Linear Algebra for Statistics Chapter 9

Instructor: Seokho Lee (이석호)

Hankuk University of Foreign Studies

Chapter 9 가우스 소거법과 선형연립방정식

선형연립방정식의 해를 구하는 알고리즘 중에서 가장 대표적인 것은 가우스 소거법 (Gaussian elimination)이다.



Figure 9.1: 가우스

9.1 행사다리꼴(Row Echelon Form)

Definition

행렬 $A_{m \times n}$ 에 대하여, 아래 조건을 만족하면 이 행렬을 행사다리꼴(row echelon form)이라 한다

- 모든 원소가 0인 행이 있다면 그 행렬의 맨 아래 행에 위치한다.
- 각 행에서 행방향으로 처음 등장하는 0이 아닌 원소를 선행원소(leading entry)라 부르고, *i* + 1 번째 행의 선행원소는 *i* 번째 행의 선행원소보다 오른쪽에 위치한다.

Example

다음은 행사다리꼴의 예이다. 여기서 @는 각 행의 선행원소를, *는 임의의 숫자를 의미한다.

$$\begin{pmatrix} @ & * \\ 0 & @ \end{pmatrix}, \qquad \begin{pmatrix} @ & * & * & * & * \\ 0 & @ & * & * & * \\ 0 & 0 & @ & * & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 & @ \end{pmatrix}, \qquad \begin{pmatrix} 0 & @ & * & * & * \\ 0 & 0 & 0 & @ & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 & @ \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \tag{9.1}$$

Theorem (정리 9.1)

행사다리꼴의 0이 아닌 모든 행은 서로 선형독립(linearly independent)이다.

Proof.

예를 들어 행사다리꼴의 모습이 아래와 같다고 가정하자.

$$\begin{pmatrix}
0 & @ & * & * & * & * \\
0 & 0 & 0 & @ & * & * \\
0 & 0 & 0 & 0 & @ & * \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$
(9.2)

아래와 같이 ${\bf 0}$ 이 아닌 행벡터의 선형결합이 ${\bf 0}$ 이 되는 경우는 $\lambda_1=\lambda_2=\lambda_3=0$ 뿐임을 알수 있다.

$$\lambda_{1} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ * \\ * \\ * \\ * \end{pmatrix} + \lambda_{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ * \\ * \end{pmatrix} + \lambda_{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ * \\ * \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}. \tag{9.3}$$

동일한 논리가 모든 행사다리꼴에 적용되므로, 행사다리꼴 행렬의 **0** 이 아닌 모든 행은 서로 선형독립이다.

Definition

행렬 $A_{m \times n}$ 가 행사다리꼴일 때, 아래 조건을 만족하면 이 행렬은 기약행사다리꼴(reduced row echelon form)이라 한다

● 선행원소는 모두 1이며, 선행원소가 있는 열의 선행원소를 제외한 다른 원소는 모두 0이다.

Example

다음은 기약행사다리꼴의 예이다.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \qquad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & * & 0 \\ 0 & 1 & 0 & * & 0 \\ 0 & 0 & 1 & * & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \qquad \begin{pmatrix} 0 & 1 & * & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \tag{9.4}$$

9.2 기본행연산(Elementary Row Operation)

모든 행렬은 세가지 행연산(row operation)을 통해 행사다리꼴 및 기약행사다리꼴로 만들 수 있다. 이를 기본행연산(elementary row operation, ERO)이라고 한다.

Definition

아래의 연산을 기본행연산이라 한다.

- ① $R_{i,j}: i$ 번째 행과 j 번째 행의 위치를 바꾸는 연산
- ② $R_{i(c)}$: i 번째 행에 0이 아닌 상수 c 를 곱한 벡터로 i 번째 행을 대체하는 연산
- ⑤ $R_{i,j(c)}: j$ 번째 행에 0이 아닌 상수 c 를 곱한 후, 그 값을 i 번째 행에 더한 벡터로 i 번째 행을 대체하는 연산

아래의 행렬을 기본행연산을 사용하여 기약행사다리꼴로 표현하라.

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(풀이) 아래와 같은 과정을 거쳐 기약행사다리꼴을 얻는다.

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{1,2}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 (9.5)

$$\xrightarrow{R_{2,1}(-2)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2}(1/2)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 3/2 \end{pmatrix}$$
(9.6)

$$\xrightarrow{R_{1,2(1)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 1 & 3/2 \end{pmatrix}$$
(9.7)

Remark 정방행렬 $A_{n \times n}$ 을 행사다리꼴로 만들면 항상 상삼각행렬이 된다.

Definition

두 행렬 $A_{m \times n}$, $B_{m \times n}$ 이 기본행연산을 통해 동일한 행렬로 표현되면, 두 행렬은 서로 행동치 (row equivalent)라고 한다.

Example

아래 두 행렬이 행동치임을 보여라.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \qquad B = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}.$$

(**풀이**) 먼저 B 에 대하여

$$B \xrightarrow{R_{1}(1/3)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2}(1/3)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1 & 1/3 \end{pmatrix}$$
(9.8)

Example (continue)

이제 A 에 대하여,

$$A \xrightarrow{R_{2,1}(-2)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2}(1/3)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1/3 \end{pmatrix}$$
(9.9)

$$\xrightarrow{R_{1,2(1)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/3 \\ 0 & 1 & 1/3 \end{pmatrix}. \tag{9.10}$$

두 기약행사다리꼴의 형태가 같으므로 행동치이다.

Theorem (정리 9.2)

행렬 A 가 기본행연산(ERO)을 통해 행사다리꼴(혹은 기약행사다리꼴)인 B 가 될 때, 즉

$$A \xrightarrow{ERO} B \tag{9.11}$$

이면, 아래 성질을 만족한다.

- (1) $\mathcal{R}(A) = \mathcal{R}(B)$
- (2) B 의 0 이 아닌 행들은 $\mathcal{R}(A)$ 의 기저(basis)이다.
- (3) Rank(A) 는 B 의 0 이 아닌 행의 수와 일치한다 (여기서 Rank(A) 란 행렬 A 의 선형독립인 행의 수 혹은 열의 수를 의미한다)

Proof.

(1) 행의 위치 변환 및 ${\bf 0}$ 이 아닌 행에 상수를 곱하여도 이전과 이후의 행렬의 행공간은 변하지 않는다. A 의 행렬에 $R_{i,j(c)}$ 연산을 하여 얻은 행렬을 B 라 하면, B 의 행들은 A 의 행들의 선형결합으로 주어지므로 ${\cal R}(B)\subset {\cal R}(A)$ 이다. 반대연산인 $R_{i,j(-c)}$ 에 의해 B 가 A 로 변환되므로 ${\cal R}(A)\subset {\cal R}(B)$ 이다. 따라서 ${\cal R}(B)={\cal R}(A)$ 이다.

Proof.

- (2) B 가 행사다리꼴이면 0 이 아닌 모든 행은 서로 선형독립이다. 또한 $\mathcal{R}(A) = \mathcal{R}(B)$ 이므로, B 의 0 이 아닌 행들은 $\mathcal{R}(A)$ 의 기저이다.
- (3) $\operatorname{Rank}(A) = \dim(\mathcal{R}(A)) = \dim(\mathcal{R}(B))$ 이므로 B 의 0 이 아닌 행의 수와 일치한다.

9.3 가우스 소거법과 선형연립방정식

선형연립방정식에서, 방정식 양변에 임의의 상수를 곱하거나, 두 식의 순서를 바꾸거나, 두 식을 더하여도 방정식의 해는 동일하다. 이는 행렬의 기본행연산과 동일한 과정이며 이를 이용하여 방정식의 해를 구하는 방법이 가우스 소거법이다.

다음 연립방정식을 고려하자.

$$x + y = 3 \tag{9.12}$$

$$x - y = 1 \tag{9.13}$$

해는 x = 2, y = 1 이다. 위의 식에서 (9.13) 대신 (9.13) 에 2를 곱한 식으로 대치하면 여립방정식은

$$x + y = 3 \tag{9.14}$$

$$2x - 2y = 2 (9.15)$$

이며 해는 여전히 x = 2, y = 1로 동일하다.

또한 (9.12) 대신에 (9.12) + 2×(9.13) 을 대치하면 연립방정식은

$$3x - y = 5 (9.16)$$

$$x - y = 1 \tag{9.17}$$

이며 해는 여전이 이전과 동일함을 알 수 있다.

이를 일반화하여, 선형연립방정식

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

를 만족하는 \mathbf{x} 는 확대행렬(augmented matrix) $D=(A:\mathbf{b})$ 에 기본행연산

$$(A:\mathbf{b}) \xrightarrow{\mathrm{ERO}} (M:\mathbf{l})$$

을 통해 얻어진 선형연립방정식

$$M\mathbf{x} = \mathbf{l}$$

을 동시에 만족한다. 이를 가우스 소거법(Gaussian elimination)이라 한다.

다음 선형연립방정식에 대해 가우스 소거법을 적용하여 해를 구하여 보자.

$$x + y + z = 0$$

$$x - 2y + 2z = 4$$

$$x - 2y + z = 2$$

이를 행렬로 표현하면

$$A\mathbf{x} := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 2 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix} =: \mathbf{b}$$

이다. 따라서 확대행렬 D는 아래와 같이 주어진다.

$$D = (A : \mathbf{b}) = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 2 & 4 \\ 1 & -2 & 1 & 2 \end{array} \right).$$

D 행렬에 기본행연산을 사용하여 아래와 같이 A 행렬 부분을 기약행사다리꼴로 만든다.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 1 & -2 & 2 & | & 4 \\ 1 & -2 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2,1}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & -3 & 1 & | & 4 \\ 1 & -2 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{3,1}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & -3 & 1 & | & 4 \\ 0 & -3 & 0 & | & 2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_{3,2}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & -3 & 1 & | & 4 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{1,3}(1)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & | & -2 \\ 0 & -3 & 0 & | & 2 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_{2,3}(1)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & | & -2 \\ 0 & -3 & 0 & | & 2 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2}(-1/3)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & -2/3 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_{3}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & | & -2 \\ 0 & 1 & 0 & | & -2/3 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix}$$

따라서 선형연립방정식의 해는 아래의 선형연립방정식

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -2/3 \\ 2 \end{pmatrix}$$
(9.18)

의 해와 동일하다. 따라서 해는 x = -4/3, y = -2/3, z = 2 으로 손쉽게 구할 수 있다.

위의 단계에서 더 진행하면

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -2/3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{1,2}(-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -4/3 \\ 0 & 1 & 0 & -2/3 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} = (I_3 : \mathbf{x})$$

따라서 선형연립방정식의 해는 아래의 선형연립방정식

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4/3 \\ -2/3 \\ 2 \end{pmatrix}$$
(9.19)

의 해와 동일하며 동일한 해를 바로 얻을 수 있다

Definition

선형연립방정식 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 의 해를 구하기 위한 아래의 알고리즘

- ① 확대행렬(augmented matrix) $D = (A : \mathbf{b})$ 를 만든다.
- ② 행렬 D 에 대해 기본행연산을 통해 기약행사다리꼴 (M:I) 을 만든다.
- ③ 방정식 *Mx* = Ⅰ의 해를 구한다.

을 가우스-조던(Gauss-Jordan) 알고리즘이라 한다.

얻어진 기약행사다리꼴 (M:I) 이 (I:I) 의 형태라면 I 이 선형연립방정식의 유일해가 되며, 기약사다리꼴의 마지막 행이 $(0,\cdots,0|c)$ $(c\neq 0)$ 이면 방정식의 해는 존재하지 않는다. 만일 기약사다리꼴의 마지막 행이 $(0,\cdots,0|0)$ 이면 방정식의 해는 무수히 많게 된다.

아래 연립방정식의 해를 구하라.

$$\begin{cases} x + y + z = 0 \\ x - 2y + 2z = 4 \\ 3x - 6y + 6z = 12 \end{cases}$$

(풀이) 확대행렬에 대해 가우스-조던 알고리즘을 이용하면,

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
1 & -2 & 2 & 4 \\
3 & -6 & 6 & 12
\end{pmatrix}
\xrightarrow{R_{2,1}(-1)}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
0 & -3 & 1 & 4 \\
3 & -6 & 6 & 12
\end{pmatrix}
\xrightarrow{R_{3,1}(-3)}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
0 & -3 & 1 & 4 \\
0 & -9 & 3 & 12
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_{3,2}(-3)}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 0 \\
0 & -3 & 1 & 4 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{R_{2}(-1/3)}
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\
0 & 1 & -1/3 & -4/3 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_{1,2}(-1)}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 4/3 & 4/3 \\
0 & 1 & -1/3 & -4/3 \\
0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

Example (continue)

따라서, 연립방정식의 해는 무수히 많게 되며 해의 형태는

$$\begin{cases} x + \frac{4}{3}z = \frac{4}{3} \\ y - \frac{1}{3}z = -\frac{4}{3} \end{cases}$$

를 만족하게 되어 $(x, y, z) = (-\frac{4}{3}t + \frac{4}{3}, \frac{1}{3}t - \frac{4}{3}, t)$ (t 는 실수) 의 해를 갖는다.

다음 연립방정식을 가우스-조던 알고리즘을 이용하여 해가 없음을 보여라

$$\begin{cases} x + y = 2 \\ x + y = 1 \end{cases}$$

다음 연립방정식을 가우스-조던 알고리즘을 이용하여 해가 무수히 많음을 보여라

$$\begin{cases} x + y + z = 2 \\ x - y + z = 1 \end{cases}$$

9.4 행렬을 이용한 기본행연산

기본행연산은 연산행렬을 이용하여 표현할 수 있다. 예를 들어 $A_{5\times 5}$ 의 경우를 이용하여 살펴보자.

R_{2.4} 연산:

$$R_{2,4} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{R_{2,4}} \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \\ a_{51} & a_{52} & a_{53} & a_{54} & a_{55} \end{pmatrix}}_{A} = \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \\ a_{51} & a_{52} & a_{53} & a_{54} & a_{55} \end{pmatrix}}_{A}$$

 $R_{2(c)}$ 연산:

$$R_{2(c)} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & c & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}}_{R_{2(c)}} \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \\ a_{51} & a_{52} & a_{53} & a_{54} & a_{55} \end{pmatrix}}_{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ ca_{21} & ca_{22} & ca_{23} & ca_{24} & ca_{25} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \\ a_{51} & a_{52} & a_{53} & a_{54} & a_{55} \end{pmatrix}$$

$R_{2,3(c)}$ 연산:

$$R_{2,3(c)} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & c & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{R_{2,3(c)}} \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} & a_{25} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \\ a_{51} & a_{52} & a_{53} & a_{54} & a_{55} \end{pmatrix}}_{A}$$

$$= \underbrace{\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} & a_{15} \\ a_{21} + ca_{31} & a_{22} + ca_{32} & a_{23} + ca_{33} & a_{24} + ca_{34} & a_{25} + ca_{35} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} & a_{35} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} & a_{45} \\ a_{51} & a_{52} & a_{53} & a_{54} & a_{55} \end{pmatrix}}$$

아래 행렬을 기약행사다리꼴로 만드는 과정에 필요한 연산행렬을 순서대로 나열하라

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

(풀이) 다음의 과정을 통해 기약행사다리꼴로 변형한다고 하자.

$$A \xrightarrow{R_{1,2(-1)}} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{1,2}} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2,3(1)}} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_{2,3}} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{1,2(-3)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{3(1/4)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{R_{1,3(4)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_{2,3(-2)}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Example (continue)

위의 기본행연산에 대응하는 연산행렬은 아래와 같다.

$$R_{1,2(-1)} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad R_{1,2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad R_{2,3(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$R_{2,3} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad R_{1,2(-3)} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad R_{3(1/4)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1/4 \end{pmatrix}$$

$$R_{1,3(4)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad R_{2,3(-2)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

따라서 기약행사다리꼴을 만드는 과정은 다음과 같이 표현할 수 있다.

$$R_{2,3(-2)}R_{1,3(4)}R_{3(1/4)}R_{1,2(-3)}R_{2,3}R_{2,3(1)}R_{1,2}R_{1,2(-1)}A = I_3.$$

아래 행렬 A 의 영공간(null space)을 구하라

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 1 & 3 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \tag{9.20}$$

 $(\mathbf{\Xi}\mathbf{O})$ 행렬 A 의 영공간은 $A\mathbf{x}=\mathbf{0}$ 을 만족하는 \mathbf{x} 들의 집합을 의미하며, 이에 대응하는 확대행렬은 아래와 같다.

$$(A|\mathbf{0}) = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 4 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right).$$

이에 대해 아래와 같이 기본행연산을 수행할 수 있다.

Example (continue)

따라서, 해는 x = 0, y = 0, z = 0 이므로 행렬 A 의 영공간은 $\{\mathbf{0}\}$ 이다.