Linear Algebra for Statistics Chapter 15

Instructor: Seokho Lee (이석호)

Hankuk University of Foreign Studies

Chapter 15 일반화역행렬

15.1 무어-펜로즈 역행렬(Moore-Penrose Inverse)





Figure 15.1: 무어(좌) 및 펜로즈(우)

아래의 선형방정식을 고려하자.

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}.\tag{15.1}$$

A 가 크기 $n \times n$ 인 정방행렬이고 정칙행렬이면 역행렬 A^{-1} 가 존재하므로, \mathbf{x} 의 해로서

$$\mathbf{x} = A^{-1}\mathbf{b} \tag{15.2}$$

라는 유일해를 얻는다.

만일 A 의 크기가 $m \times n$ (m > n) 인 행렬이라면, 식의 개수가 추정대상의 개수보다 많으므로 이를 만족하는 해는 존재하지 않는다.

$$\mathbf{x} - A\mathbf{b} = \mathbf{0} \tag{15.3}$$

을 만족하는 \mathbf{x} 의 해는 없지만, 회귀분석에서는 \mathbf{b} 와 $A\mathbf{x}$ 사이의 거리의 제곱인

$$\|\mathbf{b} - A\mathbf{x}\|^2 \tag{15.4}$$

를 최소로 하는 x 를 찾는다. 이러한 방법을 최소제곱법이라 한다.

최소제곱법에 의한 x 값의 추정값을 x 라 표현하면, 단원 8.5에 의해 아래와 같이 주어진다.

$$\hat{\mathbf{x}} = (A^T A)^{-1} A^T \mathbf{b}. \tag{15.5}$$

여기서

$$A^{+} = (A^{T}A)^{-1}A^{T} (15.6)$$

라고 정의하면

$$\hat{\mathbf{x}} = A^{+}\mathbf{b} \tag{15.7}$$

로 표현 가능하며, 여기서 A^+ 는 A 의 일반화역행렬의 일종이다.

 $A_{m \times n}$ 행렬에 대해 m < n 인 경우 선형방정식의 해는 식의 개수가 모수의 수보다 적으므로, 방정식을 만족하는 해 \mathbf{x} 는 무수히 많다. 무수히 많은 해 중에서

$$\mathbf{x} = A^T (AA^T)^{-1} \mathbf{b} = A^+ \mathbf{b}$$
 (15.8)

은 일반화역행렬로 표현된다.

Definition

임의의 행렬 $A_{m \times n}$ 에 대하여,

- $AA^{-}A = A$
- $A^{-}AA^{-} = A^{-}$

를 만족하면 A^- 는 A 의 일반화역행렬(generalized inverse)이라고 한다.

Theorem (정리 15.1)

정방행렬A 가 정칙행렬일 때, A^{-1} 는A 의 일반화역행렬이다.

Proof.

$$AA^{-1}A = A$$
 이고 $A^{-1}AA^{-1} = A^{-1}$ 이므로 A^{-1} 는 일반화역행렬이다.

Definition

임의의 행렬 $A_{m \times n}$ 에 대하여, A^+ 가 다음을 만족하면 이를 A 의 무어-펜로즈 역행렬 (Moore-Penrose inverse)이라 한다.

$$AA^{+}A = A$$

$$A^{+}AA^{+} = A^{+}$$

3
$$(AA^+)^T = AA^+$$

$$(A^+A)^T = A^+A$$

Proposition (15.2)

 $A_{m \times n}$ 에 대하여, 다음을 증명하라.

- $(1) (A^TA)^{-1}$ 가 존재할 때, $(A^TA)^{-1}A^TA$ 의 무어-펜로즈 역행렬이다.
- (2) $(AA^T)^{-1}$ 가 존재할 때, $A^T(AA^T)^{-1}$ 는 A 의 무어-펜로즈 역행렬이다.

Proof.

(1) $A^+ = (A^T A)^{-1} A^T$ 라고 하면,

$$AA^{+}A = A(A^{T}A)^{-1}A^{T}A = A,$$

$$A^{+}AA^{+} = (A^{T}A)^{-1}A^{T}A(A^{T}A)^{-1}A^{T} = (A^{T}A)^{-1}A^{T} = A^{+},$$

$$(AA^{+})^{T} = (A(A^{T}A)^{-1}A^{T})^{T} = A(A^{T}A)^{-1}A^{T} = AA^{+},$$

$$(A^{+}A)^{T} = ((A^{T}A)^{-1}A^{T}A)^{T} = I_{n} = (A^{T}A)^{-1}A^{T}A = A^{+}A.$$

(2) $A^+ = A^T (AA^T)^{-1}$ 라고 하면,

$$AA^{+}A = AA^{T}(AA^{T})^{-1}A = A,$$

$$A^{+}AA^{+} = A^{T}(AA^{T})^{-1}AA^{T}(AA^{T})^{-1} = A^{T}(AA^{T})^{-1} = A^{+},$$

$$(AA^{+})^{T} = (AA^{T}(AA^{T})^{-1})^{T} = I_{m} = AA^{T}(AA^{T})^{-1} = AA^{+},$$

$$(A^{+}A)^{T} = (A^{T}(AA^{T})^{-1}A)^{T} = A^{T}(AA^{T})^{-1}A = A^{+}A.$$

Remark $(A^TA)^{-1}$ 과 $(AA^T)^{-1}$ 이 모두 존재한다면, A 는 정칙인 정방행렬이므로 $A^+ = (A^TA)^{-1}A^T = A^{-1}(A^T)^{-1}A^T = A^{-1}$ 이고 $A^+ = A^T(AA^T)^{-1} = A^T(A^T)^{-1}A^{-1} = A^{-1}$ 이 되어 무어-펜로즈 역행렬은 역행렬이 된다.

아래 방정식의 해를 무어-펜로즈 역행렬을 사용하여 구하라.

$$\begin{cases} 2x = 3\\ 2x = 4. \end{cases} \tag{15.9}$$

(**풀이**) 하나의 항에 대해 두개의 다른 식을 만족해야 하므로 수학적으로 해는 존재하지 않는다. 무어-펜로즈 역행렬에 의한 값을 구하기 위해 행렬로 표현하면 다음과 같다.

$$A\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 2\\2 \end{pmatrix} x = \begin{pmatrix} 3\\4 \end{pmatrix} = \mathbf{b}. \tag{15.10}$$

따라서 무어-펜로즈 역행렬에 의한 추정값은 다음과 같이 계산된다.

$$\hat{\mathbf{x}} = (A^T A)^{-1} A^T \mathbf{b} = (4)^{-1} (2, 2) \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} = \frac{7}{4}.$$
 (15.11)

추정값 x = 1.75는 1.5 와 2 의 사이값으로 주어짐을 알 수 있다.

다음 방정식의 해를 무어-펜로즈 역행렬을 이용하여 구하라.

$$\begin{cases} x + 2y + z = 0 \\ 2x + y = 7. \end{cases}$$
 (15.12)

(**풀이**) 3개 항에 2개의 식만 있으므로 만족하는 해는 무수히 많다. 무어-펜로즈 역행렬을 이용한 해를 구하기 위해 방정식을 행렬로 표현하면 아래와 같다.

$$A\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 7 \end{pmatrix} = \mathbf{b}. \tag{15.13}$$

여기서

$$AA^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$$
 (15.14)

이므로

Example (continue)

(풀이)

$$(AA^T)^{-1} = \frac{1}{14} \begin{pmatrix} 5 & -4 \\ -4 & 6 \end{pmatrix}$$
 (15.15)

이다. 따라서

$$\mathbf{x} = A^{+}\mathbf{b} = A^{T}(AA^{T})^{-1}\mathbf{b} = \frac{1}{14} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & -4 \\ -4 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

이다. 즉, x = 4, y = -1, z = -2 이고 이는 방정식을 만족하는 해 중의 하나이다.

다음 방정식의 해를 무어-펜로즈 역행렬을 이용하여 구하라. 해가 많으면 그 중의 하나를 구하고, 해가 존재하지 않으면 최소제곱법에 의한 추정값을 구하라.

$$\begin{cases} x + 2y = 0 \\ x + 2y = 2 \\ x - 2y = -2 \\ x - 2y = 2. \end{cases}$$
 (15.16)

15.2 무어-펜로즈 역행렬의 성질

Theorem (정리 15.3 무어-펜로즈 역행렬의 성질)

행렬 $A_{m \times n}$ 의 무어-펜로즈 역행렬을 A^+ 라 할 때, 다음이 성립한다.

(1)
$$(\alpha A)^+ = \frac{1}{\alpha} A^+, \quad (\alpha \neq 0)$$

(2)
$$(A^+)^T = (A^T)^+$$

(3)
$$(A^+)^+ = A$$

(4) A 가 정착인 정방행렬일 때, $A^{+} = A^{-1}$

(5)
$$(A^TA)^+ = A^+(A^T)^+$$

(6)
$$(AA^T)^+ = (A^T)^+A^+$$

(7)
$$(A^+A)^+ = A^+A$$

(8)
$$(AA^+)^+ = AA^+$$

(1)

$$(\alpha A) \left(\frac{1}{\alpha} A^{+}\right) (\alpha A) = \alpha A, \tag{15.17}$$

$$\left(\frac{1}{\alpha}A^{+}\right)(\alpha A)\left(\frac{1}{\alpha}A^{+}\right) = \frac{1}{\alpha}A^{+},\tag{15.18}$$

$$\left((\alpha A) \left(\frac{1}{\alpha} A^+ \right) \right)^T = (AA^+)^T = AA^+ = (\alpha A) \left(\frac{1}{\alpha} A^+ \right), \tag{15.19}$$

$$\left(\left(\frac{1}{\alpha}A^{+}\right)(\alpha A)\right)^{T} = (A^{+}A)^{T} = A^{+}A = \left(\frac{1}{\alpha}A^{+}\right)(\alpha A). \tag{15.20}$$

(2)

$$A^{T}(A^{+})^{T}A^{T} = (AA^{+}A)^{T} = A^{T}, (15.21)$$

$$(A^{+})^{T}A^{T}(A^{+})^{T} = (A^{+}AA^{+})^{T} = (A^{+})^{T}, (15.22)$$

$$(A^{T}(A^{+})^{T})^{T} = A^{+}A = (A^{+}A)^{T} = A^{T}(A^{+})^{T},$$
(15.23)

$$((A^{+})^{T}A^{T})^{T} = AA^{+} = (AA^{+})^{T} = (A^{+})^{T}A^{T}.$$
 (15.24)

(5)

$$A^{T}A(A^{+}(A^{+})^{T})A^{T}A = A^{T}A(A^{+}(A^{+})^{T}A^{T})A$$

$$= A^{T}A(A^{+}(AA^{+})^{T})A \quad ((2) \ \Re \ (6) \ \text{에 의해})$$

$$= A^{T}A(A^{+}AA^{+})A \quad (A^{+}) \ \text{성질에 의해})$$

$$= A^{T}AA^{+}A \quad (A^{+}) \ \text{성질에 의해}) \quad (15.25)$$

$$(A^{+}(A^{+})^{T})A^{T}A(A^{+}(A^{+})^{T}) = A^{+}((A^{+})^{T}A^{T})AA^{+}(A^{+})^{T}$$

$$= A^{+}A(A^{+}AA^{+})(A^{+})^{T} \quad ((2) \ \Re \ (6) \ \text{에 의해})$$

$$= A^{+}AA^{+}(A^{+})^{T} \quad (A^{+}) \ \text{성질에 의해})$$

$$= A^{+}(A^{+})^{T}, \quad (A^{+}) \ \text{d질에 의해}) \quad (15.26)$$

(5) (continue)

$$((A^TA)(A^+(A^+)^T))^T$$
 = $A^+(A^+)^TA^TA$ (행렬의 성질에 의해)
 = $A^+(AA^+)^TA$ (행렬의 성질에 의해)
 = $(A^+A)(A^+A)$ (A^+ 의 성질에 의해)
 = $(A^+A)^T(A^+A)^T$ (A^+ 의 성질에 의해)
 = $A^T(A^+)^TA^T(A^+)^T$ (행렬의 성질에 의해)
 = $A^T(AA^+)^T(A^+)^T$ (행렬의 성질에 의해)
 = $(A^TA)(A^+(A^+)^T)$, (A^+ 의 성질에 의해) (15.27)

$$((A^{+}(A^{+})^{T})(A^{T}A))^{T} = A^{T}AA^{+}(A^{+})^{T} = A^{T}(AA^{+})^{T}(A^{+})^{T} = A^{T}(A^{+})^{T}A^{T}(A^{+})^{T}$$

$$= A^{T}(A^{+}AA^{+})^{T} = A^{T}(A^{+})^{T} = (A^{+}A)^{T} = A^{+}A \quad (15.28)$$

$$= A^{+}AA^{+}A = A^{+}(AA^{+})^{T}A = A^{+}(A^{+})^{T}A^{T}A. \quad (15.29)$$

나머지 부분은 연습문제에서 다룬다.

Theorem (정리 15.4 직교정규벡터와 무어-펜로즈 역행렬)

행렬 $A_{m \times n}$ 에서 열벡터가 직교정규벡터라고 하자. 즉, $A^TA = I_n$ 이라고 하면 다음이 성립한다.

$$A^+ = A^T. (15.30)$$

Proof.

$$AA^{T}A = AI_{n} = A,$$

$$A^{T}AA^{T} = I_{n}A^{T} = A^{T},$$

$$(AA^{T})^{T} = AA^{T},$$

$$(A^{T}A)^{T} = A^{T}A$$

이므로 A^T 는A의 무어-펜로즈 역행렬이다.

다음 행렬의 무어-펜로즈 역행렬을 구하라.

$$A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}. \tag{15.31}$$

15.3 대칭행렬의 무어-펜로즈 역행렬

대칭행령인 경우

$$A = P\Lambda P^T \tag{15.32}$$

를 만족하는 직교행렬 P가 존재한다.

Theorem (정리 15.5 대칭행렬의 무어-펜로즈 역행렬)

계수가 r $(r \le n)$ 인 대칭행렬 $A_{n \times n}$ 의 고유값 $\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_n$ 으로 이루어진 대각행렬 Λ 와 직교정규고유벡터로 이루어진 행렬 P에 대해 대각화

$$A = P\Lambda P^T \tag{15.33}$$

를 이룬다면 A의 무어-펜로즈 역행렬 A^+ 은 아래와 같다. 여기서 $\Lambda^+ = diag(\phi_{ii})$ 이다.

$$A^{+} = P\Lambda^{+}P^{T}, \tag{15.34}$$

$$\phi_{ii} = \begin{cases} \frac{1}{\lambda_{ii}}, & \text{if } \lambda_{ii} \neq 0, \\ 0, & \text{if } \lambda_{ii} = 0. \end{cases}$$
 (15.35)

계수가 r 이므로 0 이 아닌 고유값이 r 개 존재한다. 따라서 $\Lambda_1=\mathrm{diag}(\lambda_1,\lambda_2,\dots,\lambda_r)$ 이라고 정의하면

$$\Lambda = \begin{pmatrix} \Lambda_1 & 0_{r \times (n-r)} \\ 0_{(n-r) \times r} & 0_{(n-r) \times (n-r)} \end{pmatrix}$$
 (15.36)

이다. 0 이 아닌 고유값에 대응하는 고유벡터와 0 에 대응하는 고유벡터를 나누어 $P=(P_1,P_2)$ 로 표현한다면

$$A = P\Lambda P^{T} = (P_{1}, P_{2}) \begin{pmatrix} \Lambda_{1} & 0_{r \times (n-r)} \\ 0_{(n-r) \times r} & 0_{(n-r) \times (n-r)} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P_{1}^{T} \\ P_{2}^{T} \end{pmatrix} = P_{1}\Lambda_{1}P_{1}^{T}$$
(15.37)

이다. 여기서
$$\Lambda^+=\begin{pmatrix} \Lambda_1^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
 이므로

$$A^{+} = P\Lambda^{+}P^{T} = P_{1}\Lambda_{1}^{-1}P_{1}^{T}$$
(15.38)

로 정의하고 A^+ 이 A의 무어-펜로즈 역행렬이 됨을 보이자.

먼저 $P^TP = I_n$ 이므로

$$P^{T}P = \begin{pmatrix} P_{1}^{T} \\ P_{2}^{T} \end{pmatrix} (P_{1}, P_{2}) = \begin{pmatrix} P_{1}^{T}P_{1} & P_{1}^{T}P_{2} \\ P_{2}^{T}P_{1} & P_{2}^{T}P_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_{r} & 0_{r \times (n-r)} \\ 0_{(n-r) \times r} & I_{n-r} \end{pmatrix}$$

로부터 $P_1^T P_1 = I_r$ 임을 알 수 있다. 이 사실을 이용하여

$$AA^{+}A = (P_{1}\Lambda_{1}P_{1}^{T})(P_{1}\Lambda_{1}^{-1}P_{1}^{T})(P_{1}\Lambda_{1}P_{1}^{T}) = P_{1}\Lambda_{1}P_{1}^{T} = A,$$
(15.39)

$$A^{+}AA^{+} = (P_{1}\Lambda_{1}^{-1}P_{1}^{T})(P_{1}\Lambda_{1}P_{1}^{T})(P_{1}\Lambda_{1}^{-1}P_{1}^{T}) = P_{1}\Lambda_{1}^{-1}P_{1}^{T} = A^{+}$$
(15.40)

을 만족한다.

또한

$$\Lambda\Lambda^{+} = \begin{pmatrix} \Lambda_{1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Lambda_{1}^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_{r} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

이고 같은 방식으로 $\Lambda^+\Lambda = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ 이므로,

$$AA^+ = (P\Lambda P)(P\Lambda^+P^T) = P\Lambda\Lambda^+P^T = (P_1, P_2)\begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} P_1^T \\ P_2^T \end{pmatrix} = P_1P_1^T,$$

$$A^{+}A = (P\Lambda^{+}P)(P\Lambda P^{T}) = P\Lambda^{+}\Lambda P^{T} = (P_{1}, P_{2}) \begin{pmatrix} I_{r} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} P_{1}^{T} \\ P_{2}^{T} \end{pmatrix} = P_{1}P_{1}^{T}$$

(교재에서 위의 계산이 틀림에 유의)

이므로 AA^+, A^+A 모두 대칭행렬임을 알 수 있다. 따라서 위에서 정의한 A^+ 는 A의 무어-펜로즈 역행렬의 성질을 모두 만족한다.

아래 행렬의 무어-펜로즈 역행렬을 구하라.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & \sqrt{2} & 0 \\ \sqrt{2} & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \tag{15.41}$$

(**풀이**) 행렬 A에 원소가 모두 0인 행이 존재하므로, A의 역행렬은 존재하지 않는다. 또한 A^TA , AA^T 모두 비정칙이므로 Proposition 15.2를 사용하지 못한다. 따라서 Proposition 15.5를 이용한다.

먼저 A에 대한 대각화를 실행하면,

$$\det(A - \lambda I_3) = \det\begin{pmatrix} 2 - \lambda & \sqrt{2} & 0\\ \sqrt{2} & 3 - \lambda & 0\\ 0 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} = -\lambda(\lambda - 1)(\lambda - 4) = 0$$

으로부터 $\lambda = 4, 1, 0$ 이 되고, 대응하는 직교정규고유벡터는 아래와 같이 얻을 수 있다.

Example (continue)

(풀이)

$$\mathbf{v}_1 = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}, 0\right)^T, \quad \mathbf{v}_2 = \left(-\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right)^T, \quad \mathbf{v}_3 = (0, 0, 1)^T.$$
 (15.42)

따라서 Proposition 15.5에 의해

$$A^{+} = P\Lambda^{+}P^{T} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & 0\\ \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & 0 & 0\\ 0 & 1 & 0\\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & 0\\ -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

혹은

$$A^{+} = P_{1}\Lambda_{1}^{+}P_{1}^{T} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} \\ \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & 0 \\ -\frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 \end{pmatrix}$$

을 이용하면, 다음을 얻는다.

$$A^{+} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{\sqrt{2}}{4} & 0\\ -\frac{\sqrt{2}}{4} & \frac{1}{2} & 0\\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \tag{15.43}$$

이전 예제의 A와 계산한 A^+ 를 가지고 $AA^+A = A$ 임을 계산하여 확인하라.

15.5 특이값 분해를 이용한 무어-펜로즈 역행렬

Theorem (정리 15.6 특이값 분해와 무어-펜로즈 역행렬)

행렬 $A_{m \times n}$ 의 계수가 r $(r \le \min(m, n))$ 일때, 특이값 분해(SVD)에 의해

$$A = U_{m \times m} D_{m \times n} V_{m \times n}^T = U \begin{pmatrix} \Delta_{r \times r} & 0_{r \times (n-r)} \\ 0_{(m-r) \times r} & 0_{(m-r) \times (n-r)} \end{pmatrix} V^T$$
 (15.44)

로 분해되며, 무어-펜로즈 역행렬은 다음과 같이 주어진다.

$$A^{+} = VD^{+}U^{T} = V \begin{pmatrix} \Delta^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} U^{T}.$$
 (15.45)

여기서, Δ 는 $r \times r$ 크기의 대각행렬이며 대각원소는 0이 아닌 특이값으로 구성된다.

$$AA^{+}A = U \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V^{T}V \begin{pmatrix} \Delta^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} U^{T}U \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V^{T} = U \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V^{T} = A,$$

$$A^{+}AA^{+} = U \begin{pmatrix} \Delta^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V^{T}V \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} U^{T}U \begin{pmatrix} \Delta^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V^{T} = U \begin{pmatrix} \Delta^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V^{T} = A^{+}$$

$$(15.46)$$

$$(15.47)$$

임을 알 수 있다. 또한 0 이 아닌 특이값과 0 인 특이값에 대응하도록 왼쪽특이벡터와 오른쪽특이벡터를 정리하여 표현하면 $U=(U_1,U_2),V=(V_1,V_2)$ 로 둘 수 있다. 따라서

$$AA^{+} = U \begin{pmatrix} \Delta & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V^{T} V \begin{pmatrix} \Delta^{-1} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} U^{T} = U \begin{pmatrix} I_{r} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} U^{T}$$
$$= (U_{1}, U_{2}) \begin{pmatrix} I_{r} & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{1}^{T} \\ U_{2}^{T} \end{pmatrix} = U_{1} U_{1}^{T}$$

이므로 AA^+ 는 대칭행렬이다. 또한 비슷한 방식으로 $A^+A = V_1V_1^T$ 이므로 대칭이다.

행렬 A가 아래와 같이 특이값 분해(SVD)를 이룰 때, A의 무어-펜로즈 역행렬인 A^+ 를 구하고 $AA^+A=A$ 가 성립함을 보여라.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0.5 \\ 1 & 0 & 0.5 \\ 0 & -1 & 0.5 \\ 0 & 0 &$$

임의의 행렬 A에 대하여 무어-펜로즈 역행렬을 구하는 방법을 요약하면 아래와 같다.

- $(A^TA)^{-1}$ 의 역행렬이 존재하는 경우, $A^+ = (A^TA)^{-1}A^T$
- ② $(AA^T)^{-1}$ 의 역행렬이 존재하는 경우, $A^+ = ^T (AA^T)^{-1}$
- $3A^{-1}$ 이 존재하는 경우, $A^+ = A^{-1}$
- $A^TA = I_n$ 인 경우, $A^+ = A^T$
- $\mathbf{S} A^T = A$ 인 경우, $A^+ = P\Lambda^+ P^T$
- \bullet $A_{m \times n}$ 의 계수가 $r (r \le \min(m, n))$ 인 경우, $A^+ = VD^+U^T$