

# AYOUB HSAINE

Ingénieur en robotique et cobotique, à la recherche du premier emploi dès  
Septembre.

@ ayoub.hsaine2001@gmail.com  
in Ayoub Hsaine

+33 7 60 13 44 57  
Ayoub Hsaine

Bordeaux, France  
Portfolio

Permis de Conduire B



## EXPÉRIENCES PROFESSIONNELLES

Stage de fin d'études en présentiel

Génération robots | Du 1 Mars Au 30 Août 2024

- Le stage porte sur le développement, l'implémentation et le test d'algorithmes permettant au robot GR100 de vérifier l'intégrité d'un grillage extérieur.

Stage de recherche en présentiel

Laboratoire d'Ingénierie des Systèmes de Versailles (LISV) à l'université  
paris saclay | Du 19 Juin Au 26 Juillet 2023

- Le stage se concentre sur l'interprétation et l'analyse des signaux EMG, ainsi que sur le calcul et l'estimation de l'angle du coude en utilisant MATLAB. Cela implique la collecte de données pour les muscles triceps et biceps, à la fois avec et sans une charge de 2 kg, ainsi MVC.

Stage d'application en télétravail

CHU, Fès | Du 1er Août Au 31 Août 2022

- Développement d'une application mobile résolvant le problème de la validation des ordonnances.

Stage d'été à distance en Chine

École d'été mondiale de l'Université de Zhejiang | Du 1er Août Au 15  
Août 2022

- Transport intelligent et mobilité intelligente.
- IoT et robots de service intelligents.

Stage d'initiation en présentiel

Flouquet Monopole, Fès | Du 1er Juillet Au 31 Juillet

- Familiarisé avec la ligne de production des disques de véhicules, à travers diverses opérations.

## COMPÉTENCES

Langages de programmation : C/C++, Java, Python et MATLAB

IHM en C++ avec QT Recherche opérationnelle Logique floue

Ubuntu Arduino, Raspberrypi VHDL Labview Simplify3d

Automatisme : Ladder, Grafset, GEMMA Technologie des capteurs

Gestion de projet, Management stratégique et Management d'innovation

Méthodologie de localisation et de navigation (Filtre de Kalman, SLAM)

Conception et modélisation de systèmes robotiques 3DExperience

ML, DL Traitement du signal et de l'image Blender Docker

OpenCV et Computer vision Modélisation des drones

Connaissances en ROS

## ACTIVITÉS PARASCOLAIRES

- Responsable d'ateliers de robotique, Trésorier et formateur chez DIGICLUB.
- Responsable des relations extérieures chez CYBERCLUB

## FORMATION

Ingénieur d'État en Robotique et  
Cobotique | Sep 2021- Août-2024

Université Euro Méditerranéenne de  
Fès, EIDIA

Cycle Préparatoire Intégré | Sep  
2019 - Juin 2021

Université Euro Méditerranéenne de  
Fès, EIDIA

Baccalauréat en Sciences Physiques |  
Juin 2019

Lycée Mohammed EL Rafrai, EL JADIDA

## PROJETS ACADÉMIQUES

- Coffre-fort en utilisant LabVIEW MyRIO.
- PepperChat : Intégration de ChatGPT pour des conversations intelligentes avec le robot Pepper.
- OpenCV et OCR pour la gestion du stationnement.
- Étude comparative : Planification de trajet en utilisant des algorithmes de recherche : DFS, BFS et A\*.
- RoverBot : un robot mobile conçu avec des roues mécanum.
- Détection de la COVID-19 en utilisant les vecteurs de support, KNN et perceptron.
- Commande de la conduite différentielle en utilisant un contrôleur logique floue.
- Conception et simulation en VHDL d'une serrure électronique.
- La détection d'objets en temps réel avec MATLAB.

## CERTIFICATS

- Introduction to ML and DL | Kaggle
- Specialization Embedding Sensors and Motors | Coursera
- Image Processing and Signal Processing | MathWorks
- Introduction to IA | IBM

## LANGUES

Arabe Français Anglais Espagnol