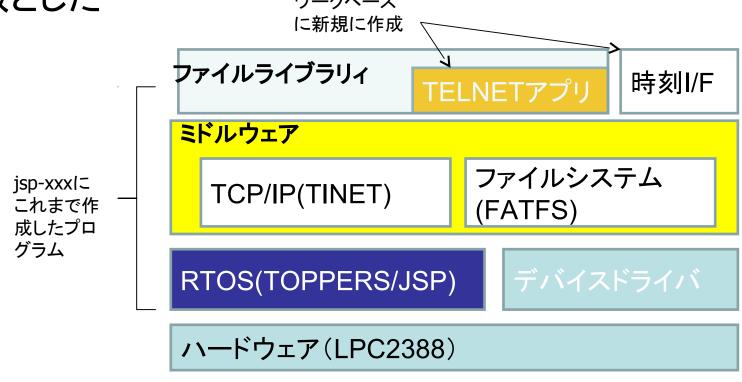
組込みプラットフォーム

API

- タイマーAPI
 - POSIX互換のAPIとする
- ファイルシステムAPI
 - FATFS上にファイルライブラリィを配置し
 - C89、C99、POSIX準拠のAPIとした
- ネットワークAPI
 - ITRON TCP/IP仕様とした
 - 但し、TELNETのAPIは標準入出力

組込みプラットフォーム

プラットフォームの構造図、telnetアプリはプラットフォーム側に置き、アプリケーションとのインターフェイス(API)はprintf文やgetchar文のような標準入出力関数とした



組込みシステムの構築

UNIX型コマンド

- 基本実装ではファイル管理のために以下のコマンド を用意した
- 実習では、リダイレクションやシェルコマンドが容易に拡張可能なことを体験する

コマンド	コマンドの処理内容
date	日時の設定、表示を行う
cd	カレントディレクトリを変更する
ls	ディレクトリ上のファイルリストを表示する
cat	ファイルをテキスト表示する
echo	以下の入力データをエコー表示する
mkdir	ディレクトリを作成する
rmdir	ディレクトリを削除する
rm	ファイルを削除する

まとめ

- 今回の課題の組込みシステムではTELNETに似た アプリ構築を目指した
- APIを限りなくUNIXに似た環境に合わせることにより、アプリケーション構築の難易度が下がること、パソコン上のアプリ開発感覚で開発が可能なことを、実装をもって体験できる設定とした
- 組込みプラットフォームは高度の信頼性と、ある程度の汎用性を求められる
- ハードウェアに特化した部位を局所に集約することにより、全体の複雑度を低下させ、システムの分業開発を可能にするためには必須の手法である