APP3

Modulateur FM & Boucle à verrouillage de phase (PLL).

Maxime Besacier – Sylvain Toru E2i4 – S7 2021-2022





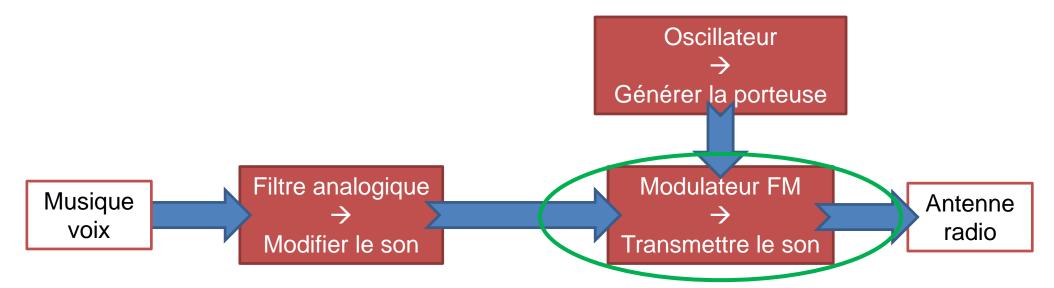
Au programme aujourd'hui

- Objectifs
- Principe général de la modulation
- Modulation FM.
- Principe général de la PLL
- Principaux constituants.



Objectifs de l'APP3

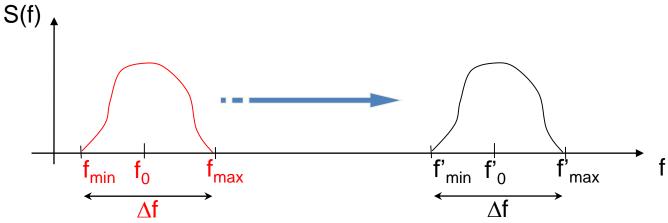
Objectif global : construire un émetteur FM pour votre radio pirate



 Objectif de l'APP3 (4 séances + évaluation): réaliser le modulateur FM (à base d'une PLL) pour tansmettre le son autour de la fréquence de la porteuse.



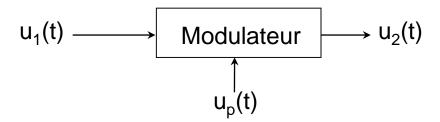
- Le principe général
 - Coder un signal (l'information) dans un autre signal (porteuse)
- Pourquoi ?
 - Décalage en fréquence du signal large bande (Δf # f₀) pour le transmettre en bande étroite (Δf << f'₀)



• Avantage: Multiplexage en fréquence. Décalage distinct des signaux. Pas d'interférence.



- Le principe général vocabulaire
- Le signal à transmettre, qui contient l'information est appelé modulant
- Le signal périodique, qui décale la fréquence du modulant est appelé porteuse.
- Le signal de sortie est quant à lui appelé modulé





La porteuse est souvent sinusoïdale et s'écrit:

$$u_p(t) = U_p \cdot \cos(\omega_p t)$$

En revanche le signal modulé est quelconque. On peut quand même l'exprimer sous la forme:

 $u_2(t) = U_2(t).cos(\varphi_2(t))$ L'amplitude et la phase peuvent dépendre du temps.

Rappel: $\varphi_2(t)$ est la phase instantanée du signal $u_2(t)$. La pulsation instantanée correspondante s'écrit:

$$\omega_2(t) = \frac{d\varphi_2(t)}{dt}$$



- Le signal modulé $u_2(t)$ a 3 paramètres susceptibles de dépendre du temps, <u>l'amplitude</u> $U_2(t)$, <u>la fréquence/pulsation</u> $\omega_2(t)$ et <u>la phase</u> $\varphi_2(t)$.
- Le type de modulation permettra de faire varier un de ces 3 paramètres proportionnellement au signal modulant u₁(t)
- On parlera de modulation d'amplitude (AM), de modulation de fréquence (FM) ou de modulation de phase (PM)



- Dans ce cas, le signal modulé $u_2(t) = U_2(t).cos(\varphi_2(t))$ s'exprime avec:
 - $U_2(t) = U_p = cste$
 - $\omega_2(t) = \omega_p + \Delta \omega(t)$ ($\Delta \omega(t) = ku_1(t)$: déviation en fréquence, proportionnelle à $u_1(t)$)

$$\varphi_2(t) = \int \omega_2(t) = \omega_p.t + \int \Delta.\omega(t) = \omega_p.t + \Delta.\varphi(t)$$

 On retrouve l'information du signal modulant ainsi que les grandeurs de la porteuse dans la fréquence du signal modulé.



Si
$$u_1(t) = U_1.\cos(\Omega.t)$$

$$\omega_2(t) = \omega_p + \Delta\omega.\cos(\Omega.t) \rightarrow \varphi_2(t) = \int \omega_2(t).dt = \omega_p + \frac{\Delta\omega}{\Omega}.\sin(\Omega.t)$$

$$u_2(t) = U_p .\cos(\omega_p.t + m.\sin(\Omega.t))$$

Taux de modulation « m »: $\frac{\Delta\omega}{\Omega}$

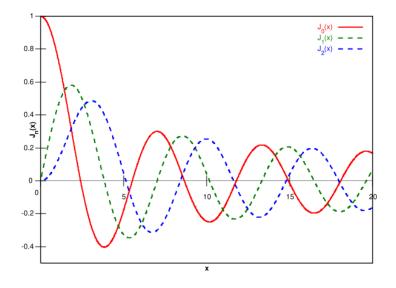
 $u_2(t) = U_p.\{\cos(\omega_p.t).\cos[m.\sin(\Omega t)] - \sin(\omega_p.t).\sin[m.\sin(\Omega t)]\}$



Les fonctions de Bessel

$$cos(m.sin(\Omega.t)) = J_0(m) + 2.J_2(m).cos(2 \Omega.t) + 2.J_4(m).cos(4 \Omega.t) + ...$$

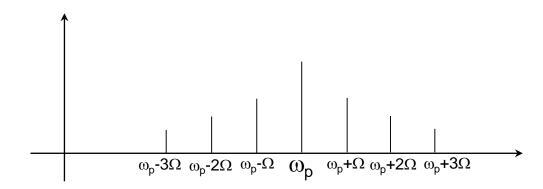
 $\sin(m.\sin(\Omega.t)) = 2.J_1(m).\sin(\Omega.t) + 2.J_3(m).\sin(3\Omega.t) + \dots$





$$\begin{split} u_2(t) &= U_p \{J_0(m).cos(\omega_p.t) - J_1(m)[cos((\omega_p - \Omega).t) - cos((\omega_p + \Omega).t)] + J_2(m)[cos((\omega_p - 2.\Omega).t) + cos((\omega_p + 2.\Omega).t)] - J_3(m)[cos((\omega_p - 3.\Omega).t) - cos((\omega_p + 3.\Omega).t)] + \ldots \} \end{split}$$

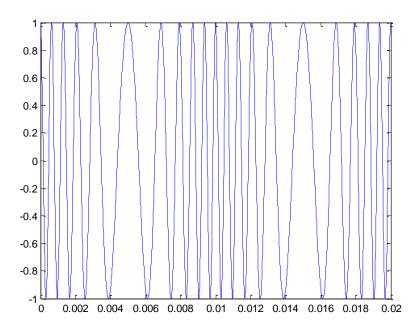
Contenu Spectral



Le spectre est riche en harmonique mais avec des amplitudes de raies rapidement décroissantes.



Représentation temporelle:



m = 6

Fréq porteuse: 1kHz

Fréq signal: 100Hz

Up = 1V



- Modulateur Armstrong (utilisé pour les faibles taux de modulation)
- Modulateur à VCO
- Modulateur à PLL



La boucle à verrouillage de phase ou PLL (Phase Locked Loop)

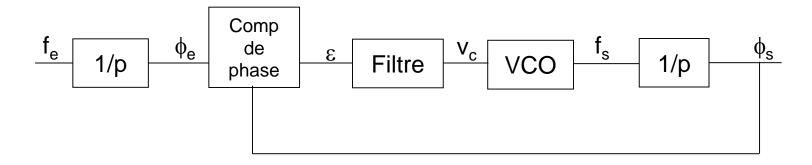


Système d'asservissement en fréquence (mais à partir de l'information sur la phase) d'un oscillateur (VCO) à un signal source de référence

- Modulation/Démodulation de fréquence
- Synthétiseur de fréquence
- Retrouver un signal noyé dans du bruit
- Reconstitution d'un signal d'horloge



• Principe de base.



Question: Pourquoi passer par la phase?

Car il est plus facile de comparer dynamiquement la différence de phase entre 2 signaux.



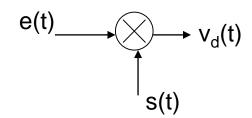
Les constituants:

Le comparateur de phase.

 $v_d(t) = K[\phi_e(t) - \phi_s(t)]$ image de la différence de phase

Utilisation d'un multiplieur:

Soit
$$e(t) = A.sin[\phi_e(t)]$$
 et $s(t) = B.sin[\phi_s(t)]$



$$v_{d}(t) = e(t).s(t) = \frac{A.B}{2} \left[\cos \left[\phi_{e}(t) - \phi_{s}(t) \right] - \cos \left[\phi_{e}(t) + \phi_{s}(t) \right] \right]$$

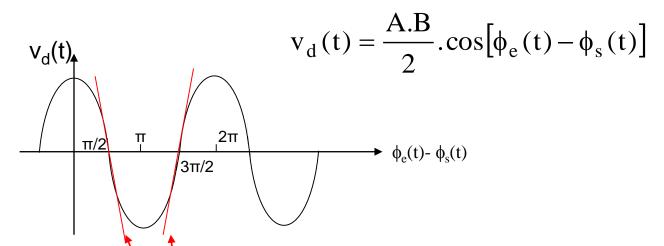
Terme utile (fonction périodique de $\phi_e(t)$ -

Terme parasite



Les constituants:

Le comparateur de phase.



Dispositif non lineaire. 2 cas à prendre en compte:

 $\phi_e(t)$ - $\phi_s(t)$ varie beaucoup: asservissement non linéaire

 $\phi_e(t)$ - $\phi_s(t)$ varie peu autour de π /2 + k π , le comparateur est un élément linéaire. 18



Les constituants:

Le filtre de boucle.

De type passe-bas. Elimine les fréquences indésirables (terme somme du multiplieur par exemple), assure la stabilité du système.

Structure simple d'ordre 1 ou 2:

Ex:
$$F(p) = \frac{1}{1 + \frac{p}{\omega_1}} \text{ (Le + simple)} \quad F(p) = \frac{1 + \frac{p}{\omega_2}}{1 + \frac{p}{\omega_1}} \quad \text{avec } \omega_1 < \omega_2$$



Les constituants:

L'oscillateur modulable en fréquence: VCO

Délivre une fréquence qui dépend linéairement de la tension d'entrée:

$$V_c(t)$$
 $\Omega_s(t)$ Avec $\Omega_s(t) = \Omega_0 + K_{vco}.v_c(t)$

 Ω_0 : pulsation de repos

K_{vco}: Gain du VCO (rd.s⁻¹.V⁻¹)

En variable de Laplace:
$$\Omega_s(p) = K_{vco}.v_c(p) \rightarrow pour la phase: $\phi_s(p) = \frac{K_{vco}}{p}.v_c(p)$$$



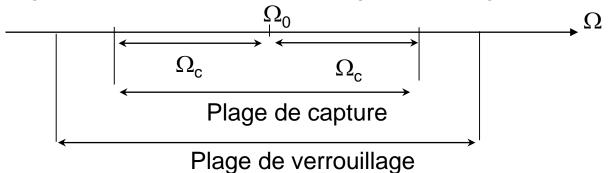
Définition des plages de capture et des plages de verrouillage Plage de capture:

La plage de capture correspond à l'intervalle des pulsations pour lequel la PLL se verrouille. On étudie dans ce cas le passage de l'état décroché à l'état verrouillé.

<u>Plage de verrouillage</u>

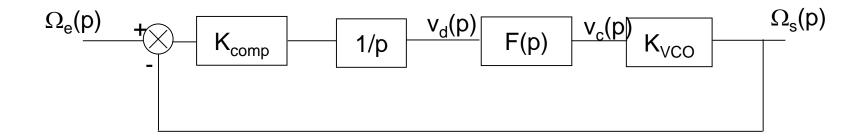
La plage de verrouillage correspond à l'intervalle pour lequel la PLL reste verrouillée. On étudie donc le passage de l'état verrouillé à l'état décroché.

Rq: La plage de verrouillage n'est pas nécessairement égale à la plage de capture





Modélisation en régime linéaire



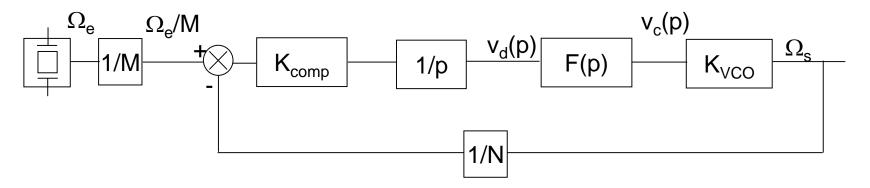
Détermination de la fonction de transfert en boucle ouverte:

$$H_{BO}(p) = \frac{K_{comp}}{p}.F(p).K_{VCO} = \frac{\omega_0}{p}.F(p)$$

 ω_0 = K_{comp} . K_{VCO} : pulsation propre de la PLL

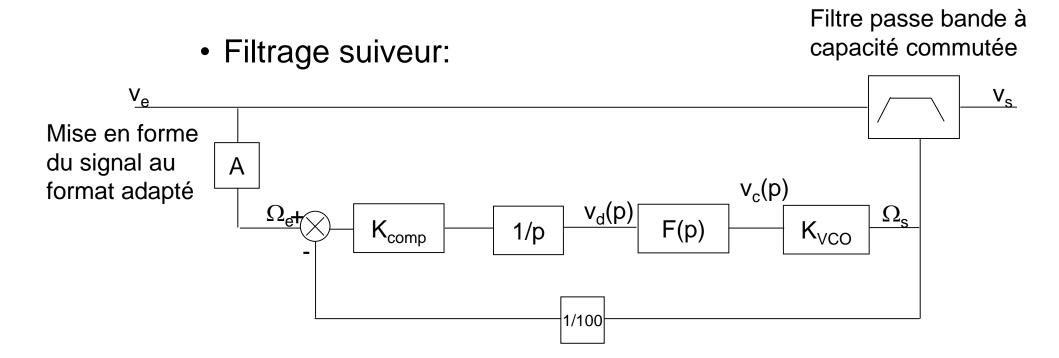


- Applications des PLL
 - Synthèse de fréquence:





Applications des PLL





La modulation de fréquence & PLL

- Les contraintes de l'APP
 - Modulation utilisant une PLL
 - Le composant PLL est imposé: 74HC4046AN
 - Plage de verrouillage de la PLL au moins de 10kHz
 - Assurer une marge de phase de 45°



Le planning de la séance

Durée	Tâches à réaliser durant la séance
1h	COURS D'INTRODUCTION SUR LA PLL et SON PRINCIPE DE FONCTIONNEMENT
1h15	TRAVAIL PERSONNEL Objectif: Comprendre le fonctionnement d'une PLL et trouver des applications pour illustrer son utilisation. Lecture des documentations techniques fournies par les tuteurs Recherche sur internet Recherche d'application de la PLL (notamment modulation FM) NB: Attention à ne pas lire tous les documents de manière exhaustive, vous n'en auriez pas le temps
1h25 +25'	TRAVAIL EN GROUPE Objectif: Bilan de l'étude bibliographique, mise en commun Faire le bilan des lectures et discuter autour des points à éclaircir Proposer la structure d'un modulateur FM répondant au cahier des charges Bilan de groupe de la première séance 1er livrable: Faire la liste des questions en suspens (1 slide) et la remettre aux tuteurs 2nd livrable: Présentation courte aux tuteurs (1 slide, 5min) de la solution retenue