# Detectar y medir objetos circulares en una imagen

Este ejemplo muestra cómo detectar automáticamente círculos u objetos circulares en una imagen y visualizar los círculos detectados.

### Paso 1: Cargar una imagen

Lea y muestre una imagen de fichas de plástico redondas de varios colores. Además de tener muchos círculos que detectar, esta imagen presenta algunos elementos interesantes desde el punto de vista de la detección de círculos:

- Probar este ejemplo

  Copy Command
- 1. Hay fichas de distintos colores, que tienen contrastes diferentes con respecto al fondo. Por un lado, las azules y las rojas tienen un contraste fuerte en este fondo. Por el otro lado, algunas de las fichas amarillas no contrastan bien con el fondo.
- 2. Observe cómo algunas de las fichas están unas sobre otras y cómo otras están cerca y casi se tocan entre ellas. Los límites de objetos que se solapan y la oclusión de objetos suelen ser situaciones difíciles para la detección de objetos.

rgb = imread("coloredChips.png");
imshow(rgb)

□ Get 
□



#### Paso 2: Determinar el intervalo del radio para buscar círculos

Encuentre el intervalo del radio adecuado de los círculos utilizando la función drawline. Dibuje una recta sobre el diámetro aproximado de una ficha.

d = drawline; ■ Get ▼



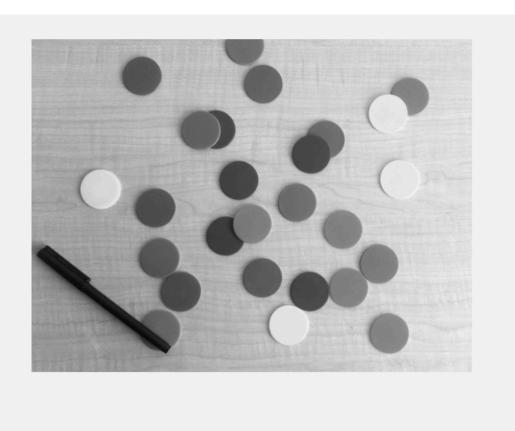
La longitud de la ROI de la recta es el diámetro de la ficha. Las fichas comunes tienen diámetros del intervalo de 40 a 50 píxeles.

```
pos = d.Position;
diffPos = diff(pos);
diameter = hypot(diffPos(1), diffPos(2))
diameter = 45
```

### Paso 3: Intento inicial de encontrar círculos

La función imfindcircles busca círculos con un intervalo de radios. Busque círculos con radios en el intervalo de 20 a 25 píxeles. Antes de eso, una buena práctica consiste en preguntarse si los objetos son más claros o más oscuros que el fondo. Para responder esa pregunta, observe la versión en escala de grises de esta imagen.

```
gray_image = im2gray(rgb);
imshow(gray_image)
```



El fondo es bastante claro y la mayoría de las fichas son más oscuras que el fondo. Sin embargo, de forma predeterminada, imfindcircles encuentra objetos circulares que son más claros que el fondo. Por lo tanto, especifique el argumento nombre-valor ObjectPolarity como "dark" en imfindcircles para buscar círculos oscuros.

```
[centers,radii] = imfindcircles(rgb,[20 25],ObjectPolarity="dark") ■ Get ▼
```

centers =

[]

radii =

[]

Observe que las salidas centers y radii están vacías, lo que significa que no se ha encontrado ningún círculo. Esto sucede con frecuencia porque imfindcircles es un detector de círculos y, de forma similar a la mayoría de los detectores, imfindcircles tiene un umbral de detección interno que determina su sensibilidad. Dicho de forma sencilla, esto significa que la confianza del detector en una determinada detección (de círculos) debe ser mayor que un nivel determinado antes de considerarse una detección válida. imfindcircles tiene un argumento nombre-valor Sensitivity que se puede usar para controlar este umbral interno y, en consecuencia, la sensibilidad del algoritmo. Un valor de Sensitivity más alto establece un umbral de detección más bajo y lleva a detectar más círculos. Esto es similar al control de sensibilidad de los detectores de movimiento que se utilizan en sistemas de seguridad doméstica.

#### Paso 4: Aumentar la sensibilidad de detección

Volviendo a la imagen de las fichas, es posible que, en el nivel de sensibilidad predeterminado, todos los círculos estén por debajo del umbral interno, motivo por el que no se detectó ningún círculo. De forma predeterminada, Sensitivity, que es un numero entre 0 y 1, está establecido en 0.85. Aumente Sensitivity a 0.9.

```
[centers,radii] = imfindcircles(rgb,[20 25],ObjectPolarity="dark", ... 
Sensitivity=0.9) ■ Get ▼
```

```
centers = 8 \times 2
  146.1895 198.5824
  328.8132 135.5883
 130.3134
             43.8039
  175.2698 297.0583
 312.2831 192.3709
  327.1316
            297.0077
 243.9893 166.4538
 271.5873 280.8920
radii = 8 \times 1
   23.1604
   22.5710
   22.9576
   23.7356
   22.9551
   22.9995
   22.9055
```

23.0298

En esta ocasión, imfindcircles encontró algunos círculos; ocho, para ser precisos. centers contiene las ubicaciones de los centros de los círculos y radii contiene los radios estimados de esos círculos.

## Paso 5: Dibujar los círculos en la imagen

La función viscircles se puede usar para dibujar círculos en la imagen. Las variables de salida centers y radii de imfindcircles se pueden pasar directamente a viscircles.

imshow(rgb)
h = viscircles(centers, radii);



Los centros de los círculos parecen estar correctamente posicionados y sus radios correspondientes parecen coincidir bien con las fichas reales. Sin embargo, se han omitido bastantes fichas. Pruebe a aumentar Sensitivity aún más, a 0.92.

```
[centers,radii] = imfindcircles(rgb,[20 25],ObjectPolarity="dark", ...
Sensitivity=0.92);
length(centers)
```

ans = 16

Cuando aumenta Sensitivity, se encuentran aún más círculos. Vuelva a representar esos círculos en la imagen.

```
delete(h) % Delete previously drawn circles
h = viscircles(centers, radii);
```



### Paso 6: Utilizar el segundo método (de dos fases) para encontrar círculos

Este resultado parece mejor. imfindcircles tiene dos métodos diferentes para encontrar círculos. Hasta ahora, se ha utilizado el método predeterminado, conocido como método de *codificación de fase*, para detectar círculos. Hay otro método, conocido generalmente como método de *dos fases*, que está disponible en imfindcircles. Utilice el método de dos fases y muestre los resultados.

```
[centers,radii] = imfindcircles(rgb,[20 25],ObjectPolarity="dark", ...
    Sensitivity=0.92,Method="twostage");

delete(h)
h = viscircles(centers,radii);
```



El método de dos fases detecta más círculos con una Sensitivity de 0.92. En general, estos dos métodos son complementarios, ya que tienen distintos puntos fuertes. El método de codificación de fase suele ser más rápido y ligeramente más resistente al ruido que el método de dos fases. Sin embargo, también puede necesitar niveles de Sensitivity más altos para obtener el mismo número de detecciones que el método de dos fases. Así, el método de codificación de fase también encuentra las mismas fichas si el nivel de Sensitivity se eleva más, por ejemplo, a 0.95.

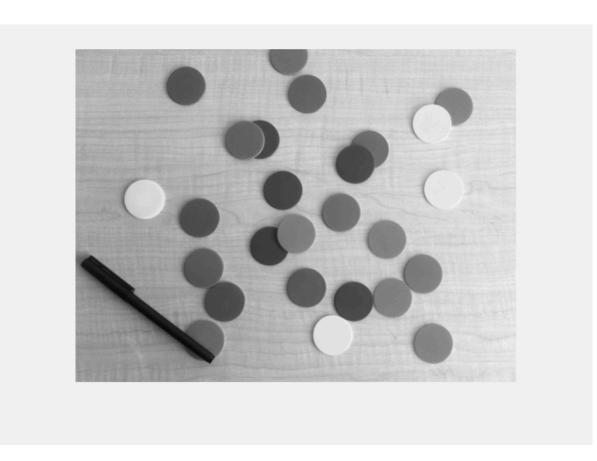


Observe que ambos métodos de imfindcircles encuentran con precisión los centros y los radios de las fichas parcialmente visibles (ocultas).

# Paso 7: ¿Por qué se siguen omitiendo algunos círculos?

Observando el último resultado, resulta curioso que imfindcircles no encuentra las fichas amarillas de la imagen. Las fichas amarillas no tienen un contraste fuerte con el fondo. De hecho, parecen tener intensidades muy similares a las del fondo. ¿Es posible que las fichas amarillas no sean realmente más oscuras que el fondo, como se suponía? Para confirmarlo, muestre de nuevo la versión en escala de grises de esta imagen.

imshow(gray\_image) ■ Get ▼



### Paso 8: Encontrar los círculos claros de la imagen

Las fichas amarillas tienen casi la misma intensidad que el fondo, tal vez sean incluso más claras. Por lo tanto, para detectar las fichas amarillas, cambie ObjectPolarity a "bright".

```
[centersBright,radiiBright] = imfindcircles(rgb,[20 25], ...

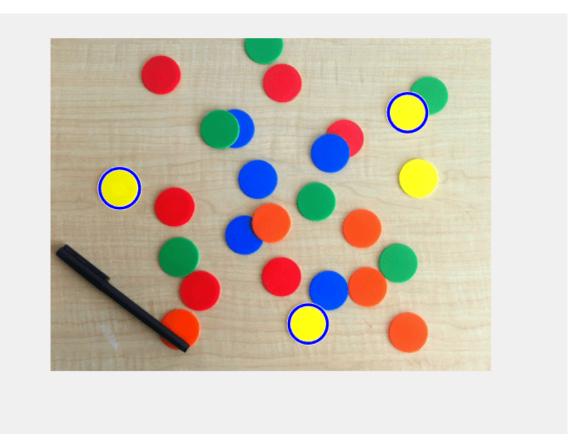
ObjectPolarity="bright",Sensitivity=0.92);
```

## Paso 9: Dibujar los círculos claros con un color diferente

Dibuje los círculos claros en un color diferente cambiando el argumento nombre-valor Color en viscircles.

```
imshow(rgb)

hBright = viscircles(centersBright,radiiBright,Color="b");
```



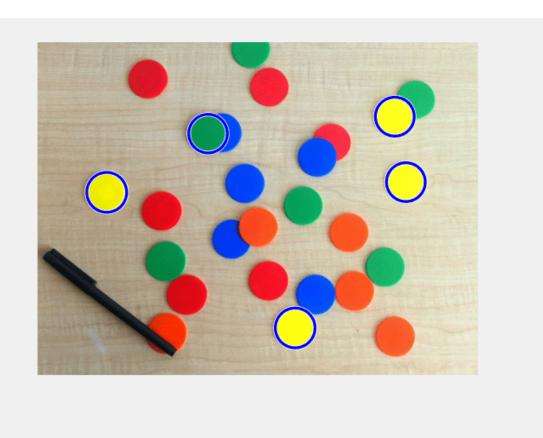
Observe que se han encontrado tres de las fichas amarillas faltantes, pero que sigue faltando una ficha amarilla. Estas fichas amarillas resultan difíciles de encontrar porque no destacan tan bien como otras en este fondo.

### Paso 10: Reducir el valor de EdgeThreshold

Hay otro parámetro en imfindcircles que puede resultar útil en este caso, como EdgeThreshold. Para encontrar círculos, imfindcircles solo utiliza los píxeles de borde de la imagen. Estos píxeles de borde son, en esencia, píxeles con un valor de gradiente alto. El argumento nombre-valor EdgeThreshold controla cuán alto debe ser el valor de gradiente en un píxel para poder considerarse un píxel de borde e incluirse en el cálculo. Un valor alto (más cercano a 1) para este parámetro solo permitirá que se incluyan los bordes sólidos (valores de gradiente más altos), mientras que un valor bajo (más cercano a 0) es más permisivo e incluye incluso los bordes más débiles (valores de gradiente más bajos) en el cálculo. En el caso de la ficha amarilla que falta, puesto que el contraste es bajo, se espera que algunos de los píxeles de límites (en la circunferencia de la ficha) tengan valores de gradiente bajos. Por lo tanto, reduzca el valor EdgeThreshold para asegurarse de que la mayoría de los píxeles de borde de la ficha amarilla se incluye en el cálculo.

```
[centersBright,radiiBright,metricBright] = imfindcircles(rgb,[20 25], ...
    ObjectPolarity="bright",Sensitivity=0.92,EdgeThreshold=0.1);

delete(hBright)
hBright = viscircles(centersBright,radiiBright,Color="b");
```

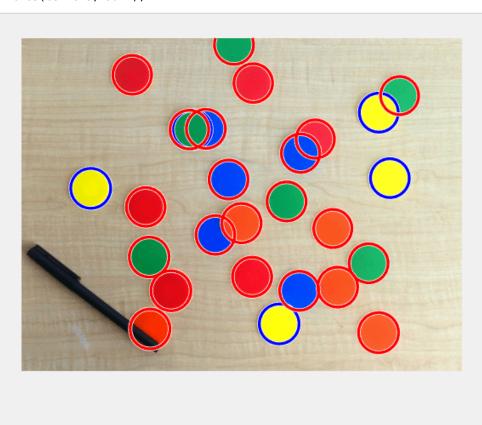


# Paso 11: Dibujar juntos los círculos oscuros y claros

Ahora, imfindcircles encuentra todas las fichas amarillas y una verde. Dibuje estas fichas en azul, junto con las otras fichas que se encontraron antes (con ObjectPolarity establecido en "dark") en rojo.

h = viscircles(centers, radii);





Se detectan todos los círculos. Una última indicación: debe observarse que, al cambiar los parámetros para que sean más agresivos en la detección, se pueden encontrar más círculos, pero también aumenta la probabilidad de detectar círculos falsos. Hay una compensación entre el número de círculos reales que se puede encontrar (tasa de detección) y el número de círculos falsos que se encuentra con ellos (tasa de falsas alarmas).

Disfrute encontrando círculos.

## Consulte también

imfindcircles|circles2mask|viscircles

### **Temas relacionados**

- Identificar objetos redondos
- Medir el radio de un rollo de cinta