

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO II

Formulário de Aprovação das Correções

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Cartão: **243627**

Título do Trabalho: *Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel*

Orientador: **Prof. Dr. Walter Fetter Lages**

Observação 1: A nota final será a já atribuída pela Banca Examinadora no momento da Defesa. Caso a versão final corrigida do trabalho mais este formulário não sejam entregues até a data estipulada, o conceito do aluno passará a ser **D**.

Observação 2: A assinatura do orientador é obrigatória, entretanto a assinatura dos membros da banca só é necessária caso o(a) mesmo(a) tenha marcado a opção "☐ Revisarei o trabalho depois de corrigido" no *Formulário de Correções*.

Correções satisfatórias: ☐ sim ☐ não Data:_____

Orientador: Prof. Dr. Walter Fetter Lages Assinatura:_____

Correções satisfatórias: ☐ sim ☐ não Data:_____

Avaliador: Prof. Dr. Rafael Antônio Comparsi Laranja Assinatura:_____

Correções satisfatórias: ☐ sim ☐ não Data:_____

Avaliador: Prof. Dr. Eduardo André Perondi Assinatura:_____

Correções satisfatórias: ☐ sim ☐ não Data:_____

Avaliador: Prof. Dr. Renan de Queiroz Maffei Assinatura:_____