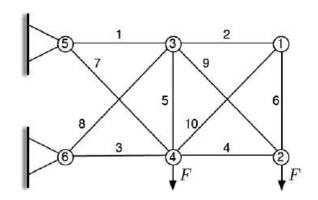
# 10-bar Truss Optimization

## 徐暘程

## August 2024

### 1 題目說明



- 整體架構處在靜力平衡的情況下
- 所有桿件截面皆爲圓形
- 材料爲鋼,楊氏係數  $E=200~\mathrm{GPa}$ ,密度  $\rho=7860~\mathrm{kg/m^3}$ ,降伏強度  $\sigma_y=250~\mathrm{MPa}$
- 平行桿件與鉛直桿件 (桿件1至桿件6) 長度皆爲 9.14 m
- 桿件 1 至桿件 6 截面半徑相同為  $r_1$ ,桿件 7 至桿件 10 截面半徑相同為  $r_2$
- 所有桿件半徑的最佳化範圍爲 0.001 至 0.5 m 之間
- 在節點 2 和節點 4 上的負載 F 皆爲 1.0×107 N 向下

## 2 求解過程

#### 2.1 有限元素建立

### 2.1.1 基本參數定義

定義各節點座標 $(nod\_coor)$ 、桿長(L)、截面積(A)、楊氏係數(E)、矩陣自由度編號 $(ele\_dof)$ 、節點配對 $(ele\_con)$ 以及剛性矩陣(K)的維度。

#### 2.1.2 剛性矩陣建立

使用三層 for 迴圈依序對 12x12 的剛性矩陣(K)建立 144 個元素。

```
for e=1:10 %針對10個元素進行運算
    C=(nod_coor(ele_con(e,2),1)-nod_coor(ele_con(e,1),1))/L(e); %計算各元素cos值
    S=(nod_coor(ele_con(e,2),2)-nod_coor(ele_con(e,1),2))/L(e); %計算各元素sin值
    k=(A(e)*E/L(e)*[C*C C*S -C*C -C*S;C*S S*S -C*S -S*S;-C*C -C*S C*C C*S;
        -C*S -S*S C*S S*S]); %建立各元素的子矩陣

ele_dof_vec=ele_dof(e,:); % 賦予第e列的ele_dof矩陣給列矩陣ele_dof_vec(:全部元素)
    for i=1:4
        for j=1:4
            K( ele_dof_vec(1,i), ele_dof_vec(1,j) ) = ...
            K( ele_dof_vec(1,i), ele_dof_vec(1,j) ) + k(i,j);
        end
    end
end
```

#### 2.1.3 剛性矩陣建立

建立並設定作用力矩陣(F)的初始條件,並透過公式運算依序求解出位移矩陣(Q)、應力矩陣(stress)、反力矩陣(R)。

```
F(4)=-10^7;
F(8)=-10^7;
Q = inv(K(1:8,1:8))*F';
Q(12)=0;

for e=1:10
    C=(nod_coor(ele_con(e,2),1)-nod_coor(ele_con(e,1),1))/L(e);
    S=(nod_coor(ele_con(e,2),2)-nod_coor(ele_con(e,1),2))/L(e);
    stress(e)=(E/L(e))*[-C -S C S]*Q( (ele_dof(e,:)) );
end

R = K(9:12,1:12)*Q;
```

### 2.2 最佳化程式

#### 2.2.1 主程式 main.m 建立

設定初始起點(r<sub>0</sub>)、目標值上下限(ub、lb),並設定輸出顯示結果。

```
clc; clear;
fun = @object;
nonlcon = @nonlcon;
TenBarTruss = @TenBarTruss;
% 初始點&線性限制不等式
r0 = [0.1, 0.1];
A = [];
b = [];
% 線性限制等式
Aeq = [];
beq = [];
% 目標值上下限 & 運算方式
1b = [0.001, 0.001];
ub = [0.5, 0.5];
options = optimoptions('fmincon', 'Display', 'final', 'Algorithm', 'sqp');
% 最佳化運算 & 結果顯示
[r,fval,exitflag] = fmincon(fun,r0,A,b,Aeq,beq,lb,ub,nonlcon,options);
[Q, stress,R,K] = TenBarTruss(r)
```

### 2.2.2 副程式 nonlcon.m 建立

設定邊界條件。

```
function [c,ceq]=nonlcon(r)
[Q,stress] = TenBarTruss(r);
c(1) = (Q(3,1)^2+Q(4,1)^2)^0.5-0.02;
c(2) = max(abs(stress))-250*10^6;
ceq = [];
```

## 2.2.3 副程式 object.m 建立

設定目標函數的數學式。

```
function object = fun(r)
length = 9.14;
density = 7860;
object = ( 6*r(1)^2 + 4*r(2)^2*sqrt(2) )*pi*length*density;
```

## 3 最終求解

## 3.1 剛性矩陣(K)

## 3.2 位移矩陣(Q)

```
Q =

0.0038
-0.0189
-0.0042
-0.0195
0.0032
-0.0087
-0.0033
-0.0093
0
0
```

## 3.3 反力矩陣(R)

```
R =

1.0e+07 *

-3.0000
1.0407
3.0000
0.9593
```

## 3.4 應力矩陣(stress)

```
stress = 1.0e+07 * 6.9286 1.4647 -7.2163 -2.0715 1.3209 1.4647 6.6079 -6.0913 3.7195 -2.6301
```

# 3.5 最佳化結果

⊞ A	[]
→ Aeq	[]
⊞ b	[]
⊞ beq	[]
exitflag exitflag	1
📦 fun	@object
	2.1241e+05
⊞ K	12x12 double
⊞ lb	[1.0000e-03,1
onlcon	@nonlcon
options 0	1x1 Fmincon
⊞ Q	12x1 double
<del>∏</del> r	[0.3000,0.2663]
⊞ R	[-3.0000e+07;
⊞ r0	[0.1000,0.1000]
stress	[6.9286e+07,1
■ TenBarTruss	@TenBarTruss
🚻 ub	[0.5000,0.5000]