

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO II

Formulário de Aprovação da Banca Examinadora

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Cartão: **243627**

Título do Trabalho: *Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel*

Orientador: **Prof. Dr. Walter Fetter Lages**

Banca Examinadora

Avaliador: **Prof. Dr. Walter Fetter Lages**

e-mail: **fetter@ece.ufrgs.br** ramal: **4287** De Acordo: _____

Avaliadora: **Prof. Dr. Rafael Antônio Comparsi Laranja**

e-mail: **rafael.laranja@ufrgs.br** ramal: **3749** De Acordo: _____

Avaliador: **Prof. Dr. Eduardo André Perondi**

e-mail: **perondi@mecanica.ufrgs.br** ramal: ____ De Acordo: _____

Suplente: **Prof. Dr. Renan de Queiroz Maffei**

e-mail: **rqmaffei@inf.ufrgs.br** ramal: ____ De Acordo: _____

Aprovo a nominata da Banca Examinadora acima relacionada.

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do Orientador