

# TP2

**Objectifs** : Concepts avancés

**Ressources** :

- <http://docs.nvidia.com/cuda/index.html>
- [https://docs.nvidia.com/cuda/pdf/CUDA\\_C\\_Programming\\_Guide.pdf](https://docs.nvidia.com/cuda/pdf/CUDA_C_Programming_Guide.pdf)

**Setup** :

- haswell-cuda ou 192.168.80.64
- Login : nom.prenom (minuscule)
- Passwd : toto (à changer)
- Vérification bashrc, PATH et LD\_LIBRARY\_PATH

**Depot Git** :

- <https://github.com/hpc-apps/Cuda.git>

### Exercice 1

1. Créer un code permettant de récupérer le nombre de carte graphique disponible en utilisant **`cudaGetDeviceCount()`**
2. En utilisant **`cudaGetDeviceProperties()`** récupérer :
  - le nombre maximum de threads par bloc,
  - les dimensions maximales pour les blocs et les grilles,
  - le nombre de multiprocesseurs.

### Exercice 2

1. Reprendre l'exemple d'addition de vecteur du TP1 et l'adapter pour que le nombre de blocs et de threads par bloc soit déterminé automatiquement à partir de la taille des données.
2. Optimiser la décomposition en fonction de la taille des données et les caractéristiques du GPU.

### Exercice 3

- Modifier l'exemple d'addition de vecteurs afin de d'utiliser une version utilisant les **streams** CUDA
  - o Chaque **stream** opère sur une sous-partie du vecteur (e.g deux streams).
  - o Utiliser les fonctions **`cudaMallocHost`**, **`cudaStreamCreate`** + destructeurs et **`cudaMemcpyAsync`**

### Exercice 4

1. Utiliser le squelette de programme proposé afin de créer deux matrices de taille N x N et de les additionner en utilisant des blocs 2D de threads.
2. Optimiser en fonction de la taille des données ainsi que des caractéristiques du GPU.