Project02_TrafficSign Classifier

P16084251 系統所 周禮宏

● Project 目標

透過交通號誌的影像資料集來訓練 CNN 網路架構 LeNet5 使其能對影像中交通號誌進行分類。

● 採用的資料集

Project 採用 The German Traffic Sign Benchmark 的資料集,其特色如下:

- 1. 單一影像資料中含有單一交通號誌
- 2. 超過40種不同交通號誌
- 3. 影像資料超過 50,000 筆
- 4. 影像資料貼近現實場景

本 Project 將資料集切割成三部分:

- 1. 訓練資料集: 共34799 筆
- 2. 驗證資料集: 共 4410 筆
- 3. 測試資料集: 共12630 筆

資料集檔案如下圖所示:

| test.p |
|---------|
| train.p |
| valid.p |

● Code 的詳細描述解說

Step 0: Load The Data

Download the dataset & unzip

此區塊使用 pickle 套件來引入本 Project 使用的資料集,並顯示其維度。

從結果可以看出資料集為4維,

其意義為: (資料筆數, 影像寬, 影像高, RGB 三維空間)

由於 pickle 套件本身便是 Python 當中內建的模組,所以我們不需要使用額外的指令來安裝它,直接在程式中匯入即可。

Step 1: Dataset Summary & Exploration

Provide a Basic Summary of the Data Set Using Python, Numpy and/or Pandas

```
In [2]: 1 import numpy as np
2    n_train = len(x_train)
3    n_test = len(x_test)
4    image_shape = x_train[0].shape
5    n_classes = len(np.unique(y_train))
6    print("Number of training examples = ", n_train)
7    print("Number of testing examples = ", n_test)
8    print("Image data shape = ", image_shape)
9    print("Number of classes = ", n_classes)

Number of training examples = 34799
Number of testing examples = 12630
Image data shape = (32, 32, 32)
Number of classes = 43
```

套件版本: Numpy 1.16.4

此區塊為顯示訓練資料集與測試資料集筆數、單一影像的維度以及資料集中的交通號誌種類數量。



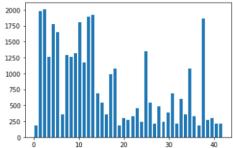
套件版本: Matplotlib 3.1.0 此區塊為顯示訓練資料集中隨機的一張影像資料。 plt.show() 用來顯示影像

```
In [5]:
              1 show_each_class = {}
               for label in range(43):
index = 0
                         for data_label in y_train:
    if data_label == label:
        image = x_train[index]
        show_each_class[label] = image
               8 9
                                      break
              10
                               index += 1
              fig, axs = plt.subplots(4,11,figsize = (15,7))
plt.subplots_adjust(wspace =0.2, hspace =0)
              14 axs = axs.ravel()
              for i in range(44):
axs[i].axis('off')
             17
18
              19
                   for i in range(len(show_each_class)):
             20
                         image = show_each_class[i]
axs[i].imshow(image)
                          axs[i].set_title(i)
```

此區塊為顯示資料集中各類各一筆的影像資料,讓我們更了解資料集的全貌。

plt.subplots() 使多個影像可以用子圖一同呈現,由於共有 43 類,我使用 4(row) x 11(column) 的呈現。

```
In [6]: 1 hist, bins = np.histogram(y_train, bins = n_classes)
2 width = 0.7 * (bins[1] - bins[0])
3 center = (bins[:-1] + bins[1:]) / 2
4 plt.bar(center, hist, align = "center", width = width)
5 plt.show()
```



此區塊顯示訓練資料集各種類的資料筆數。 plt.bar() 可將資料以長直條圖表呈現。

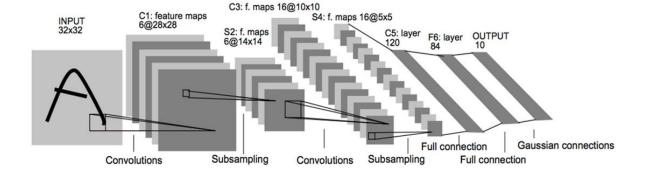
Step 2: Design and Test a Model Architecture

Pre-process the Data Set (normalization, grayscale, etc.)

```
In [31]:
                    1 import tensorflow as tf
                          from tensorflow.keras import Model
                          from tensorflow.keras.models import Sequential
                          from tensorflow.keras.losses import categorical_crossentropy from tensorflow.keras.layers import Dense, Flatten, Conv2D, AveragePooling2D
                          class LeNet(Sequential):
    def __init__(self, input_shape, nb_classes):
        super().__init__()
                   10
                   11
                                          self. add (\texttt{Conv2D}(6, \texttt{kernel\_size}=(5, 5) \ , \ \texttt{strides}=(1, 1), \texttt{activation}=\texttt{'tanh'}, \ \texttt{input\_shape}=\texttt{input\_shape}, \ \texttt{padding}=\texttt{'valid'}))
                                         self.add(Conv2D(6, kernel_size=(5, 5) , strides=(1, 1),activation='tanh', input_snape=input_s
self.add(AveragePooling2D())
self.add(Conv2D(16, kernel_size=(5, 5), strides=(1, 1), activation='tanh', padding='valid'))
self.add(AveragePooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2), padding='valid'))
self.add(Platten())
self.add(Dense(120, activation='tanh'))
self.add(Dense(84, activation='tanh'))
self.add(Dense(nb_classes, activation='softmax'))
                   14
15
                   17
18
                   19
20
21
                                          # 測試 learning rate 0.001 0.01 0.1
                   22
23
                                          opt = tf.keras.optimizers.Adam(learning_rate=0.001)
                                          self.compile(optimizer= opt,
                                                                 loss='sparse_categorical_crossentropy',
metrics=['accuracy'])
                   26
```

套件版本: tensorflow 2.0.0

使用 tensorflow.keras 建立 CNN 網路架構 LeNet5 如下圖所示:



↓ Layer1 (卷積層)

目的:

對資料提取特徵

程式碼:

self.add(Conv2D(6, kernel_size=(5, 5), strides=(1, 1),activation='tanh', input_shape=input_shape, padding='valid'))

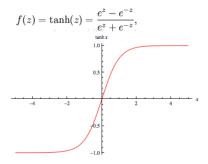
參數說明:

filters:卷積核的數目,即輸出維度,此設6

kernel_size: 卷積核大小,此設 5x5

strides: 卷積的步數,此設1

activation: 激勵函數,此用 tanh,如下圖所示



input_shape: 輸入的維度,此為(32,32,3) padding: 填充,此設 valid(不採用)

♣ Layer2(平均池化層)

目的:

降低資料維度

程式碼:

self.add(AveragePooling2D())

參數說明:

pool_size:池化的大小,默認為2 strides:池化的步數,默認為2 padding:填充,此設 valid(不採用)

↓ Layer3 (卷積層)

目的:

對資料提取特徵

程式碼:

self.add(Conv2D(16, kernel_size=(5, 5), strides=(1, 1), activation='tanh', padding='valid'))

參數說明:

filters:卷積核的數目,即輸出維度,此設16

kernel_size: 卷積核大小,此設 5x5

strides: 卷積的步數,此設 l activation: 激勵函數,此用 tanh padding: 填充,此設 valid(不採用)

♣ Layer4 (平均池化層)

目的:

降低資料維度

程式碼:

self.add(AveragePooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(2, 2), padding='valid'))

參數說明:

pool_size: 池化的大小,此設2 strides: 池化的步數,此設2

padding: 填充,此設 valid(不採用)

♣ Layer5 (平坦層)

目的:

將矩陣打平成一維的陣列作為輸入

程式碼:

self.add(Flatten())

↓Layer6 (全連接層)

目的:

使用多層感知器進行判斷

程式碼:

self.add(Dense(120, activation='tanh'))

參數說明:

units:神經元數量,此設120 activation:激勵函數,此用 tanh

♣ Layer7 (全連接層)

目的:

使用多層感知器進行判斷

程式碼:

self.add(Dense(84, activation='tanh'))

參數說明:

units:神經元數量,此設84 activation: 激勵函數,此用 tanh

♣ Layer8 (輸出層)

目的:

輸出判斷結果,將每個輸入轉化成各類別的機率

程式碼:

self.add(Dense(nb_classes, activation='softmax'))

參數說明:

units:神經元數量,此設43,即交通號誌的類別總數

activation: 激勵函數,此用 softmax

訓練模型配置

程式碼:

opt = tf.keras.optimizers.Adam(learning_rate=0.001)

self.compile(optimizer= opt,

loss='sparse_categorical_crossentropy',
metrics=['accuracy'])

參數說明:

optimizer:優化器,在此使用 Adam, learning rate 設 0.001

loss: 損失函數,此用 sparse_categorical_crossentropy

metrics: 在訓練和測試期間的模型評估標準。

In [32]: 1 model = LeNet(x_train[0].shape, n_classes)

此區塊為將訓練資料集的維度及類別總數放入 CNN 網路架構 LeNet5。

```
In [33]: 1 model.summary()
         Model: "le_net_4"
         Layer (type)
                                      Output Shape
                                                                 Param #
         conv2d 8 (Conv2D)
                                      (None, 28, 28, 6)
                                                                456
         average_pooling2d_8 (Average (None, 14, 14, 6)
                                                                0
         conv2d_9 (Conv2D)
                                      (None, 10, 10, 16)
                                                                 2416
         average_pooling2d_9 (Average (None, 5, 5, 16)
                                                                 0
         flatten_4 (Flatten)
                                      (None, 400)
         dense_12 (Dense)
                                      (None, 120)
                                                                48120
         dense_13 (Dense)
                                      (None, 84)
                                                                 10164
         dense_14 (Dense)
                                      (None, 43)
                                                                 3655
         Total params: 64,811
         Trainable params: 64,811
         Non-trainable params: 0
```

此區塊為顯示 CNN 網路架構 LeNet5 的詳細資訊,包含各層輸出維度及參數數量。

```
In [34]: 1 import datetime 2 import os 3  
4  log_dir = os.path.join( "logs", "fit", 7  datetime.datetime.now().strftime("%Y%m%d-%H%M%S"), 8  )
9  tensorboard_callback = tf.keras.callbacks.TensorBoard(log_dir=log_dir, histogram_freq=1)
```

此區塊為建立回調參數,以便日後查看訓練模型的內在狀態和統計。 TensorBoard 是由 Tensorflow 提供的視覺化工具。

程式碼:

 $tf.keras.callbacks.TensorBoard(log_dir=log_dir, histogram_freq=1)$

參數說明:

log_dir: 用來保存被 TensorBoard 分析的檔名

histogram_freq: 對於模型中各層計算啟動值和模型權重長條圖的頻率

```
model.fit(x_train, y=y_train,
epochs=20,
In [35]:
             batch_size=128,
validation_data=(x_valid, y_valid),
              callbacks=[tensorboard_callback],
              verbose=1)
      7 # verbose: 0 = silent, 1 = progress bar, 2 = one line per epoch
     Train on 34799 samples, validate on 4410 samples
     Epoch 1/20
      128/34799 [.....
                           .....] - ETA: 1:48 - loss: 3.9343 - accuracy: 0.0078WARNING:tensorflow:Method (on_train_b
     racy: 0.8474
     Epoch 2/20
     34799/34799 [
                   racy: 0.8918
Epoch 3/20
     34799/34799 [
               racy: 0.9172
     Epoch 4/20
34799/34799 [
                     =========] - 10s 291us/sample - loss: 0.1100 - accuracy: 0.9752 - val loss: 0.2812 - val accu
     racy: 0.9156
Epoch 5/20
     34799/34799 [
                  racy: 0.9297
Epoch 6/20
                    34799/34799
     racy: 0.9331
Epoch 7/20
     34799/34799
                     =========] - 11s 311us/sample - loss: 0.0443 - accuracy: 0.9908 - val_loss: 0.2442 - val_accu
     racy: 0.9286
Epoch 8/20
     34799/34799 [
                   racy: 0.9354
```

此區塊為訓練模型。

程式碼:

```
model.fit(x_train, y=y_train,
```

epochs=20,

batch_size=128,

validation_data=(x_valid, y_valid),

callbacks=[tensorboard callback],

verbose=1)

參數說明:

X: 訓練資料集

y: 訓練集標籤

epochs: 訓練的總次數,此設20

batch_size: 指定進行梯度下降時每個 batch 包含的樣本數,此設 128

validation data: 驗證數據集

callbacks: 回調函數

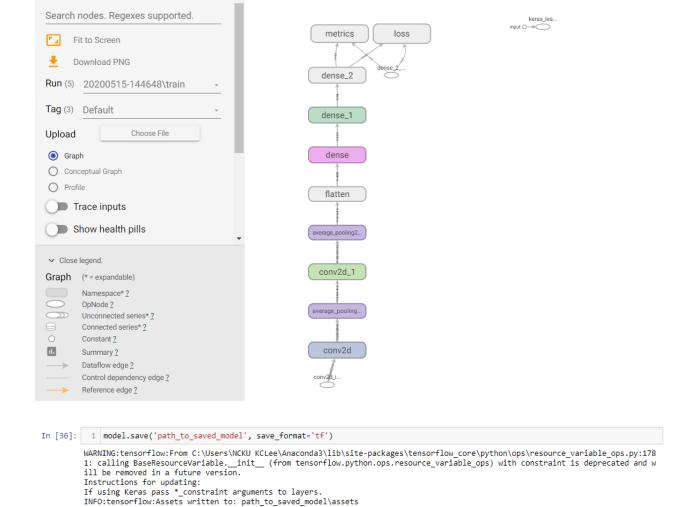
verbose: 設1為輸出進度條記錄

```
In [23]: 1 %load_ext tensorboard

In [25]: 1 # 解決 Localhost拒絕連線 2 # remove the .tensorboard-info directory (C:\Users\username\AppData\Local\Temp\.tensorboard-info ) %tensorboard --logdir logs/fit

Reusing TensorBoard on port 6006 (pid 7260), started 0:01:41 ago. (Use '!kill 7260' to kill it.)
```

此區塊為開啟 tensorboard,並接上訓練好的資料紀錄



此區塊為儲存訓練好的模型。

Step 3: Test a Model on New Images

```
In [38]:

# 載人模型並建立模型物件(不需要模型的類別宣告原始碼,即可完成)
loaded_model = tf.keras.models.load_model('path_to_saved_model')

# 不除255 會有error
x_test_normalize = x_test / 255

prediction_values = loaded_model.predict_classes(x_test_normalize)
```

此區塊為對測試資料集進行分類預測。

tf.keras.models.load_model() 為載入訓練好的模型

loaded_model.predict_classes(x_test_normalize) 對測試資料集進行分類預測

```
In [47]: 1 fig = plt.figure(figsize=(15, 7))
2 fig.subplots_adjust(left=0, right=0.8, bottom=0, top=1, hspace=0.6, wspace=0.05)
              4 for i in range(50):
                      ax = fig.add_subplot(5, 10, i + 1, xticks=[], yticks=[])
ax.imshow(x_test_normalize[i,:])
                      title = 'pred= '
                                            + str(prediction_values[i])
             8
                     if prediction_values[i] == y_test[i]:
                           title += '(o)'
title += '\nlabel= ' + str(y_test[i])
ax.set_title(title,fontsize = 12)
            10
            11
            12
                           title += '(x)'
title += '\nlabel= ' + str(y_test[i])
            15
                           ax.set_title(title,fontsize = 12, color = "r")
            16
            18 scores = loaded_model.evaluate(x_test_normalize,y_test, verbose=0)
            19 print('test accuracy = ',str(scores[1]))
```

此區塊為顯示本模型在測試資料集的正確率,及測試資料集的前 50 筆資料預測成效如何,若預測成功則以黑色顯示,否則以紅色顯示。

程式碼:

test accuracy = 0.6252573

loaded_model.evaluate(x_test_normalize,y_test, verbose=0) 說明:

計算在輸入資料上模型的數據資料,在此求預測正確率。

pred= 16(o) label= 16 pred= 35(o) label= 35 pred= 1(o) pred= 38(o) pred= 33(o) pred= 11(o) pred= 38(o) pred= 18(o) pred= 12(o) pred= 25(o) label= 1 label= 38 label= 11 label= 38 label= 12 label= 33 label= 18 label= 25 pred= 7(o) pred= 38(x) pred= 40(x) pred= 4(o) pred= 21(o) pred= 20(o) pred= 30(x) pred= 9(o) pred= 27(o) pred= 38(o) label= 12 label= 7 label= 23 label= 7 label= 4 label= 9 label= 21 label= 20 label= 27 label= 38 pred= 4(o) label= 4 pred= 38(x) label= 9 pred= 34(x) pred= 2(x) label= 1 pred= 37(x) label= 10 pred= 11(o) pred= 33(o) pred= 11(o) pred= 13(o) pred= 9(o) label= 3 label= 11 label= 33 label= 13 label= 11 label= 9 KA III III (30 pred= 17(o) pred= 38(x) pred= 2(o) pred= 17(o) pred= 3(x) label= 5 pred= 34(o) pred= 3(o) pred= 38(x) pred= 16(o) pred= 38(x) label= 17 label= 34 label= 23 label= 2 label= 17 label= 3 label= 12 label= 16 80 pred= 18(o) pred= 30(x) pred= 25(o) pred= 40(x) pred= 34(x) pred= 12(o) pred= 2(x) pred= 10(o) pred= 40(x) pred= 36(x) label= 7 label= 24 label= 3 label= 10 label= 18 label= 8 label= 30 label= 18 label= 12 label= 25

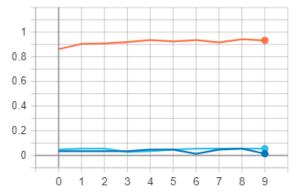
● 參數調整比較 (使用驗證資料集的紀錄)

♣ Learning rate 不同

在 epochs 固定(10)下,改變 learning rate

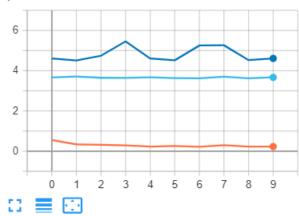
epoch_accuracy

epoch_accuracy



epoch_loss

epoch_loss



深藍色: learning rate = 0.1

淺藍色: learning rate = 0.01

橘色: learning rate = 0.001

從圖中可以看出 learning rate 在 0.001(橘色)有最好的訓練結果。

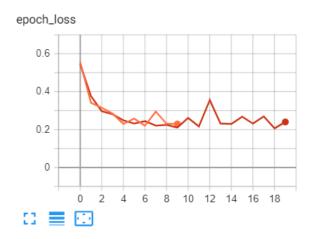
♣ Epochs 不同

在 learning rate 固定(0.001)下,改變 epochs

epoch_accuracy



epoch_loss



橘色: epochs = 10 深紅色: epochs = 20

從結果來看 epochs = 10 就已取得很好的訓練結果,epochs = 20 的訓練過程甚至出現 overfitting 的現象。

● Github 完整程式碼:

https://github.com/howard1352h/TrafficSign-Classifier/blob/master/P2 final.ipynb

● 可以改善之處

雖然在訓練資料集和驗證資料集上都可以得到高達 90%的正確率,然而在測試資料集只有不到 70%的正確率,個人推斷 overfitting 造成的,也許在參數調整上做更多的嘗試可以改善這個問題。