

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Formulário de Aprovação das Correções

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Cartão: **243627**

Título do Trabalho: *Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel*

Orientador: **Prof. Dr. Walter Fetter Lages**

Observação 1: A nota final será a já atribuída pela Banca Examinadora via o *Formulário de Avaliação do Trabalho*. Caso a versão final corrigida do trabalho mais este formulário não sejam entregues até a data estipulada, o conceito do aluno passará a ser **D**.

Observação 2: A assinatura do orientador é obrigatória, entretanto a assinatura dos membros da banca só é necessária caso o(a) mesmo(a) tenha marcado a opção "☐ Revisarei o trabalho depois de corrigido" no *Formulário de Avaliação do Trabalho*.

Correções satisfatórias: ☐ sim

☐ não

Data:_____

Orientador: Prof. Dr. Walter Fetter Lages

Assinatura:_____

Correções satisfatórias: ☐ sim

☐ não

Data:_____

Avaliador: Prof. Dr. Renato Ventura Bayan Henriques Assinatura:_____

Correções satisfatórias: ☐ sim

☐ não

Data:_____

Avaliador: Prof. Dr. Rafael Antônio Comparsi Laranja Assinatura:_____