



#### **Inference**

Hyerim Bae

Department of Industrial Engineering, Pusan National University  ${\bf hrbae@pusan.ac.kr}$ 

# **Contents**

01 학습과 추론

02 베이지안 추론

03 샘플링에 의한 추론



## 추론이란?

- 이미 알고 있는 지식(정보, 명제)를 이용하여 새로운 지식을 도출하는 과정
  - Deduction

From general principles to specific instances  $\forall x \text{ bird}(x) \rightarrow \text{lays egg}(x)$ bird(Tweety)

lays egg(Tweety)

- Induction
  - From specific instances to general principles / concepts / descriptions

warning(MXMXP) warning(JXPMS) safe(JLMMX) warning(LMXMJ).....

past exprience or dates

warning(??) safe(??)

# 기계학습에서의 추론

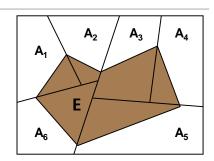
- y=f(x)에서 f를 찾는 것
- f를 특징 짓는 파라미터를 알아내는 것



## **Bayes Rule**

$$p(A|B) = \frac{p(A,B)}{p(B)} = \frac{p(B|A)p(A)}{p(B)}$$

$$p(A_i|E) = \frac{p(E|A_i)p(A_i)}{P(E)} = \frac{p(E|A_i)p(A_i)}{\sum_i p(E|A_i)p(A_i)}$$

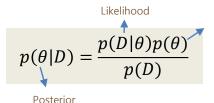


- Based on the definition of conditional probability
  - p( $A_i|E$ ) is posterior probability given evidence E
  - $p(A_i)$  is the prior probability
  - P(E|A<sub>i</sub>) is the likelihood of the evidence given A<sub>i</sub>
  - p(E) is the preposterior probability of the evidence



## **Bayesian inference**

• Let's see the rule again



Prior



man or woman?

#### $p(man|long\ hair)$





Source: https://brunch.co.kr/@chris-song/59





## Bayesian 추론

• "베이지안스럽게 추론하기"

$$p(\theta|D) = \frac{p(D|\theta)p(\theta)}{p(D)}$$

Posterior  $- P(Model|Data) \cong P(Data|Model) \times P(Model)$ 

for i=1,2,... do
estimate parameters from data
recommend next input
generate data from model and add
end for

bayes' theorem을 살펴보면

posterior \prime likelihood \times prior

이고

 $P(Model \mid Data) \propto P(Data \mid Model) \times P(Model)$ 

이 된다.

즉, 현재까지 얻어진 모델 (prior)과 추가적인 실험 정보 (likelihood)를 통해 데이터가 주어졌을 때의 모델 (Posterior)을 추정해나가는 방식이며 알고리즘은 다음과 같다

(몇가지 초기 입력-결과값 데이터가 주어졌을 때)

for t = 1, 2, ... do

- 1. 얻어진 데이터를 토대로 모델을 추정한다.
- 2 추정된 모델을 토대로 '모델 추정에 가장 유용함만하' 다음 인력값을 추천하다
- 3, 모델에 추천된 입력값을 넣어 결과값을 얻어내고, 이를 기존 데이터에 추가한다. end for





Prior

# Sampling을 통한 추론

• 우리나라 국민들의 평균 몸무게  $\int f(x)p(x)dx$ 

• 우리나라 국민들이 일 년동안 평균적으로 병원에 가는 횟수

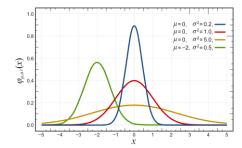
$$\sum_{i} f(X_i) p(X_i)$$

By sampling

$$\sum_{i}^{N} \frac{f(x_i)}{N}$$

#### What is sampling

- Sampling: obtaining a small sample s to represent the whole data set N: 모집단과 유사한 일부 데이터를 추출
  - Allow a mining algorithm to run in complexity that is potentially sub-linear to the size of the data
  - Reduction of continuous signal to discrete signal
- Sampling in statistics
  - Extracting samples from a distribution p(x)
- Random sampling
  - Easy?
  - 무작위 추출 때, 모집단에서 각 개체가 추출될 확률은 모두 같다고 봄
- Is sampling easy?
  - N개로 구간을 쪼갠 다음 각 구간의 중심값으로만 샘플링?
     →상태 개수가 N개로 고정되어 버림
     양 끝쪽의 샘플을 정확히 얻을 수 없음







## Why do we need sampling?

- Optimization problem solving
- Is it easy to know mean value?

$$\int f(x)p(x)dx \approx \sum_{i=1}^{N} \frac{f(X_i)}{N}$$

Bayesian

$$p(\theta|D) = \frac{p(D|\theta)p(\theta)}{p(D)}$$

Calculation is not easy

- 샘플링이 필요한 이유
- 1. 높은 차원의 최적화 문제를 풀 때
- 2. 높은 차원의 적분을 할 때
- 3. 특정 확률밀도함수의 평균값 계산
- 4. 특정 확률값 계산





## **Rejection sampling**

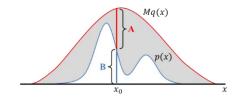
- In the continuous variable
  - Use a known distribution q(x) (ex. Normal)
  - $u \sim U(0,1)$

$$if \frac{p(x)}{Mq(x)} < u, reject x$$

How to find *M*?

$$p(accept) = \int \left\{ \frac{p(x)}{Mq(x)} \right\} q(x) dx = \frac{1}{M} \int p(x) dx$$

- Acceptance rate is inversely proportional to M
- Find a smallest M which satisfy  $p(x) \le Mq(x)$



```
def p(x):
    return st.norm.pdf(x, loc=30, scale=10) + st.norm.pdf(x, loc=60, scale=20)

def q(x):
    return st.norm.pdf(x, loc=50, scale=30)
```

```
[4] x = np.arange(-50, 151)

k = max(p(x) / q(x))
```

```
def rejection_sampling(iter=1000):
    samples = []

for i in range(iter):
    z = np.random.normal(50, 30)
    u=np.random.uniform(0,1)
    if u <= p(z)/(k=q(z)):
        samples.append(z)
    return np.array(samples)</pre>
```



#### Importance sampling

- The goal of sampling
  - Calculating the expectation of PDF
  - Calculating a certain probability

즉, 위 2가지만 잘 할 수 있으면 sampling을 여러 번 하지 않아도 됨(rejection sampling 보완)

→ Importance sampling 도입

$$E[f(z)] = \int_{z} f(z)p(z)dz = \int_{z} \frac{f(z)p(z)}{q(z)}q(z)dz \begin{cases} \frac{1}{z} \sum_{l=1}^{L} \frac{p(z^{l})}{q(z^{l})}f(z^{l}) \\ E_{z \sim q}\left[\frac{p(z)}{q(z)}f(z)\right] \end{cases}$$

z:확률변수

p: 확률변수 z의 확률분포 → 정확히 알 수 없다.

• f: 임의의 함수

• q:p에서 샘플 생성 어려울 때  $\rightarrow$  비교적 샘플의 생성이 쉬운 q에서 샘플 생성  $\rightarrow f$ 기댓값 계산



#### Code

#### Algorithm 1: Sampling-importance-resampling

```
Input : the number of samples N, nominal distribution p, proposal distribution q

Output: samples X = \{x_1, x_2, ..., x_N\}

1 X = \{\}

2 Z = \{\}

3 for n = 1 : N do

4 Z \leftarrow Z \cup \{z_n\} z_n \sim q

5 end

6 for n = 1 : N do

7 w_n = \frac{p(z_n)/q(z_n)}{\sum_{k=1}^{N} p(z_k)/q(z_k)}

8 end

9 generate N samples using w.
```



### MCMC = MC (Monte Carlo) + MC (Markov Chain)

- Monte Carlo
  - 통계적 수치를 얻기 위한 Simulation
    - 무한히 많은 시도가 불가능하기 때문에
    - 유한한 시도만으로 추정





Stanisław Marcin Ulam

- Markov Chain
  - 시간에 따른 계의 상태 변화

$$P(Z_i|Z_{i-1},\cdots,Z_1) = P(Z_i|Z_{i-1})$$

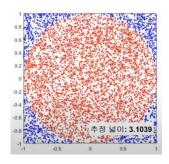


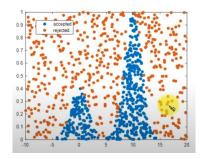




# MCMC 원리

• MC





- MC
  - 가장 마지막에 뽑힌 샘플이 다음 번 샘플을 추천



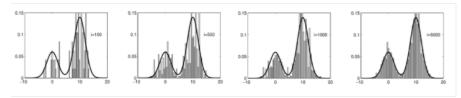
#### **MCMC**

- Markov Chain
  - 마코프 가정(Markov assumption)을 따르는 이산 시간 확률 과정
  - 특정 시점의 상태 확률은 단지 그 이전 상태에만 의존한다 =  $P(Z_i|Z_{i-1},\cdots,Z_1)=P(Z_i|Z_{i-1})$
  - 특정 조건을 만족한 상태에서 Markov Chain을 반복하다 보면 현재 상태의 확률이 직전 상태의 확률과 같아지게(수렴)된다. 평형 상태에 도달한 확률 분포를 정적 분포(Stationary Distribution)
    - 특정조건: 기약, 에르고딕(양의 재귀적&비주기적)
- Monte Carlo
  - 랜덤 표본을 뽑아 함수의 값을 확률적으로 계산하는 알고리즘
- MCMC
  - \_ 조건
    - $P(Z_{n+1}|Z_n)$ 으로부터 표본을 생성하기 쉬워야 한다.
    - 관심 있는 목표분포가 마르코프 연쇄의 정상분포가 되어야 한다.
  - Markov Chain에 기반한 확률 분포로 부터 표본을 추출하는 Monte Carlo 방법
    - 초기값 조료를 지정한다
    - 마르코프 연쇄가 정상분포에 도달할 때까지 N개의 관측값  $\{Z_n, n = 1, ..., N\}$ 을 생성한다
    - 수렴진단 방법을 이용하여 알고리즘의 수렴 여부를 확인한다. 만약 수렴하지 않으면, 더 많은 관측값을 생성
    - 초기 B개의 관측값을 제거한 후,  $\{Z_{B+1},...,Z_{N}\}$ 을 분석을 위한 표본으로 간주한다.
    - 생성한 표본을 이용하여, 요약통계량(평균, 중앙값, 표준편차, 분위수, 상관계수 등) 및 표본을 추정한다
  - Markov Chain Sample은 iid(Independent and Identically distributed)가 아님



#### **MCMC**

- MCMC를 쓰는 이유
  - 1. 빠른 수렴 속도
  - 2. 더 많은 확률분포 샘플링 가능
- 기존의 샘플링과 차이
  - 기존 샘플링의 문제점은 과거의 레코드는 사용하지 않음
  - Rejection sampling은 조건이 맞지 않으면 버림
  - Importance sampling은 개별 sample들이 다 독립이었음



MCMC가 특정 확률 분포를 샘플링 하는 과정



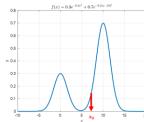


#### **MCMC** procedure

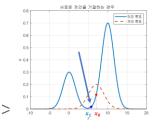
- Step1: 첫 샘플을 랜덤하게 선정
- Step2:해당 샘플에 의해서 다음번 샘플이 추천 (제안분포를 이용)
- Step3:특정 기준에 따라 추천된 샘플을 Accept or Reject
- Step4: repeat step 2 and 3

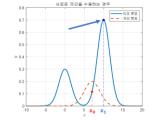


Random initialization

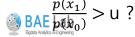


Next recommendation by proposed distribution





- Accept or reject?  $(r = \frac{p(x_1)}{p(x_0)} >$
- In the case r < 1,
  - Give a chance to be sampled with the probability of r



#### M-H algorithm (Metropolis-Hastings algorithm)

- MH(Metropolis-Hastings) is the basic algorithm of MCMC
- MH algorithm
  - MH란?
    - Target distribution  $\mathbb{Q}(Z)$ 에 비례하는 임의의 함수 f(Z)를 계산할 수 있을 때 P(Z)를 MCMC샘플링할 수 있는 알고리즘
    - 현재  $Z^t$ 라고 assignment 되어있는 것을 다음 transient를 통해 어떠한 assignment로 바뀔지 candidate하는 것. 기존의 정보를 활용( $z^t$ )에서 제안하는 것이 MCMC의 근간에서 따온 것
      - → 이 것을 Proposal distribution 이라 함
  - f(z)만으로는 p(z) 샘플링 불가 →  $q(z^t|z)$ 라는 쉽게 샘플링이 가능한 조건부 확률 분포 proposal distribution이 필요 이전 상태 z로 부터 다음 상태  $z^t$  예측
  - $\alpha$  (acceptance probability)에 따라 coin toss를 해서 accept가 일어나면  $z^*$  (candidate)를 받아들이고 reject되면 기존의  $z^t$ 를 사용



## M-H algorithm (Metropolis-Hastings algorithm)

- step1
  - p(z): target density
  - q(z): proposal density
    - $z^* \sim q(z^* | z^t)$  : 새로뽑는 샘플이 이전 샘플에 종속
- Step2
  - Calculate the ratio,  $r(z^*|z^t) = \frac{q(z^t|z^*)p(z^*)}{q(z^*|z^t)p(z^t)} : q = 7$
- step3
  - $u \sim U(0,1)$
  - $\alpha(z^*|z^t) = \min(1, r(z^*|z^t))$ : 알파가 1보다 작거나 같은 값이 추출됨, 1이 뽑히면 r이 1보다 크므로 무조건 accept, 그렇지 않으면 패자 부활전

$$\begin{cases} u < a(z^*|z^t) & z^{t+1} = z^* \text{ (Accpet)} \\ else & z^{t+1} = z^t \text{ (Reject)} \end{cases}$$

- M-H algorithm을 통해 Markov chain 생성
- Monte Carlo 방법 적용해서 샘플링