大数据算法-2025 春

Lecture 16: 最优传输

2025.5.13

Lecturer: 丁虎 Scribe: 王运韬

最优传输 (Optimal Transport, OT) 为比较概率分布提供了一个强大的几何工具,在数据科学领域有着广泛的应用。然而,对于大型数据集而言,精确 OT 的计算通常过于缓慢。本笔记介绍了 Sinkhorn 距离,它源于 OT 问题的熵正则化版本。熵正则化平滑了问题,使得通过 Sinkhorn 算法可以实现更快速的迭代求解。我们将探讨其公式、算法,并讨论为什么 Sinkhorn 距离已成为在实际大规模数据科学任务中应用 OT 原理的基石。

1 最优传输 (OT) 简介

1.1 问题背景:搬土堆

想象一下,你有两堆土,代表两个概率分布。最优传输,在其最初由 Monge 提出的形式中,旨在找到将第一堆土以最有效的方式移动以匹配第二堆土的形状,同时最小化所做的总功(例如,质量×距离)。

在数据科学中,这些"土堆"可以是直方图、词嵌入、图像像素强度或数据的任何其他离散表示。移动"土"的"成本"可以通过距离度量来定义(例如,特征向量之间的欧几里得距离)。

1.2 数学公式 (Kantorovich 松弛)

令 $r \in \mathbb{R}^n_+$ 和 $c \in \mathbb{R}^m_+$ 为两个离散概率分布(直方图),即 $\sum_{i=1}^n r_i = \sum_{j=1}^m c_j = 1$ 。(原论文也考虑了非归一化的正向量,这是一个轻微的推广。)令 $C \in \mathbb{R}^{n \times m}_+$ 为**成本矩阵**,其中 C_{ij} 是将单位质量从分布 r 的第 i 个箱格运输到分布 c 的第 j 个箱格的成本。

目标是找到一个**传输计划**(或耦合) $P \in \mathbb{R}_+^{n \times m}$,它指定了从箱格 r_i 到箱格 c_j 流动多

少质量 P_{ij} 。该计划必须满足边际约束:

$$\sum_{j=1}^{m} P_{ij} = r_i \quad \forall i = 1, \dots, n \quad (P1_m = r)$$
 (1)

$$\sum_{i=1}^{n} P_{ij} = c_j \quad \forall j = 1, \dots, m \quad (P^T 1_n = c)$$
 (2)

所有此类有效传输计划的集合表示为U(r,c)。

最优传输距离(或推土机距离、Wasserstein 距离)是最小的总成本:

$$L_C(r,c) = \min_{P \in U(r,c)} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m P_{ij} C_{ij} = \min_{P \in U(r,c)} \langle P, C \rangle_F$$

其中 $\langle \cdot, \cdot \rangle_F$ 是 Frobenius 内积。

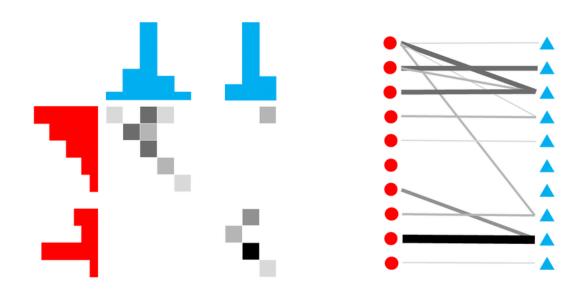


Figure 1: 最优传输概念示意图。左侧矩阵中的项对应两个分布的支撑点对应的 coupling 权重,颜色越深代表数值越大。右图是直观的匹配。

2 挑战: 计算成本

如上定义的 OT 问题是一个线性规划问题。对于具有 n 和 m 个箱格的分布,精确求解器复杂度约为 $O((n+m)^3\log(n+m))$,如果 $n \approx m \approx N$,则为 $O(N^3\log N)$ 。这对于大的

N (例如, N > 1000) 来说计算成本过高,而这在许多数据科学应用中很常见(例如,比较高分辨率图像或大型词汇表)。

3 熵正则化:一条更平滑的路径

为了克服计算障碍, Cuturi (2013) 推广了在 OT 问题中添加熵正则化项的思想。

3.1 添加熵

传输计划 P 的熵定义为:

$$H(P) = -\sum_{i,j} P_{ij} (\log P_{ij} - 1)$$

最大化熵鼓励传输计划 P 更"平滑"或更分散,避免过于稀疏的解。

3.2 正则化 OT 问题

熵正则化 OT 问题为:

$$L_C^{\gamma}(r,c) = \min_{P \in U(r,c)} \left(\sum_{i,j} P_{ij} C_{ij} - \gamma H(P) \right)$$

这里, $\gamma > 0$ 是正则化参数。

- 当 $\gamma \to \infty$ 时,熵项占主导地位, P_{ij} 趋向于 $r_i c_j$ (边际的乘积,忽略成本)。
- 对于有限的 $\gamma > 0$,我们得到一个权衡: 一个计划 P^{γ} 平衡了最小化真实传输成本和 保持足够的熵。

关键的洞察是,这个正则化问题是严格凸的,并且可以更有效地求解。

3.3 关于解空间的性质

在讨论 Sinkhorn 算法之前,我们先引入两个与熵约束相关的引理。这里我们定义香 农熵 (Shannon entropy) 为 $h(X) = -\sum_k X_k \log X_k$ 。注意这与上文定义的 H(P) 略有不同: $H(P) = h(P) + \sum_{i,j} P_{ij}$ 。如果 P 是一个概率分布 ($\sum P_{ij} = 1$),则 H(P) = h(P) + 1。

Lemma 3.1. 令 $U_{\alpha}(r,c) := \{P \in U(r,c) | KL(P||rc^T) \leq \alpha \}$ 。则 $U_{\alpha}(r,c) = \{P \in U(r,c) | h(P) \geq h(r) + h(c) - \alpha \}$,并且 $U_{\alpha}(r,c) \subset U(r,c)$ 。

Proof. KL 散度定义为 $KL(P||Q) = \sum_{i,j} P_{ij} \log \frac{P_{ij}}{Q_{ij}}$ 。令 $Q_{ij} = r_i c_j$ 。则 rc^T 表示 r 和 c 的独立耦合。

$$KL(P||rc^{T}) = \sum_{i,j} P_{ij} \log \frac{P_{ij}}{r_{i}c_{j}}$$

$$= \sum_{i,j} P_{ij} \log P_{ij} - \sum_{i,j} P_{ij} \log r_{i} - \sum_{i,j} P_{ij} \log c_{j}$$

$$= -h(P) - \sum_{i} \left(\sum_{j} P_{ij}\right) \log r_{i} - \sum_{j} \left(\sum_{i} P_{ij}\right) \log c_{j}$$

由于 $P \in U(r,c)$, 我们有 $\sum_{i} P_{ij} = r_i$ 和 $\sum_{i} P_{ij} = c_j$ 。代入上式:

$$KL(P||rc^{T}) = -h(P) - \sum_{i} r_{i} \log r_{i} - \sum_{j} c_{j} \log c_{j}$$
$$= -h(P) + h(r) + h(c)$$

因此,条件 $KL(P||rc^T) \le \alpha$ 等价于 $-h(P) + h(r) + h(c) \le \alpha$,即 $h(P) \ge h(r) + h(c) - \alpha$ 。 $U_{\alpha}(r,c) \subset U(r,c)$ 的关系由 $U_{\alpha}(r,c)$ 的定义直接得出,因为它是在 U(r,c) 的基础上增加了一个额外的约束。

Lemma 3.2. 集合 $U_{\alpha}(r,c)$ 是凸集。

Proof. 首先,集合 $U(r,c) = \{P \in \mathbb{R}_+^{n \times m} | P1_m = r, P^T1_n = c\}$ 是凸集。这是因为它是由一系列线性等式约束 $(P1_m = r, P^T1_n = c)$ 和非负约束 $(P_{ij} \ge 0)$ 定义的,这些约束共同形成一个多面体,因此是凸的。

其次,函数 $f(P) = KL(P||rc^T)$ 对于固定的 rc^T 是关于 P 的凸函数。因此,集合 $\{P \in \mathbb{R}^{n \times m}_+ | KL(P||rc^T) \leq \alpha\}$ 是一个凸函数的子水平集 (sublevel set),所以它也是凸集。

集合 $U_{\alpha}(r,c)$ 是两个凸集 U(r,c) 和 $\{P|KL(P||rc^T) \leq \alpha\}$ 的交集。两个凸集的交集仍然是凸集。因此, $U_{\alpha}(r,c)$ 是凸集。

Theorem 3.3. 对任意 $\alpha \geq 0$, $M \in \mathcal{M}$, $d_{M,\alpha}$ 都对称且满足三角不等式。

Lemma 3.4 (熵约束下的粘合引理). 设 $\alpha \geq 0$, x,y,z 为 Σ_d 中的三个元素。设 $P \in U_\alpha(x,y)$ 和 $Q \in U_\alpha(y,z)$ 分别为 (x,y) 和 (y,z) 对应传输多面体中满足熵约束的两个联合概率分布。设 S 为 $d \times d$ 矩阵,其第 (i,k) 个元素定义为 $s_{ik} = \sum_j \frac{p_{ij}q_{jk}}{y_i}$ 。则 $S \in U_\alpha(x,z)$ 。

证明见 Cuturi 原文。

Proof of Theorem 3.3. $d_{M,\alpha}$ 的对称性源于 M 的对称性. 设 $x,y,z \in \Sigma_d$. 设 $P \in U_{\alpha}(x,y)$ 和 $Q \in U_{\alpha}(y,z)$ 为分别计算 $d_{M,\alpha}(x,y)$ 和 $d_{M,\alpha}(y,z)$ 得到的最优解. 使用 Lemma ??得到的 S of $U_{\alpha}(x,z)$, 我们有如下的不等式:

$$d_{M,\alpha}(x,z) = \min_{P \in U_{\alpha}(x,z)} \langle X, M \rangle \leq \langle S, M \rangle = \sum_{ik} m_{ik} \sum_{j} \frac{p_{ij}q_{jk}}{y_{j}}$$

$$\leq \sum_{ijk} (m_{ij} + m_{jk}) \frac{p_{ij}q_{jk}}{y_{j}} = \sum_{ijk} m_{ij} \frac{p_{ij}q_{jk}}{y_{j}} + m_{jk} \frac{p_{ij}q_{jk}}{y_{j}}$$

$$= \sum_{ij} m_{ij}p_{ij} \sum_{k} \frac{q_{jk}}{y_{j}} + \sum_{jk} m_{jk}q_{jk} \sum_{i} \frac{p_{ij}}{y_{j}}$$

$$= \sum_{ij} m_{ij}p_{ij} + \sum_{jk} m_{jk}q_{jk} = d_{M,\alpha}(x,y) + d_{M,\alpha}(y,z). \blacksquare$$

4 Sinkhorn 算法

熵正则化 OT 问题的解 P^{γ} 具有特定结构:

$$P_{ij}^{\gamma} = u_i K_{ij} v_j$$

其中:

- K 是一个 Gibbs 核矩阵,其中 $K_{ij} = e^{-C_{ij}/\gamma}$ 。
- $u \in \mathbb{R}^n_+$ 和 $v \in \mathbb{R}^m_+$ 是缩放向量 (对偶变量)。

这些缩放向量 u 和 v 可以通过一个称为 **Sinkhorn 算法**(或 **Sinkhorn-Knopp** 算法,最初为矩阵缩放开发)的简单迭代过程找到。

4.1 迭代缩放

给定 r, c, C 和 γ :

- 1. 计算 $K_{ij} = e^{-C_{ij}/\gamma}$ 。
- 2. 初始化 $v^{(0)} = 1_m$ (长度为 m 的全 1 向量)。

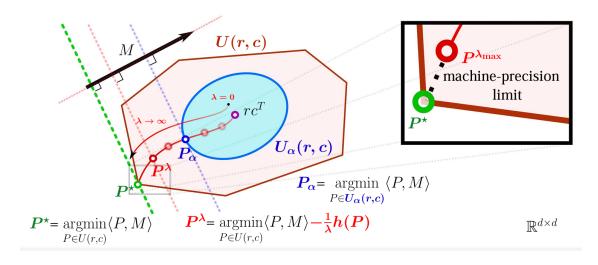


Figure 2: Sinkhorn 算法的迭代过程。

3. 对于 $l = 0, 1, 2, \ldots$ 直到收敛:

$$u^{(l+1)} = r./(Kv^{(l)})$$
 (逐元素除法) (3)

$$v^{(l+1)} = c./(K^T u^{(l+1)})$$
 (逐元素除法) (4)

(这里,./表示逐元素除法。为了数值稳定性,通常会向分母添加小常数,或在对数空间中进行计算。)

一旦 u 和 v 收敛 (例如,到 u^* 和 v^*),最优正则化传输计划为 $P^{\gamma} = diag(u^*)Kdiag(v^*)$ 。

4.2 计算优势

Sinkhorn 算法的每次迭代都涉及矩阵-向量乘法(Kv 和 K^Tu),其成本为 O(nm)。该算法通常收敛非常快(几何级数收敛)。与精确 OT 求解器的 $O(N^3\log N)$ 复杂度相比,这是一个巨大的速度提升,使其对于数千甚至更大的 N 都是可行的。

5 Sinkhorn 距离

从熵正则化问题的解中获得的 $L_C^{\gamma}(r,c)$ 的传输成本部分 $\langle P^{\gamma},C\rangle_F$ 通常被称为 **Sinkhorn** 距离。

$$d_{C,\gamma}(r,c) = \sum_{i,j} P_{ij}^{\gamma} C_{ij}$$

值得注意的是:

- Sinkhorn 距离是真实 OT 距离 $L_C(r,c)$ 的一个近似。正则化目标函数值 $L_C^{\gamma}(r,c)$ 是真实 OT 成本 $L_C(r,c)$ 的一个下界(如果 $\gamma H(P)$ 如目标函数中那样被减去)。更准确地说, $L_C^{\gamma}(r,c)$ 是正则化目标的值,而 Sinkhorn 距离本身是 $\langle P^{\gamma},C\rangle_F$ 。对于 $\gamma>0$,这个值通常大于 $L_C(r,c)$ 。
- 近似的质量取决于 γ 。较小的 γ 给出更接近的近似,但可能需要更多迭代并且可能存在数值不稳定性。较大的 γ 导致更快的收敛和更稳定的计算,但是一个更粗糙的近似(一个更"模糊"的传输计划)。