UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL ESCOLA DE ENGENHARIA ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO Trabalho de Conclusão de Curso I

Formulário de Aprovação para Avaliação

Aluno(a): Henrique Scharlau Coelho			Cart	ão: 243627
Título do Trabalho: Mapeamento de ambiente par	ra navegação	de um	robô n	nóvel
Orientador: Prof. Dr. Walter Fetter Lages				
${\bf Parecer~do~Orientador^1}$				
Aprovo a versão final do trabalho submet mesmo(a) apto(a) para avaliação pela Banca Exam		aluno(a) e co	nsidero o(a)
	Porto Al	egre,	de	de 20 .
	\overline{A}	.ssinatu	ra do	$\overline{Orientador}$
	Porto Al	egre,	de	de 20 .
	\overline{A}	ssinatur	ra do(a	Aluno(a)

¹Preenchimento Obrigatório