SHELL LAB

本实验的主要目的是熟悉 linux 系统编程,以及相关的进程调度,系统调用,进程通信概念。理解了实验目的后,按照文档上的 hints 操作即可。特别需要注意的有几点。

子任务的状态

任何 tsh 派生的任务都有三种状态, FG, BG 和 ST。这些状态之间在某些操作下可以相互转换

 $FG \rightarrow ST : ctr1+z$

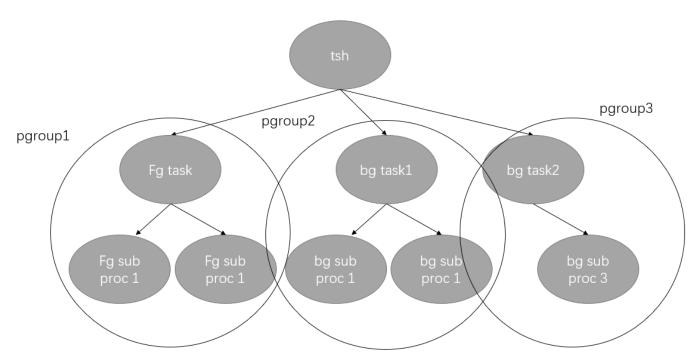
ST -> FG : fg command BG -> BG : bg command ST -> BG : bg command BG -> FG : fg command

这里并没有包括死亡(zombie)态,一个执行完毕正常退出的进程,或者被 ctrl+c 终止的进程都会变成 zombie。因为每个死掉的进程马上就会被 tsh 发现然后销毁,这是使用 sigchld_handler 实现的,后面会详细介绍 sigchld_handler 该怎么写。

本实验的要实现的主要功能就是安全的进程创建和销毁,以及基于上述操作实现的状态转换。

进程的衍生关系

理解进程间的派生和同步关系是理解程序流程的难点。



tsh 进程,即我们编写的 shell 软件是整个项目的主程。其他从 tsh 控制台输入的非 builtin_cmd 命令所产生的进程都是 tsh 的子进程,子进程还可以继续派生子进程。每个从 tsh fork 出来的进程自成一个进程组。

无论是前台还是后台任务,一旦它被 tsh fork 出来,它就是和 tsh 以及其他任务并发执行的新进程 (尽管前台任务需要 tsh 等待它执行完毕,但这并不意味着它们是串行的)。为每个任务成立一个独立的进程组的原因是,本项目需要 SIGTSTP, SIGCONT, SIGINT 三种信号控制进程的执行与阻塞,而执行与阻塞从 tsh 的角度来看,必然是以任务为单位进行的,所以我们需要以进程组为单位进行三种信号的发送。

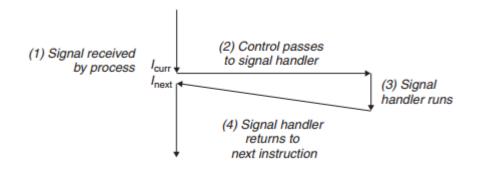
setpgid(0, 0); /* put child process into a individual pgroup */
tsh 在 fork 子任务时,使用 setpgid 将子任务对应的子进程划分到另外的进程组内。

3个 handler 的使用场景

理解 handler,需要理解它的执行原理,为此我们先回答两个问题。

1. 谁执行 handler?

handler 是信号处理程序,进程在从内核态返回时(系统调用结束时),如果它有待处理信号,则系统会执行默认的信号处理例程。如果特别为该信号定义了对应的 handler,则执行该 handler 函数内的例程。



本实验中,键盘输入的 CTRL+Z 和 CTRL+C 发给 stdin 进程的 SIGTSTP 和 SIGINT,子进程结束时发给父亲进程的 SIGCHLD,它们的去向都是 tsh 进程。这告诉了我们一个重要事实,handler 的编写是面向 tsh 的,handler 能访问的是 tsh 所维护的数据结构,包括 jobs 以及相关请求(get jobpid 等)。

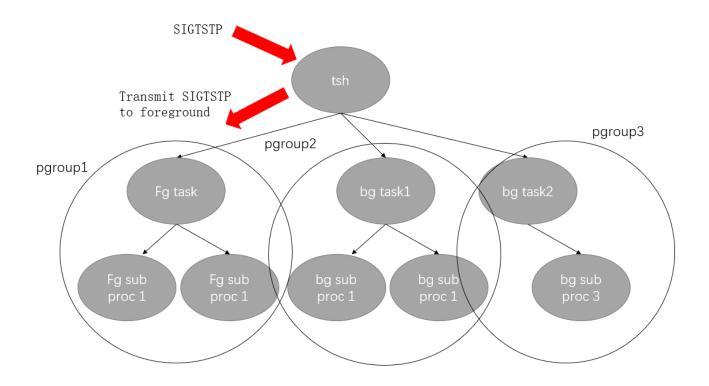
2. 什么时候执行 handler?

信号的到来不可预期,因此任意系统调用的结束都可能触发任意的 handler 的执行。handler 在内核态执行。执行完毕后,返回到下一条指令处。因此,tsh 执行的任意一行代码都应该做好被 handler 打断的准备。如果某些地方绝对不允许打断,则需要使用 sigprocmask 调用把某些信号阻塞掉。

这样, handler 的编写逻辑就变得清晰。

sigint_handler, sigtstp_handler

一旦键盘输入了 CTRL+Z 或 CTRL+C,则 tsh 就会收到这两种信号,然后触发两个 handler。虽然两者的实际效果不同,但是 tsh 处理它们的逻辑是相同的。两类信号的原本目的是打断 fg 任务的执行,但是 tsh 把 fg 进程划分到了其他的进程组内,这样 fg 不会接收到这个信号。为此,tsh 所需要完成的是简单的转发工作,借助 kill 函数。



```
/*
* sigint_handler - The kernel sends a SIGINT to the shell whenver the
      user types ctrl-c at the keyboard. Catch it and send it along
      to the foreground job.
*
*/
void sigint_handler(int sig)
{
    /* keyboard interupt send a signal to shell process, shell should
    transmit this singal to fg process */
    pid_t pid = fgpid(jobs);
    if (pid)
         if (kill(-pid, SIGINT) < 0)</pre>
             unix_error("kill error");
}
/*
* sigtstp_handler - The kernel sends a SIGTSTP to the shell whenever
       the user types ctrl-z at the keyboard. Catch it and suspend the
       foreground job by sending it a SIGTSTP.
*
void sigtstp_handler(int sig)
{
    /* keyboard interupt send a signal to shell process, shell should
    transmit this singal to fg process */
    pid_t pid = fgpid(jobs);
    if (pid)
         if (kill(-pid, SIGSTOP) < 0)</pre>
```

```
unix_error("kill error");
```

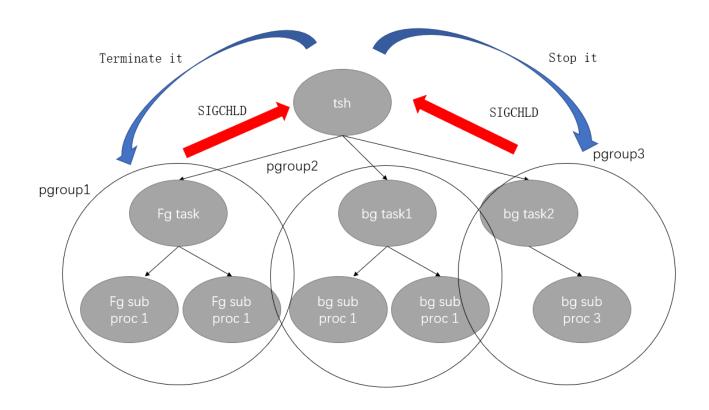
sigchld_handler

}

tsh 的子进程被 STOP 或者 TERMINATE 都会使这个子进程发送一个 SIGCHLD 信号给 tsh,然后 tsh 触发 sigchld handler 的执行。因此,这个 handler 的实际作用应该是

- 1) 如果子进程被 STOP 了,就修改 tsh 内部的数据结构,把这个子进程标记为 STOP 状态。
- 2) 如果子进程被 TERMINATE 了,就回收它,并修改 tsh 内部的数据结构,把这个子进程从数据结构中移除。

因为 SIGCHLD 信号队列最多只能留下一个待处理信号,所以每次 handler 都要考虑所有的子进程。这里的实现使用了一个 while 循环,条件使用 waitpid 和 options= WUNTRACED | WNOHANG; 这样的设置允许 tsh 循环收集每个被 STOP 或 TERMINATE 的子进程的 pid,并加以处理。一旦没有了这样的子进程,则立即跳出循环。



waitpid 获取到的 status 将帮助我们识别进程是 STOP 还是 TERMINATE。

```
/* If a child is stopped by a signal, modify its state and print a message */
if (WIFSTOPPED(status)) {
    getjobpid(jobs, pid)->state = ST;
    printf("Job [%d] (%d) stopped by signal %d\n", pid2jid(pid), pid, SIGTSTP);
}
else { /* A child is terminated, delete the corresponding job */
    deletejob(jobs, pid);
}

if (pid < 0 && errno != ECHILD)
    unix_error("waitpid error");</pre>
```

异步与同步

实验涉及到多进程的并发执行,程序的执行逻辑是相当 confusing 的。bg 的子进程一经创建,它和 tsh 就是完全并行的关系,直到它被 STOP 或者 TERMINATE, 才会通过传送一个 SIGCHLD 信号来告知 tsh 应该做些扫尾工作。

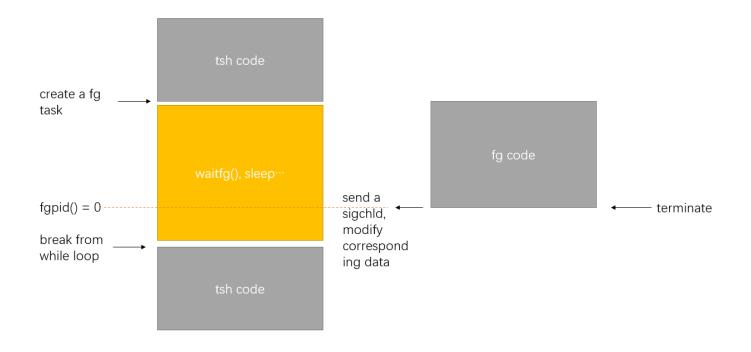
上面提到过,tsh 并不是什么时候都能打断的,创建一个新任务的整个过程(包括 fork 和 add job)都是不允许 SIGCHLD 打断的,因为这时的 jid 分配,pgid 分配等任务都会受到 SIGCHLD 打断的影响,造成很坏的后果。为此,使用一个 sigprocmask 暂时阻塞掉 SIGCHLD。

因为 fork 出的子进程和 tsh 父进程拥有相同的 mask, 所以要在子进程中 unblock 一次, 父进程中 unblock 一次。

fg 任务和 tsh 是并发关系,尽管我们可以使用 waitpid 实现 tsh 和 fg 的同步,但是这将让代码变得相当难以实现(考虑到 SIGTSTP 和 SIGINT 都会让 fg 进程不再是 fg, 这样 waitpid 将不可避免的报错)。一种相当巧妙的方法是用一个带有 sleep 的 busy while loop 实现 tsh 进程与 fg 的伪同步。之所以叫伪同步,是因为它们本质上仍然是异步执行的;

```
* waitfg - Block until process pid is no longer the foreground process
*/
void waitfg(pid_t pid)
{
    /* use a busy loop around the sleep function. */
    while (fgpid(jobs) == pid)
        sleep(1);
}
```

每次 tsh 创建好了一个 fg 进程, 就调用 waitfg; 一旦 fg 正常返回, 或者被 SIGTSTP 和 SIGINT 终止或者停止,都会触发 SIGCHLD 改变 jobs 数据结构,从而 fgpid(jobs) == pid 的条件不再满足,循环解除。



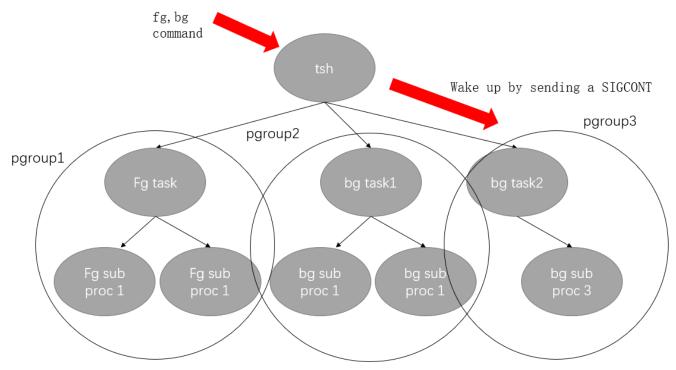
```
/*
* eval - Evaluate the command line that the user has just typed in
* If the user has requested a built-in command (quit, jobs, bg or fg)
* then execute it immediately. Otherwise, fork a child process and
* run the job in the context of the child. If the job is running in
* the foreground, wait for it to terminate and then return. Note:
* each child process must have a unique process group ID so that our
* background children don't receive SIGINT (SIGTSTP) from the kernel
* when we type ctrl-c (ctrl-z) at the keyboard.
void eval(char *cmdline)
    char *argv[MAXARGS]; /* Argument list execve() */
    char buf[MAXLINE]; /* Holds modified command line */
                         /* Should the job run in background or foreground */
    int bg;
                         /* Process id */
    pid_t pid;
    sigset_t mask; /* mask variable to block signals */
    strcpy(buf, cmdline);
   bg = parseline(buf, argv);
    if (argv[0] == NULL) /* ignore empty line */
        return;
    if (!builtin_cmd(argv)) {
         /* parent blocks SIGCHLD signals */
         if (sigemptyset(&mask) < 0)</pre>
             unix_error("sigemptyset error");
         if (sigaddset(&mask, SIGCHLD) < 0)</pre>
             unix_error("sigaddset error");
```

```
if (sigprocmask(SIG_BLOCK, &mask, NULL) < 0)</pre>
     unix_error("sigprocmask error");
if ((pid = fork()) < 0)</pre>
     unix_error("fork error");
if (pid == 0) { /* child process runs user job */
     setpgid(0, 0); /* put child process into a individual pgroup */
     if (sigprocmask(SIG_UNBLOCK, &mask, NULL) < 0) /* child unblocks signals */
          unix_error("sigprocmask error");
    if (execve(argv[0], argv, environ) < 0) { /* execute */
        printf("%s: Command not found. \n", argv[0]);
          exit(0);
    }
}
/* add new job infomation into global variable "jobs" */
addjob(jobs, pid, bg ? BG : FG, cmdline);
/* parent unblocks signals */
if (sigprocmask(SIG_UNBLOCK, &mask, NULL) < 0)</pre>
     unix_error("sigprocmask error");
/* if fg, parent waits for foreground job to terminate */
if (!bg) {
     waitfg(pid);
/* if bg, break without waiting, sigchld_handler will do any dirty things */
else {
     printf("[%d] (%d) %s", pid2jid(pid), pid, cmdline);
```

进程重启

}

被 SIGTSTP 停止的 bg 进程可以被 SIGCONT 唤醒,因此唤醒进程的 fg 和 bg 指令很简单,只需要改变 jobs 数据结构状态,然后让 tsh 发送一个 SIGCONT 到子进程即可。如果是 fg,还需要执行 waitfg 等待该进程结束。



这个发送和 sigint_handler、sigtstp_handler 的转发类似,都是把信号发送给整个进程组。所以,使用的参数是-pid 而非 pid。

除了这些简单的逻辑,还需要自行进行 parse。要注意的异常情形有: argv 参数不足(用户只输入了fg、bg 而没输入 jid 或 pid), jid 或 pid 无法转换为整数(输入不标准), jid 或 pid 不存在于当前任务列表中。

```
* do_bgfg - Execute the builtin bg and fg commands
void do_bgfg(char **argv)
    /*
           ST -> FG : fg command
           ST -> BG : bg command
           BG -> FG : fg command
     *
     */
    pid_t pid, jid;
    struct job_t * job;
    if (!argv[1]) { /* Missing pid or jid */
        printf("%s command requires PID or %%jobid argument\n", argv[0]);
        return;
    }
    /* parse argv[1], it could be a pid(p) or a jid(%j) */
    if (*argv[1] == '%') {
        jid = atoi(argv[1] + 1);
        /* cannot convert */
        if (strcmp(argv[1] + 1, "0") && !jid) {
             printf("argument must be a PID or %%jobid\n");
             return;
```

```
job = getjobjid(jobs, jid);
    /* cannot find target job */
    if (! job) {
         printf("No such job\n");
         return;
    pid = job->pid;
else {
    /* cannot convert */
    pid = atoi(argv[1]);
    if (strcmp(argv[1] + 1, "0") && !pid) {
         printf("argument must be a PID or %%jobid\n");
         return;
    }
    job = getjobpid(jobs, pid);
    /* cannot find target process */
    if (!job) {
         printf("No such process\n");
         return;
    }
}
if (!strcmp(argv[0], "fg")) {
    job->state = FG;
    if (kill(-pid, SIGCONT) < 0)</pre>
         unix_error("kill error");
    waitfg(pid);
else {
    job->state = BG;
    if (kill(-pid, SIGCONT) < 0)</pre>
        unix_error("kill error");
    printf("[%d] (%d) %s", job->jid, pid, job->cmdline);
```

}