## **AYOUB HSAINE**

## Ingénieur en robotique et cobotique, à la recherche du premier emploi.

@ ayoub.hsaine2001@gmail.com in Ayoub Hsaine

+33 7 60 13 44 57
Ayoub Hsaine

Portfolio ←

Permis de Conduire B



#### **EXPÉRIENCES PROFESSIONNELLES**

## Stage de fin d'études

#### Génération Robots Bordeaux Du 1 Mars Au 30 Août 2024

• Ce stage porte sur le développement, l'intégration et l'évaluation d'algorithmes pour le robot GR100, visant à vérifier l'intégrité des clôtures extérieures (détection des défauts dans le grillage).

## Stage de recherche

# Laboratoire d'Ingénierie des Systèmes de Versailles (LISV) à l'université paris saclay|Du 19 Juin Au 26 Juillet 2023

 Le stage se concentre sur l'interprétation et l'analyse des signaux EMG, ainsi que sur le calcul et l'estimation de l'angle du coude en utilisant MATLAB. Cela implique la collecte de données pour les muscles triceps et biceps, à la fois avec et sans une charge de 2 kg, ainsi MVC.

## Stage d'application

#### CHU, Fès | Du 1er Août Au 31 Août 2022

• Développement d'une application mobile résolvant le problème de la validation des ordonnances.

## Summer School Internship en Chine

## l'Université de Zhejiang|Du 1er Août Au 15 Août 2022

- Transport intelligent et mobilité intelligente.
- IoT et robots de service intelligents.

## Stage d'initiation

## Floquet Monopole, Fès | Du 1er Juillet Au 31 Juillet

• Familiarisé avec la ligne de production des disques de véhicules, à travers diverses opérations.

## COMPÉTENCES

Langages de programmation : C/C++, Java, Python et MATLAB IHM en C++ avec OT Recherche opérationnelle Logique floue Ubuntu Arduino, Raspberrypi VHDL Labview Simplify3d Automatisme :Ladder, Grafcet, GEMMA | Technologie des capteurs Gestion de projet, Management stratégique et Management d'innovation Méthodologie de localisation et de navigation (Filtre de Kalman, SLAM) Conception et modélisation de systèmes robotiques 3DExperience Traitement du signal et de l'image Blender Docker OpenCV et Computer vision Modélisation des drones Connaissances en ROS

## **ACTIVITÉS PARASCOLAIRES**

- Responsable d'ateliers de robotique, Trésorier et formateur chez DIGICLUB.
- Responsable des relations extérieures chez CYBERCLUB

#### **FORMATION**

Ingénieur d'État en Robotique et Cobotique | Sep 2021- Août-2024

Université Euro Méditerranéenne de Fès, EIDIA

Cycle Préparatoire Intégré | Sep 2019 - Juin 2021

Université Euro Méditerranéenne de Fès, EIDIA

Baccalauréat en Sciences Physiques | Juin 2019

Lycée Mohammed EL Rafrai, EL JADIDA

## **PROJETS ACADÉMIQUES**

- Coffre-fort en utilisant LabVIEW MyRIO.
- PepperChat : Intégration de ChatGPT pour des conversations intelligentes avec le robot Pepper.
- OpenCV et OCR pour la gestion du stationnement.
- Étude comparative : Planification de trajet en utilisant des algorithmes de recherche : DFS. BFS et A\*.
- RoverBot : un robot mobile conçu avec des roues mécanum.
- Détection de la COVID-19 en utilisant les vecteurs de support, KNN et perceptron.
- Commande de la conduite différentielle en utilisant un contrôleur logique floue.
- Conception et simulation en VHDL d'une serrure électronique.
- La détection d'objets en temps réel avec MATLAB.

#### **CERTIFICATS**

- Introduction to ML and DL | Kaggle
- Specialization Embedding Sensors and Motors | Coursera
- Image Processing and Signal Processing | MathWorks
- Introduction to IA | IBM

## **LANGUES**

Arabe Français Anglais Espagnol