## RTMEXTender導入で困ったら

- .bashrcに追加する項目. [/path/to/hogehoge]は自分の環境のものに置き換える.
  - export PATH=\${PATH}:[/path/to/rtmext]
  - export RTM\_PACKAGE\_PATH=[/path/to/rtmext]/common:[/path/to/rtmext]/e xamples
    - aptの人はこちらを推奨
  - export RTM\_PACKAGE\_PATH=[/path/to/openrtm]/examples:[/path/to/rtmext]/common:[/path/to/rtmext]/examples
    - ソースの人はこちらを推奨
  - function rtmcd () {
     cd `rtmpack find \$1`
     }
    - 改行を入れよう
  - source [/path/to/rtmext]/completion.bash
- .bashrcを編集したら、必ずsource ~/.bashrcすること

## ROSのOpenCVをROSの外で使う方法

- rtmmake sample\_imageviewでOpenCVが見つからないようなエラーになったら以下の二つを.bashrcに追加しよう.
- OpenCVのpkg-configを通すには
  - export
    PKG\_CONFIG\_PATH=\${PKG\_CONFIG\_PATH}:`rospack
    find opencv2`/opencv/lib/pkgconfig
- OpenCVのライブラリを使うには
  - export LD\_LIBRARY\_PATH=\${LD\_LIBRARY\_PATH}: `rospack find opencv2`/opencv/lib