ansAnswer?? axAxiom?? clCorollary?? conConclusion?? clmClaim?? dfDefinition?? exExample?? exsExercise?? lmLemma?? prProblem?? pfProof?? proProperty?? propProposition?? remRemark?? solSolution?? thmTheorem?? figFigure ?? tabTable ??

目錄

射影幾何自助餐

Chen Xiang-Wei

October 3, 2023

目錄

0	無窮	彭炒麵線	2
	0.1	short	2
	0.2	空行的方法	2
	0.3	short	2
	0.4		3
	0.5	, 方框	3
	0.6	code	3
	0.7		4
	0.8		4
1	圖片		5
2	My (hemical LaTeX	5
3	讀流		6
4	背景		7
	4.1	ikz 實現	7
	4.2	eso-pic	8
5	怪東	5	9

0 無窮遠炒麵線

Property 0.1. 對於複平面

上五點 z_1, z_2, z_3, z_4, z_5 ,若

$$(z_1, z_2; z_3, z_4) = (z_1, z_2; z_3, z_5)$$

 $\mathbb{A}/z_4=z_5$

0.1 特殊字

#\$%{}~\^

0.2 空行的方法 模板

0.2 空行的方法

\vspace{1cm}

 $\sim | |$

0.3 對齊

組 別:第14組

主寫人: 我

組 員:你

他

日 期:2023/09/10

0.4 表格

c	column2	column3
item l	item2	item3
itemA	itemB	itemC

三線表

序号	姓名	性别	年龄	身高/cm	体重/kg
1	张三	M	16	163	50
2	王红	F	15	159	47
3	李二	M	17	165	52

Table 1 第一次實驗吸光值

Table 2 第二次實驗吸光值

BSA (mg)	OD595nm	raw data	•	BSA (mg)	OD595nm	raw data
0	0	0.122		0	0	0.119
2	0.107	0.229		2	0.091	0.21
4	0.12	0.242		4	0.102	0.221
6	0.199	0.321		6	0.177	0.296
8	0.244	0.366		8	0.229	0.348
10	0.227	0.349		10	0.216	0.335
5µl unknown	0.129	0.251		5µl unknown	0.132	0.251
10μl unknown	0.219	0.341		10µl unknown	0.222	0.341

0.5 方框 模板

合并两行一列		三	四
	2	3	4

0.5 方框

想法:容易發現 $HA_{PH}C_{aH}C_{aP}$, $HB_{PH}C_{bH}C_{bP}$, $HC_{PH}C_{cH}C_{cP}$ 是平行四邊形,欲構造共圓四點 $UW_aW_bW_c$ 使 HA_{PH} , HB_{PH} , HC_{PH} 分別和 UW_a , UW_a , UW_a 平行且長度比例相同即可證明命題

0.6 code

1 import cv2

2 import mediapipe as mp

3 import numpy as np

4 import statistics

import math

0.7 多欄位

(i) 取 P 為 △ABC 垂心 H

(ii) 取 P 為 ABC 外心 O

(iii) 取 Q 為 △ABC 外心 O

(iv) 取 P 為 △ABC 外接圓上一點

(v) 取 P, Q 為同一點

(vi) 取 Q 為 △ABC 垂心 H

(vii) 當取P 是定點時,Q 满足 H, A_3, B_3, C_3 四個共圓的軌跡不超 過6 次

0.8 Footnote

我是原文1

¹我是角標

1 圖片

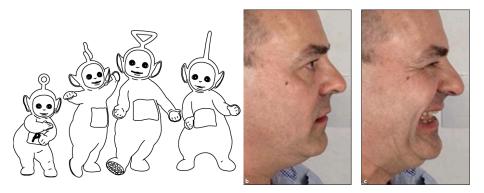


Fig 1 正面照^[1]

Fig 2 側面照^[1]



Fig 3 最右邊是迪西

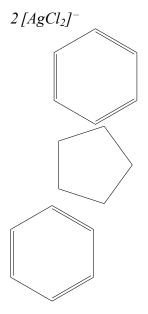


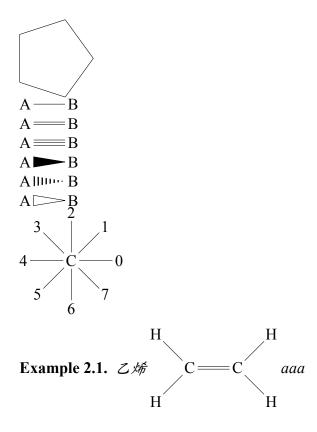
Fig 4 再來是丁丁

所以丁丁是 Figure 4 on page 5 迪西是 Figure 3 on page 5

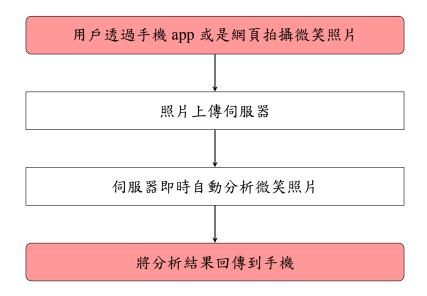
2 My Chemical LaTeX

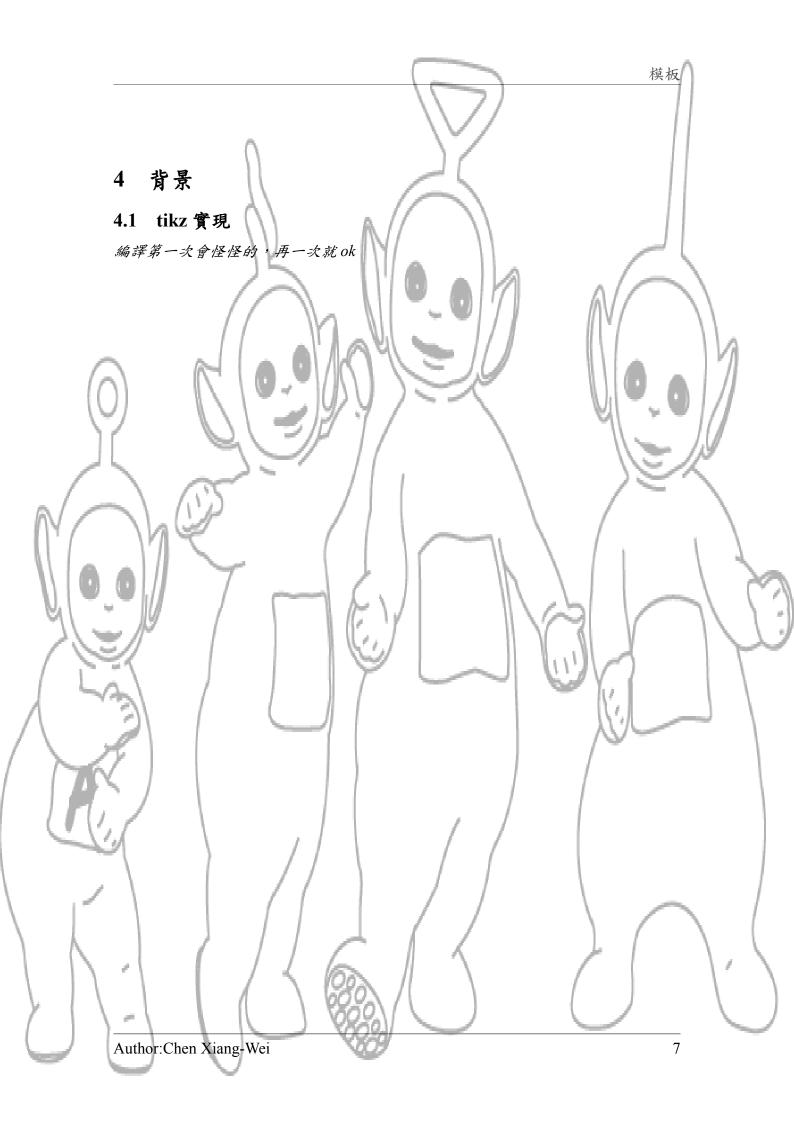
一些語法

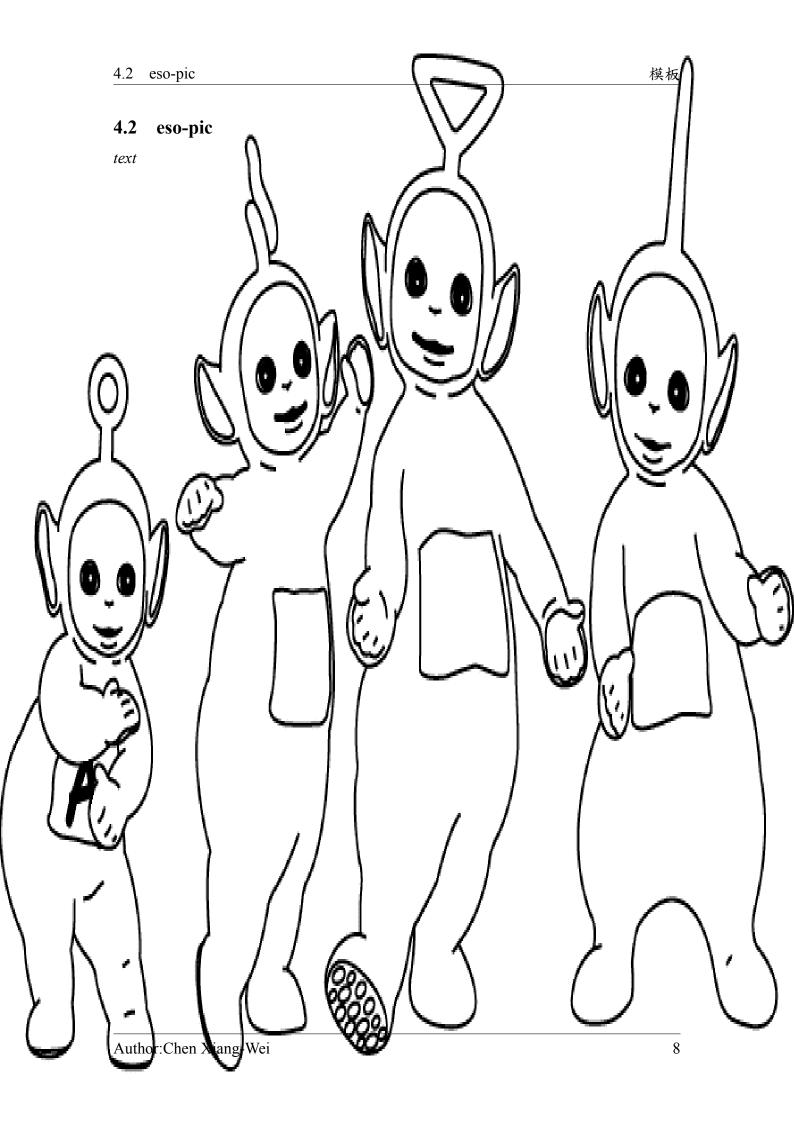




3 讀流程圖







5 怪東西

Table 3 Manual narrowing scope of hyperparameters for 7 joints

Joint	L	λ	
1	[100, 500]	[1 , 10000]	
2	[100, 450]	[1 , 1000]	
3	[100, 500]	[100, 10000]	
4	[75,500]	[100, 10000]	
5	[100, 500]	[100, 10000]	
6	[50, 500]	[10 , 10000]	
7	[100, 500]	[1 , 1000]	

参考資料

[1] Christian Coachman, Marcelo Alexandre Calamita, and Newton Sesma. Dynamic documentation of the smile and the 2d/3d digital smile design process. Int J Periodontics Restorative Dent, 37(2):183–193, 2017.