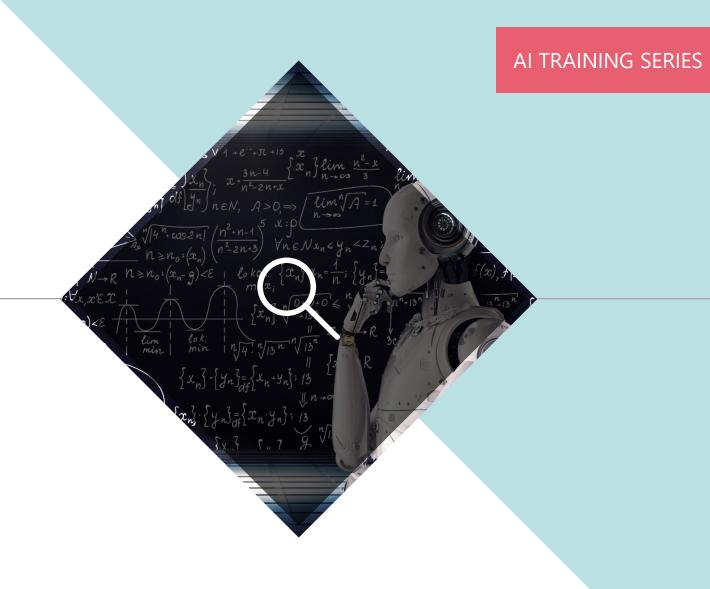
Day 05

실습



GStreamer 실습

GStreamer 로 카메라 프리뷰하기

1. GStreamer 및 필수 플러그인 설치

```
$ sudo apt install -y \
   gstreamer1.0-tools \
   gstreamer1.0-plugins-base \
   gstreamer1.0-plugins-good \
   gstreamer1.0-plugins-bad \
   gstreamer1.0-plugins-ugly \
   gstreamer1.0-libav
```

2. 설치 확인

3. GStreamer 플러그인 확인

```
# GStreamer 플러그인 중 v4l2src 플러그인 확인
$ gst-inspect-1.0 v4l2src
```

4. 간단한 프리뷰 파이프라인 실행

```
$ gst-launch-1.0 -v \
  v4l2src device=/dev/video0 ! \
  videoconvert ! \
  autovideosink
```



5. 카메라 인풋 format 을 MJPEG 으로 변경하기

```
$ gst-launch-1.0 -v \
   v4l2src device=/dev/video0 ! \
    image/jpeg, width=1280, height=720, framerate=30/1 ! \
    jpegdec ! \
    videoconvert ! \
    autovideosink
```

1. v4l-utils 설치하자. 설치하는 법 (터미널 창을 열고 아래 명령어 실행)

```
$ sudo apt install v4l-utils -y
```

- 2. USB webcam 을 Target Device 에 연결하자.
- 3. USB webcam 이 잘 인식되어 UVC kernel 드라이버에서 정상적으로 올라왔는지 확인

```
$ ls /dev/video*
```

4. 정상적으로 로드 됐으면 아래와 같이 출력되며 여기서 video0 장치가 주로 사용되는 장치임

```
$ /dev/video0 /dev/video1
```

5. 아래 명령어들을 실행하며 어떤 기능인지 확인해 보자

```
# 지원되는 이미지 포멧, 해상도, FPS 정보를 확인
$ v4l2-ctl --device=/dev/video0 --list-formats-ext
```

- # 지원되는 Tuning Parameters 를 확인 \$ v4l2-ctl --device=/dev/video0 --list-ctrls-menus
- # 튜닝 파라미터를 읽어오기 (예: 밝기) \$ v4l2-ctl --device=/dev/video0 --get-ctrl brightness

```
# 튜닝 파라미터를 쓰기 (예: 밝기)
$ v412-ctl --device=/dev/video0 -set-ctrl brightness=0
```

\$ v412-ctl --device=/dev/video0 --list-ctrls-menus



User Controls

brightness 0x00980900 (int) : min=0 max=255 step=1 default=128 value=200 contrast 0x00980901 (int) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 saturation 0x00980902 (int) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 value=32 contrastic 0x00980900 (bool) : default=1 value=1 contrastic 0x00980913 (int) : min=0 max=255 step=1 default=64 value=192 power_line_frequency 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=64 value=192 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=128 value=200 contrast 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0 max=255 step=1 default=32 value=32 contrastic 0x00980918 (menu) : min=0

0: Disabled 1: 50 Hz 2: 60 Hz

white_balance_temperature 0x0098091a (int) : min=0 max=10000 step=10 default=4000 value=5230 flags=inactive sharpness 0x0098091b (int) : min=0 max=255 step=1 default=24 value=24

backlight_compensation 0x0098091c (int) : min=0 max=1 step=1 default=0 value=0

Camera Controls

auto_exposure 0x009a0901 (menu) : min=0 max=3 default=3 value=3 (Aperture Priority Mode)

1: Manual Mode

3: Aperture Priority Mode

exposure_time_absolute 0x009a0902 (int) : min=1 max=10000 step=1 default=166 value=31 flags=inactive

exposure_dynamic_framerate 0x009a0903 (bool) : default=0 value=1

노출 자동모드: 노출 자동 조절 모드 선택

• Manual Mode: 직접 노출값 조절

• Aperture Priority Mode: 조리개 우선 자동 조절

노출 시간 조절. Manual 모드에서만 사용 가능

밝기: 화면 전체 밝기 조절. 값이 클수록 영상이 밝아짐.(Digital gain)

대비: 밝은 부분과 어두운 부분의 차이를 조절. 높이면 뚜렷해짐

채도: 색상의 선명도 조절. 낮추면 흑백에 가까워지고, 높이면 색상이 더 진해짐

자동 색온도 조절: 자동으로 색온도를 맞춰줌. 켜져 있으면 카메라가 주변 조명에 따라 색을 자동 조정.

밝기: 영상 신호 증폭 정도. 낮추면 노이즈 적지만 어두워지고, 높이면 밝지만 노이즈 증가 (Analog gain)

전원주파수: 조명 깜박임 방지를 위한 주파수 설정. 지역에 따라 50Hz (유럽) 또는 60Hz (미국,한국) 설정

선명도: 영상의 선명함 정도 조절. 높으면 경계가 더 뚜렷해짐

역광보정: 밝은 배경에서 인물 등 피사체가 너무 어둡지 않도록 밝기 자동 보정

1. AWB (Auto White Balance) 기능을 끄고 Manual 하게 색온도를 변경해 보자

```
# 값이 낮을수록 푸른 빛 (차가운 색), 높을수록 붉은 빛 (따뜻한 색)
$ v412-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl white_balance_automatic=0
$ v412-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl white_balance_temperature=100
$ v412-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl white_balance_temperature=10000
```

2. Sharpness 값을 min 값과 max 값을 써서 비교해 보자

```
# 값이 높으면 경계가 더 뚜렷해 짐
$ v4l2-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl sharpness=0
$ v4l2-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl sharpness=255
```

3. AE (Auto Exposure) 기능을 끄고 Manual 하게 Exposure 변경해 보자

```
# 값이 높으면 노출 시간이 길어져 빛을 더 많이 받아 밝아지나 FPS 떨어질 수 있음
$ v412-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl auto_exposure=1
$ v412-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl exposure_time_absolute=0
$ v412-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl exposure_time_absolute=300
$ v412-ctl --device=/dev/video0 --set-ctrl exposure_time_absolute=1000
```





4. 카메라 Preview 를 Gstreamer 를 사용해 키고 아래 설정들을 바로 적용시키는

script 를 만들기

- auto_exposure 기능 끄기 (manual mode)
- exposure_time_absolute 값 150 으로 설정
- gain 값 100 으로 설정
- Contrast 값 50 으로 설정

```
#!/bin/bash
# 1. auto exposure 끄기 (Manual Mode: 1)
v4l2-ctl -d /dev/video0 --set-ctrl=auto exposure=1
# 2. exposure time absolute 값 150 으로 설정
v4l2-ctl -d /dev/video0 --set-ctrl=exposure time absolute=150
# 3. gain 값 100 으로 설정
v4l2-ctl -d /dev/video0 --set-ctrl=gain=100
# 4. contrast 값 50 으로 설정
v4l2-ctl -d /dev/video0 --set-ctrl=contrast=50
# 5. gst-launch-1.0 실행 (카메라 스트림 출력)
gst-launch-1.0 -v \
 v4l2src device=/dev/video0 ! \
 image/jpeg,width=1280,height=720,framerate=30/1 ! \
 jpegdec ! \
 videoconvert ! \
  autovideosink
```

Python 가상환경 venv 로 만들어 opencv-python 설치하기

```
# venv 로 python 가상환경을 생성, 가상환경 이름을 venv_opencv 로 선언 python -m venv venv_opencv

# 생성한 가상환경 activate source venv_opencv/bin/activate

# pip 를 최신으로 upgrade pip install -U pip

# OpenCV 를 python 에서 사용하기 위한 package 설치 pip install opencv-python
```



1. OpenCV 를 활용해 1280x720, 3 Channel(BGR) 포멧의 빈 스케치북을 만들자.

```
import cv2
import numpy as np
# 1. 720p 해상도의 빈 스케치북 (검정 바탕)
height, width = 720, 1280
sketchbook = np.zeros((height, width, 3), dtype=np.uint8) # 초기값은 모두 0, 즉 검정색
window name = "스케치북" # 윈도우 이름 설정
cv2.namedWindow(window name, cv2.WINDOW NORMAL) # OpenCV 창 생성
# 1. 검정색으로 화면 보여주기
cv2.imshow(window name, sketchbook)
cv2.setWindowTitle(window name, "검정색 스케치북")
cv2.waitKey(1000)
# 2. 흰색으로 화면 전체 칠하기
sketchbook[:] = (255, 255, 255) # BGR 순서
cv2.imshow(window name, sketchbook)
cv2.setWindowTitle(window_name, "흰색 스케치북")
cv2.waitKey(1000) # 1초 대기
# 3. 빨간색으로 화면 전체 칠하기
sketchbook[:] = (0, 0, 255) # 빨간색 (OpenCV는 BGR)
cv2.imshow(window_name, sketchbook)
cv2.setWindowTitle(window name, "빨간색 스케치북")
cv2.waitKey(1000)
# 4. 종료
cv2.destroyAllWindows()
```

2. 직선, 원, 사각형, 다각형 도형을 빈 스케치북 위에 각각 자유로운 크기와 위치에 그려보자

cv2.line(img, pt1, pt2, color, thickness)

- img: 그릴 대상 이미지 (NumPy 배열)
- pt1, pt2: 시작점과 끝점 좌표 (튜플)
- color: 선 색상 (B, G, R)
- thickness: 선 두께 (픽셀 단위)
- 예: cv2.line(img, (100, 100), (400, 100), (0, 255, 0), 3) # 녹색 선

cv2.rectangle(img, pt1, pt2, color, thickness)

- img: 그릴 대상 이미지 (NumPy 배열)
- pt1: 왼쪽 위 꼭짓점
- pt2: 오른쪽 아래 꼭짓점
- thickness: 선 두께. -1이면 내부 채움
- cv2.rectangle(img, (100, 200), (300, 400), (255, 0, 0), -1) # 파란색 채운 사각형

cv2.circle(img, center, radius, color, thickness)

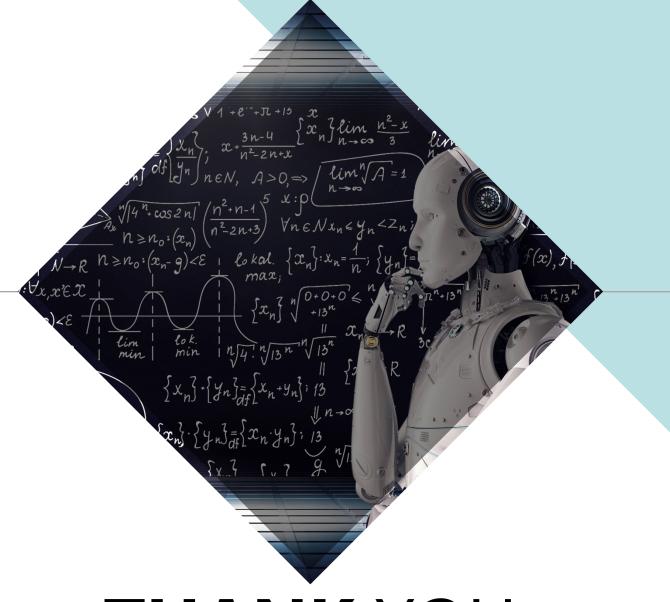
- img: 그릴 대상 이미지 (NumPy 배열)
- center: 중심 좌표 (튜플)
- radius: 반지름
- thickness: -1이면 내부 채움
- 예: cv2.circle(img, (640, 360), 50, (0, 0, 255), 5) # 빨간 테두리 원

cv2.polylines(img, [pts], isClosed, color, thickness)

- img: 그릴 대상 이미지 (NumPy 배열)
- pts: 꼭짓점 좌표들의 NumPy 배열 (정수형, 2차원)
- isClosed: True이면 시작점과 끝점 자동 연결
- color, thickness: 색상과 두께
- 예: pts = np.array([[100, 100], [200, 300], [400, 200]], np.int32) cv2.polylines(img, [pts], isClosed=True, color=(255, 255, 0), thickness=2)

2. 직선, 원, 사각형, 다각형 도형을 빈 스케치북 위에 각각 자유로운 크기와 위치에 그려보자 (cont.)

```
import cv2
import numpy as np
# 1. 720p 해상도의 빈 스케치북 (검정 바탕)
height, width = 720, 1280
sketchbook = np.zeros((height, width, 3), dtype=np.uint8) # 초기값은 모두 0. 즉 검정색
# 2. 직선 그리기 - 시작점 (100, 100) → 끝점 (400, 300), 색상은 초록색, 두께는 3 픽셀
cv2.line(sketchbook, (100, 100), (400, 300), color=(0, 255, 0), thickness=3)
# 3. 원 그리기 - 중심점 (600, 150), 반지름 60, 색상은 빨간색, 두께는 5픽셀
cv2.circle(sketchbook, center=(600, 150), radius=60, color=(0, 0, 255), thickness=5)
# 4. 사각형 그리기 - 왼쪽 위 (800, 200) → 오른쪽 아래 (1100, 400), 색상은 파란색, 채워진 형태
cv2.rectangle(sketchbook, (800, 200), (1100, 400), color=(255, 0, 0), thickness=-1)
# 5. 다각형 그리기 (삼각형 예제) - 꼭짓점 좌표 리스트 정의
pts = np.array([[500, 500], [700, 600], [600, 700]], np.int32)
pts = pts.reshape((-1, 1, 2)) # OpenCV가 요구하는 형태로 reshape
cv2.polylines(sketchbook, [pts], isClosed=True, color=(255, 255, 0), thickness=4)
# 6. 결과 출력
cv2.namedWindow("스케치북", cv2.WINDOW NORMAL) # 크기 조절 가능한 창 생성
cv2.resizeWindow("스케치북", height, width) # 창 크기 강제 설정
cv2.imshow("스케치북", sketchbook)
cv2.waitKey(0) # 별도의 키 입력이 있을때까지 imshow 로 생성된 창을 열어둠
cv2.destroyAllWindows()
```



THANK YOU