CH6. ARMA

자기회귀과정

■ 자기회귀과정(autoregressive process)

-
$$Z_t = f(Z_{t-1}, Z_{t-2}, \cdots) + \varepsilon_t$$

- 현재의 관측값이 과거의 관측값들의 함수형태로 표현

■ 자기회귀과정(autoregressive process)

$$Z_t - \mu = \varphi_1 \left(Z_{t-1} - \mu \right) + \dots + \varphi_p \left(Z_{t-p} - \mu \right) + \varepsilon_t, \qquad \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

- 후진연산자 이용

$$(1 - \varphi_1 B - \dots - \varphi_p B^p)(Z_t - \mu) = \varepsilon_t \qquad \Rightarrow \qquad \underline{\Phi(B)}(Z_t - \mu) = \varepsilon_t$$
AR operator

- 또는
$$Z_t=\delta+\varphi_1Z_{t-1}+\cdots+\varphi_pZ_{t-p}+\varepsilon_t$$

단 , $\delta=(1-\varphi_1-\cdots-\varphi_p)\mu$

AR(1)

$$Z_t - \mu = \phi(Z_{t-1} - \mu) + \varepsilon_t, \ \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

-
$$(1 - \phi B)(Z_t - \mu) = \varepsilon_t$$
 \Rightarrow $\Phi(B)(Z_t - \mu) = \varepsilon_t$

-
$$Z_t = \delta + \phi Z_{t-1} + \varepsilon_t$$
, $\delta = (1 - \phi)\mu$

- 선형모형으로 표현

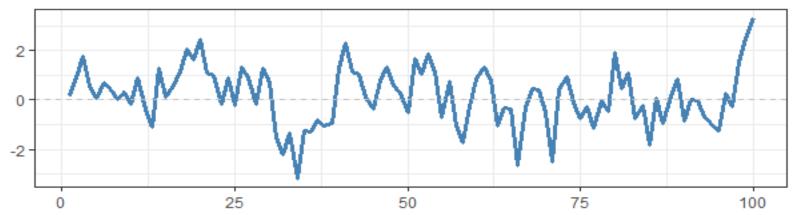
$$Z_t - \mu = \phi^t(Z_0 - \mu) + \varepsilon_t + \phi \varepsilon_{t-1} + \dots + \phi^{t-1} \varepsilon_1$$

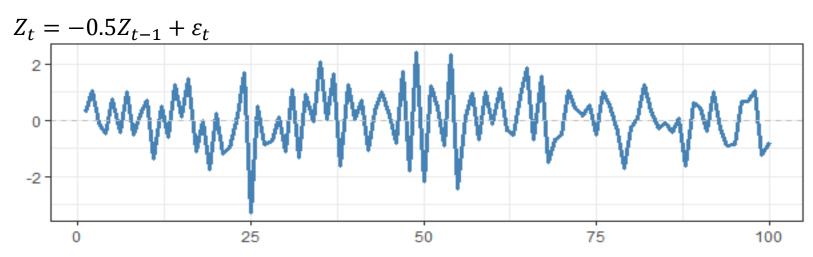
$$- E(Z_t) = \mu + \phi(E(Z_{t-1}) - \mu) = \mu + \phi^t(E(Z_0) - \mu)$$

- $Var(Z_t) = \phi^2 Var(Z_{t-1}) + \sigma^2$
- 정상성을 만족하기 위해서는 최소한 $|\phi| < 1$ 이여야 함

AR(1)

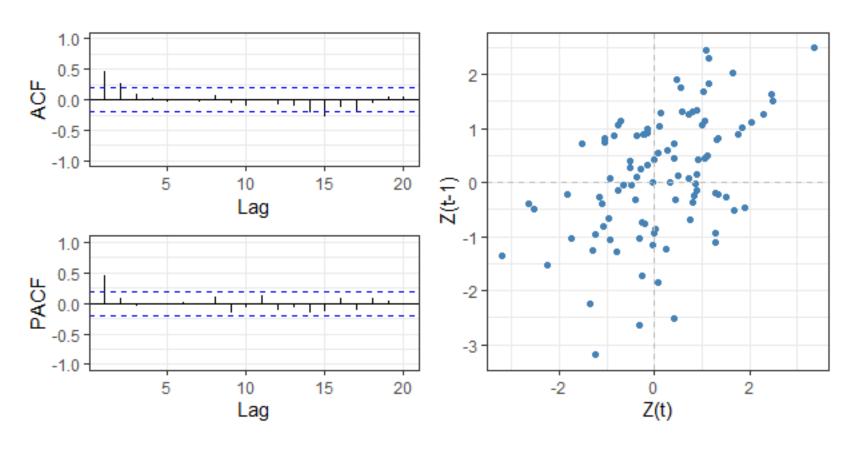
$$Z_t = 0.5Z_{t-1} + \varepsilon_t$$





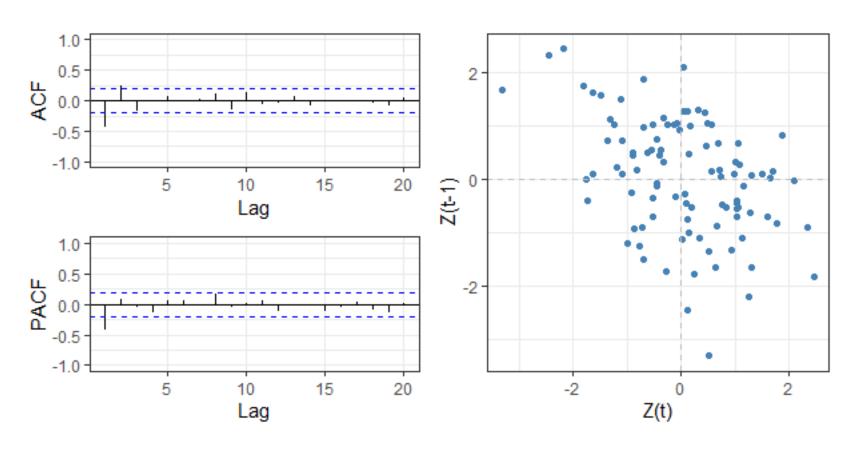
AR(1)

$$Z_t = 0.5Z_{t-1} + \varepsilon_t$$



AR(1)

$$Z_t = -0.5Z_{t-1} + \varepsilon_t$$



정상성 조건 (stationary condition)

- $\Phi(B)(Z_t \mu) = \varepsilon_t$
- $|\phi| < 1 \Leftrightarrow \Phi(B) = 1 \phi B = 0$
- Stationary linear process : $Z_t = \mu + \sum_{j=0}^{\infty} \varphi^j \varepsilon_{t-j}$

-
$$E(Z_t) = \mu$$
, $Var(Z_t) = \frac{\sigma^2}{1-\phi^2}$

- 자기공분산/자기상관함수

$$\begin{split} \gamma_h &= Cov(Z_t, Z_{t+h}) \\ &= Cov(Z_t, \mu + \phi^h(Z_t - \mu) + \varepsilon_{t+h} + \phi \varepsilon_{t+h-1} + \dots + \phi^{h-1} \varepsilon_{t+1}) \\ &= \phi^h Var(Z_t) \end{split}$$

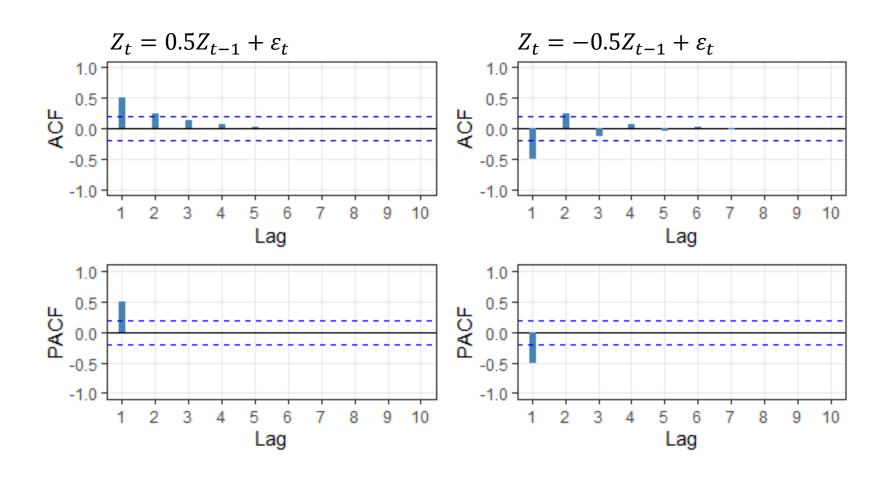
$$\rho_h = Corr(Z_t, Z_{t+h}) = \frac{\gamma_h}{\gamma_0} = \phi^h, h = 0, 1, 2, \dots$$

■ ACF와 PACF

- ACF:
$$\rho_h = Corr(Z_t, Z_{t+h}) = \frac{\gamma_h}{\gamma_0} = \phi^h, h = 0, 1, 2, \cdots$$

- PACF
 - $\phi_{11} = Corr(Z_t^*, Z_{t+1}^*) = \rho_1 = \phi$
 - $\phi_{22} = Corr(Z_t^*, Z_{t+2}^*) = \frac{\rho_2 \rho_1^2}{1 \rho_1^2} = \frac{\phi^2 \phi^2}{1 \phi^2} = 0$
 - $\phi_{kk} = Corr(Z_t^*, Z_{t+k}^*) = 0, k \ge 2$

■ ACF와 PACF (이론적인 형태)



AR(2) process

$$Z_t - \mu = \phi_1(Z_{t-1} - \mu) + \phi_2(Z_{t-2} - \mu) + \varepsilon_t, \ \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

-
$$(1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2)(Z_t - \mu) = \varepsilon_t$$
 \Rightarrow $\Phi(B)(Z_t - \mu) = \varepsilon_t$

-
$$Z_t = \delta + \phi_1 Z_{t-1} + \phi_2 Z_{t-2} + \varepsilon_t$$
, $\delta = (1 - \phi_1 - \phi_2)\mu$

- 정상성 조건
 - 특성함수 $\Phi(B) = 1 \phi_1 B \phi_2 B^2 = 0$ 의 근의 절대값이 1보다 클 때
 - $\phi_1 + \phi_2 < 1, \phi_2 \phi_1 < 1, -1 < \phi_2 < 1$
- 정상성을 만족할 때
 - 정상 선형과정으로 표현 가능 : $Z_t = \mu + \sum_{j=0}^{\infty} \psi_j \varepsilon_{t-j}$

• 부분자기상관함수 (PACF) :
$$\phi_{kk}=f(x)= egin{cases} \rho_1,\ k=1\\ \phi_2,\ k=2\\ 0,\ k\geq 3 \end{cases}$$

■ AR(2) : ACF/PACF (이론적인 형태)

■ AR(2): ACF/PACF (이론적인 형태)

AR(p) process

$$Z_t - \mu = \phi_1(Z_{t-1} - \mu) + \dots + \phi_p(Z_{t-p} - \mu) + \varepsilon_t, \, \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

$$- (1 - \phi_1 B - \dots - \phi_p B^p)(Z_t - \mu) = \varepsilon_t \quad \Rightarrow \quad \Phi(B)(Z_t - \mu) = \varepsilon_t$$

-
$$Z_t = \delta + \phi_1 Z_{t-1} + \dots + \phi_p Z_{t-p} + \varepsilon_t$$
, $\delta = (1 - \phi_1 - \dots - \phi_p)\mu$

- 정상성 조건
 - 특성함수 $\Phi(B) = 0$ 의 근의 절대값이 1보다 클 때
- 정상성을 만족할 때
 - 정상 선형과정으로 표현 가능 : $Z_t = \mu + \sum_{j=0}^{\infty} \psi_j \varepsilon_{t-j}$
 - 평균과 분산, 자기공분산과 자기상관함수(ACF)

• 부분자기상관함수 (PACF) :
$$\phi_{kk} = f(x) = \begin{cases} \rho_1, & k = 1 \\ \dots, & k = 2 \\ 0, & k > p \end{cases}$$

이동평균과정

MA(q) process

$$Z_t - \mu = \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} - \dots - \theta_q \varepsilon_{t-q}, \quad \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

- 후진연산자 이용

$$(Z_t - \mu) = (1 - \theta_1 B - \dots - \theta_q B^p) \varepsilon_t \qquad \Rightarrow \quad \underbrace{(Z_t - \mu)}_{\text{MA operator}} = \Theta(B) \varepsilon_t$$

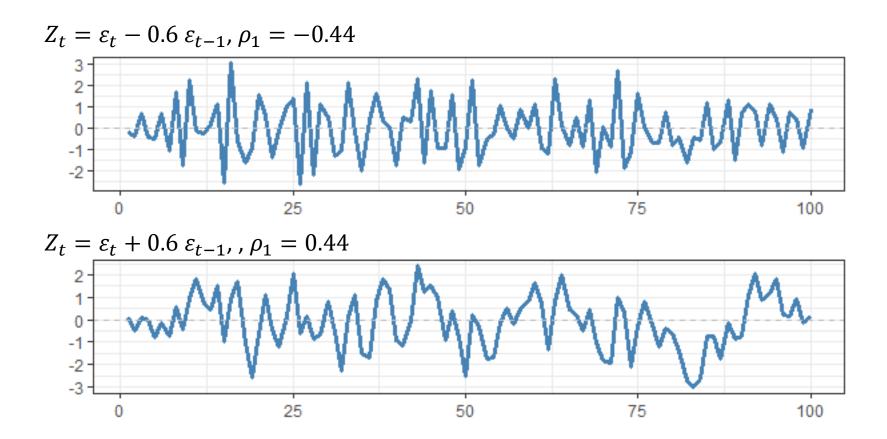
- Stationary linear process의 특별한 경우
- $E(Z_t) = \mu$
- $Var(Z_t) = (1 + \theta_1^2 + \dots + \theta_q^2)\sigma^2$

MA(1) process

$$Z_t - \mu = \varepsilon_t - \theta \varepsilon_{t-1}, \quad \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

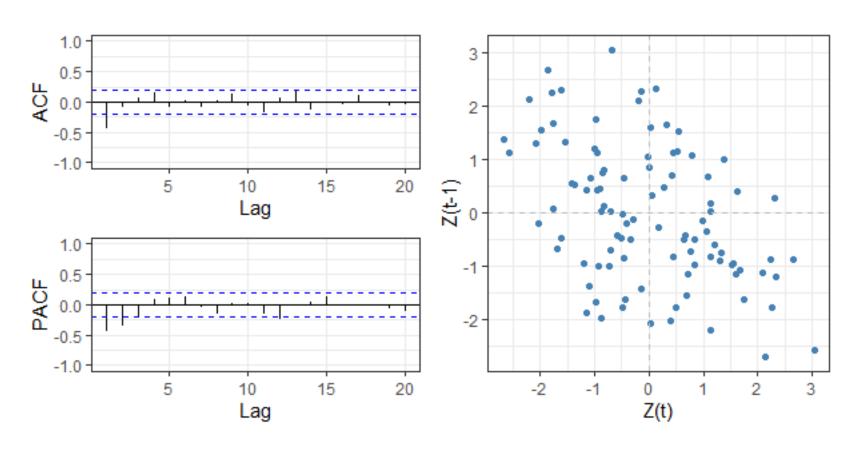
- $Z_t \mu = (1 \theta B)\varepsilon_t = \Theta(B)\varepsilon_t$
- 정상확률과정
- $E(Z_t) = \mu$
- $Var(Z_t) = (1 + \theta^2)\sigma^2$

MA(1)



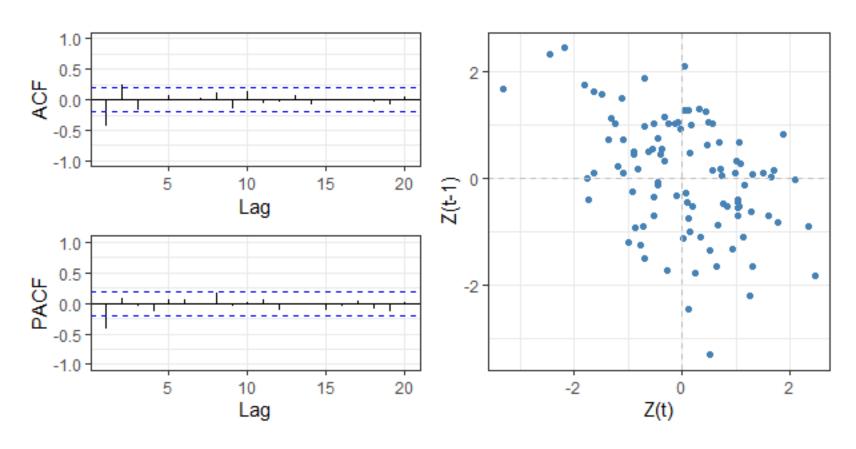
MA(1)

$$Z_t = \varepsilon_t - 0.6 \ \varepsilon_{t-1}$$
, $\rho_1 = -0.44$



MA(1)

$$Z_t = \varepsilon_t + 0.6 \ \varepsilon_{t-1}$$
, $\rho_1 = 0.44$

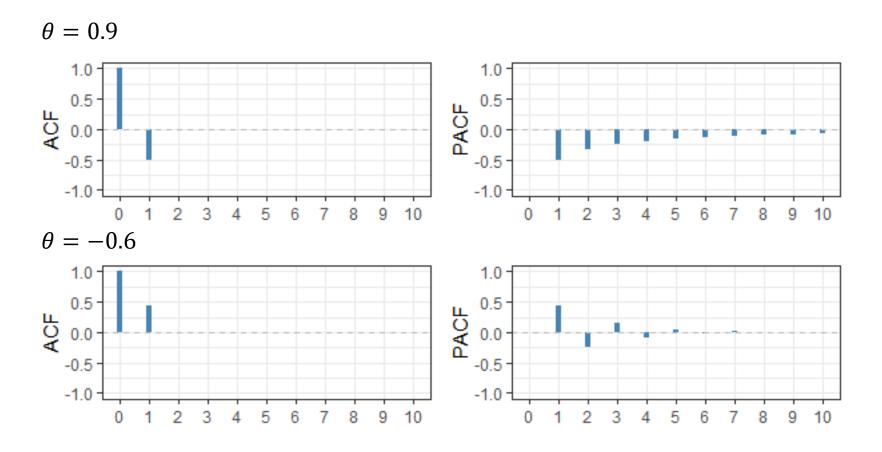


MA(1) process

$$Z_t - \mu = \varepsilon_t - \theta \varepsilon_{t-1}, \quad \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

- $Z_t \mu = (1 \theta B)\varepsilon_t = \Theta(B)\varepsilon_t$
- 자기공분산 : γ_h
- 자기상관함수(ACF) : ρ_h
- 부분자기상관함수(PACF) = $\varphi_{kk} = \frac{-\theta^k(1-\theta^2)}{1-\theta^{2(k+1)}}$, $k \ge 1$

■ MA(1): ACF/PACF (이론적인 형태)



■ 가역성(invertibilty)

- MA(1): $Z_t = \mu + \varepsilon_t \theta \varepsilon_{t-1}$, $\varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$ (편의상 $\mu = 0$)
- $|\theta| < 1$ 이면: $\varepsilon_t = Z_t + \theta \varepsilon_{t-1} = \sum_{j=0}^{\infty} \theta^j Z_{t-j}$
 - 오차항 ε_t 를 과거의 관측값들의 함수로 표현가능 \Rightarrow 가역가능(invertible)
- $|\theta| \ge 1$ 이면, 가역 가능하지 않다.
- 가역성 조건 : $|\theta| < 1$
 - $\Leftrightarrow \Theta(B) = 1 \theta B = 0$ 의 근 $B = 1/\theta$ 의 절대값이 1보다 크다.
- 가역성 조건을 부과하는 이유
 - 하나의 ACF에 하나의 모형이 대응
 - 관측 불가능한 오차항을 과거의 관측값들로 표현 가능
 → 잔차를 쉽게 구할 수 있음

MA(2) process

$$Z_t - \mu = \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} - \theta_2 \varepsilon_{t-2}, \quad \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

- $Z_t \mu = (1 \theta_1 B \theta_2 B^2)\varepsilon_t = \Theta(B)\varepsilon_t$
- 정상확률과정
 - $E(Z_t) = \mu$
 - $Var(Z_t) = (1 + \theta_1^2 + \theta_2^2)\sigma^2$
 - 자기상관함수 (ACF) = $\rho_h = 0, h \ge 3$
 - 부분자기상관함수 (PACF): 절대값이 지수적으로 감소
- 가역성 조건
 - $\Theta(B) = 1 \theta_1 B \theta_2 B^2 = 0$ 의 근의 절대값이 1보다 크다
 - $\theta_1 + \theta_2 < 1$, $\theta_2 \theta_1 < 1$, $-1 < \theta_2 < 1$

■ MA(2): ACF/PACF (이론적인 형태)

$$\theta_1 = -1.6, \theta_2 = -0.7$$

$$0.5 - 0.5 - 0.5 - 0.5 - 0.0 - 0.0 - 0.5 - 0.0$$

MA(q) process

$$Z_t - \mu = \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} - \dots - \theta_q \varepsilon_{t-q}, \quad \varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$$

-
$$Z_t - \mu = (1 - \theta_1 B - \dots - \theta_q B^q) \varepsilon_t = \Theta(B) \varepsilon_t$$

- 정상확률과정
 - $E(Z_t) = \mu$
 - $Var(Z_t) = (1 + \theta_1^2 + \dots + \theta_q^2)\sigma^2$
 - 자기상관함수 (ACF) = $\rho_h = 0, h > q$
 - 부분자기상관함수 (PACF): 절대값이 지수적으로 감소
- 가역성 조건
 - $\Theta(B) = 1 \theta_1 B \dots \theta_q B^q = 0$ 의 근의 절대값이 1보다 크다

- 자기회귀과정과 이동평균과정의 쌍대성 (duality)
 - $AR(p) \rightarrow MA(\infty) / MA(q) \rightarrow AR(\infty)$ 로 표현 가능
 - AR(p)의 ACF와 MA(q)의 PACF : 지수적으로 감소하는 형태
 AR(p)의 PACF와 MA(q)의 ACF : 절단 형태
 - AR(p)는 가역성 조건은 필요하지 않으나 정상성 조건 ("특성방정식 $\Phi(B) = 0$ 의 근의 절대값이 1보다 크다")이 필요 MA(q) 는 정상성 조건은 필요하지 않으나 가역성 조건 ("특성방정식 $\Theta(B) = 0$ 의 근의 절대값이 1보다 크다")이 필요

ARMA(p,q) process

$$Z_t - \mu = \phi_1(Z_{t-1} - \mu) + \dots + \phi_p(Z_{t-p} - \mu) + \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} - \dots - \theta_q \varepsilon_{t-q}$$

- $\varepsilon_t \sim WN(0, \sigma^2)$
- 후진연산자

$$(1 - \phi_1 B - \cdots \phi_p B^p)(Z_t - \mu) = (1 - \theta_1 B - \cdots - \theta_q B^q)\varepsilon_t$$

- 특성함수 (characteristic function)
 - AR polynomial : $\Phi(B) = 1 \phi_1 B \cdots \phi_p B^p$
 - MA polynomial : $\Theta(B) = 1 \theta_1 B \dots \theta_q B^q$
 - $\Phi(B)$, $\Theta(B)$ 는 공통인수를 갖지 않는다

ARMA(p,q) process

- $\{Z_t\}\sim ARMA(p,q)$, stationary and invertible
- 평균 : $E(Z_t) = \mu$
- ACF와 PACF의 이론적인 특징

| 확률과정 | ACF | PACF |
|-----------|---|---|
| AR(p) | 지수적으로 감소하거나 소멸하는 sine 함수 형태 | 시차 p 이후에는 0으로 절단형태 |
| MA(q) | 시차 q 이후에는 0으로 절단형태 | 지수적으로 감소하거나 소멸하는 sine 함수 형태 |
| ARMA(p,q) | 시차 (q-p) 이후에는 지수적으로 감소하거나 소멸하는 sine 함수 형태 | 시차 (p-q) 이후에는 지수적으로 감소하거나 소멸하는 sine 함수 형태 |

■ ARMA(1,1) : ACF/PACF (이론적인 형태)

$$\phi = -0.9, \theta = -0.5$$

$$0.0 \\ -0.5 \\ -1.0 \\ 0.1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \\ 8 \\ 9 \\ 10$$

$$0.0 \\ -0.5 \\ -1.0 \\ 0.1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \\ 8 \\ 9 \\ 10$$

End of Document