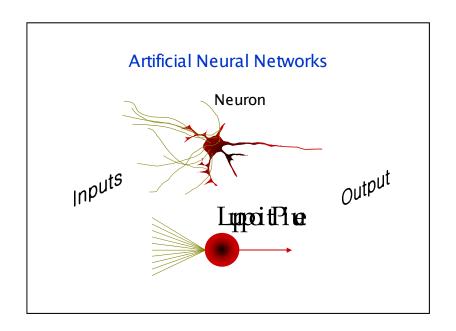
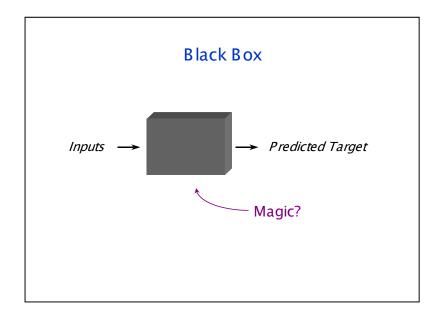


Introduction

- Neural Network은 인간 두뇌의 신경망을 흉내 내어 확보한 데이 터로부터 반복적인 학습 과정을 거쳐 데이터에 숨어 있는 패턴을 찾아내는 모델링 기법이다.
- Neural Network은 매우 복잡한 구조를 가진 방대한 데이터 사이의 연관관계나 패턴을 찾아내고 이를 이용하여 향후를 예측하는 경우에 유용하다.
- 신경망은 패턴인식분야에서 발전되어 왔다. 다양한 형태의 신경 망이 있으나 (예를 들어, bayesian network 등) 가장 흔히 쓰이는 multilayer perceptron (MLP) (또는 feed forward network)를 고 려한다

Illustration



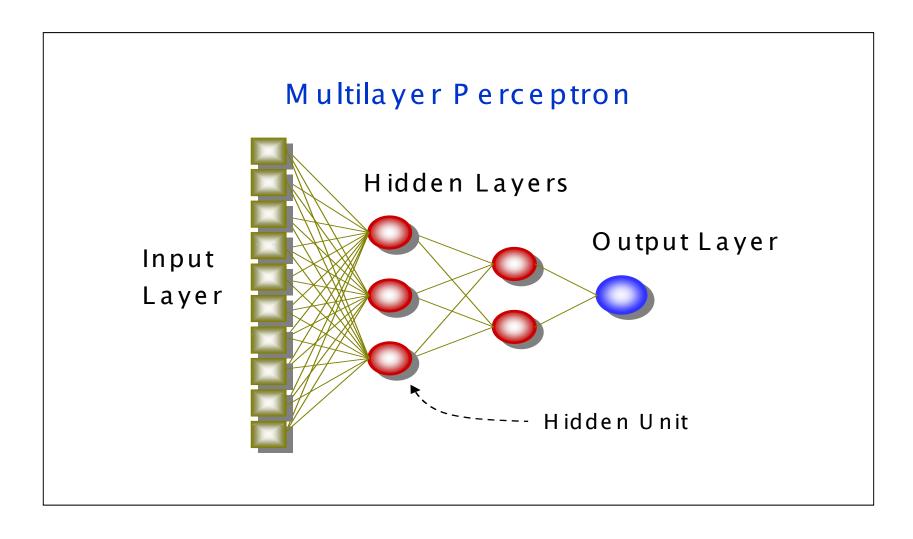


Properties & Usages

- Properties
 - Many Simple processing elements
 - Highly interconnected
 - Parallel processing
 - Activated beyond threshold
 - Adaptive (learning, training)
- Usages
 - Pattern Recognition
 - Classification
 - Clustering
 - Associative Memory
 - Data Compression
 - Combinatorial Optimization

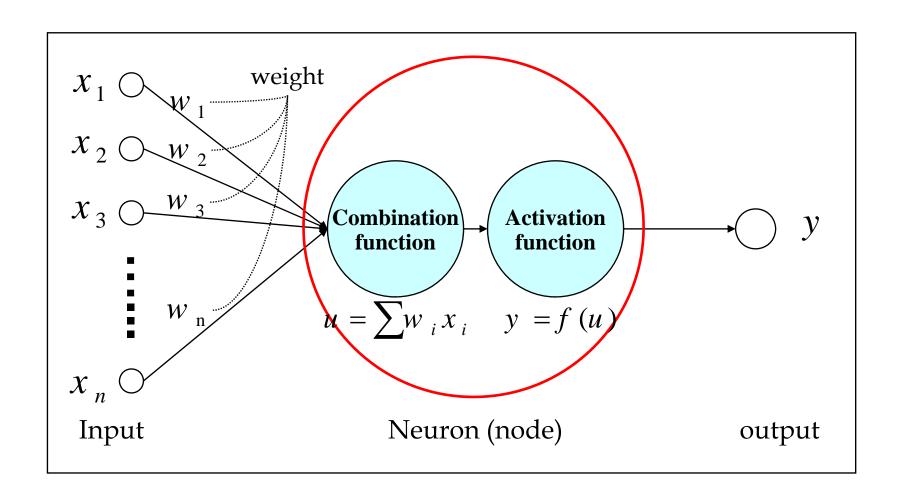


Structure of multilayer Perceptron





Structure of Neural Network



Neural Network의 구성요소

- Input
- Weight
 - 각 input은 해당 node에 입력되며 고유의 weight와 결합됨
- Combination function
 - Weight와 결합된 input들은 combination function에 의해 단일 값을 표현됨
- Activation function
 - Combination function에 의해 단일 값을 표현된 값은 activation function에 의해 scaling 됨
- Output

Training

- NN은 알려진 결과를 가지고 있는 data와 관련된 요소들로부터 시작하여 이 data들의 관계를 modeling하는 것이다. 이 과정을 network을 "<u>학습(training)</u>한다"라고 부른다.
- NN에서 combination function과 activation function은 사용자에 의해 주어지고 weight는 target 변수의 예측 값과 실제 값의 차이를 최소화하도록 training 과정에서 추정된다.
- Hidden layer의 수와 hidden layer에서의 node (neuron)의 수를 사용자가 정한다.
- 이렇게 추정된 모형에 의하여 target 변수의 값이 알려지지 않은 새 data가 주어졌을 때 target 변수의 값을 "예측(predict)" 하게 된다.

Combination functions

- Input variable들과 weight를 결합하는 함수
- 대표적인 결합 함수들
 - Linear

$$bias_j + \sum_i w_{ij} x_i$$

Equal slopes

$$bias_j + \sum_i w_i x_i$$

Add

$$\sum_{i} X_{i}$$

Radial

$$-bias_j^2 \sum_i (w_{ij} - x_i)^2$$

• Bias는 input 이외의 외부에서 오는 영향력 (intercept)

Activation function

- 결합함수에 의한 단일 값을 일정 range로 mapping/scaling 해주는 함수
- 보통 activation function에 의해 산출된 값(output value)은 특정 범위 내의 (보통 0과 1사이의) 값이다.
- 대표적인 활성함수들 (activation functions)

$$\frac{1}{1+e^{-x}}$$
 range=(0,1)

$$\frac{e^{x} - e^{-x}}{e^{x} + e^{-x}}$$
 range=(-1,1)

Linear (identity)

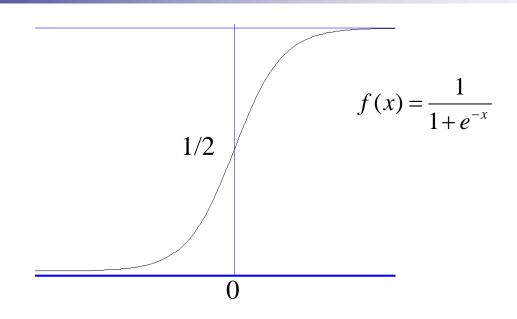
range=
$$(-\infty,\infty)$$

Gauss

$$e^{-x^2/2}$$
 range=(0,1)

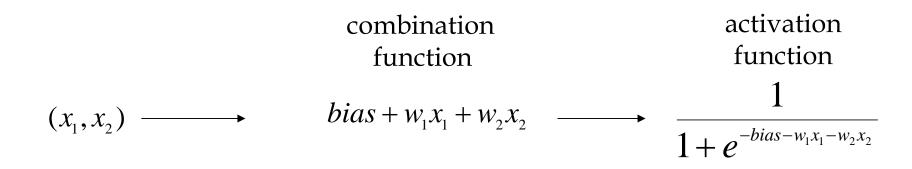


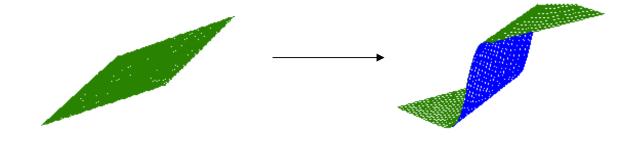
Logistic (Sigmoid) functions



- Logistic function은 0 근처의 값들을 구별할 수 있다. 즉, x 값 이 작은 범위에서는 input에 대한 작은 변화도 영향이 크다.
- x 값이 아주 크거나 아주 작을 때 input에 대한 작은 weight의 변화는 output에 거의 영향(변화)을 주지 않는다.

Illustration



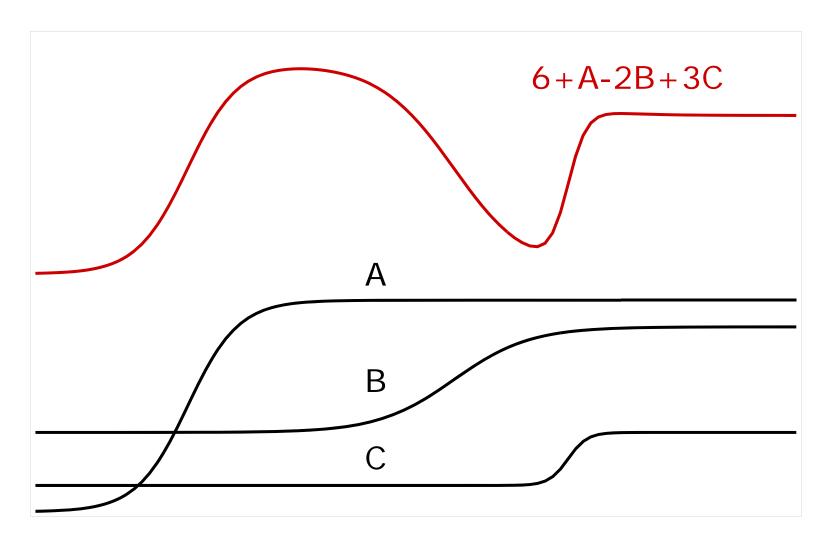


입력 값들의 선형결합

출력: S-자형의 곡면



Universal approximator





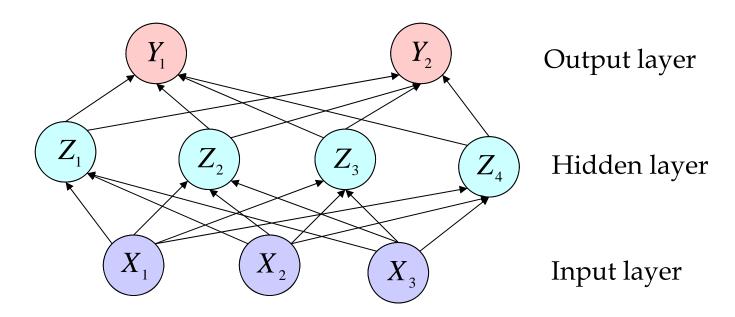
Another representation of neural network

• 아래 그림에서

$$z_j = \sigma(\alpha_{0j} + \alpha_j^T \mathbf{x}), \quad j = 1, \dots, m = 4$$

$$\hat{y}_{k} = f_{k}(\beta_{0k} + \beta_{k}^{T}\mathbf{z}), \ k = 1,...,q = 2$$

여기서 $\sigma(z) = 1/(1 + e^{-z})$ (Sigmoid function) 이다.



Another representation of neural network

• For regression

$$f_{k}(t) = t$$

• For *K*-class classification

$$f_k(\mathbf{t}) = e^{t_k} / \Sigma_l e^{t_l}$$

and each output y_k is a 0-1 variable for the k th class.

Fitting neural networks -1

- Error function $E = \sum_{cases} (\hat{y} y)^2$, entropy for classification
- Generic approach to minimizing *E* over weights $w = (\beta_j, \alpha_k)$ is *back-propagation*.
- Idea
 - minimize *E* by moving down its gradient. Because of compositional form of model, gradient can be computed by the chain rule.
 - This can be computed by a forward and backward sweep over the network, keeping track of quantities only local to each unit.
- Advantage
 - Simple
 - efficient on parallel architecture
 - can be carried out online-processing each observation one at a time, updating gradient after each
 - This allows the network to handle very large training sets and also to update parameters as new observation come in

Fitting neural networks -2

- Disadvantage
 - Can be very slow
- Starting values for weights
 - Usually random values near zero are used.
- Regularization
 - Often neural networks have too many parameters (weights) and will overfit the data at the global minimum of E.
 - Two solutions are common:
 - Early stopping (adhoc but effective)
 - Weight decay : adding a ridge-regression style penalty $\lambda \sum w^2$ to E

Back-propagation in detail

$$R(\alpha, \beta) = \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} (y_k^i - \hat{y}_k^i)^2 = \sum_{i=1}^{N} R^i$$

$$\frac{\partial R^i}{\partial \beta_{kj}} = -2(y_k^i - \hat{y}_k^i) f_k'(\beta_k^T \mathbf{z}^i) z_j^i$$

$$\frac{\partial R^i}{\partial \alpha_{il}} = -\sum_{k=1}^{K} 2(y_k^i - \hat{y}_k^i) f_k'(\beta_k^T \mathbf{z}^i) \beta_{kj} \sigma'(\alpha_j^T \mathbf{x}^i) x_l^i$$

• Given these derivatives, a gradient update at the r+1 st iteration has the form

$$\beta_{kj}^{(r+1)} \leftarrow \beta_{kj}^{(r)} - \gamma_r \sum_{i} \frac{\partial R^{i}}{\partial \beta_{kj}^{(r)}}$$

$$\alpha_{jl}^{(r+1)} \leftarrow \alpha_{jl}^{(r)} - \gamma_r \sum_{i} \frac{\partial R^{i}}{\partial \alpha_{il}^{(r)}}$$

where γ_r is the learning rate which can change with iteration number r.

Local minima

- Neural network은 복잡한 모형이므로 object function의 표현이 매끈하지 않을 가능성이 높다.
- 따라서, 추정과정에서 object function의 global minima 대신local minima를 찾을 가능성이 높다.
- Local minima를 찾지 않기 위해서는 초기값을 설정하는 것이 중 요하다.
- 초기값을 찾는 방법
 - Random Search
 - Genetic Algorithm
 - Simulated Annealing

Random search

- 각 모수에 대하여 난수를 발생시켜 모수의 값으로 한다.
- 이 모수의 값에 대하여 object function 값을 계산한다.
- 이렇게 여러 번 object function 값을 계산하여 가장 성능이 좋은 값을 초기값으로 하여 모수를 추정한다.
- 모수의 난수값을 가지고 몇 단계 추정하여 이 값을 비교할 수 있다.
- 난수의 분포로는 보통 균일분포 (uniform distribution)이나 정규 분포(normal distribution)이 사용된다.

Q&A