高级计量经济学

Lecture 9: Nonlinear Regression, NLS, and GLS

黄嘉平

工学博士 经济学博士 深圳大学中国经济特区研究中心 讲师

办公室 粤海校区汇文楼1510

E-mail huangjp@szu.edu.cn
Website https://huangjp.com

非线性回归模型和 MM估计量

线性模型与非线性模型

Linear and Nonlinear Models

线性回归模型可以表达为

或

$$y = X\beta + u$$
, $u \mid X \sim \text{IID}(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I})$

$$y_t = X_t \beta + u_t$$
, $u_t \mid X \sim \text{IID}(0, \sigma^2)$, $t = 1, ..., n$

定义信息集(information set) Ω_t 为所有可能对 y_t 产生影响的变量的集合。一般情况下我们要求 Ω_t 中的变量为外生或者前定变量。

基于信息集 Ω_t ,我们可以将线性模型拓展为下面的非线性模型

这里 $x_t(\boldsymbol{\beta})$ 是参数向量 $\boldsymbol{\beta}$ 的非线性函数。非线性模型也可以写成

$$y = x(\beta) + u$$
, $u \sim \text{IID}(\mathbf{0}, \sigma^2 \mathbf{I})$

注: $x_t(\boldsymbol{\beta})$ 也可以写成 $f(\boldsymbol{x}_t, \boldsymbol{\beta})$ 。为了使符号和线性模型相对应,这里采用 $x_t(\boldsymbol{\beta})$ 的写法。

矩条件

Moment Conditions

在线性模型下,如果假设前定性 $E[u_t \mid X_t] = 0$,我们可以推出 $E[X_t^{\mathsf{T}}u_t] = \mathbf{0}$ (Lecture 5),而这恰好是求 MM 估计量的条件(Lecture 2)。此条件对应的样本条件是

$$X^{ op}(y-X\pmb{\beta})=\mathbf{0}$$
 左式称为 moment conditions

在非线性模型下,我们可以从信息集 Ω_t 选择 k 个变量并写成 $1 \times k$ 向量 W_t 。此时可得 $E[u_t \mid W_t] = 0$,因此 $E[W_t^T u_t] = 0$,对应的矩条件为

$$W^{\mathsf{T}}(y-x(\boldsymbol{\beta}))=\mathbf{0}, \quad W$$
的第 t 行是 W_t

非线性模型的矩条件中包含 k 个关于系数的非线性方程,其解(若存在)就是 $\pmb{\beta}$ 的 MM 估计量,可记作 $\hat{\pmb{\beta}}_{\text{MM}}$ 。

关于 MM 估计量

- MM 估计量是 $W^{\mathsf{T}}(y x(\boldsymbol{\beta})) = \mathbf{0}$ 的解。因为条件是非线性的,我们无法获得解的一般表达式。
- 矩条件基于 W_t 的前定性 $E[u_t \mid W_t] = 0$ 而非外生性,因此 MM 估计量可能有偏。
- MM 估计量的性质会随 W 中变量的选择而变化。W 的选择一般不会影响 MM 估计量的一致性,但会影响它的渐进协方差矩阵。因此我们需要找到使 MM 估计量满足渐进有效性的 W。

回归系数的渐进识别

Asymptotic Identification

识别(Identification)指在确定样本和估计方法后,可以求出唯一的参数值的情况。如果一种估计方法在 $n \to \infty$ 时可以求出唯一的参数值,我们称其为渐进可识别。

在线性模型的 OLS 估计中,如果 X 列满秩,则 β 是可识别的(标准方程有唯一解)。在非线性模型的 MM 估计中,如果 $W^{\mathsf{T}}\big(y-x(\beta)\big)=0$ 存在唯一解,则 β 是可识别的。

MM 估计量的渐进可识别性取决于 $\frac{1}{n} \mathbf{W}^{\mathsf{T}} \big(\mathbf{y} - \mathbf{x}(\boldsymbol{\beta}) \big)$ 的概率极限是否可以求出唯一的参数值。令

$$\underset{n\to\infty}{\text{plim}} \frac{1}{n} W^{\top} (y - x(\beta)) = \alpha(\beta), \quad \alpha(\beta) \text{ 为确定性函数.}$$

已知
$$\frac{1}{n} \mathbf{W}^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{x}(\boldsymbol{\beta}_0)) = \frac{1}{n} \sum_{t=1}^{n} \mathbf{W}_t^{\mathsf{T}} u_t, \ E[\mathbf{W}_t^{\mathsf{T}} u_t] = \mathbf{0}, \ \mathrm{d} \mathbf{E} \mathrm{LLN}$$
 可得
$$\mathrm{plim}_{n \to \infty} \frac{1}{n} \mathbf{W}^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{x}(\boldsymbol{\beta}_0)) = \mathbf{0}$$

因此,如果 β_0 是 $\alpha(\beta) = 0$ 的唯一解,MM估计量是渐进可识别的。

需要注意的是,可识别性无法推出渐进可识别性,反之亦然(pp.217-218)。

MM 估计量的一致性 Consistency of MM Estimators

假设 MM 估计量是渐进可识别的,则

$$\operatorname{plim}_{n \to \infty}^{\frac{1}{n}} \mathbf{W}^{\mathsf{T}} (\mathbf{y} - \mathbf{x}(\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{MM}})) = \boldsymbol{\alpha}(\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{MM}}) = \mathbf{0}$$

存在唯一解。如果我们假设 $\underset{n\to\infty}{\text{plim}}\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{MM}}=\boldsymbol{\beta}_{\infty}$ (非随机),则根据上式可得 $\boldsymbol{\alpha}(\boldsymbol{\beta}_{\infty})=\mathbf{0}$,但是渐进可识别性的定义告诉我们只有 $\boldsymbol{\beta}_{0}$ 满足 $\boldsymbol{\alpha}(\boldsymbol{\beta})=\mathbf{0}$,因此

$$\lim_{n\to\infty} \hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{MM}} = \boldsymbol{\beta}_0$$

即MM估计量满足一致性。

MM 估计量的渐进可识别性取决于如何选取 W 里的变量。

MM 估计量的其他渐进性质 Other Asymptotic Properties of MM Estimators

非线性模型的 MM 估计量还具有以下渐进性质:

- 渐进正态性: $\sqrt{n}(\hat{\pmb{\beta}}_{\text{MM}}-\pmb{\beta}_0)$ 服从均值为 $\pmb{0}$ 的渐进正态分布(pp.220-222)
- 渐进有效性: $\sqrt{n}(\hat{\pmb{\beta}}_{\text{MM}} \pmb{\beta}_0)$ 的渐进协方差矩阵是

$$\sigma_0^2 \operatorname{plim}_{n \to \infty} \left(\frac{1}{n} \boldsymbol{X}_0^\top \boldsymbol{W} (\boldsymbol{W}^\top \boldsymbol{W})^{-1} \boldsymbol{W}^\top \boldsymbol{X}_0 \right)^{-1} = \sigma_0^2 \operatorname{plim}_{n \to \infty} \left(\frac{1}{n} \boldsymbol{X}_0^\top \boldsymbol{P}_{\boldsymbol{W}} \boldsymbol{X}_0 \right)^{-1}$$

其中
$$X_0 = X(\boldsymbol{\beta}_0) = \left[\partial x_t(\boldsymbol{\beta}) / \partial \beta_i \right]_{\boldsymbol{\beta} = \boldsymbol{\beta}_0}$$
°

当
$$W = X_0$$
 时, $\sqrt{n}(\hat{\pmb{\beta}}_{\mathrm{MM}} - \pmb{\beta}_0)$ 在 MM 估计量当中最有效。(pp.222-223)

需要注意的是, X_0 是未知量 $oldsymbol{eta}_0$ 的函数,因此这样定义的有效估计量不可行(infeasible)。

线性模型与 MM 估计量

线性模型 $y = X\beta + u$ 是非线形模型的一个特例,因此非线形模型的 MM 估计量也适用于线性模型。

在线性模型下,MM 估计量是

$$W^{\top}(y - X\beta) = 0$$

的解。根据定义 $X(\boldsymbol{\beta}) = \left[\partial x_t(\boldsymbol{\beta}) \middle/ \partial \beta_i \right] = X$,因此 $X_0 = X$,最有效的 MM 估计量满足

$$X^{\mathsf{T}}(y - X\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{MM}}) = \mathbf{0} \Rightarrow \hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{MM}} = \hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{OLS}}$$

非线性最小二乘法

Nonlinear Least Squares

因为 $X_0 = X(\beta_0) = \left[\partial x_t(\beta) / \partial \beta_i \right]_{\beta = \beta_0}$ 是未知参数 β_0 的函数,我们无法通过它求得最有效的 MM 估计量。

假设估计量 $\hat{m{eta}}$ 是下面 MM 条件的解

$$X^{\top}(\boldsymbol{\beta})\big(y-x(\boldsymbol{\beta})\big)=\mathbf{0}$$

同时我们也可以考虑非线形最小二乘法

$$\min_{\beta} (y - x(\beta))^{\top} (y - x(\beta))$$

上面的 MM 条件等价于非线性最小二乘法的一阶条件。因此,我们将 $\hat{\pmb{\beta}}$ 称为非线性最小二乘估计量(NLS),并记为 $\hat{\pmb{\beta}}_{\rm NLS}$ 。

当 $n \to \infty$ 时, $\hat{\pmb{\beta}}_{\rm NLS}$ 收敛于有效 MM 估计量($\pmb{W} = \pmb{X}_0$)。

广义最小二乘法

线性模型与广义最小二乘法

OLS 和 NLS 估计量都需要误差项满足同方差性。下面我们放松 这个假设,考虑线性模型

$$y = X\beta + u$$
, $E[uu^{\top}] = \Omega$

一般情况下 $\Omega \neq \sigma^2 I$,因此不满足 Gauss-Markov 定理的条件。

为了获得有效估计量,我们可以将原模型变换为满足条件的新模型,并将新模型的 OLS 估计量作为 β 的估计量。这种方法被称为广义最小二乘法(generalized least squares,GLS)。

广义最小二乘估计量

GLS Estimator

已知 Ω 是正定矩阵且可逆,因此存在 $n \times n$ 非奇异矩阵 Ψ 满足

$$\Omega^{-1} = \Psi \Psi^{\top}$$

将回归方程 $y = X\beta + u$ 从左侧乘以 Ψ^{T} 可得 $\Psi^{\mathsf{T}}y = \Psi^{\mathsf{T}}X\beta + \Psi^{\mathsf{T}}u$ 。

GLS 估计量 $\hat{m{eta}}_{ ext{GLS}}$ 是变换后模型的 OLS 估计量,即

$$\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{GLS}} = (\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{\Psi} \boldsymbol{\Psi}^{\top} \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{\Psi} \boldsymbol{\Psi}^{\top} \boldsymbol{y} = (\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{\Omega}^{-1} \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{\Omega}^{-1} \boldsymbol{y}$$

变换后的误差项的协方差矩阵是

$$E[\mathbf{\Psi}^{\mathsf{T}}uu^{\mathsf{T}}\mathbf{\Psi}] = \mathbf{\Psi}^{\mathsf{T}}E[uu^{\mathsf{T}}]\mathbf{\Psi} = \mathbf{\Psi}^{\mathsf{T}}(\mathbf{\Psi}\mathbf{\Psi}^{\mathsf{T}})^{-1}\mathbf{\Psi} = \mathbf{I}$$

由此可得到 GLS 估计量的协方差矩阵

$$\operatorname{Var}(\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\operatorname{GLS}}) = 1 \cdot (\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\Psi} \boldsymbol{\Psi}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{X})^{-1} = (\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\Omega}^{-1} \boldsymbol{X})^{-1}$$

广义最小二乘法

变换后模型 $\Psi^{\mathsf{T}}y = \Psi^{\mathsf{T}}X\beta + \Psi^{\mathsf{T}}u$ 的 OLS 估计量是 SSR 最小化问题的解,该问题可以写成

$$\min_{\beta} (\mathbf{\Psi}^{\top} \mathbf{y} - \mathbf{\Psi}^{\top} \mathbf{X} \boldsymbol{\beta})^{\top} (\mathbf{\Psi}^{\top} \mathbf{y} - \mathbf{\Psi}^{\top} \mathbf{X} \boldsymbol{\beta})$$

$$= \min_{\beta} (\mathbf{\Psi}^{\top} (\mathbf{y} - \mathbf{X} \boldsymbol{\beta}))^{\top} (\mathbf{\Psi}^{\top} (\mathbf{y} - \mathbf{X} \boldsymbol{\beta}))$$

$$= \min_{\beta} (\mathbf{y} - \mathbf{X} \boldsymbol{\beta})^{\top} \mathbf{\Psi} \mathbf{\Psi}^{\top} (\mathbf{y} - \mathbf{X} \boldsymbol{\beta})$$

$$= \min_{\beta} (\mathbf{y} - \mathbf{X} \boldsymbol{\beta})^{\top} \mathbf{\Omega}^{-1} (\mathbf{y} - \mathbf{X} \boldsymbol{\beta})$$

我们将目标函数 $(y-X\pmb{\beta})^{\mathsf{T}}\pmb{\Omega}^{-1}(y-X\pmb{\beta})$ 称为 GLS 准则函数(GLS criterion function)。

GLS 估计量是 MM 估计量

最小化问题 $\min_{\beta} (y - X\beta)^{\mathsf{T}} \Omega^{-1} (y - X\beta)$ 的一阶条件是

$$X^{\mathsf{T}}\mathbf{\Omega}^{-1}(y - X\boldsymbol{\beta}) = \mathbf{0}$$

因此, $\hat{\pmb{\beta}}_{GLS}$ 也可以看作满足矩条件 $\pmb{X}^{\mathsf{T}}\pmb{\Omega}^{-1}(\pmb{y}-\pmb{X}\hat{\pmb{\beta}}_{GLS})=\pmb{0}$ 的MM 估计量。一般情况下,矩条件 $\pmb{W}^{\mathsf{T}}(\pmb{y}-\pmb{X}\pmb{\beta})=\pmb{0}$ 的解可以写成

$$\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\boldsymbol{W}} = (\boldsymbol{W}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{X})^{-1}\boldsymbol{W}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}$$

$$\hat{oldsymbol{eta}}_{\mathrm{GLS}}$$
 是 $oldsymbol{W} = oldsymbol{\Omega}^{-1}oldsymbol{X}$ 时的 $\hat{oldsymbol{eta}}_{oldsymbol{W}}$ 。

GLS 估计量的统计学性质

GLS 估计量的统计学性质类似于 MM 估计量的统计学性质。

- 当X和W外生时,即 $E[u \mid X, W] = 0$ 时, $\hat{\beta}_W$ 非偏。
- 当 W 满足前定性,即 $E[u_t \mid W_t] = 0$ 时, $\hat{\beta}_W$ 满足一致性。
- $\hat{oldsymbol{eta}}_W$ 的协方差矩阵是

$$Var(\hat{\boldsymbol{\beta}}_{W}) = E[(\hat{\boldsymbol{\beta}}_{W} - \boldsymbol{\beta}_{0})(\hat{\boldsymbol{\beta}}_{W} - \boldsymbol{\beta}_{0})^{\top}]$$

$$= E[(W^{\top}X)^{-1}W^{\top}uuW^{\top}(X^{\top}W)^{-1}]$$

$$= (W^{\top}X)^{-1}W^{\top}\Omega W^{\top}(X^{\top}W)^{-1}$$

已知, $Var(\hat{\pmb{\beta}}_{GLS}) = (\pmb{X}^{\mathsf{T}}\pmb{\Omega}^{-1}\pmb{X})^{-1}$,可以通过证明两者之差是半正定矩阵证明GLS 估计量的有效性。

OLS 估计量也是 MM 估计量,因此 GLS 估计量至少和 OLS 估计量同样有效,且在大多数情况下比 OLS 估计量更有效。

GLS 估计量的计算

虽然 GLS 估计量有很好的性质,但是并不容易计算。

 $\hat{\boldsymbol{\beta}}_{GLS} = (\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\Omega}^{-1}\boldsymbol{X})^{-1}\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\Omega}^{-1}\boldsymbol{y}$,即使 $\boldsymbol{\Omega}$ 已知,我们需要求它的逆矩阵。当 n 很大时, $\boldsymbol{\Omega}^{-1}$ 的计算需要占用大量的计算和储存资源(例如 n=10,000 时,储存 $\boldsymbol{\Omega}$ 和 $\boldsymbol{\Omega}^{-1}$ 需要 1600Mb 空间)。

如果 Ψ 已知,且我们可以将数据变换为 $\Psi^{\mathsf{T}}y$ 和 $\Psi^{\mathsf{T}}X$ 而不需要储存 Ψ ,就可以通过 OLS 估计 $\hat{\pmb{\beta}}_{\mathrm{GLS}}$ 。

OLS 估计不需要用到误差项的方差,因此我们可以利用这一特性。如果 $\Omega = \sigma^2 \Delta$,且 Δ 为已知,则可以用 Δ 替代 Ω 求 $\hat{\beta}_{GLS}$ 。具体做法是找到满足 $\Delta^{-1} = \Psi \Psi^{T}$ 的 Ψ ,并对原模型进行变换,再用变换后模型进行 OLS 估计,所获得的估计量就是原模型的 GLS 估计量:

$$(\boldsymbol{X}^{\top}\boldsymbol{\Delta}^{-1}\boldsymbol{X})^{-1}\boldsymbol{X}^{\top}\boldsymbol{\Delta}^{-1}\boldsymbol{y} = (\boldsymbol{X}^{\top}\boldsymbol{\Omega}^{-1}\boldsymbol{X})^{-1}\boldsymbol{X}^{\top}\boldsymbol{\Omega}^{-1}\boldsymbol{y} = \hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{GLS}}$$

这时 GLS 估计量的协方差矩阵可以写成 $\sigma^2(\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\Delta}^{-1}\boldsymbol{X})^{-1}$ 。如果 σ^2 未知,我们依然要对其进行估计,即 $\widehat{\text{Var}}(\hat{\boldsymbol{\beta}}_{\text{GLS}}) = s^2(\boldsymbol{X}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{\Delta}^{-1}\boldsymbol{X})^{-1}$, s^2 是变换后模型误差项的估计量。

加权最小二乘估计量

Weighted Least Square Estimator

如果误差项是异方差但是无自相关,那么就可以很容易地计算 GLS 估计量。这时的 Ω 是对角矩阵,我们将其第 t 对角要素写为 ω_t^2 ,即 $\Omega = \operatorname{diag}(\omega_1^2, ..., \omega_n^2)$,则可得

$$\Omega^{-1} = \operatorname{diag}(\omega_1^{-2}, ..., \omega_n^{-2}), \quad \Psi = \operatorname{diag}(\omega_1^{-1}, ..., \omega_n^{-1})$$

变换后的模型可以写成

$$\omega_t^{-1} y_t = \omega_t^{-1} X_t \beta + \omega_t^{-1} u_t, \quad t = 1, ..., n$$

通过对这个模型进行 OLS 估计得到的估计量被称为加权最小二乘估计量(WLS 估计量),因为这可以看作是用权重 ω_t^{-1} 给样本中第 t 观测值进行加权。

因为变换后模型的误差项 $\omega_t^{-1}u_t$ 满足同方差性,WLS 估计可以作为应对异方差性的一种方法。

如何决定 ω_t

WLS 估计的难点是如何决定 ω_t 。这可以分为以下几种情况:

- 通过理论或者对样本数据的检验,我们相信 $E[u_t^2]$ 和某个可观测变量 z_t^2 成正比。此时可以用 z_t^{-1} 作为权重。
- 样本变量是针对不同大小的集合获得的统计数据。
 - 如果变量是集合中的均值,例如不同城市的人均可支配收入,则 u_t 的 方差和集合的要素数 N_t 呈反比。此时可用 $N_t^{1/2}$ 作为权重。
 - 如果变量是总和而不是均值,则 u_t 的方差和 N_t 成正比,此时需用 $N_t^{-1/2}$ 作为权重。