

第四章作业

目录

一、 问题叙述.....	2
二、 问题分析.....	2
三、 复合梯形.....	2
四、 Simpson 三分之一法.....	4
五、 Simpson 八分之三法.....	4
六、 复合 Simpson 公式.....	5
七、 Newton-Cotes 公式.....	6
八、 Romberg 积分.....	7
九、 Gauss 积分.....	8
十、 小结.....	9

一、问题叙述

圆形管道中流体的速度可表示为 $v(r) = 10 \left(1 - \frac{r}{r_0} \right)^{1/n}$ 其中 v 是速度, r 是由管道中心向外的径向距离, r_0 是管道的半径。那么, 管道流体的体积流量 Q 可以通过下式计算:

$$Q = \int_0^{r_0} 2\pi r \cdot v(r) dr$$

假设 $r_0 = 0.75$, $n = 7$, 请采用不同的数值积分方法计算管道流体的体积流量, 并分析误差。

二、问题分析

整理函数后发现, 在使用余项公式计算估计误差时, 由于函数的高阶导数在 x 最大值处的取值为负无穷, 积分不收敛, 无法求得高阶导的平均值, 所以采用事后估计法分析误差。

$$\begin{aligned} v(r) &= 10 \left(1 - \frac{r}{r_0} \right)^{\frac{1}{n}}, \quad r_0 = 0.75, \quad n = 7 \\ &\Downarrow \text{代入} \\ Q &= \int_0^{r_0} 2\pi r v(r) dr = \int_0^{0.75} 2\pi r \cdot 10 \left(1 - \frac{r}{0.75} \right)^{\frac{1}{7}} dr \end{aligned}$$

在后续代码中, d 代表区间长度, n 代表分段数, $result$ 表示计算结果, Et 表示真实绝对误差, ε 表示真实相对误差, Ea 表示事后误差估计。

另外, 在利用 python 库函数 `sympy` 计算本例中积分真值时, 由于系统内部存储格式的原因, 无法计算到边界点 0.75 的积分值, 因此通过减去微小偏移量的方法求出近似值, 设置 $\delta = 1e-8$, 经验证得该近似值 14.43169110 与真实值 14.43169125 的误差小于 $1e-7$, 对结果的影响不大。

三、复合梯形

本例中两端点的函数值都为零, 无法用一阶梯形公式计算, 因此采用复合梯形公式, 公式推导如下:

$$\begin{aligned} T(n) &= \sum_{i=0}^{n-1} \left[\frac{h}{2} (f(x_i) + f(x_{i+1})) - \frac{h^3}{12} f''(\xi_i) \right] = h \left(\frac{1}{2} f(a) + \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) + \frac{1}{2} f(b) \right) - \sum_{i=0}^{n-1} \frac{h^3}{12} f''(\xi_i) \\ &\Downarrow \\ T &\approx \frac{d}{2n} \times (f(a) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} f(x_i) + f(b)) \end{aligned}$$

事后误差估计：

$$I - T(n) \approx \frac{1}{3} (T(n) - T(\frac{n}{2}))$$

↓

$$E_a \approx \frac{1}{3} (T(n) - T(\frac{n}{2}))$$

代码如下：

```
import sympy as sp

x = sp.Symbol("x")
f = 2*sp.pi*x*10*sp.root((1-x/0.75), 7)
d = 0.75          #区间长度
n = 200           #分段数
delta = 1e-8      #微小偏移量
xValue1 = []      #存放n个节点的x值
for i in range(n + 1):
    xValue1.append(i * d / n)
xValue2 = []      #存放n/2个节点的x值
for i in range(int(n/2 + 1)):
    xValue2.append(i * 2*d / n)

def trapezoidal(xValue, n0):
    fx = []        #存放各节点的f(x)值
    for i in range(n0+1):
        fx.append(f.evalf(subs={x: xValue[i]}))
    result = d*(fx[0]+fx[n0]+2*sum(fx[i] for i in range(1, n0)))/(2*n0)
    return result

result = trapezoidal(xValue1, n)

Ea = (trapezoidal(xValue1, n)-trapezoidal(xValue2, int(n/2))) / 3    #计算事后误差
Real = sp.integrate(f, (x, xValue1[0], xValue1[n]-delta)).evalf()    #计算真值
Et = abs(Real - result)        #计算绝对误差
epsilon = Et / Real * 100      #计算相对误差

print("result = %.10f, Et = %.10f, epsilon = %.2f%%, Ea = %.10f" %
      (result, Et, epsilon, Ea))
```

改变分段 n 的值，结果如下：

分段数	计算值 result	绝对误差 Et	相对误差 ε	事后误差估计 Ea
10	13.4345714533	0.9971196506	6.91%	0.4075428038
100	14.3607324254	0.0709586785	0.49%	0.0286692524
1000	14.4265953376	0.0050957662	0.04%	0.0020534162
5000	14.4308816586	0.0008094453	0.01%	0.0003260960

复合梯形法的误差减小速度与 n 的一次放成正比。

四、Simpson 三分之一法

代码如下：

```
import numpy as np
import sympy as sp
import math

x = sp.Symbol("x")
f = 2*math.pi*x*10*sp.root((1-x/0.75), 7)
xValue = np.array([0, 0.75])
d = 0.75          #区间长度
delta = 1e-8      #微小偏移量

def simpsons(xValue, f):
    fx0 = f.evalf(subs={x: xValue[0]})
    fx1 = f.evalf(subs={x: (xValue[1]+xValue[0])/2})
    fx2 = f.evalf(subs={x: xValue[1]})
    result = d*(fx0+4*fx1+fx2)/6
    return result

result = simpsons(xValue, f)

Real = sp.integrate(f, (x, xValue[0], xValue[1]-delta)).evalf()    #计算真值
Et = abs(Real - result)      #计算绝对误差
epsilon = Et / Real * 100    #计算相对误差

print("result = %.10f, Et = %.10f, epsilon = %.2f%%" % (result, Et, epsilon))
```

结果如下：

分段数	计算值 result	绝对误差 Et	相对误差 ε
2	10.6703055369	3.7613853050	26.06%

三分之一法固定为 3 个节点，其精度仅比同样分段数的复合梯形法略好。

五、Simpson 八分之三法

八分之三法与三分之一法雷同，只是增加一个节点，因此需要多计算一个节点的函数值和系数，代码主体如下：

```
def simpsons(xValue, f):
    fx = []          #存放各节点的f(x)值
    for i in range(n+1):
        fx.append(f.evalf(subs={x: xValue[i]}))
    result = d*(fx[0]+3*fx[1]+3*fx[2]+fx[3])/8
    return result
```

结果如下：

分段数	计算值 result	绝对误差 Et	相对误差 ε
3	11.7215883561	2.7101027478	18.78%

其误差比三分之一法略好，但精度仍然很低，一般来说更常用三分之一法，因为计算量更少。

六、复合 Simpson 公式

复合 Simpson 即分成 n 个区间反复运用三分之一法后相加，其公式为：

$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{h}{3} \left[f(a) + f(b) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_{2k}) + 4 \sum_{k=1}^n f(x_{2k-1}) \right]$$

事后误差估计的公式与之前类似：

$$I - S(n) \approx \frac{1}{15} (S(n) - S(\frac{n}{2}))$$

$$\Downarrow$$

$$E_a \approx \frac{1}{15} (S(n) - S(\frac{n}{2}))$$

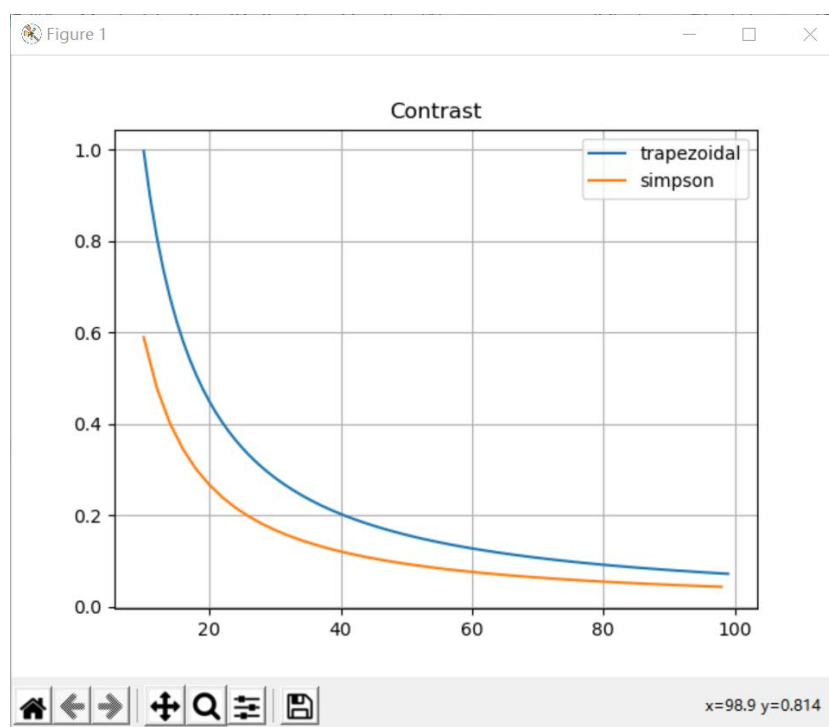
代码仍与之前类似，增加了变量 n ，即分成不同的区间数量：

```
def simpsons(xValue, n0):
    fx = []          #存放各节点的f(x)值
    for i in range(n0+1):
        fx.append(f.evalf(subs={x: xValue[i]}))
    total1 = 4 * sum(fx[i] for i in range(1, n0, 2))
    total2 = 2 * sum(fx[i] for i in range(2, n0-1, 2))
    result = d/(3*n0) * (fx[0] + fx[n0] + total1 + total2)
    return result
```

改变分段 n 的值，并于梯形复合进行对比，结果如下：

分段数	计算值 result	绝对误差 Et	相对误差 ε	事后误差估计 Ea
10	13.8421142571	0.5895777919	4.09%	0.3535297836
100	14.3894016778	0.0422903712	0.29%	0.0034085463
1000	14.4286487539	0.0030432951	0.02%	0.0002450756
5000	14.4312077546	0.0004842944	0.0034%	0.0000389440

由于取点较少，无法很好比较，因此将作出二者的误差曲线图：



可以看到复合辛普森公式的误差几乎是复合梯形误差的一半，但是后续的收敛效果不明显。

七、Newton-Cotes 公式

Cotes 法在 Simpson 法的基础上继续作线性组合，使得精度进一步提高，本例中直接采用了 C_n 与 S_n 的关系进行编程：

```
def simpsons(xValue, n0):
    fx = [] #存放各节点的f(x)值
    for i in range(n0+1):
        fx.append(f.evalf(subs={x: xValue[i]}))
    total1 = 4 * sum(fx[i] for i in range(1, n0, 2))
    total2 = 2 * sum(fx[i] for i in range(2, n0-1, 2))
    result = d/(3*n) * (fx[0] + fx[n0] + total1 + total2)
    return result

def cotes(n0):
    return simpsons(xValue1, n0)*16/15 - simpsons(xValue2, int(n0/2))/15
```

结果如下：

分段数	计算值 result	绝对误差 Et	相对误差 ε
10	14.4802829574	0.0485909085	0.34%

其结果精确度更高，但方法与前两者类似，故不做过多阐述。

八、Romberg 积分

龙贝格积分同样可以由梯形公式、辛普森公式和柯特斯公式推出，其一般形式如下：

$$M(j, k) = M(j, k-1) + \frac{M(j, k-1) - M(j-1, k-1)}{4^k - 1}, \text{ 其中 } M(j, 0) = T_2^j$$

在 $k > 4$ 时， $M(j, k) - M(j, k-1)$ 已趋近于零，再进行外推已无必要。

代码如下：

```
def trapezoidal(x0, x1, f):
    fx0 = f.evalf(subs={x: x0})
    fx1 = f.evalf(subs={x: x1})
    result = (x1-x0)*(fx0+fx1)/2
    return result

def romberg(j, k):
    #根据定义推导龙贝格公式
    if k > 1:
        result = (1/(4**(k-1)-1))*(4**(k-1)*romberg(j, k-1) - romberg(j-1, k-1))
    else:
        h = (xValue[1]-xValue[0])/(2**(j-1))
        x = xValue[0]
        count = 0
        result = 0
        while count < 2**(j-1):
            result += trapezoidal(x, x+h, f)
            x += h
            count += 1
        return result
```

结果如下：

k = 4	计算值 result	绝对误差 Et	相对误差 ε
j = 4	13.7455071248	0.6861849242	4.75%
j = 6	14.2913630725	0.1403289764	0.97%
j = 8	14.4029325725	0.0287594764	0.20%
j = 10	14.4257943559	0.0058976930	0.04%
j = 12	14.4304819478	0.0012101012	0.0084%
j = 14	14.4314432463	0.0002488026	0.0017%
j = 16	14.4316403905	0.0000516584	0.0004%

可以看到阶每增加 2，绝对误差都减小一个数量级，但计算量大大增加。

九、Gauss 积分

原始一维高斯积分的被积区域被限定为 $[-1, 1]$ ，公式如下：

$$\int_{-1}^1 f(t)dt = f(t_1)w_1 + f(t_2)w_2 + \dots + f(t_n)w_n$$

当被积区域不是 $[-1, 1]$ 时，需要做如下转化：

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 \varphi(t)dt$$

其中 x 与 t 存在以下的关系：

$$x = \frac{1}{2}(b+a) + \frac{1}{2}(b-a)t$$

本例中分别使用三阶和五阶的系数进行运算，代码如下：

```
import sympy as sp

xValue = [0, 0.75]
def f(x0):
    return 2*sp.pi*x0*10*sp.root((1-x0/0.75), 7)

# 三阶和五阶的高斯系数表
GauThree = {0.7745966692: 0.5555555556, 0: 0.8888888889}
GauFive = {0.9061798459: 0.2369268851, 0.5384693101: 0.4786286705, 0: 0.5688888889}
totalThree = 0.0
totalFive = 0.0

# 系数表代入公式
for key, value in GauThree.items():
    totalThree += f(((xValue[1]-xValue[0])*key + xValue[0] + xValue[1])/2) * value
    if key > 0:
        totalThree += f(((xValue[0]-xValue[1])*key + xValue[0] + xValue[1])/2) * value
totalThree = (totalThree*(xValue[1]-xValue[0])/2).evalf()

for key, value in GauFive.items():
    totalFive += f(((xValue[1]-xValue[0])*key + xValue[0] + xValue[1])/2) * value
    if key > 0:
        totalFive += f(((xValue[0]-xValue[1])*key + xValue[0] + xValue[1])/2) * value
totalFive = (totalFive*(xValue[1]-xValue[0])/2).evalf()
```

结果如下：

n	计算值 result	绝对误差 Et	相对误差 ε
三阶	14.5784579207	0.1467668168	1.02%
五阶	14.4818722842	0.0501811803	0.35%

高斯积分法的优点在于计算量少的同时保证了精度，但是改变 n 的大小时，节点和系数都需改变，编程时较为繁琐。

十、小结

梯形公式、辛普森公式、科特斯公式分别是前者的线性组合得出的精度更高的解，相对来说前两者应用更为广泛，高阶的科特斯公式使用较少，因为即使精度更高，但计算量大，编程相对不易。龙贝格公式和高斯公式都需用到节点的函数值，所以一般需要已知函数表达式，但计算量很小，精度也很高。