Computer Architecture HW2 Report

1. Bubble Sort:

這次的作業第一題是 bubble sort,也是自己第一次寫 assembly,而 bubble sort 的演算法很簡單,就是在 input 的資料裡從第一筆開始,和第二、第三等等的資料做比較,一旦第一筆大於後面的資料就做 swap,完成第一輪之後,最大值會在最右邊了,接下來就是做和 array size 一樣多次後,完成 sorting。

課本上的 C++ code:

```
void sort (int v[], int n)
{
   int i, j;
   for (i = 0: i < n: i += 1) {
      for (j = i - 1: j >= 0 && v[j] > v[j + 1]: j ==1) {
        swap(v,j):
      }
}
```

(要跑 n^2 次)

值得注意的是,因為 bubble sort 的 space complexity 只有 O(1),所以在一開始 input 放的地方移動值就好了,課本也有提供 assembly code,就是從 c ++ 翻譯來的,在這裡學到了 stack 的復原、if 的寫法、迴圈的寫法,那接下來就是要考慮 input 和 output 的問題,這裡一開始自己的寫法是直接 allocate 一塊很大的記憶體給它,然後把記憶體一開始的 address 存起來,print 也直接從這個 address 開始 print,但是這樣如果要 sorting 的數不多,就很浪費記憶體空間,所以後來自己改成用可以自己輸入 array 的 size 並且把 size 的值存起來,這樣再去要求要 allocate 多少記憶體,從這個地方去看 spim 的時候也學會去觀察 data 部分存了什麼(debug 有用!配合 single step 來看記憶體存值是不是在你希望的位置)

```
Bubble:Input the size:
5
Input the number:
432
654
8678
53
65464
Result: 53 432 654 8678 65464
```

2. Quick sort:

Quick Sort 是一個用 Divide and Conquer 來做的 sorting,就是選了 pivot 之 後開始依照大小放到 small_list 和 great_list,利用遞迴來繼續分,終止條件 是當 small_list 或 great_list 的大小為 0 或 1 停止。

因為之前修演算法有 Quick Sort 的 C++ code, swap 也在上一題寫好了,所以一開始打算是直接把 C++的 code 翻成 assembly,但是這裡自己犯了一個很大的錯誤,就是沒有考慮到遞迴的 address、size、value 都應該存起來、沒有考慮到它的 Space complexity,就直接進遞迴,所以 bug 很多,試著加上會存起來 code 也 de 不出 bug,下圖是當時第一版寫的:

```
addi $s3, $s1, -1
jal quick_sort
addi $54, $51, jal quick_sort
                                                                                                       addi $s4, $s1, -1
jal quick_sort
  j finish
                                                                                                         j finish
 :sll $t1, $s4, 2
add $t1, $s2, $t1
                                                                                                     j:sll $t1, $s4, 2
add $t1, $s2, $t1
  sll $t2, $s1, 2
add $t2, $s2, $t2
                                                                                                         sll $t2, $s1, 2
add $t2, $s2, $t2
  lw $t3, 0($t1)
lw $t4, 0($t2)
                                                                                                         lw $t3, 0($t1)
lw $t4, 0($t2)
  sw $t4, 0($t1)
sw $t3, 0($t2)
                                                                                                         sw $t4, 0($t1)
sw $t3, 0($t2)
:sll $t1, $s0, 2
add $t1, $s2, $t1
                                                                                                   ij:sll $t1, $s0, 2
add $t1, $s2, $t1
sll $t2, $s1, 2
add $t2, $s2, $t2
                                                                                                       sll $t2, $s1, 2
add $t2, $s2, $t2
  lw $t3, 0($t1)
lw $t4, 0($t2)
                                                                                                         lw $t3, 0($t1)
lw $t4, 0($t2)
  sw $t4, 0($t1)
sw $t3, 0($t2)
                                                                                                         sw $t4, 0($t1)
sw $t3, 0($t2)
```

後來這個方法行不通之後,就和同學討論要如何能夠保存這些每次分出來的 small_list、great_list 的 address 和 size 來讓遞迴可以呼叫呢?我們的答案是,在每次開始之前都 allocate 兩塊和 size 一樣大的記憶體,並且分別用\$s6和\$s7來存起始 address、\$s5和\$s3則紀錄 size,從講解投影片中 Fibonacci Recurrence 看到可以 sw 在 stack 裡,這邊也遇到過分開來存會有問題,所以一併儲存。

接下來是做 partition 的動作,選定該 list 的第一個 element 為 pivot,比較小的分配到 small_list,比較大的分配到 great_list,一旦分完的話就跳到 small_recur,這個是在檢查是否已經到終止條件了,如果 size 大於 1,就把 address 和 size 存起來要再跳回 recursive;如果 small_list size 為 1,就表示到最小值了,可以放回去要印出來的地址那裡存起來了,再跳到 great_recur;如果 size 是 0,就直接跳到 great_recur(意義和上面差不多),great_recur 則會把 pivot 記得放回去,然後去檢查 great_list size,如果大於 1,就存起來繼續跳回 recursive;如果等於 1 就放回要印的地址;如果等於零,就準備跳出去,印出之前會先檢查一下 size 符不符合(+1 是考慮 pivot),最後再從預留的地址印出。



Quick:Input the size:
5
Input the number:
543
8678
5634
23
789

Result: 23 543 789 5634 8678

Quick sort 在 time complexity 比較少因為是用 divide and conquer,如果不是 worst case 的話,花的時間可以比較少。