

Subtask 1

Mở một mảng 2 chiều để đánh dấu và quản lý các ô mà cả 2 con robot đều đi qua.

Subtask 2

Việc mở một mảng 2 chiều sẽ khiến cho việc đủ trong giới hạn của bộ nhớ là không thể nên chúng ta sẽ tìm cách để giảm số lượng ô phải đánh dấu.

Dễ thấy: Vì mỗi con robot chỉ đi chính xác là $M - 1 + N - 1$ bước.

Nên thực tế số lượng ô tối đa chúng ta cần phải đánh dấu là $2 \times (M - 1 + N - 1)$.

[Solution mẫu](#)