

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Formulário de Requerimento de Matrícula

Ilmo. Sr.
Coordenador da Comissão de Graduação do Curso em Eng. de Controle e Automação
da UFRGS

O(A) aluno(a) Henrique Scharlau Coelho, REGULARMENTE MATRICULADO(A) neste período letivo no curso *Eng. de Controle e Automação*, desta universidade, portador(a) do cartão de identificação nº 243627 vem por meio deste solicitar matrícula na atividade de ensino Trabalho de Conclusão de Curso I

Título Provisório: Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel
Email do(a) Aluno(a): **henriquescharlaucoelho@gmail.com**
Orientador: Prof. Dr. Walter Fetter Lages
Email do Orientador: **fetter@ece.ufrgs.br** ramal: **ramal**
Resumo:¹

INSERIR RESUMO AQUI

Porto Alegre, de de 20 . Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do(a) Aluno(a)

Assinatura do Orientador

¹O resumo deve ser curto, i.e., não deve exceder este espaço. O texto deve ser escrito em parágrafo único, e por se tratar de proposta, poderá utilizar tempo futuro e não necessita ter motivação ou justificativa. Deve conter: a) O QUE será feito - descrição e objetivos. b) COMO será feito - metodologia. c) Resultados esperados.

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Requerimento de Autorização de Co-Orientação

Ilmo. Sr.
Coordenador da Comissão de Graduação do Curso em Eng. de Controle e Automação
da UFRGS

O(A) aluno(a) Henrique Scharlau Coelho, REGULARMENTE MATRICULADO(A)
na atividade de TCC neste período letivo, vem por meio deste solicitar autorização para
registro de co-orientação de TCC, conforme justificativa abaixo.

Título Provisório: Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel

Orientador: Prof. Dr. Walter Fetter Lages

Co-orientador: _____

Email do(a) Co-Orientador(a): _____ ramal: _____

Justificativa:

justificativa para ter-se um co-orientador...

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do(a) Aluno(a)

Porto Alegre, de de 20 .

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do Orientador *Assinatura do(a) Co – orientador(a)*

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Formulário de Aprovação de Banca Examinadora

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Cartão: **243627**

Título do Trabalho: *Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel*

Orientador: **Prof. Dr. Walter Fetter Lages**

Banca Examinadora

Avaliador: **Prof. Dr. Renato Ventura Bayan Henriques**

e-mail: **rventura@ece.ufrgs.br** ramal: De Acordo: _____

Avaliadora: **Profa. Dra. Rafael Antônio Comparsi Laranja**

e-mail: **rafael.laranja@ufrgs.br** ramal: **3749** De Acordo: _____

Aprovo a Banca Examinadora acima relacionada.

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do Orientador

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Formulário de Aprovação para Avaliação

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Cartão: **243627**

Título do Trabalho: *Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel*

Orientador: **Prof. Dr. Walter Fetter Lages**

Parecer do Orientador¹

Parecer final do Orientador.

Aprovo a versão final do trabalho submetido pelo(a) aluno(a) e considero o(a) mesmo(a) apto(a) para avaliação pela Banca Examinadora.

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do Orientador

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do(a) Aluno(a)

¹Preenchimento Obrigatório

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Formulário de Avaliação do Trabalho¹

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Título do Trabalho: **Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel**

Avaliador: Prof. Dr. Renato Ventura Bayan Henriques

(favor retornar este diretamente à coordenação de TCC.)

O trabalho submetido²:

1. ☐ **Enquadramento do Tema.** (peso:2)
Quão bem o mesmo se enquadra no perfil de um formando em Eng. de Controle e Automação.
2. ☐ **Revisão Bibliográfica.** (peso:2)
A revisão apresentada é adequada, suficiente, para o tema do trabalho?
3. ☐ **Abordagem/Plano de Trabalho Proposto.** (peso:2)
Considerar se a abordagem, plano de trabalho proposto, é adequada e factível.
4. ☐ **Redação.** (peso:1)
Considerar a qualidade do trabalho escrito apresentado.
5. O Trabalho Submetido
 - ☐ Está adequado, dispensando correções do texto.
 - ☐ Está adequado, sendo necessário correções, conforme anotações anexas.
 - ☐ Necessita ser revisto/re-escrito,³ e:
 - ☐ basta a revisão final do texto pelo orientador,
 - ☐ revisarei o trabalho depois de corrigido.

Outras considerações, parecer (se necessário):

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura do Avaliador

¹Entregar a cada revisor do texto, juntamente com uma cópia do trabalho.

²Use a escala: 1. Péssimo 2. Deficitário 3. Bom 4. Muito Bom 5. Excelente

³Neste caso o(a) aluno(a) estará em EXAME e receberá conceito final C ou D, conforme revisão final do texto.

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Formulário de Avaliação do Trabalho¹

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Título do Trabalho: **Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel**

Avaliadora: Profa. Dra. Rafael Antônio Comparsi Laranja

(favor retornar este diretamente à coordenação de TCC.)

O trabalho submetido²:

1. ☐ **Enquadramento do Tema.** (peso:2)
Quão bem o mesmo se enquadra no perfil de um formando em Eng. de Controle e Automação.
2. ☐ **Revisão Bibliográfica.** (peso:2)
A revisão apresentada é adequada, suficiente, para o tema do trabalho?
3. ☐ **Abordagem/Plano de Trabalho Proposto.** (peso:2)
Considerar se a abordagem, plano de trabalho proposto, é adequada e factível.
4. ☐ **Redação.** (peso:1)
Considerar a qualidade do trabalho escrito apresentado.
5. O Trabalho Submetido
 - ☐ Está adequado, dispensando correções do texto.
 - ☐ Está adequado, sendo necessário correções, conforme anotações anexas.
 - ☐ Necessita ser revisto/re-escrito,³ e:
 - ☐ basta a revisão final do texto pelo orientador,
 - ☐ revisarei o trabalho depois de corrigido.

Outras considerações, parecer (se necessário):

Porto Alegre, de de 20 .

Assinatura da Avaliadora

¹Entregar a cada revisor do texto, juntamente com uma cópia do trabalho.

²Use a escala: 1. Péssimo 2. Deficitário 3. Bom 4. Muito Bom 5. Excelente

³Neste caso o(a) aluno(a) estará em EXAME e receberá conceito final C ou D, conforme revisão final do texto.

UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO SUL
ESCOLA DE ENGENHARIA
ENG. DE CONTROLE E AUTOMAÇÃO
TRABALHO DE CONCLUSÃO DE CURSO I

Formulário de Aprovação das Correções

Aluno(a): **Henrique Scharlau Coelho**

Cartão: **243627**

Título do Trabalho: *Mapeamento de ambiente para navegação de um robô móvel*

Orientador: **Prof. Dr. Walter Fetter Lages**

Observação 1: A nota final será a já atribuída pela Banca Examinadora via o *Formulário de Avaliação do Trabalho*. Caso a versão final corrigida do trabalho mais este formulário não sejam entregues até a data estipulada, o conceito do aluno passará a ser **D**.

Observação 2: A assinatura do orientador é obrigatória, entretanto a assinatura dos membros da banca só é necessária caso o(a) mesmo(a) tenha marcado a opção "☐ Revisarei o trabalho depois de corrigido" no *Formulário de Avaliação do Trabalho*.

Correções satisfatórias: ☐ sim ☐ não Data:_____

Orientador: Prof. Dr. Walter Fetter Lages Assinatura:_____

Correções satisfatórias: ☐ sim ☐ não Data:_____

Avaliadora: Prof. Dr. Renato Ventura Bayan Henriques Assinatura:_____

Correções satisfatórias: ☐ sim ☐ não Data:_____

Avaliadora: Profa. Dra. Rafael Antônio Comparsi Laranja Assinatura:_____